MATRIX® PRO GS

РЪКОВОДСТВО ЗА ПОТРЕБИТЕЛЯ

98-05273 R12

TeeJet® TECHNOLOGIES

A Subsidiary of Spraying Systems Co.®

№1 Включете захранването

Натиснете бутона за ВКЛЮЧВАНЕ, за да включите конзолата.

№2 Начален екран

След като последователността от действия за включване е изпълнена, ще се появи начален екран с възможност за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

№3 Преминаване към настройка на устройството

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА УСТРОЙСТВОТО, който се намира в долната част .

Първо ще се покажат опциите за Конфигурация . Достъп до Управление на данни , Настройки на конзолата и Инструменти може да се осъществи чрез клавишите на страничния раздел.

Регионална настройка

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Регионални**.

Бутон „Регионални настройки“ се използва за конфигуриране на мерни единици, език и настройки на часова зона.

Настройка на GNSS приемник

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Конфигурация на GNSS приемник**.

Конфигурация на GNSS приемник се използва за конфигуриране на вида на GNSS, GNSS порта, скоростта на предаване на GNSS и PRN, както и показва информация за GNSS статуса.

Настройка на прикачното устройство

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.

Настройката на прикачното устройство се използва за установяване на различните настройки, свързани с правия режим, разпръсквателния режим или разместения режим. Настройките ще зависят от това дали има налични системи Автопилот или BoomPilot.

Настройка на местоположение за картографиране

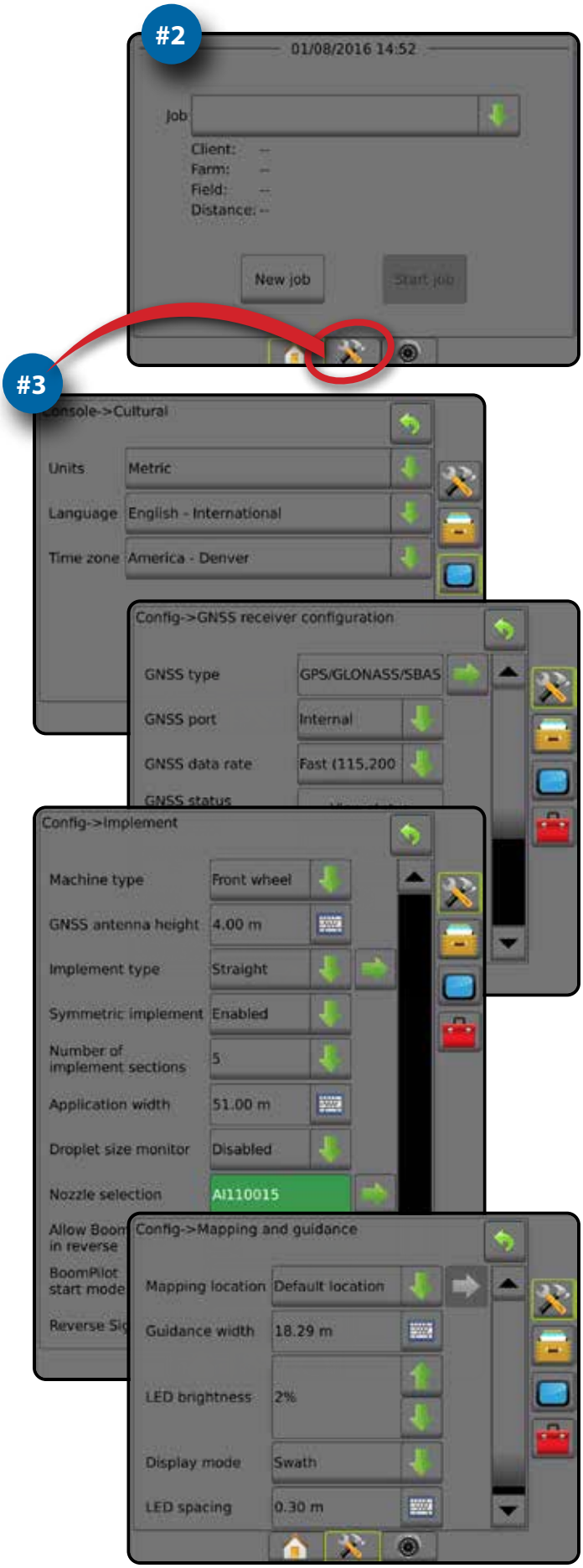
1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Картографиране и навигация**.

Картографиране на местоположение определя местоположението, от което ще се извършва картографиране на граница и обект.

Настройка на автопилот

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Автопилот**.

При наличие на модул за контрол на кормилното управление (SCM или SCM Pro), ще са достъпни опциите за асистирано кормилно управление/автопилот. За подробни инструкции за настройка, вижте конкретното ръководство за инсталиране на автопилот.



№4 Стартиране на нова задача

1. Натиснете НАЧАЛО в долния край на раздела .
2. Натиснете **Нова задача** .

За да превключите между опростен и разширен режим, отидете от системните настройки в Данни –> Опции –> Режим на задача.

Опростен или разширен режим

За да превключите между опростен режим и разширен режим, вижте главата за конфигурация под Данни –> Опции.

- ▶ Опростен режим - достъпна е само една задача в даден момент. На началния екран се показват само ограничената площ и площите за покритие. За запаметяване в „Отчети“ е налична само текущата задача. Използването с Fieldware Link не е достъпно.
- ▶ Разширен режим – по всяко време ще има достъпна повече от една задача. На началния екран се показват име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача. Всички запазени профили на задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл до USB диск, използвайки Данни –> Отчети.

№5 Преминаване към екрана за навигация

1. Натиснете раздел НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО , раздел НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПОЛЕТО или раздел REALVIEW НАВИГАЦИЯ .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ , за да се покажат опциите за навигация.

Изберете режим на навигация

- ▶ Права AB
- ▶ Крива AB
- ▶ Окръжност
- ▶ Последно минаване
- ▶ Следващ ред
- ▶ Адаптивна крива

Маркирайте точка A и точка B

За установяване на AB направляваща линия.

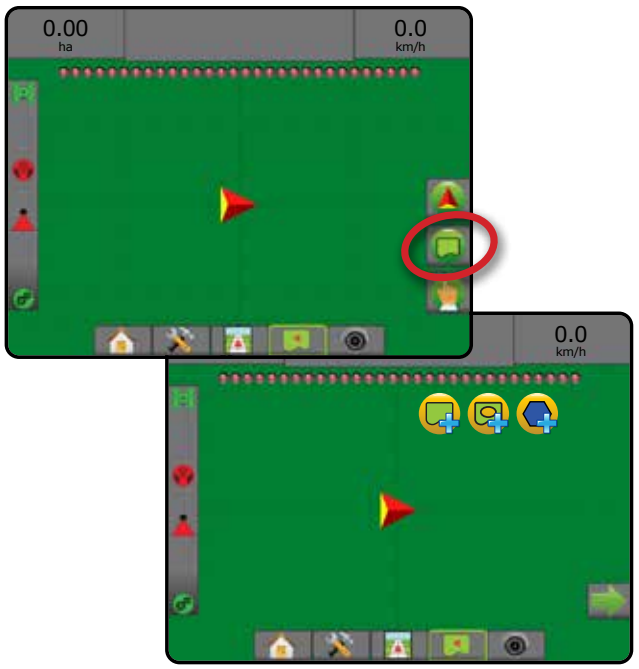
3. За да покажете опциите за граница и обект, изберете раздел ОПЦИИ ЗА ГРАНИЦА И ОБЕКТ .

Създаване на приложна граница

На всеки екран за навигация, разделът „Граници и обекти“ показва опции за външна граница, вътрешна граница и обект.

Приложните граници установяват работните площи, в които продуктът е или не е прилаган, докато се използва ASC или BoomPilot.

- Външна граница – установява работната площ, където приложението ще се прилага при използване на ASC или BoomPilot
- Вътрешна граница – установява работната площ, където приложението НЯМА да се прилага при използване на ASC или BoomPilot
- Обект – установява площта за картографиране



Съдържание

ВАЖНА ИНФОРМАЦИЯ ЗА БЕЗОПАСНОСТ X

ОБЩИ ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ И ПРЕДПАЗНИ МЕРКИ X

ГЛАВА 1 – ВЪВЕДЕНИЕ 1

Налични обновявания на продукта 1

КОМПОНЕНТИ НА СИСТЕМАТА 1

Конзола Matrix Pro 570GS 1
Конзола Matrix Pro 840GS 2
Бутони 2
Допълнителна информация 2
Включване и първоначално движение с асистирано/автоматично кормилно управление 3
RealView® камера 3

КОНФИГУРАЦИИ 3

ОСНОВНА УПОТРЕБА НА ЕКРАНА 3

Клавиши на долния раздел 3
Недостъпни опции когато задачата е активна 3
Цветове на екрана на конзолата 4
Опростен или разширен режим 4
Предупреждения и изскачащи прозорци с информация 5
Информация за опцията за настройка 5
Избор от падащо меню 5
Екрани за превъртане 5
Екран на въвеждане от клавиатурата 6
Следваща страница 6
Полета за отметки 6

ГЛАВА 2 – ЗАДАЧИ/НАЧАЛЕН ЕКРАН 7

Опростен режим 7
Разширен режим 7

ОПРОСТЕН РЕЖИМ 8

Нова задача 8
Продължение на задача 8
Затваряне на задача 8

РАЗШИРЕН РЕЖИМ 8

Нова задача 8
Начало на задача 8
Разстояние 8
Затваряне на задача 8

ГЛАВА 3 – ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН 9

Моментна снимка с камера 10
Опции на VSM камерата 10

ГЛАВА 4 – НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА 11

ПРЕГЛЕД 11

КОНФИГУРАЦИЯ 12

Прикачно устройство ... 13
Вид на прикачно устройство ... 13
Настройка на единична секция ... 13
Множество секции с настройка SDM/SFM ... 14
Наблюдаване на размера на капките ... 15
Избор на дюза ... 15
Опции за чувствителност при обратно движение ... 16
Картографиране и навигация [Светодиоден панел] ... 16
Картографиране и навигация [само конзола] ... 16
Картографиране и навигация с помощта на външен светодиоден панел ... 17
Въведено от потребителя картографиране на местоположение ... 18
Конфигурация на GNSS приемник ... 19
PRN не е показан ... 19
Видео ... 19
Настройката на видеото не е достъпна ... 20
Сензори ... 20
Недостъпни сензори ... 20
Сензор на налягането на модул за вход/изход ... 21
Наблюдаване на размера на капките ... 21
Продукт ... 21
Управление на скорост от трета страна ... 22
Автопилот ... 22
Недостъпно асистирано кормилно управление/автопилот ... 22
FieldPilot [с използване на SCM] ... 23
FieldPilot Pro/UniPilot Pro [с използване на SCM Pro] ... 23
Активно превозно средство ... 24
Корекция на наклона ... 24
Ниво на полето не е достъпно ... 25
Корекцията на наклона не е достъпна ... 25

УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ 25

Данни за задача ... 26
Данните за задачата не са достъпни ... 26
Прехвърляне ... 26
Управление ... 27
Отчети ... 28
Опции (режим на задача) ... 29
Машинни настройки ... 30
Прехвърляне ... 30
Управление ... 31
Копиране на профил на машина ... 31

КОНЗОЛА 32

Относно ... 32
Дисплей ... 33
Регионални ... 33
Сила на звука ... 34
Демо GNSS ... 34
Рестартиране на Демо GNSS ... 35
Отключване на функция ... 35

ИНСТРУМЕНТИ 36

Качване на софтуер 36
Допълнителни удобства 36

ГЛАВА 5 – КОНФИГУРАЦИЯ НА GNSS ПРИЕМНИК 38

Конфигурация на GNSS приемник 38
Вид GNSS 39
GNSS порт 39
Минимални изисквания за конфигурация на външен приемник 40
Скорост на предаване на GNSS 40
Информация за GNSS статус 40
Информация за GNSS статуса върху екраните за навигация 41
GGA изисквания 41
Програма 41
PRN 41
Алтернативен PRN 42
PRN не е показан 42
Показване на бутона за обновяване на позицията на GNSS 42
GNSS речник на термините 43

ГЛАВА 6 – НАСТРОЙКА НА ПРИКАЧНОТО УСТРОЙСТВО 45

Изходни модули с няколко секции 45

ВИД НА ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО 46

Номера на секции 46
Прав 46
Единична секция 46
Множество секции 47
Разпръсквач – TeeJet 48
Единична секция 48
Множество секции 49
Разпръсквач – OEM 50
Единична секция 50
Множество секции 51
Разместени 52
Множество секции 52

ШИРИНА НА ПРИЛОЖЕНИЕ ИЛИ РАБОТНА ШИРИНА 54

Единична секция 54
Множество секции 54

РЕГУЛИРАНЕ НА РАЗСТОЯНИЕТО НА ОТСТЪП НА СТРАНИЧНОТО ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО 55

Изчисляване на настройка на отстъп на GNSS 55
Корекция на отстъп на странично прикачното устройство 56

ДВИЖЕНИЕ НАЗАД 57

Движение назад на екраните за навигация 57

ИЗБОР НА ДЮЗА 58

Предварително задаване 58
Текуща дюза 59

НАБЛЮДАВАНЕ НА РАЗМЕРА НА КАПКИТЕ 59

Настройка 59
Включване/изключване на монитора за размер на капките (DSM) 59
Избор на дюза/текуща дюза 60
Сензор на налягането на модул за вход/изход 60

Работа 60
Лента на състоянието 60
Диаграма за размера на капките *60*
ЗАБЕЛЕЖКА: ..... Класификацията на размера на капките е в съответствие с ISO 25358 към датата на публикуване. .....
Класификациите подлежат на промяна. 60
Лента за насочване 60
BOOMPILOT КОНТРОЛ НА СЕКЦИЯ 61

ГЛАВА 7 – НАВИГАЦИЯ И КАРТОГРАФИРАНЕ 63
Преглед 63
Опции на екрана 64
ЛЕНТА ЗА НАСОЧВАНЕ 68
Навигационна активност и статус на щанга 68
Грешка при отклонение от курса *68*
Избираема информация 68
ЛЕНТА НА СЪСТОЯНИЕТО 69
Екрани за статус/информация 70
НАВИГАЦИОННИ ЕКРАНИ 72
Изглед на превозното средство 72
Изглед на полето 73
RealView навигация 74
РЕЖИМИ НА НАВИГАЦИЯ 75
Навигация по права AB 75
Навигация по крива AB 75
Навигация по адаптивна крива AB 75
Навигация по окръжност 75
Навигация за последно минаване 75
Навигация за следващ ред 76
Без навигация 76
НАПРАВЛЯВАЩИ ЛИНИИ 76
Маркиране на точка A и точка B 76
Функция A+ побутване 77
Функция Следваща направляваща линия 78
Направляващи линии за последно минаване 78
Направляваща линия за следващ ред 79
Азимут в градуси 79
ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА 80
Маркиране на точка за връщане 80
Изтриване на точка за връщане 80
Навигация към точка за връщане 80
BOOMPILOT 81
Без модул контрол на секция 81
Само конзола 81
С опционален превключвател за работа вкл./изкл. 81
С помощта на конзолата *81*
С TeeJet модул за контрол на секция и разпределителна кутия или ISM 81
С TeeJet модул за контрол на секция 82
ПРЕДВАРИТЕЛЕН ПРЕГЛЕД ПО КРИВА 82

ОБНОВЯВАНЕ ПОЗИЦИЯТА НА GNSS 82

ГРАНИЦИ И ОБЕКТИ 83

Картографиране на местоположение ... *83*
Граници ... 83
Изтриване на последната маркирана граница ... 85
Площ на обработваемата земя на лентата на състоянието ... 85
Обекти ... 85
Изтрийте последния маркиран обект ... 86

ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ 87

Картографиране на обект ... 87
Картографиране на контрол на скоростта ... 87

УВЕЛИЧАВАНЕ/НАМАЛЯВАНЕ НА МАЩАБИРАНЕТО 88

Изглед на превозното средство ... 88
Изглед на полето ... 88

ПАНОРАМЕН РЕЖИМ 88

СПЕЦИФИЧНИ ОПЦИИ НА REALVIEW 89

Опции за RealView навигация ... 89
Моментна снимка с камера ... 90
Опции на VSM камерата ... 90

ГЛАВА 8 – УПРАВЛЕНИЕ НА СКОРОСТ ОТ ТРЕТА СТРАНА 91

ОТКЛЮЧВАНЕ НА УПРАВЛЕНИЕТО НА СКОРОСТТА ОТ ТРЕТА СТРАНА 91

ОПЦИИ ЗА НАСТРОЙКА 92

Управление на скорост от трета страна ... 92
Продукт ... 92

ОПЦИИ НА ЕКРАНА ЗА НАВИГАЦИЯ 93

Лента за насочване ... 93
Лента на състоянието ... 93

ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ 94

Дублиране и прехвърляне на карти ... *94*
Карта за покритие ... 94
Картографиране на екран ... *94*
Карти на обекти ... 95
Картографиране на екран ... *95*
Карта с предписание ... 95
Картографиране на екран ... *95*
Приложна карта и карта с целеви показател ... 95
Приложна карта ... 95
Картографиране на екран ... *95*
Карта с целеви показател ... 96
Картографиране на екран ... *96*
Целеви норми ... *96*

ПРИЛОЖЕНИЕ А – СИСТЕМНИ КОНФИГУРАЦИИ 97

ПРИЛОЖЕНИЕ Б – МЕНЮ С НАСТРОЙКИ НА КОНЗОЛАТА MATRIX PRO GS 99

ПРИЛОЖЕНИЕ В – СПЕЦИФИКАЦИИ ЗА ЕДИНИЦИ 103

ПРИЛОЖЕНИЕ Г – НАСТРОЙКИ НА ДИАПАЗОНИТЕ 103

ПРИЛОЖЕНИЕ Д – UTM КООРДИНАТИ И ЗОНИ 104

ОПЦИИ ЗА НАСТРОЙВАНЕ НА СОФТУЕРА v4.42 105

ВАЖНА ИНФОРМАЦИЯ ЗА БЕЗОПАСНОСТ

Преди работа със системата, трябва да се прочетат всички инструкции за безопасност и експлоатация. Безопасната работа с машината е отговорност на оператора. Процедурите за безопасност трябва да се съхраняват в близост до оборудването и ясно да се виждат от оператора. Процедурите за безопасност трябва да отговарят на всички фирмени и законови изисквания, както и на тези от Информационния лист за безопасност на материалите. Свържете се с местния търговец за съдействие.

Определения на символите за безопасност:

ОПАСНОСТ! Този символ е запазен за най-опасните ситуации, при които може да има сериозни телесни наранявания или фатален край.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Този символ показва опасна ситуация, която може да доведе до сериозни телесни наранявания или фатален край.

ВНИМАНИЕ! Този символ показва опасна ситуация, която може да доведе до леки или средни телесни наранявания.

ЗАБЕЛЕЖКА: Този символ отразява практиките, които операторът трябва да знае.

ОБЩИ ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ И ПРЕДПАЗНИ МЕРКИ

ОПАСНОСТ!

- Прочетете и следвайте инструкциите. Ако инструкциите са неясни след като сте прочели ръководството, моля, свържете се с местния търговец.
- Пазете децата далече от оборудването.
- Не работете с машината под влиянието на алкохол или на неразрешени вещества.
- Някои системи имат нагревател с вентилатор. Никога не покривайте нагревателя, в противен случай има сериозна опасност от пожар!

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! ОПАСНОСТ ОТ ЕЛЕКТРИЧЕСКИ/ТОКОВ УДАР

- Преди да работите с конкретен компонент, уверете се, че всички захранващи устройства са изключени и не могат да се включат случайно.
- Преди да използвате заваръчен апарат на оборудването или елемент, свързан към оборудването, изключете захранващите кабели.
- Системите, включително честотните задвижвания, създават риск от токов удар поради остатъчно напрежение. Не е разрешено да се отваря оборудването нито за изключване на системата, нито за бърза връзка до 5 минути след прекъсване на захранването.
- Системата се зарежда само от източника на захранване, посочен в ръководството. Ако не сте сигурни в източника на захранване, консултирайте се с квалифициран сервизен техник.
- Не използвайте почистващи инструменти под високо налягане за почистване на електрическите компоненти. Това може да повреди електрическите компоненти и да изложи оператора на риск от токов удар.
- Електрическото захранване на оборудването трябва да бъде правилно насочено и свързано към него. Всички връзки трябва да отговарят на определените изисквания.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! ХИДРАВЛИЧНИ СИСТЕМИ ПОД НАЛЯГАНЕ

- При работа с хидравлични системи, винаги носете лични предпазни средства (ЛПС).
- При работа с хидравличната система, спазвайте одобрените от производителя инструкции за поддръжка на машината.
- Докато работите с хидравличната система, винаги изключвайте оборудването. Вземайте подходящи предпазни мерки при отваряне на системи, които преди това са били под налягане.
- Имайте предвид, че хидравличното масло може да е изключително горещо и под високо налягане.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! РАБОТА С ХИМИКАЛИ

- Когато работите с химически вещества винаги използвайте ЛПС.
- Винаги следвайте етикетите за безопасност и инструкциите, предоставени от производителя или доставчика на химическото вещество.
- Операторът трябва да разполага с пълна информация за естеството и количеството на материала за разпръскване.
- **СПАЗВАЙТЕ ФЕДЕРАЛНИТЕ, ЩАТСКИТЕ И МЕСТНИТЕ РАЗПОРЕДБИ ОТНОСНО РАБОТАТА С, ИЗПОЛЗВАНЕТО ИЛИ УНИЩОЖАВАНЕТО НА СЕЛСКОСТОПАНСКИТЕ ХИМИКАЛИ.**

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! СИСТЕМИ ЗА РАЗПРЪСКВАНЕ ПОД НАЛЯГАНЕ

- Важно е да се познават подходящите предпазни мерки при използване на система за пръскане под налягане. Течностите под налягане могат да проникнат в кожата и да причинят сериозни наранявания.
- Налягането на системата никога не трябва да превишава най-ниския номинален компонент. Трябва да познавате вашата система и всички компоненти, максимални налягания и дебити.
- Филтрите могат да се отварят само когато ръчните вентили пред и зад филтъра са в затворено положение. Ако от тръбопровода трябва да се извади някакъв елемент, ръчните вентили пред и зад този елемент трябва да са в затворено положение. Ако те бъдат повторно монтирани, уверете се, че това се прави правилно, че този апарат е добре подравнен и че всички връзки са затегнати.
- Водопроводното оборудване трябва да отговаря на всички фирмени и местни разпоредби, и трябва да бъде правилно насочено и свързано към оборудването. Всички връзки трябва да отговарят на определените изисквания
- Препоръчва се течността да се източва и изчиства, когато оборудването не се използва за по-дълъг период от време.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! БЕЗОПАСНОСТ ПРИ АВТОПИЛОТ

- За да предотвратите сериозни телесни наранявания или фатален край от преминаването край превозното средство или автоматичното движение на кормилната уредба, никога не напускайте седалката на оператора на превозното средство с включена система.
- За да предотвратите сериозно телесно нараняване или фатален край от преминаването край превозното средство или автоматичното движение на кормилната уредба, преди пускане, калибриране, настройка или задействане на системата, проверете дали зоната около превозното средство е обезопасено и че няма хора или препятствия.
- Уверете се, че оборудването е здраво закрепено към подходящите компоненти.
- Никога не се движете по обществените пътища с включена система.

ВНИМАНИЕ! БЕЗОПАСНОСТ, ПОДДРЪЖКА И СЕРВИЗ НА ОБОРУДВАНЕТО

- С оборудването трябва да работи само подходящо обучен и квалифициран персонал. Те трябва да са доказали своите умения за работа с оборудването.
- Преди да използва оборудването, операторът трябва да провери дали то е в добро състояние и може да бъде използвано безопасно. Ако не е, оборудването не може да се използва.
- Всички необходими ЛПС трябва да бъдат на разположение на оператора по всяко време.
- Проверявайте редовно системата и компонентите за износване и повреда. Когато е необходимо, подменете елемент или извършете ремонт.
- Извършването на ремонт или поддръжка на инсталацията е разрешено да се извършва само от квалифицирани оторизирани експерти. Указанията за поддръжка и експлоатация трябва да се съблюдават и следват внимателно.
- Пълното ръководство за оборудването трябва винаги да бъде на разположение на оператора или на техника по техническото обслужване.

ВНИМАНИЕ! БЕЗОПАСНОСТ НА СВЪРЗВАЩИТЕ КАБЕЛИ И МАРКУЧИ

- Редовно проверяйте всички свързващи кабели и маркучи за повреда или износване. Когато е необходимо, подменете елемент или извършете ремонт.
- Не прокарвайте свързващите кабели и маркучи през отвори с остри завои.
- Не прикрепвайте свързващите кабели и маркучи към елементи със силна вибрация или високо налягане.
- Не прикрепвайте свързващите кабели и маркучи към елементи, през които преминават горещи течности.
- Защитете свързващите кабели и маркучи от остри предмети, отпадъци от оборудването и натрупване на материали.
- Оставете достатъчна дължина, за да могат свързващите кабели и маркучи да се движат свободно по секциите, които се движат по време на работа, и се уверете се, че свързвощите кабели или маркучи не висят под обоудването.
- Оставете достатъчно свободно пространство за свързващите кабели и маркучи от работните зони на машината и прикачното устройство.
- Когато почиствате оборудването, пазете свързващите кабели от измиване под високо налягане.

ЗАБЕЛЕЖКА: ГРИЖА ЗА СЕНЗОРНИЯ ЕКРАН

- Пазете устройството със сензорен екран далече от остри предмети. Докосването на екрана с остър предмет може да доведе до повреда на дисплея.
- Не използвайте разяждащи химикали, за да почистите конзолата/дисплея. Правилният начин за почистване на конзолата/дисплея е използването на мека влажна кърпа или антистатична кърпа, подобно на почистването на монитор на компютър.

ЗАБЕЛЕЖКА: ПРЕПОРЪЧВАНИ РЕЗЕРВНИ ЧАСТИ

- Системата е проектирана с компоненти, които работят заедно, за да осигурят най-добрата производителност. Когато системата изисква резервни части, трябва да се използват само препоръчваните от TeeJet компоненти, за да се поддържа правилна работа и безопасност на системата.

ГЛАВА 1 – ВЪВЕДЕНИЕ

Matrix Pro GS позволява управлението на множество свързани модули плюс GNSS картографиране, навигация, FieldPilot®, BoomPilot®, управление на скоростта и събиране на данни в една единствена конзола, използвайки технологията с употреба на CAN шина. Тя замества използването на няколко конзоли в кабината на машината с една стабилна система.

Налични обновявания на продукта

- Автоматично кормилно управление FieldPilot® или FieldPilot® Pro
- Асистирано кормилно управление UniPilot® или UniPilot® Pro
- Автоматичен контрол на секция на щанга BoomPilot®
- Модул жироскоп
- Модули за избор на видео за до 8 камери
- Обновяване на външен GNSS приемник или антена
- Fieldware® Link подобрено приложение за организиране на данни
- Интерфейс комплект за сензор на налягането за наблюдаване на размера на капките
- Управление на скоростта от трета страна

КОМПОНЕНТИ НА СИСТЕМАТА

Конзола Matrix Pro 570GS

Конзолата Matrix Pro 570GS е проектирана така, че да осигурява безпроблемна работа в продължение на години при типични селскостопански работни условия. Наличието на стегнати предпазни приспособления, в комбинация с гумени покрития за всички конектори, означава, че типичните запрашени среди няма да създават проблеми при работа. Въпреки, че случайно напръскване с вода няма да повреди уреда, Matrix Pro 570GS не е предназначена за пряко излагане на дъжд. Погрижете се да не работите с Matrix Pro GS при влажни условия.

Фигура 1-1: Изглед отпред и отзад на конзолата Matrix Pro 570GS

Конзола Matrix Pro 840GS

Конзолата Matrix Pro 840GS е проектирана така, че да осигурява безпроблемна работа в продължение на години при типични селскостопански работни условия. Наличието на стегнати предпазни приспособления, в комбинация с гумени покрития за всички конектори, означава, че типичните запрашени среди няма да създават проблеми при работа. Въпреки, че случайно напръскване с вода няма да повреди уреда, Matrix Pro 840GS не е предназначена за пряко излагане на дъжд. Погрижете се да не работите с Matrix Pro GS при влажни условия.

Фигура 1-2: Изглед отпред и отзад на конзолата Matrix Pro 840GS

Бутони

Включване/изключване на захранването:

Включване – натиснете бутона за ВКЛЮЧВАНЕ, за да включите конзолата. След включване, Matrix Pro GS ще започне да изпълнява последователност от действия за включване.

Изключване – Натиснете и задръжте за кратко бутона за ВКЛЮЧВАНЕ докато екран за потвърждение потвърди режима на изключване.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Изчакайте 10 секунди преди да рестартирате конзолата.

Начало (само за Matrix Pro 840GS)

Бутон за начален екран осигурява бърз достъп до началния екран.

Нагоре/надолу (само за Matrix Pro 840GS)

Бутоните Нагоре/Надолу настройват изгледа на превозното средство или перспективата спрямо хоризонта от изглед на превозното средство от птичи поглед в изглед на превозното средство и навигация с изглед на полето.

Допълнителна информация

Всички промени се запазват автоматично.

Необходимо е конзолата да бъде изключвана и след това включвана отново при промяна или прикрепяне на оборудване към системата Matrix Pro GS.

Последователност от де йствия за включване

Необходими са около две минути, за да стартира конзолата. През това време ще бъде показана поредица от екрани, ще се включва и изключва светлинна индикация LED и нивата на яркост ще се променят. След завършване на последователността от действия за включване, ще се появи началния екран.

Препоръчително монтиране на антената

GNSS антената трябва да бъде монтирана на колкото е възможно по-голямо разстояние напред в горната част на превозното средство върху метална повърхност с размер на квадрат най-малко 10 см × 10 см.

Включване и първоначално движение с асистирано/автоматично кормилно управление

Предпоръчително е системата да не е включена, докато антената GNSS няма ясна видимост и не може да изчисли позицията.

Първото движение на превозното средство след включване на системата трябва винаги да е в посока напред.

Ако горепосочените препоръки не са спазени и ориентацията на картата на екрана не е правилна, задвижете машината в посока напред за ~ 150 м при скорости, по-големи от следните, за да позволите на SCM Pro да възстанови правилната ориентация на превозното средство:

GNSS приемник	Скорост
RTK	1,6 км/ч
Автономни GNSS и SBAS	3,6 км/ч
PPP и плаващ RTK	5,4 км/ч

RealView® камера

RealView камера на TeeJet Technologies дава възможност за показване на видео изображения на екрана на Matrix Pro GS. Камерата може да бъде насочена напред за включване на RealView навигация чрез видео или да бъде позиционирана така, че да има изглед към други оперативни аспекти на Вашето оборудване. Камерата е оборудвана с гъвкаво монтиране на RAM, вграден сенник и осигурява инфрачервено осветление, което дава възможност за ясни видео изображения дори и в условия на тъмнина.

КОНФИГУРАЦИИ

Диаграмата, която беше на това място в предишните версии на софтуера, е преместена в приложението.

ОСНОВНА УПОТРЕБА НА ЕКРАНА

Matrix Pro GS може да се използва като опростена система за текуща задача или като разширена система за няколко задачи. Независимо от режима, в който е включена конзолата, основните функции на екрана са едни и същи.

- Разделите в долната част и отстрани дават достъп до различните екрани и подекрани
- Предупрежденията и изскачащите прозорци дават информация на потребителя относно дейностите на конзолата и подробности относно настройката или функциите за навигация
- Опциите за настройка могат да се настроят лесно чрез падащите менюта или екраните за въвеждане от клавиатура

За да откриете бързо функция за настройка, вижте „Меню за настройки на конзолата Matrix Pro GS“ в това ръководство.

Клавиши на долния раздел

Клавишите на долния раздел винаги се виждат на екрана. Тези клавиши дават достъп до задачи, опции за настройка и навигация.

Начален екран/екран на задача

Системна настройка

Навигация с изглед на превозното средство

Навигация с изглед на полето

RealView навигация или RealView камера с видео изглед на цял екран

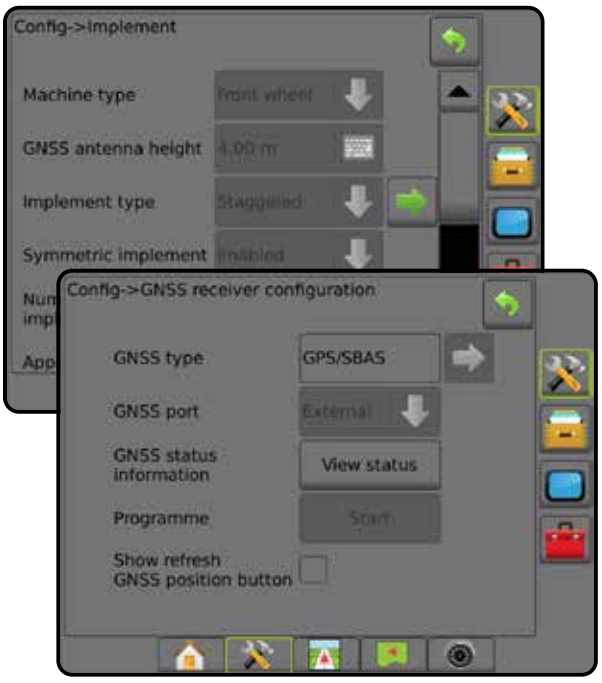
ЗАБЕЛЕЖКА: Опциите за RealView навигация са налични само при инсталирана камера в системата.

Фигура 1-3: Клавиши на долния раздел

Недостъпни опции когато задачата е активна

Когато дадена задача е активна, някои опции за настройка не са достъпни – вижте „Меню за настройки на конзолата Matrix Pro GS“ в това ръководство.

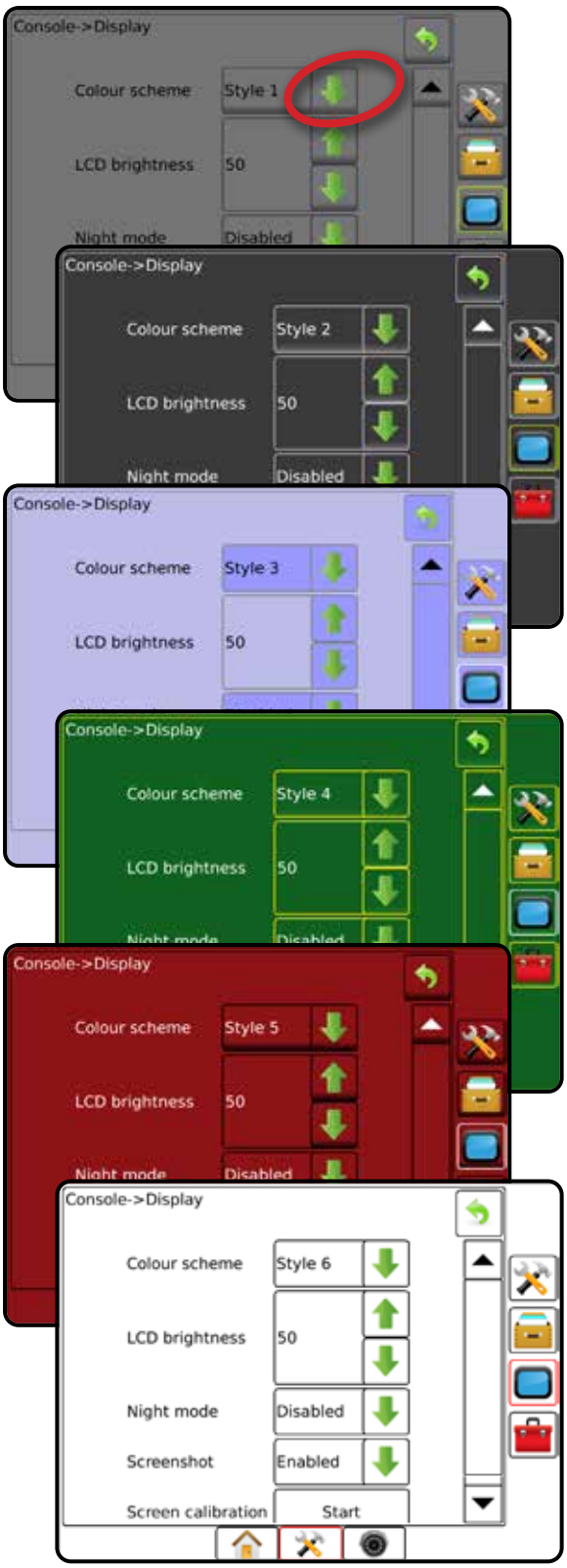
Фигура 1-4: Примери за недостъпни опции



Цветове на екрана на конзолата

Конзолата се предлага с шест цветови схеми. От клавиша за настройка на системата, който се намира в долната част на екрана, натиснете страничен раздел КОНЗОЛА и въведете опциите за Дисплей. Натиснете стрелката НАДОЛУ за достъп до опциите за цветова схема, за да изберете цветовия режим.

Фигура 1-5: Цветови схеми

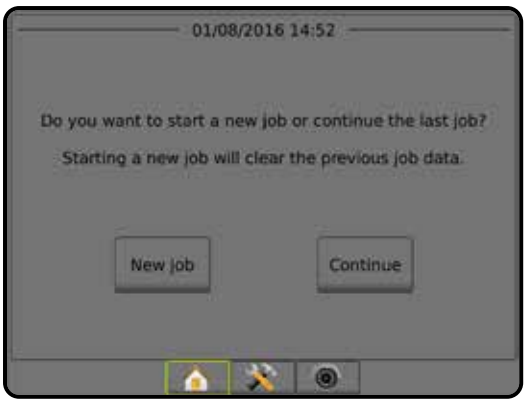


Опростен или разширен режим

За да превключите между опростен режим и разширен режим, вижте глава за конфигурация под Данни –> Опции.

В опростен режим е достъпна само една задача в даден момент. На началния екран се показват само ограничената площ и площите за покритие. За запаметяване в „Отчети“ е налична само текущата задача. Използването с Fieldware Link не е достъпно.

Фигура 1-6: Начален екран на опростен режим

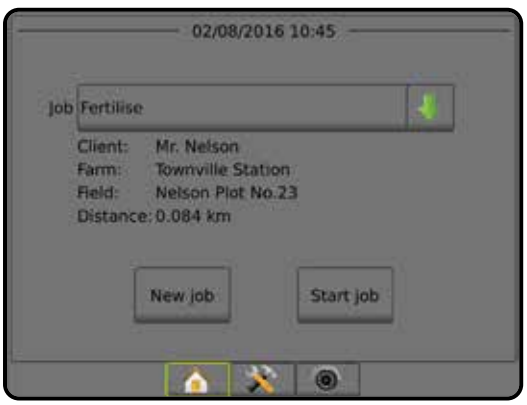


В разширен режим по всяко време ще има достъпна повече от една задача. На началния екран се показват име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача. Всички запазени профили на задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл до USB диск, използвайки Данни –> Отчети.

Информацията за клиент, ферма, поле и карта с предписание може да се въвежда единствено като се използва Fieldware Link. Името на задача може да се редактира само като се използва Fieldware Link.

Потребителят може да дублира задачите, за да използва повторно направляващите линии, границите, данните за прилагане, картата с предписание и/или обекти, използвайки Fieldware Link или от Данни –> Данни за задача –> Управление на конзолата.

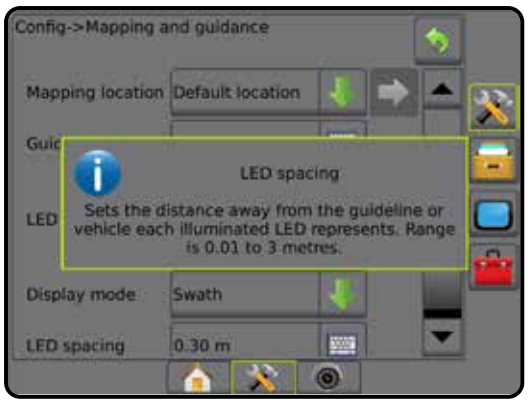
Фигура 1-7: Начален екран за разширен режим



Предупреждения и изскачащи прозорци с информация

В продължение на около пет (5) секунди ще се покаже изскачащо предупреждение или поле с информация. За да премахнете полето с информация, докоснете екрана където и да е.

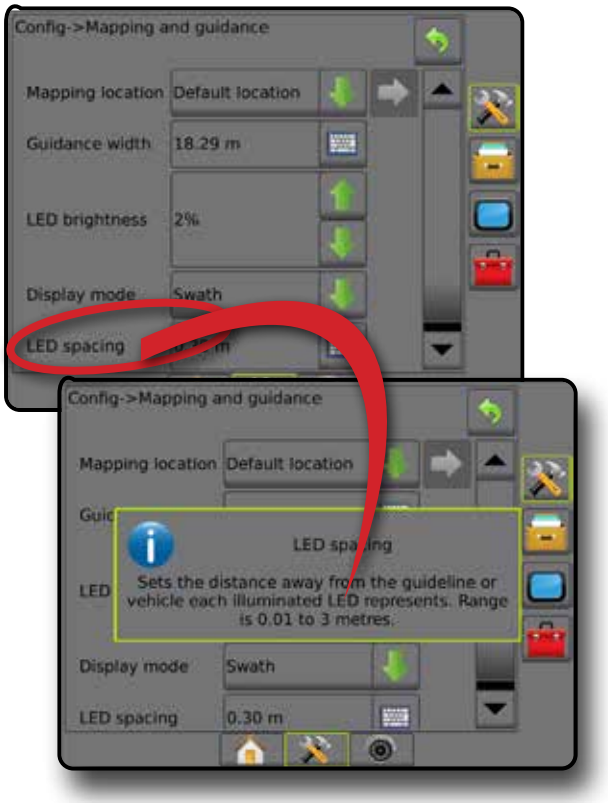
Фигура 1-8: Пример за текстово поле с информация



Информация за опцията за настройка

Натиснете иконата за опцията или името на опцията на който и да е елемент от менюто, за да се покаже дефиницията и диапазонът от стойности за този елемент. За да премахнете полето с информация, докоснете екрана където и да е.

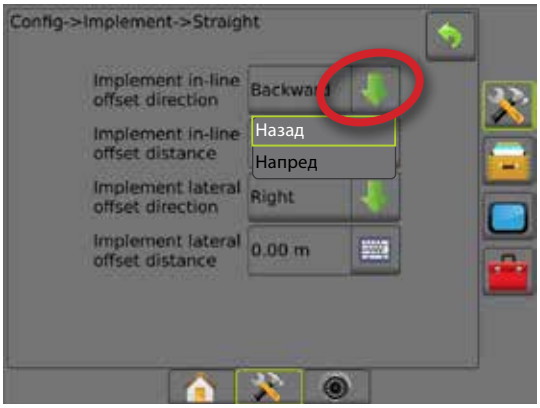
Фигура 1-9: Пример за текстово поле с информация



Избор от падащо меню

Натиснете стрелката НАДОЛУ за достъп до опциите. Използвайте стрелките НАГОРЕ/НАДОЛУ или лентата за плъзгане, ако е необходимо, за да превъртите през разширения списък. Изберете подходящата опция. За да затворите списъка без да изберете опция, докоснете екрана, някъде извън падащото меню.

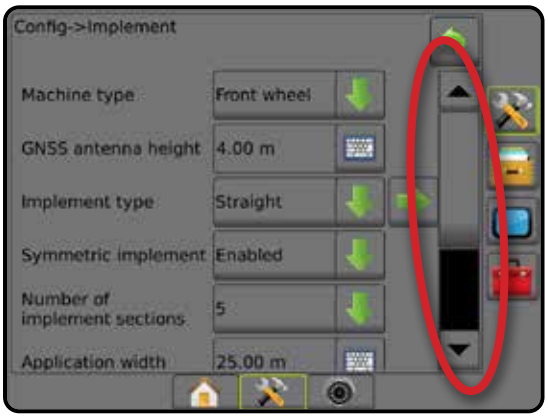
Фигура 1-10: Пример за падащо меню



Екрани за превъртане

Някои екрани имат повече информация или опции, които са видими извън текущия екран. Изберете стрелките НАГОРЕ/НАДОЛУ или лентата за плъзгане за достъп до допълнителни опции или информация, които в момента не са видими върху екрана.

Фигура 1-11: Пример за екрани за превъртане

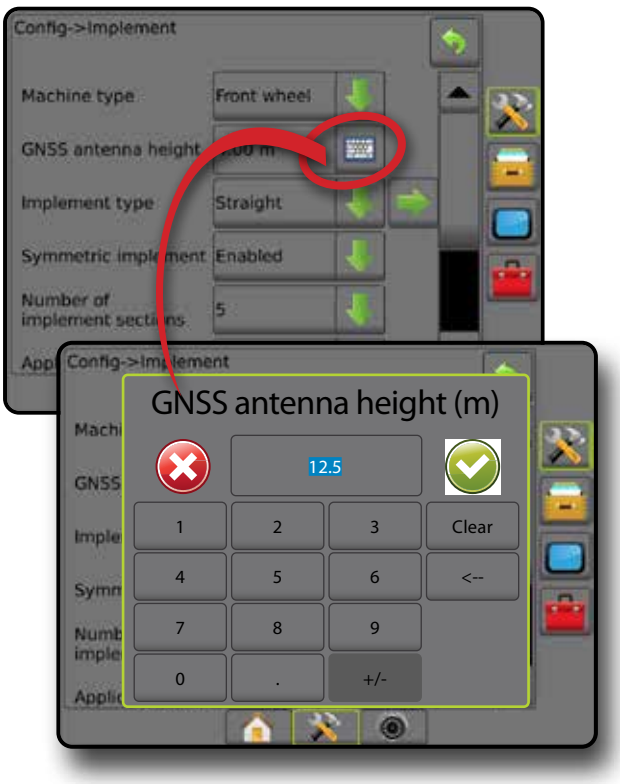


Екран на въвеждане от клавиатурата

Натиснете иконата за ЦИФРОВА КЛАВИАТУРА . Използвайте цифровата клавиатура, за да въведете стойност.

Натиснете иконата ПРИЕМИ за запазване на настройките или иконата ОТКАЗ , за да излезете от цифровата клавиатура без запазване.

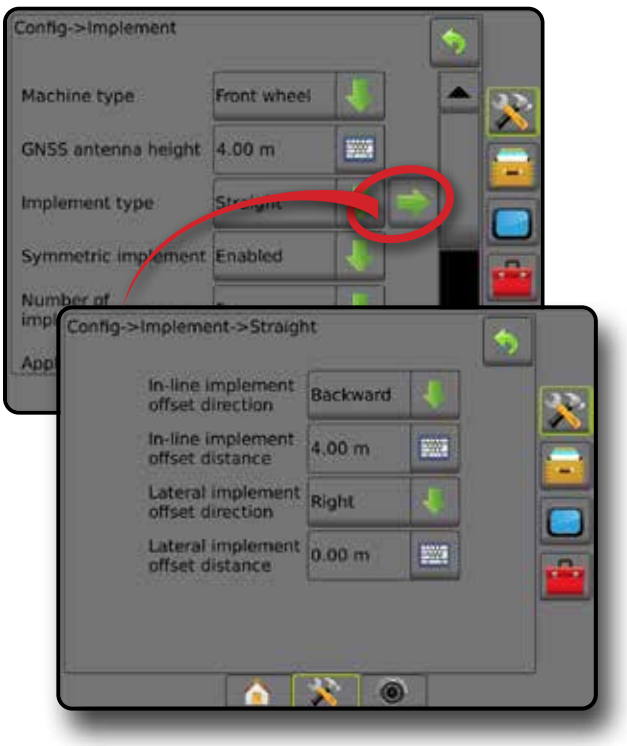
Фигура 1-12: Пример на клавиатура



Следваща страница

Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА , за да настроите допълнителни опции за избрания елемент.

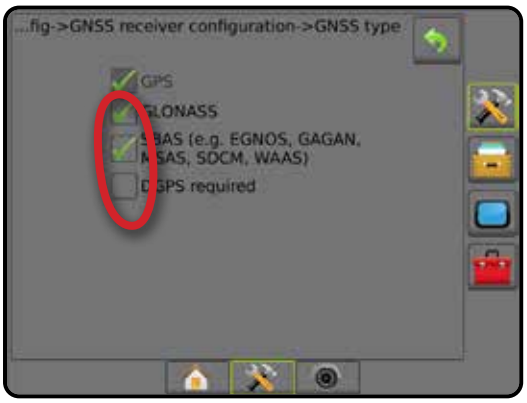
Фигура 1-13: Пример за следваща страница



Полета за отметки

Натиснете ПОЛЕТО ЗА ОТМЕТКА / , за да изберете или да премахнете избора си.

Фигура 1-14: Примери за полета за отметки



ГЛАВА 2 – ЗАДАЧИ/НАЧАЛЕН ЕКРАН

След като последователността от действия за включване е изпълнена и конзолата приема GNSS, ще се появи начален екран с опцията за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

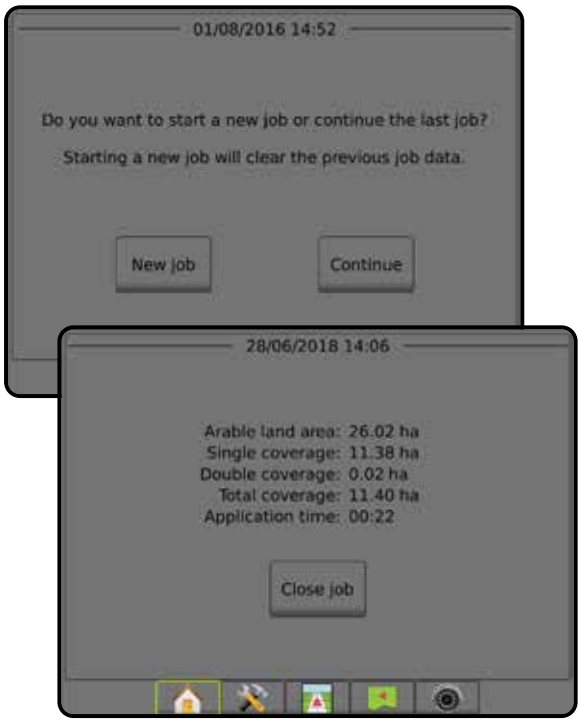
Настройката за конкретната машина и нейните компоненти трябва да бъде завършена преди стартиране на задача. След като дадена задача е активна, някои опции за настройка вече не са достъпни за промяна. Вижте „Меню за настройки на конзолата Matrix Pro GS“ в приложението към това ръководство.

За да превключите между опростен и разширен режим, отидете от системните настройки в Данни –> Опции –> Режим на задача.

Опростен режим

В опростен режим е достъпна само една задача в даден момент. Върху началния екран се показват ограничена площ, площ за покритие и време за обработка. За запаметяване в „Отчети“ е налична само текущата задача. Използването с Fieldware Link не е достъпно.

Фигура 2-1: Начален екран на опростен режим



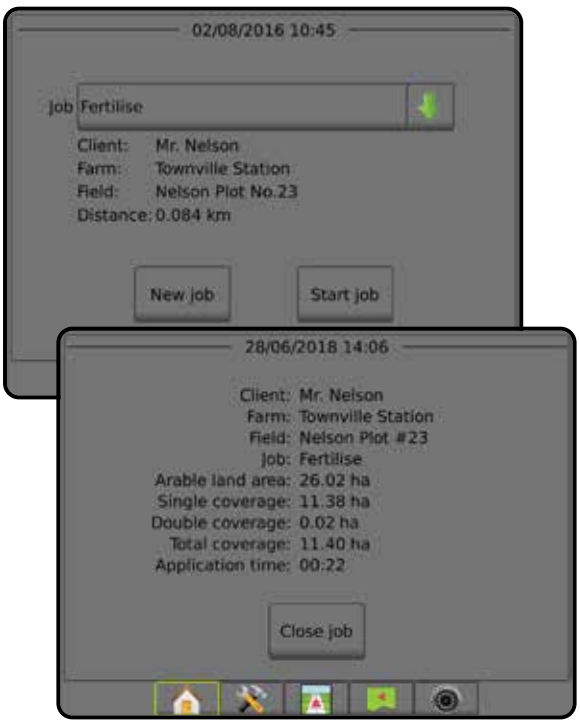
Разширен режим

В разширен режим по всяко време ще има достъпна повече от една задача. На началния екран се показват име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача. Всички запазени профили на задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл до USB диск, използвайки Данни –> Отчети.

Информацията за клиент, ферма, поле и карта с предписание може да се въвежда единствено като се използва Fieldware Link. Името на задача може да се редактира само като се използва Fieldware Link.

Потребителят може да дублира задачите, за да използва повторно направляващите линии, границите, данните за прилагане, картата с предписание и/или обекти, използвайки Fieldware Link или от Данни –> Данни за задача –> Управление на конзолата.

Фигура 2-2: Начален екран за разширен режим



ОПРОСТЕН РЕЖИМ

След като последователността от действия за включване е изпълнена, ще се появи начален екран с възможност за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

Конзолата трябва да има GNSS преди стартиране или продължение на задача.

Нова задача

Започването на нова задача ще изтрие предходните данни за задача.

За да започнете нова задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Нова задача**.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство.

Продължение на задача

За продължение на съществуващата задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Продължаване**.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство и ще започне да предоставя навигационна информация.

Ако избраната задача е в UTM зона, различна от текущата или UTM зона в близост, **Продължаване** ще бъде изключено.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте приложението за UTM зона.

Затваряне на задача

За да затворите задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.

За да създадете отчет на задачата при затваряне на задача:

1. Въведете USB диск в USB порта на конзолата.
2. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.
3. Изберете:
   - ► Да – за да създадете отчет за последната задача
   - ► Не – за да се върнете към началния екран без запаметяване

РАЗШИРЕН РЕЖИМ

След като последователността от действия за включване е изпълнена, ще се появи начален екран с възможност за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

Конзолата трябва да има GNSS преди стартиране или продължение на задача.

Нова задача

Започването на нова задача ще изтрие предходните данни за задача.

За да започнете нова задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Нова задача**.
2. Натиснете:
   - ► Да – за да генерирате име автоматично
   - ► Не – за да въведете име, като използвате клавиатурата на екрана

Информацията за клиента, фермата и полето може да се въвежда единствено като се използва Fieldware Link.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство.

Начало на задача

Устройството Matrix Pro GS е програмирано с инструмент за откриване на поле, което да помага на потребителя при намирането на задача, намираща се най-близо до местоположението на превозното средство. С придобиване на валиден GNSS сигнал, списъкът с избор на задачи ще се актуализира на всеки десет секунди. По време на това актуализиране, списъкът със задачи се сортира по разстояние и двете най-близки задачи се показват в началото на списъка. Останалите задачи са изброени под тях.

За продължение на съществуващата задача:

1. Върху началния екран , натиснете стрелката НАДОЛУ за достъп до списъка със задачи, запаметен в конзолата.
2. Изберете името на задачата, която ще стартира/продължи.
3. Натиснете **Начало на задача**.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство и ще започне да предоставя навигационна информация.

Разстояние

Ако избраната задача е в UTM зона, различна от текущата или в UTM зона в близост, до „Разстояние“ ще се покаже „Извън обсег“ и **Начало на задача** ще се изключи.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте приложението за UTM зона.

Разстоянието ще покаже „Няма данни“, когато няма записана информация за текущата задача.

Затваряне на задача

За да затворите задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.

За да създадете отчет на задачата при затваряне на задача:

1. Въведете USB диск в USB порта на конзолата.
2. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.
3. Изберете:
   - ► Да – за да създадете отчет за последната задача
   - ► Не – за да се върнете към началния екран без запаметяване

ГЛАВА 3 – ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН

Видео изглед на цял екран RealView дава възможност за излъчване на вход за видео на живо. Така можете да преглеждате видео излъчване(ия) и да настройвате камери без да е достъпен GNSS. Опциите за RealView навигация не са достъпни на този екран.

► Единична камера – към конзолата директно е прикрепена единична камера

► Модул за избор на видео – ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:

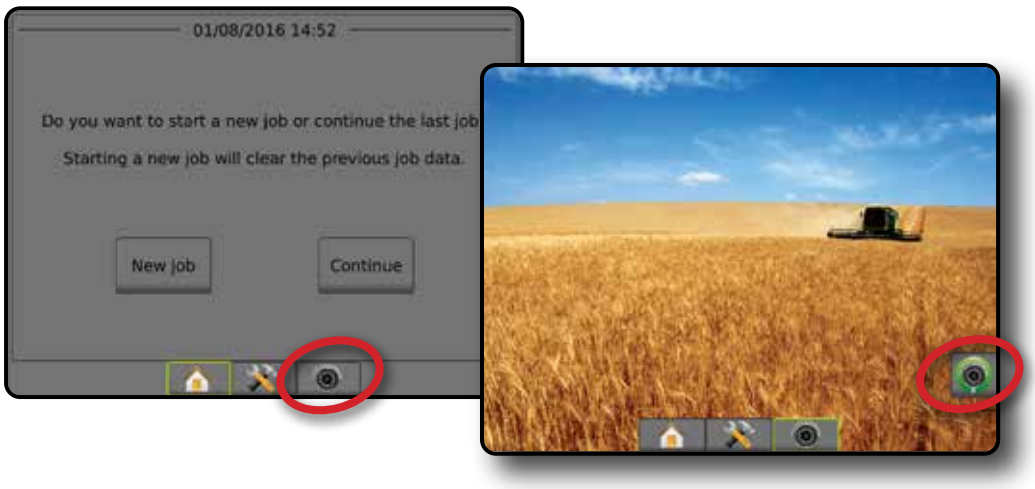
- Изглед с една камера – могат да бъдат избрани от един до осем входа за камери, за промяна на изгледа на вход за видео.
- Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

За да настроите изгледа на камерата [обратно движение, обратно надолу], отидете в Настройки –> Конфигурация –> Видео.

За да влезете в режим на видео на цял екран:

1. Натиснете долния раздел ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН НА REALVIEW КАМЕРА .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Изберете от:
   ► Изглед от единична камера [само VSM] – може да бъде избран от един (1) до осем (8) входа за камери за промяна на изгледа на вход за видео
   ► Разделяне на изображението на камерата [само VSM] – един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания
   ► Моментна снимка от RealView камера – запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB диск

Фигура 3-1: Видео изглед на цял екран RealView

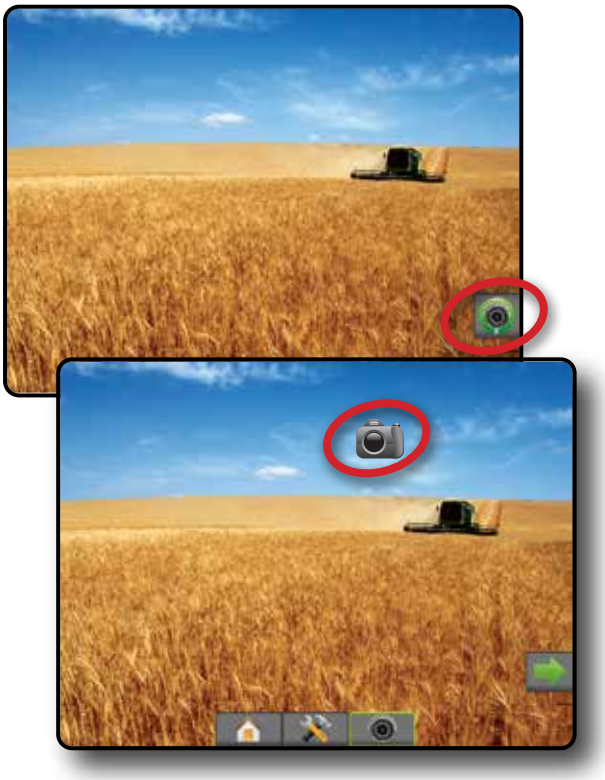


Моментна снимка с камера

Моментна снимка от RealView камера запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана върху USB диск.

1. Поставете USB диск.
2. Натиснете долния раздел ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН НА REALVIEW КАМЕРА .
3. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
4. Натиснете иконата МОМЕНТНА СНИМКА С КАМЕРА .

Фигура 3-2: RealView камера с видео изглед на цял екран



Опции на VSM камерата

Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:

1. Натиснете долния раздел ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН НА REALVIEW КАМЕРА .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Изберете от:
   - ► Изглед от единична камера – може да бъде избран от един (1) до осем (8) входа за камери за промяна на изгледа на вход за видео.
   - ► Разделяне на изображението на камерата – един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камера (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

Фигура 3-3: Избор на единична камера с VSM

Фигура 3-4: Избор на Разделяне на изображение с VSM

ГЛАВА 4 – НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА

Настройката на системата се използва за конфигуриране на конзолата, машината и нейните прикачни устройства. Четири странични раздели дават достъп до опции за конфигурация на машината/прикачното устройство, управление на данните, настройки на конзолата и инструменти.

ПРЕГЛЕД

Четири странични раздели дават достъп до опциите за настройка за:

Конфигурация

- Прикачно устройство (конфигурации на прикачното устройство в прав режим, режим на разпръсквач или режим на разместване; информация за избор на дюза, включваща наблюдаване на размера на капките, конфигурация на обратно движение)
- Картографиране и навигация (картографиране на местоположение, светодиоден панел, външен светодиоден панел)
- Конфигурация на GNSS приемник
- Видео конфигурация
- Сензори (сензор на налягането на модул за вход/изход (IOM)
- Продуктова конфигурация
- Конфигурация за управление на скорост от трета страна
- Автопилот
  - ◀FieldPilot (настройка на клапана, настройки управление, тест на клапан, диагностика на клапан, сензор на волана, сензор за ъгъл на управление)
  - ◀FieldPilot Pro / UniPilot UniPilot Pro (управление на превозно средство, калибриране, настройки, избор на стойности ИК, режим на транспорт, режим на обслужване)
- Корекция на наклона

Управление на данни

- Данни за задача (прехвърляне, управление)
- Отчети
- Опции (режим на задача)
- Машинни настройки (прехвърляне, управление)

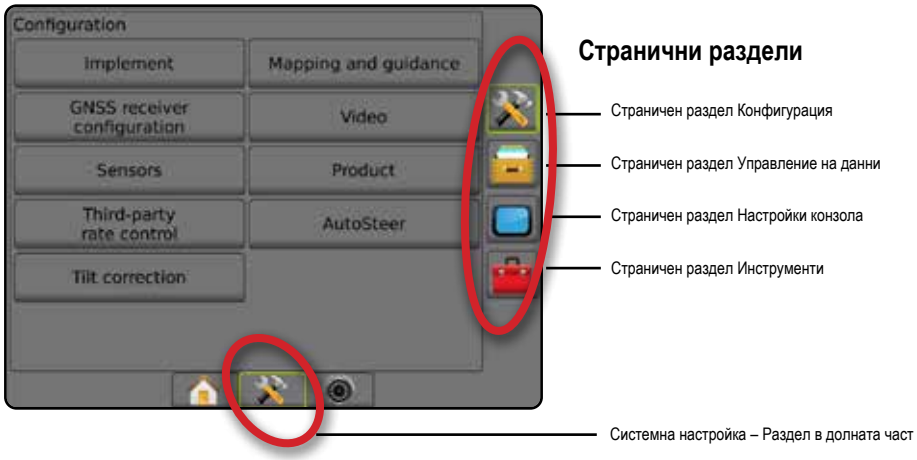
Настройки на конзола

- Относно (информация за системата)
- Дисплей
- Регионални
- Сила на звука
- Демо GNSS
- Отключване на функция

Инструменти

- Качване на софтуер
- Допълнителни удобства (калкулатор, конвертор на мерни единици)

Фигура 4-1: Опции за настройка



КОНФИГУРАЦИЯ

Конфигурацията се използува за конфигуриране на компонентите на системата, включително прикачно устройство, водачи, кормилно управление, монитори и сензори.

ЗАБЕЛЕЖКА: Наличността на функциите варира в зависимост от достъпните устройства и отключването в системата Matrix Pro GS.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част.
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
3. Изберете от:

► Прикачно устройство – използва се за задаване (когато е уместно) на вида на машината, височината на GNSS антената, вида на прикачното устройство, симетричното разположение на устройството, секцията за изходните модули, броя секции на устройството, ширина на приложение/работна ширина, наблюдаване на размера на капките, избор на дюза, отстояние на дюза, режим на стартиране на BoomPilot, чувствителен модул за движение назад

- В прав режим – посока/разстояние на отстъп на редовно/странично прикачно устройство, процент на припокриване, време на забавяне на включване/изключване на прикачното устройство
- В разпръсквателен режим:
  TeeJet – разстояние от антената до дисковете, посока/разстояние на отстъп на странично прикачно устройство, процент на припокриване, време за включване/изключване със закъснение, разстояние за компенсация на разпръскване, разстояния на отстъп на секция, дължини на секция
  OEM – разстояние от антената до дисковете, разстояние/посока на отстъп на странично прикачно устройство, разстояние за начало/край, разстояние за начало/край на отстъп на секция
- В разместен режим – редовно/странично разстояние/посока на отстъп на секция 1, процент на припокриване, време за включване/изключване със закъснение, отстъпи на секция

► Картографиране и навигация – използват се за конфигуриране на картографиране на местоположението, навигационна ширина, грешка при отклонение от курса, показани на светодиодния панел

► Конфигурация на GNSS приемник – използва се за определяне на вида на GNSS, порта, данните за прилагане и PRN, както и за изглед на информацията за GNSS статус

► Видео – използва се за включване/изключване на автоматичното активиране на камерата за обратно движение и за конфигуриране на настройките на камерата

► Сензори – използват се за установяване на настройките на сензора на наляганeто

► Продукт – използва се за конфигуриране на име на продукт, за максимални/минимални лимити на скоростта на цветното картографиране и съответните цветове на дисплея

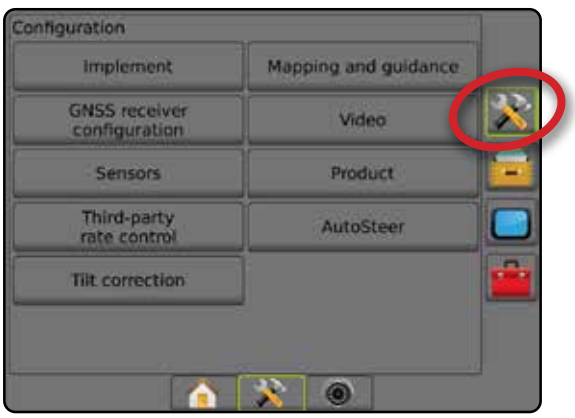
► Настройки за управление на скоростта от трета страна – използва се за конфигуриране на хардуерния интерфейс и комуникацията.

► Автопилот – използва се за включване/изключване и калибриране на асистираното кормилно управление/автопилот

- FieldPilot – използва се за установяване на настройките на клапана, настройките на управление, настройките на волана и сензора за ъгъл на управление; освен това извършва тестове на клапана или диагностика на клапана
- FieldPilot Pro/UniPilot Pro – използва се за управление на настройките на превозното средство, за калибриране на сензорите, за избор на стойности ИК, както и за установяване на режим на транспорт или режим на обслужване

► Корекция на наклона – използва се за включване/изключване и калибриране на функцията за корекция на наклона, и за подобрено приложение по хълмист или наклонен терен

Фигура 4-2: Опции за конфигурация



Прикачно устройство

Настройката на прикачното устройство се използва за установяване на различните настройки, свързани с правия режим, разпръсквателния режим или разместения режим. Наличните настройки ще варират в зависимост от специфичното оборудване, налично в системата.

Тази секция включва опции за настройка за тези конфигурации на прикачно устройство:

- ► Единична секция
- ► Множество секции със секционен драйверен модул или превключвател на модула за функция

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте главата за Прикачно устройство в това ръководство.

Вид на прикачно устройство

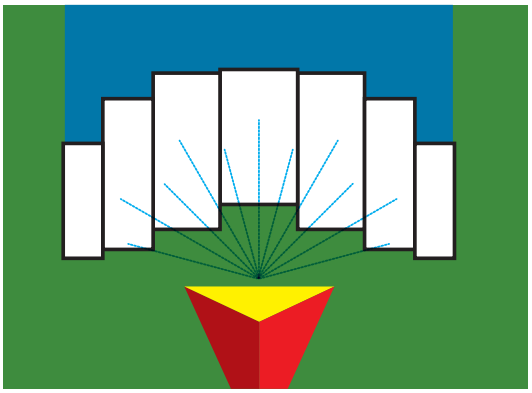
Видът на прикачното устройство избира вида на шаблона на приложение, който е най-близък до Вашата система.

- В прав режим – секциите на щангата нямат дължина и са подредени в линия на фиксирано разстояние от антената
- В разпръсквателен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръскващите дискове, от които раздела на приложение или разделите могат да варират като дължината и да бъдат на различно разстояние от линията (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)
- В Разместен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие със секция 1, от която раздела на приложение или разделите нямат дължина и могат да бъдат на различни разстояния от антената (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Вид на прикачно устройство“ в главата Прикачно устройство в това ръководство.

Фигура 4-3: Вид на прикачното устройство – прав

Фигура 4-4: Вид на прикачното устройство – разпръсквач



Фигура 4-5: Вид на прикачното устройство – разместен

Настройка на единична секция

Настройката на единична секция се използва, когато в системата няма наличен SmartCable, модул за контрол на секциите (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM), (т.е няма наличен контрол на секция). Цялата щанга или площта за доставяне се считат за една секция.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете от:
   - ► Вид на машината [когато е наличен] – използва се, за да се избере видът на машината, който е най-близък до Вашата машина
   - ► Височина на GNSS антената [когато е налична] – използва се за измерване на височината на антената от земята
   - ► Вид на прикачното устройство – използва се за избор на оформлението на секциите за местоположението на приложения продукт
   - ► Работна ширина [разпръскващ вид на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на прикачното устройство
   - ► Ширина на приложение [прав тип на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на прикачното устройство
   - ► Наблюдаване на размера на капките [когато е налично] – използва се, за включване на наблюдаването на размера на капките на до пет предварително избрани дюзи на разпръсквачи
   - ► Избор на дюза [когато е наличен] – използва се за избор на вида на дюзата на разпръсквача (серия и капацитет) за определяне информацията за размер на капка

- ► Предупреждение за обработена площ – използва се за установяване на аларма за сигнализиране при излизане или навлизане в обработена площ
- ► Икона BoomPilot – използва се за активиране на иконата екран за навигация за ръчно контролиране на оцветяването на екрана при изпълнение

4. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за да настроите опциите на избрания специфичен тип прикачно устройство. За подробна информация вижте главата Прикачно устройство.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-6: Прикачно устройство – Настройка на единична секция

Множество секции с настройка SDM/SFM

Множество секции с настройка SDM/SFM се използват, когато в системата има наличен секционен драйверен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM). Щангата или работната площ могат да включват до 30 секции с различна ширина и (в разпръсквателен режим) дължина. Допълнителните опции, налични при SDM, включват припокриване при обработка, забавяне при обработка и разместен режим.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете от:
   - ► Вид на машината [когато е наличен] – използва се, за да се избере видът на машината, който е най-близък до Вашата машина
   - ► Височина на GNSS антената [когато е налична] – използва се за измерване на височината на антената от земята
   - ► Вид на прикачното устройство – използва се за избор на оформлението на секциите за местоположението на приложения продукт
   - ► Симетрично устройство – използва се за установяване дали секциите са комбинирани по двойки и следователно споделят същите стойности за ширина, отстъп и дължина
   - ► Модули за извеждане на множество секции – използва се, за да разреши използването на модули за извеждане на множество секции на CAN шина
   - ► Брой секции на устройството – използва се за избор на брой секции на устройството
   - ► Ширина на приложение [прав или разместен тип на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на всички секции на прикачното устройство
   - ► Работна ширина [разпръскващ вид на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на прикачното устройство
   - ► Наблюдаване на размера на капките [когато е налично] – използва се, за включване на наблюдаването на размера на капките на до пет предварително избрани дюзи на разпръсквачи
   - ► Избор на дюза [прав или разместен тип на прикачното устройство] – използва се за избор на вид дюза за пръскачка
   - ► Режим на стартиране на BoomPilot [когато е наличен] – използван за установяване на режима на започване на задачата.
     - Автоматичен – автоматичното управление на секция е включено и активирането на секцията и/или картографирането на екрана ще се контролира от GNSS и скоростта
     - Изключено – автоматичното управление на секция е изключено, но активирането на секцията и/или картографирането на екрана може да бъде включено ръчно чрез използване на разпределителната кутия или на иконата на BoomPilot в опциите за навигация и управление на екраните за навигация
4. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за да настроите опциите на избрания специфичен тип прикачно устройство. За подробна информация вижте главата Прикачно устройство.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-7: Прикачно устройство –Множество секции с настройка SDM или SFM

Наблюдаване на размера на капките

Когато системата включва интерфейс комплект на сензора на налягането (PSIK), може да се включва/изключва наблюдаване на размера на капките. След това DSM става достъпен на екраните за работа.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Наблюдаване на размера на капките“ в главата Прикачно устройство в това ръководство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете дали функцията наблюдаване на размера на капките да е включена или изключена. (Ако я включвате, прочетете също показаната информация и натиснете **Приемам**.)
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-8: Наблюдаване на размера на капките

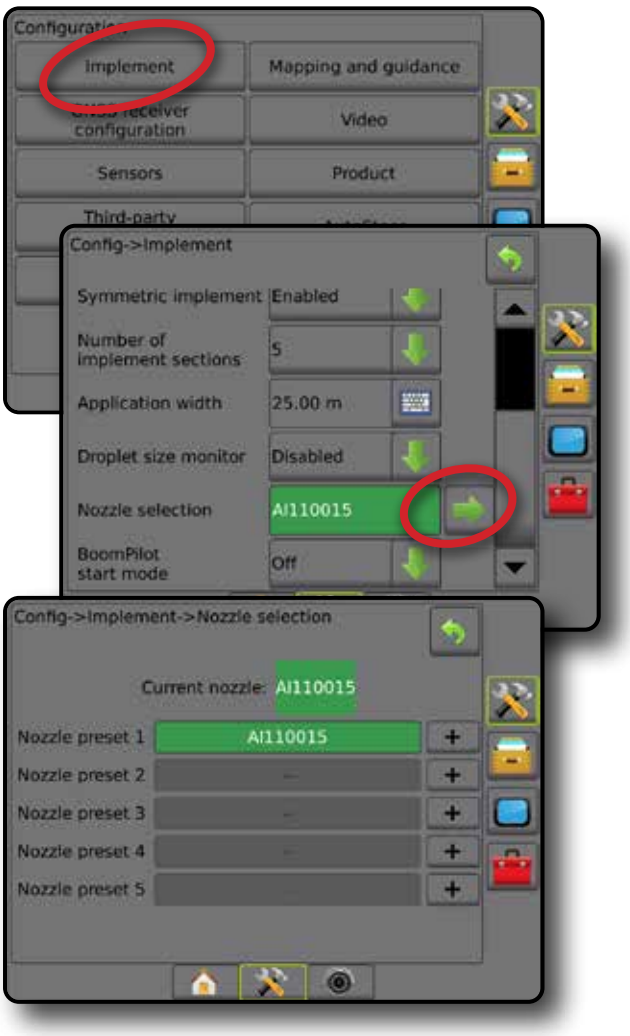
Избор на дюза

Изборът на дюза позволява предварителното настройване на до пет дюзи (5) за бързо извикване и ще бъде избрана текущата дюза.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Избор на дюза“ в главата Прикачно устройство в това ръководство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за избор на дюза .
4. Изберете от:
   - ► Предварителна настройка на дюзи 1-5 – избира до пет (5) дюзи за бързо извикване и избраната текущата дюза за определяне на информация за размера на капката
   - ► Текуща дюза – показва текущата дюза
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-9: Избор на дюза



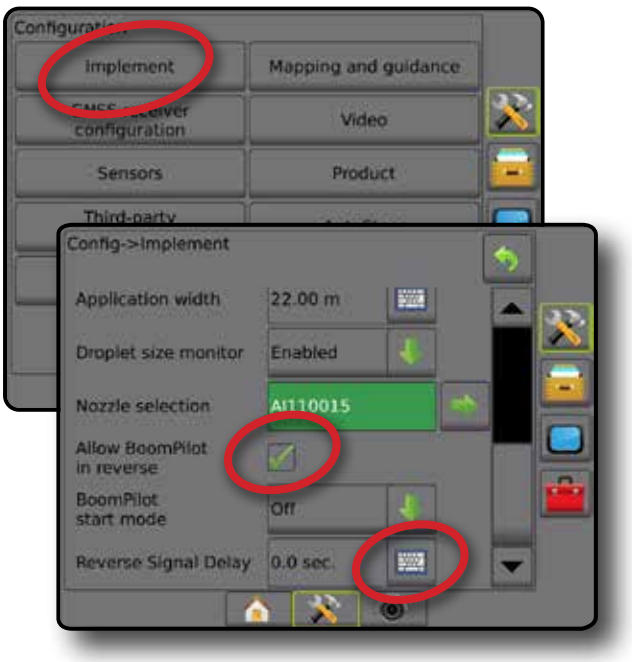
Опции за чувствителност при обратно движение

Чувствителните опции за обратно движение се използват когато към конфигурация се добавя чувствителен модул за движение назад или SCM Pro (Pro модул за кормилно управление за FieldPilot Pro/UniPilot Pro). Това позволява приложна картография и контрол, и екранна навигация при придвижване назад.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Чувствителен модул за движение назад“ в главата Прикачно устройство в това ръководство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете:
   - ► Разрешете BoomPilot при обратно движение [когато е налично] – използва се за включване на функцията BoomPilot по време на придвижване назад
   - ► Закъснение на сигнал за движение назад – използва се за задаване на закъснение, когато се преминава от движение напред към обратно движение или обратно, след което иконата на превозното средство на екрана за навигация променя посоката си
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-10: Опции за чувствителност при обратно движение



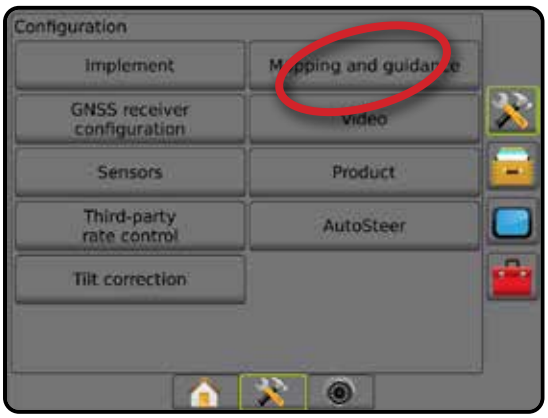
Картографиране и навигация [Светодиоден панел]

Опциите за картографиране и навигация се използват за конфигуриране на картографиране на местоположението, навигационната ширина, грешката при отклонение от курса, показани на светодиодния панел. По желание може да се използва модул за външен светодиоден панел (ELM), за да се предостави допълнителна информация за навигация.

ЗАБЕЛЕЖКА: В предишни версии на софтуера, тази функция се наричаше „Светодиоден панел“.

- Картографиране и навигация [само конзола] – се използва за картографиране на местоположението, навигационната ширина и чувствителността на навигацията/грешка при отклонение от курса, показани върху лентата за насочване на екрана
- Картографиране и навигация [чрез използване на външен светодиоден панел] – използва се за конфигуриране на допълнителен модул за външен светодиоден панел (ELM), който предоставя допълнителна информация за навигация.

Фигура 4-11: Картографиране и навигация



Картографиране и навигация [само конзола]

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Картографиране и навигация**.
3. Изберете:
   - ► Картографиране на местоположение – установява оформлението на местоположението, от което ще бъдат картографирани границата или обекта.
     - Местоположение по подразбиране – При създаването на външна граница или обект, линията ще бъде до външната част на най-външната активна секция. При създаването на вътрешна граница, линията ще бъде от вътрешната част на най-вътрешната активна секция. Ако няма активни секции, границата ще бъде отбелязана в края на най-външната секция.
     - Запис от потребител – от потребителя могат да бъдат зададени прав и страничен отстъп от посоките и разстоянията на GNSS антената. Могат да бъдат създадени до пет (5) записа на потребител. За подробности вижте „Въведено от потребителя картографиране на местоположение“.
   - ► Навигационна ширина – използва се за настройка на разстоянието между направляващите линии
   - ► LED Яркост – използва се за настройка на яркостта на LED

► Режим на дисплей – използва се за определяне дали светодиодният панел представлява лентата или превозното средство

- Когато са настроени на „лента“, LED представят местоположението на направляващата линия, а движещият се LED представлява превозното средство
- Когато са настроени на „превозно средство“, централният LED представлява местоположението на превозното средство, а движещият се LED представлява направляващата линия

► Разстояние между LED – използва се за настройване на разстоянието извън направляващата линия или превозното средство, което всеки включен LED представлява

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-12: Картографиране и навигация

Картографиране и навигация с помощта на външен светодиоден панел

Допълнителни опции за конфигурация са налични при използване на външен светодиоден панел.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
2. Натиснете **Картографиране и навигация**.
3. Изберете от:

► Картографиране на местоположение – установява оформлението на местоположението, от което ще бъдат картографирани границата или обекта.

- Местоположение по подразбиране – При създаването на външна граница или обект, линията ще бъде до външната част на най-външната активна секция. При създаването на вътрешна граница, линията ще бъде от вътрешната част на най-вътрешната активна секция. Ако няма активни секции, границата ще бъде отбелязана в края на най-външната секция.
- Запис от потребител – от потребителя могат да бъдат зададени прав и страничен отстъп от посоките и разстоянията на GNSS антената. Могат да бъдат създадени до пет (5) записа на потребител. За подробности вижте „Въведено от потребителя картографиране на местоположение“.

► Навигационна ширина – използва се за настройка на разстоянието между направляващите линии

► LED Яркост – използва се за настройка на яркостта на LED на конзолата

► Режим на показване – когато външният светодиоден панел е „включен“, определя дали светодиодният панел да показва лентата или превозното средство

- Когато са настроени на „лента“, LED представят местоположението на направляващата линия, а движещият се LED представлява превозното средство
- Когато са настроени на „превозно средство“, централният LED представлява местоположението на превозното средство, а движещият се LED представлява направляващата линия

► Разстояние между LED –

- Когато външният светодиоден панел е „включен“, задава разстоянието извън направляващата линия или превозното средство, осветени в съответния LED
- Когато външният светодиоден панел е „изключен“, разстоянието се задава около направляващата линия, която се определя като нулева грешка

► Външен светодиоден панел – включване/изключване употребата на външния светодиоден панел

4. С включване на модула за външен светодиоден панел (ELM), изберете от:

► LED яркост на външен светодиоден панел – настройте яркостта на LED на външния светодиоден панел

► Яркост на текста на външен светодиоден панел – настройте яркостта на текста на външния светодиоден панел

► Външно отклонение от курса – включване/изключване показването на информация за грешка при отклонение от курса върху външния светодиоден панел

► Външен номер на лента – включване/изключване показването на информация за номера на лентата върху външния светодиоден панел

► Външна скорост – включване/изключване показването на информация за скоростта върху външния светодиоден панел

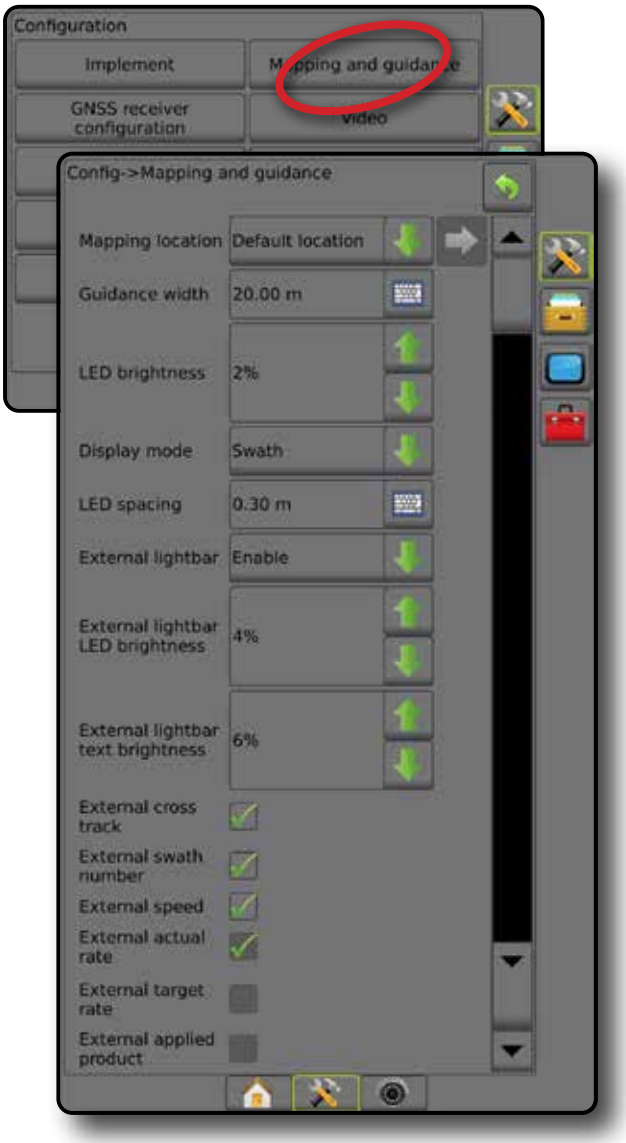
► Външна действителна скорост [налична е с управление на скорост от трета страна] – включване/изключване показването на информация за действителната скорост на външния светодиоден панел

► Външна целева скорост [налична е с управление на скорост от трета страна] – включване/изключване показването на информация за целевата скорост на външния светодиоден панел.

► Външно приложен продукт [наличен е с управление на скорост от трета страна] – включване/изключване показването на информация за приложения продукт на външния светодиоден панел

5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-13: Картографиране и навигация с външен светодиоден панел

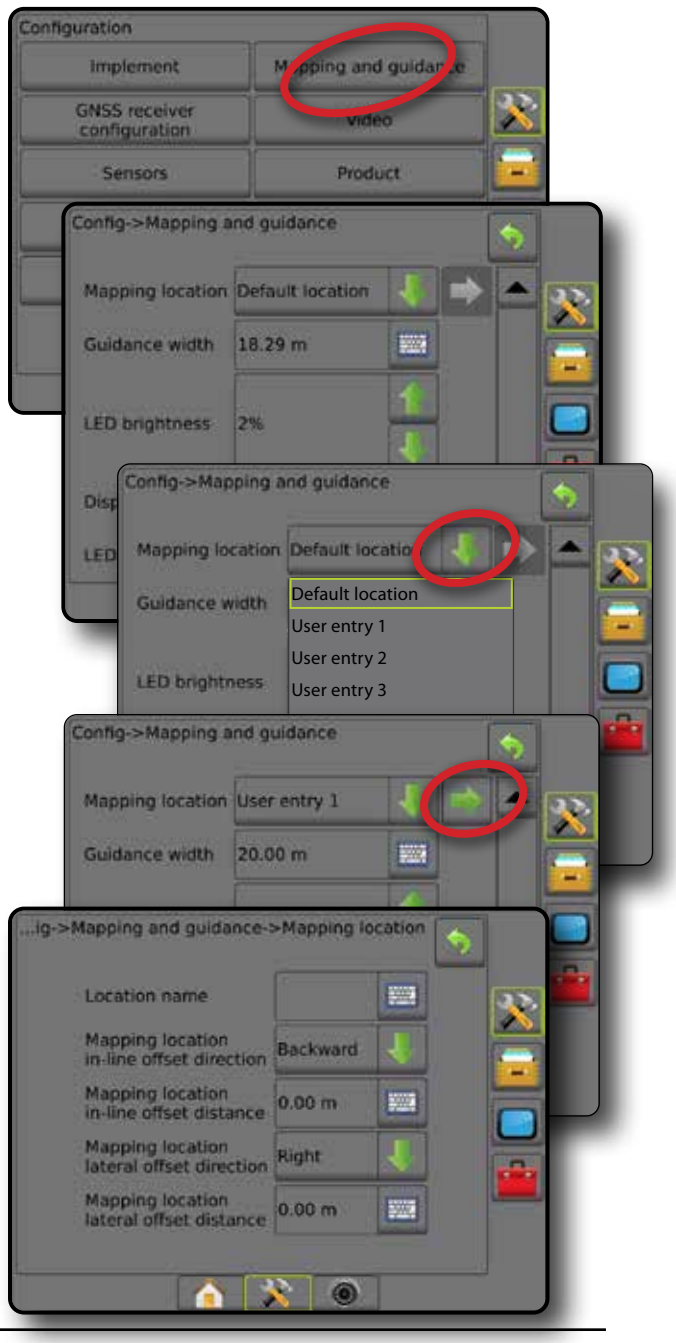


Въведено от потребителя картографиране на местоположение

Картографиране на местоположение определя местоположението, от което ще се извършва картографиране на граница и обект.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
2. Натиснете **Картографиране и навигация**.
3. Изберете въведеното от потребителя картографиране на местоположение от падащите опции.
4. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА НА КАРТОГРАФИРАНЕ НА МЕСТОПОЛОЖЕНИЕ, за да настроите опциите за избрания конкретен тип картографиране на местоположение.
5. Изберете:
   - ► Име на местоположението – използва се за въвеждане на мястото за картографиране за избрания запис, въведен от потребителя
   - ► Картографиране на местоположението по посока на отстъп – използва се за избор дали мястото за картографиране да е разположено пред или зад GNSS антената, докато превозното средство се премества в посока напред
   - ► Картографиране на местоположението по разстоянието за отстъп – използва се да определи разстоянието от антената GNSS до местоположението за картографиране
   - ► Картографиране на местоположението по странично разстояние за отстъп – използва се за избор на страничното разстояние от централната линия на машината към мястото за картографиране, докато сте с лице по посока напред на машината
   - ► Картографиране на местоположението по странично разстояние за отстъп – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината до мястото за картографиране
6. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ, за да се върнете към екрана за картографиране и екрана за навигация или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-14: Въведено от потребителя картографиране на местоположение



Конфигурация на GNSS приемник

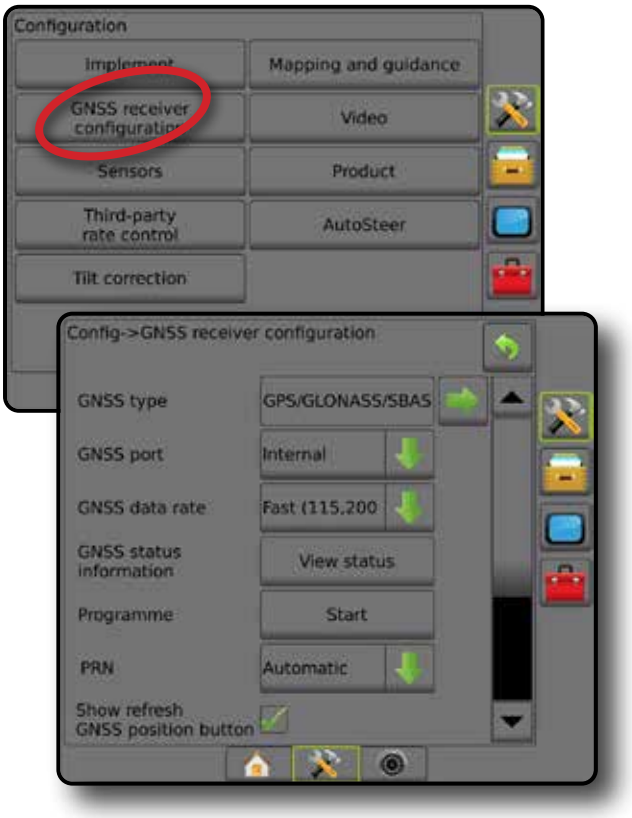
Конфигурация на GNSS приемник се използва за конфигуриране на вида на GNSS, GNSS порта, скоростта на предване на GNSS и PRN, както и показва информация за GNSS статуса.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте главата за конфигурация на GNSS приемник в това ръководство.

Тези настройки са необходими за асистирано кормилно управление/автопилот, работа на сензор за наклон и функционалността за управление на скоростта, както и правилна работа на прикачното устройство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Конфигурация на GNSS приемник**.
3. Изберете от:
   - ► Вид GNSS – настройва да приема предавания от GNSS източник: GPS, GLONASS, SBAS (изискват се със или без DGPS)
   - ► GNSS порт – настройва GNSS комуникационния порт на вътрешен или външен
   - ► Скорост на предаване на GNSS – задава скоростта на предаване и честотата на NMEA съобщенията на GNSS порт в порта на конзолата RS232.
   - ► Информация за GNSS статуса – показва информация за текущия статус на GNSS
   - ► Програма – само техници по поддръжка на TeeJet трябва да използват тази функция
   - ► PRN – избира първият от двата възможни SBAS на PRN за предоставяне данни за корекция SBAS. Настройте на **Автоматичен** за автоматичен избор на PRN.
   - ► Алтернативен PRN – когато PRN не може да се избере от автоматично, позволява възможно избиране на втори SBAS PRN за предоставяне на данни за корекция
   - ► Бутон за показване на обновена позиция на GNSS – установява дали бутона за обновяване на позицията на GNSS е наличен на екраните за навигация.
4. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА , за да настроите опциите за избрания специфичен тип GNSS.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-15: Опции за конфигурация на GNSS приемник



PRN не е показан

Опциите PRN са достъпни само с избран тип SBAS GNSS.

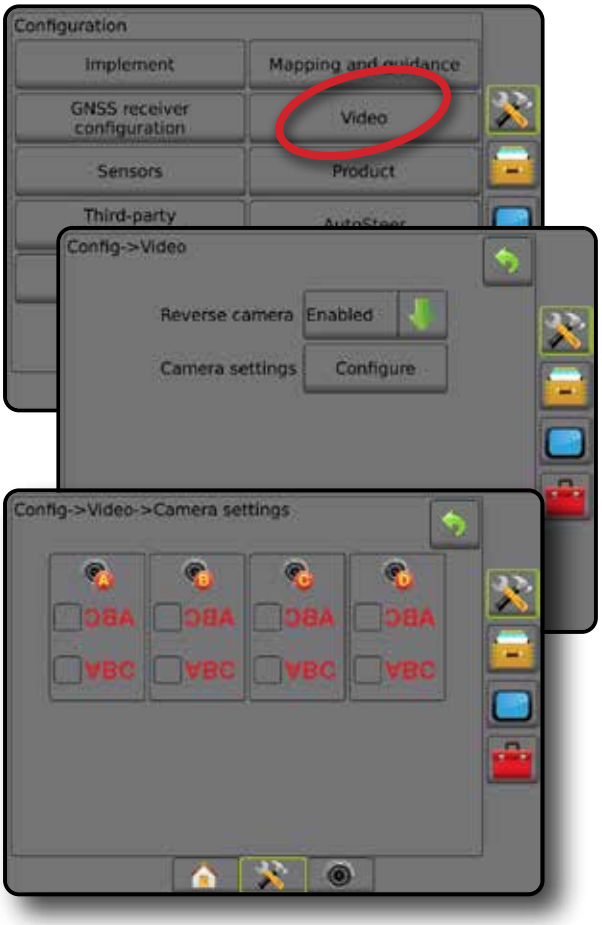
Видео

Видео настройката се използва за включване/изключване на автоматичното активиране на камерата за обратно движение и за конфигуриране на отделна свързана директно камера или отделни камери по време на използване на модул за избор на видео (VSM) с осем (8) канала или с четири (4) канала. Ако е инсталиран VSM, могат да се конфигурират до 8 камери.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Видео**.
3. Изберете от:
   - ► Камера за обратно движение – с инсталираното чувствително устройство за обратно движение се включва автоматичното превключване към видео от RealView камера или RealView навигация при обратно движение. При откриване на движение напред, предходният екран/изглед ще бъде върнат. Ако е засечен VSM, камерата за обратно движение ще бъде на позиция A.
   - ► Настройки на камерата – Използват се за настройка на отделна директно свързана камера или отделни камери (ако е установен VSM) при нормален изглед, изглед назад, изглед отгоре надолу или комбинация от две от трите опции за изглед.
     - – Обратно движение – ABC
     - – Отгоре надолу – ∀BC
     - – За нормален видео изглед, ABC отменете избора на всички полета за отметка.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-16: Видео с VSM опции за 4 канала



Настройката на видеото не е достъпна

Ако няма свързана камера или VSM, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.

Сензори

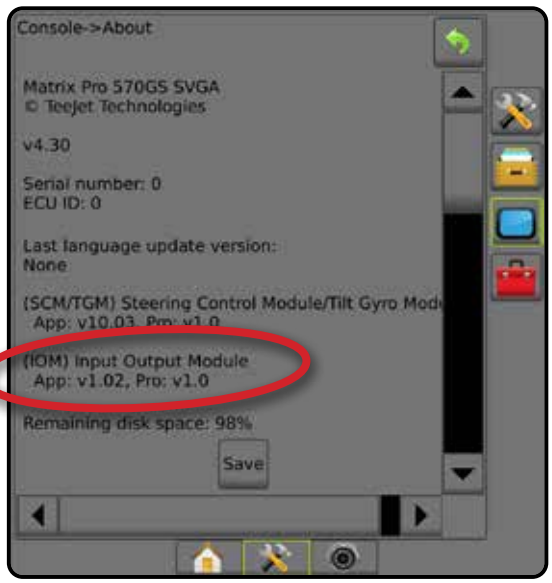
Ако е инсталиран интерфейс комплект на сензор на налягането в системата (по-специално, модул за вход и изход (IOM)), опциите за настройка и конфигуриране на сензора ще бъдат налични.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
2. Натиснете **Сензори**.

Фигура 4-17: Сензори

Интерфейс комплектът на сензора на налягането се разпознава в екрана с информация за конзолата „За софтуера“ като модул за вход/изход (IOM).

Фигура 4-18: Модул за вход/изход



Недостъпни сензори

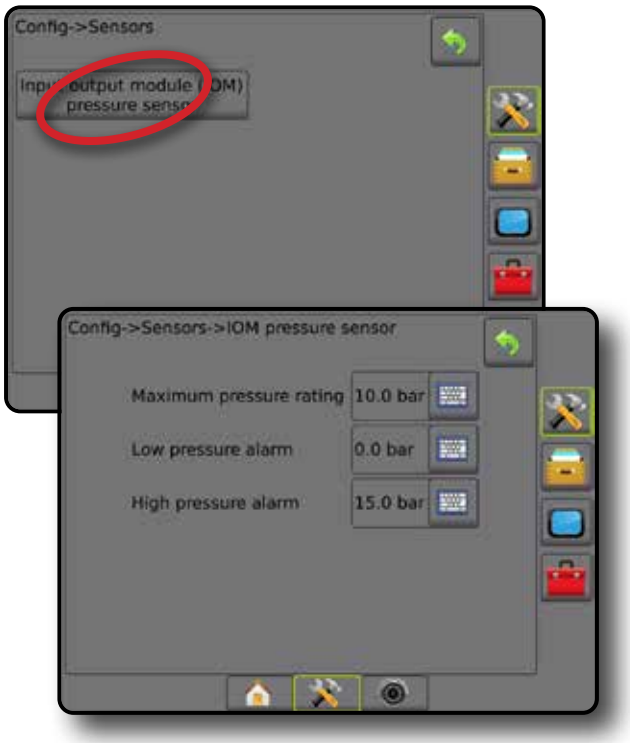
Ако не е инсталиран интерфейс комплект на сензора на налягането, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.

Сензор на налягането на модул за вход/изход

Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането, опциите на сензора на налягането се използват за въвеждане на нивото на максимално налягане на сензора, зададено от производителя и за задаване на предупреждения за високо и ниско налягане, зададено от потребителя.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Сензори**.
3. Натиснете **Сензор на налягането на модул вход/изход (IOM)**.
4. Изберете от:
   - ► Ниво на максимално налягане – използва се за установяване на нивото на максимално налягане на сензора на налягането според препоръките на производителя
   - ► Предупреждение за ниско налягане – използва се за въвеждане на точка на ниско налягане, определена от потребителя, при която ще прозвучи алармата
   - ► Предупреждение за високо налягане – използва се за въвеждане на точка на високо налягане, определена от потребителя, при която ще прозвучи алармата
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-19: Опции за сензор на налягането на модул за вход/изход

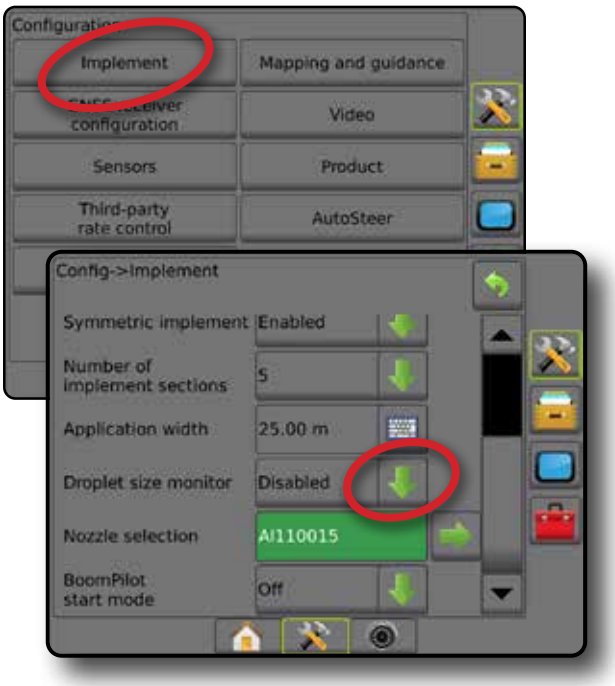


Наблюдаване на размера на капките

Ако е инсталиран интерфейс комплект на сензор на налягането, опциите за наблюдаване на размера на капките ще бъдат достъпни.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете **Наблюдаване на размера на капките**.
4. Изберете дали функцията наблюдаване на размера на капките да е включена или изключена.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-20: Наблюдаване на размера на капките

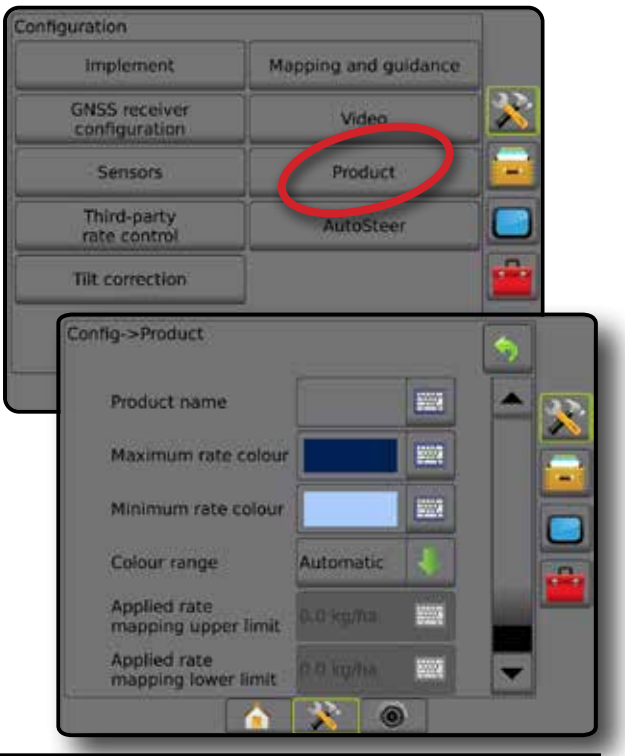


Продукт

Когато има налична система за управление на скоростта от трета страна и управлението на скоростта е отключено, опциите за продукта са активирани за конфигуриране на имена на канали за управление на продукта и максималните/минималните ограничения и съответните цветове на дисплея при картографиране.

За повече подробности, вижте главата за регулиране на скоростта в това ръководство.

Фигура 4-21: Опции за продукта



Управление на скорост от трета страна

Когато има налична система за управление на скоростта от трета страна и управлението на скоростта е отключено, то може да се включва/изключва.

За повече подробности, вижте главата за регулиране на скоростта в това ръководство.

Фигура 4-22: Управление на скорост от трета страна

Автопилот

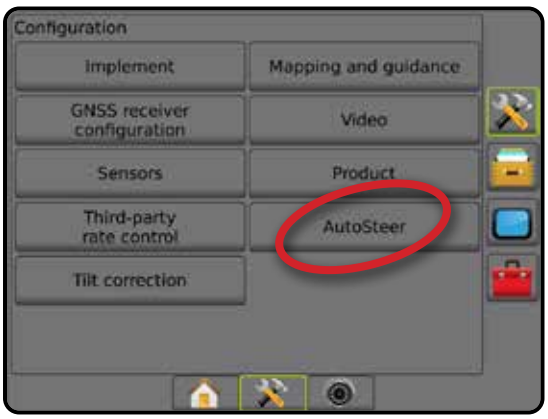
При наличие на модул за контрол на кормилното управление (SCM или SCM Pro), ще са достъпни опциите за асистирано кормилно управление/автопилот.

ЗАБЕЛЕЖКА: За подробни инструкции за настройка, вижте конкретното ръководство за инсталация на асистирано кормилно управление/автопилот.

Настройката за автопилот се използва за включване/изключване и калибриране на асистирано кормилно управление/автопилот.

- FieldPilot [с използване на SCM] – използва се за установяване на настройките на клапата, настройките на управление, настройките за волан и сензор за ъгъл на управление; освен това извършва тестове на клапана или диагностика на клапана
- FieldPilot Pro/UniPilot Pro [с използване на SCM Pro] – използва се за управление на настройките на превозното средство, за калибриране на сензорите, за избор на стойности ИК, както и за установяване на режим на транспорт или режим на обслужване

Фигура 4-23: Автопилот



Недостъпно асистирано кормилно управление/автопилот

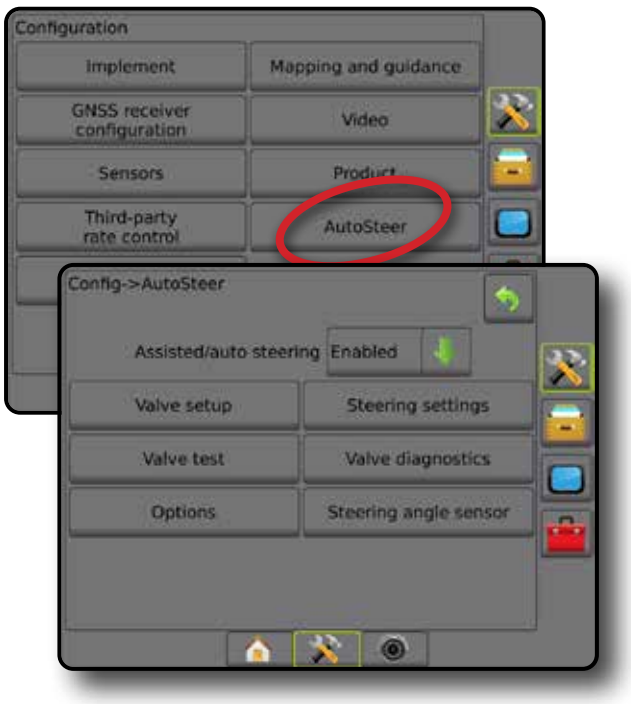
Ако не е инсталирана система за асистирано кормилно управление/автопилот, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.

Фигура 4-24: Не е установено асистирано кормилно управление/автопилот

FieldPilot [с използване на SCM]

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Автопилот**.
3. Изберете дали е включено или изключено асистирано кормилно управление/автопилот.
4. Когато е включено, изберете от:
   - ► Настройка на клапана – използва се за конфигурация на вид клапан, честота на клапана, минимален работен цикъл вляво/вдясно и максимален работен цикъл вляво/вдясно
   - ► Настройки на управление – използват се за установяване на обща настройка на управлението, фина настройка на управлението, мъртва зона и прогнозиране
   - ► Тест на клапан – използва се за проверка дали кормилното управление се насочва правилно
   - ► Диагностика на клапан – използва се за тестване на клапаните, за да се види дали са свързани правилно
   - ► Опции: Сензор на волана – използва се за избор дали сензорът за изключване на кормилното управление е магнитен или базиран на сензор на налягането
   - ► Сензор за ъгъл на управление – използва се за установяване и калибриране на сензор за ъгъл на управление (SAS) като сензор за първична обратна връзка за автоматично кормилно управление
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-25: Автопилот



FieldPilot Pro/UniPilot Pro [с използване на SCM Pro]

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Автопилот**.
3. Изберете от:
   - ► Управление на превозни средства – позволява на оператора да избира, да създава, да редактира, да копира или да изтрива профили на превозно средство също.
     - Извършете калибриране на превозното средство и на сензора за текущото превозно средство
     - Извършете само калибриране на наклона. Тази опция е налична само след като завърши първоначалното калибриране на активното превозно средство.
     - Направете корекции на реакцията на кормилното управление, придобиването на линията, агресивността, грешката при отклонение от курса, реакцията при обратно движение и агресивността на двигателя (за UniPilot Pro).

     ЗАБЕЛЕЖКА: Когато създавате профил на ново превозно средство или редактирате съществуващ профил на превозно средство, преди да извършите автоматично калибриране, първо трябва да зададете ръчно изключване.

     ◄Ново ❶ – създава профил на ново превозно средство.

     ◄Зареждане – активира профил на осветено превозно средство.

     ◄Редактиране ❶ – позволява на оператора да променя параметрите на профил на активно превозно средство включително междуосието, посока и разстояние на редови отстъп от антена, посока и разстояние на страничен отстъп от антена, височина на антената, посока и разстояние на редови отстъп от SCM Pro, посока и разстояние на страничен отстъп от SCM Pro, височина на SCM Pro, ориентация на SCM Pro и вида кормилно управление.

     ◄Копиране – дублира активния профил на превозно средство

     ◄Автоматично калибриране ❸ – ръководи оператора по време на процеса по калибриране за активно превозно средство. Стъпките на калибриране показват на системите FieldPilot Pro или UniPilot Pro характеристиките на превозното средство и те имат решаващо значение за постигане на оптимален контрол.

     ◄Настройване – след като превозното средство е калибрирано, то трябва да извършва повечето операции при нормален терен по адекватен начин. Въпреки това в някои ситуации, може да се наложи да се коригира работата на кормилното управление, вземайки предвид полевите условия, изборът на прикачно устройство, скоростта на придвижване и т.н. Екранът за настройка на превозното средство дава възможност на оператора да настройва работата на кормилното управление на превозното средство, за да съответства на променящите се условия.

       – Ръчно изключване ❷ - регулира границата, след която FieldPilot Pro или UniPilot Pro се изключват при ръчно завъртане на волана.

     ◄Изтриване – позволява на оператора да изтрива профили на превозни средства, които вече не са необходими. Активен профил на превозно средство не може да се изтрие.

   - ► Избор на стойности ИК – позволява на потребителя да конфигурира минималните изисквания за качество на позицията

на GNSS (ниво на прецизност), които да позволяват FieldPilot Pro или UniPilot Pro да бъдат активирани и да останат ангажирани

- Максимум DOP – Максимум DOP (понижение на прецизност) определя максималната стойност на общото качество на GNSS позицията на базата на сателитна геометрия, която се използва за изчисляването.

  Стойност от 1 до 2 е отлична, от 2-5 е добра, от 5-10 е умерена, от 10-20 е средно задоволителна и всички над 20 са лоша стойност.

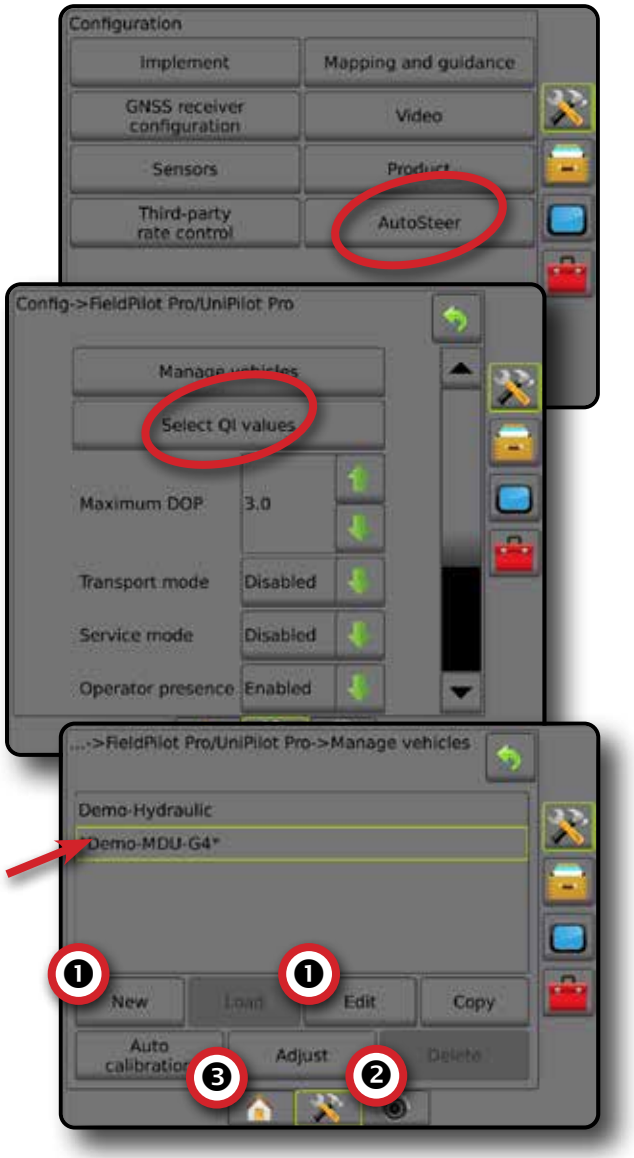
  За най-добри резултати, асистираното кормилно управление/автопилот трябва да се извършва, когато DOP е под 4.
- Режим на транспортиране – когато е включен, всички функции за автопилот са изключени и не могат да се активират.
- Режим на обслужване – когато е включен, ще има на разположение WiFi за времетраенето (само) на настоящия цикъл на захранване, така че техникът ще може да се свърже със SCM Pro директно за сервизни дейности
- Присъствие на оператор – задава отговор на ключа при присъствие на оператор
  - Включване – FieldPilot Pro или UniPilot Pro не са възможни, когато ключът е в позиция ОТВОРЕНО. Препоръчителна настройка, независимо от наличието/липсата на ключ при присъствие на оператор.
  - Изключване – Детекторът за присъствие на оператор е изключен и това няма да се отрази на FieldPilot Pro или UniPilot Pro. Това е критична функция за безопасност и трябва да се изключва само когато това е указано от производителя на машината или от TeeJet Technologies.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Активно превозно средство

Активното превозно средство е маркирано с набор от звездички (*). Този профил на превозно средство в системите FieldPilot Pro или UniPilot Pro понастоящем е програмиран за употреба.

Фигура 4-26: Отваряне на екрана за настройки на FieldPilot Pro или UniPilot Pro



Корекция на наклона

Корекцията на наклона е достъпна когато модулът за контрол на кормилното управление (SCM) или модул жироскоп (TGM) е наличен. Това коригира GNSS сигнала, за да компенсира грешки в GNSS позицията, при работа на хълмист или наклонен терен.

За подробни инструкции за настройка, вижте специалното ръководство за инсталиране на асистирано кормилно управление/автопилот или листовката за настройка при наклон.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
2. Натиснете **Корекция на наклона**.
3. Изберете дали корекцията на наклона да е включена или изключена.
4. Когато е включена, изберете **Ниво на полето**, за да калибрирате корекцията на наклона.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако се използва FieldPilot или UniPilot, в системата има вграден модул жироскоп. Когато използвате FieldPilot Pro или UniPilot Pro, корекцията за наклона е калибрирана в Настройка –> Конфигурация –> Автопилот –> Управление на превозни средства –> Регулиране –> Калибриране на наклон.

ЗАБЕЛЕЖКА: Височината на антената трябва да бъде въведена преди калибриране на наклона.

Фигура 4-27: Корекция на наклона

Ниво на полето не е достъпно

Ако превозното средство е в движение, опцията за ниво на полето няма да е достъпна. Превозното средство трябва да бъде спряно за най-малко 10 секунди, за да започне да калибрира корекцията на наклона.

Корекцията на наклона не е достъпна

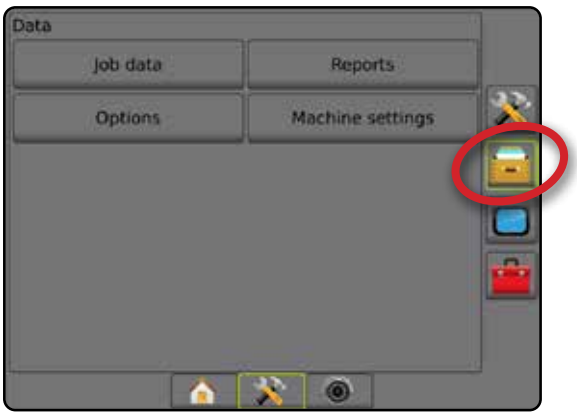
Ако не е свързан SCM или TGM, опциите за настройка няма да бъдат достъпни. Когато използвате FieldPilot Pro или UniPilot Pro, корекцията за наклона е калибрирана в Настройка –> Конфигурация –> Автопилот –> Управление на превозни средства –> Регулиране –> Калибриране на наклон.

УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ

Управлението на данните дава възможност за прехвърляне и управление на данни за задача; отчет на данни за задача; промяна на режим на задача; и прехвърляне и управление на машинни настройки.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА , който се намира в долната част.
2. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
3. Изберете от:
   - ► Данни за задача – при разширен режим на задача се използва за прехвърляне на информация за задачата (изтриване, импорт, експорт) и управление на информацията за задачата (създаване на нова задача, изтриване на задача или копиране на данни за направляващата линия, границите, данните за прилагане на задачата, карта с предписание и/или обекти на нова задача)
   - ► Отчети – използват се за създаване на отчети за задачи и запазването им върху USB диск
   - ► Опции – използват се за избор на опростен или разширен режим на задача
   - ► Машинни настройки – използват се за прехвърляне на машинни настройки (изтриване, импорт, експорт) и управление на машинни настройки (създаване на нова машинна настройка, копиране на машинна настройка, изтриване на машинна настройка, запазване на текущата машинна настройка в избрания файл или зареждане на машинна настройка в избрания файл)

Фигура 4-28: Опции за управление на данните



Данни за задача

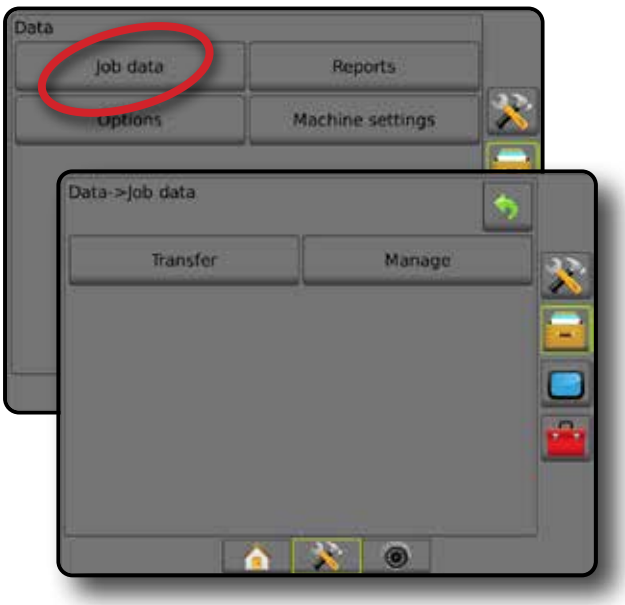
При разширен режим на задачата, опциите за данни за задача се използват за прехвърляне на информация за задачата (изтриване, импорт, експорт) и управление на информация за задачата (създаване на нова задача, изтриване на задача или копиране на данни за направляващата линия, границите, данните за прилагане на задачата, картата с предписание и/или обектите в нова задача).

Данните за задачата включват:

- Име на задача
- Име на клиент, ферма и поле
- Граница (външна, вътрешна)
- Обекти
- Площ за покритие
- Направляващи линии
- Карти (покритие, предписание, приложение, предварително зададена целева скорост)

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Данни за задача**.
3. Изберете от:
   - ► Прехвърляне – при разширен режим на задачата позволява прехвърляне на избрани задачи към или от USB диск, както и изтриване на задачи
   - ► Управление – при разширен режим на задача позволява създаване на нова празна задача, копиране на направляващите линии, границите, данните за прилагане на задачата, картата с предписание и/или обектите в нова задача, както и изтриване на избрана задача
4. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ, за да се върнете към основния екран за управление на данни.

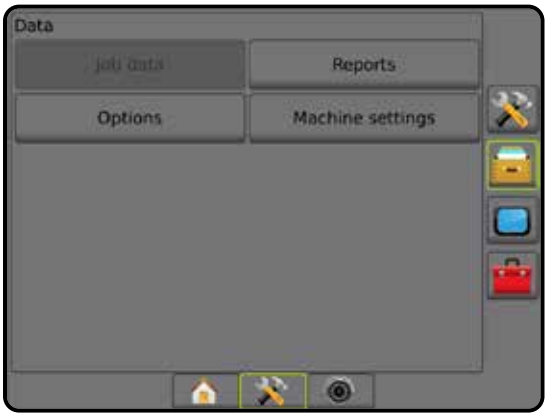
Фигура 4-29: Опции за данни за задача



Данните за задачата не са достъпни

При опростен режим на задачата, опциите за данни за задачата няма да бъдат достъпни.

Фигура 4-30: Данните за задачата не са достъпни



Прехвърляне

При разширен режим на задачата, екранът за прехвърляне на данни за задача позволява прехвърляне на избрани задачи към или от USB диск, както и изтриване на задачи.

Задача, прехвърлена към USB устройство за съхранение, може да бъде отворена и актуализирана с помощта на Fieldware Link. Във Fieldware Link потребителят може да въведе данни за клиента, фермата и полето, както да копира/редактира задачи за повторно използване на граници и направляващи линии. От Fieldware Link задачите могат да бъдат вкарани обратно в USB устройство за съхранение, за да бъдат преместени обратно във вътрешната памет на конзолата за използване.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато една задача е активна/стартирана, опциите за прехвърляне не могат да бъдат избрани. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

Задачи, прехвърлени към памет на устройство, се премахват от конзолата и вече не са достъпни за използване.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Данни за задача**.
3. Натиснете **Прехвърляне**.
4. Изберете от:
   - ► Преместване на данни за задача към устройство за USB съхранение – използва се за преместване на данни за задача от вътрешна памет към устройство за USB съхранение
   - ► Преместване на данни за задача към вътрешна памет – използва се за преместване на данни за задача от USB памет към вътрешна памет
   - ► Изтриване на данни за задача – използва се за изтриване на данни за задача от вътрешната памет
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ, за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-31: Данни за задача – прехвърляне

Фигура 4-32: Данни за задача – Управление

Управление

При разширен режим на задача, екранът за управление на данни за задача позволява създаване на нова празна задача и копиране на направляващите линии, границите, данните за прилагане на задачата и/или карта с предписание към нова задача, както и изтриване на избрана задача.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато една задача е активна/стартирана, опциите за управление на задача не са достъпни за избор. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Данни за задача**.
3. Натиснете **Управление**.
4. Изберете от:
   - ► Нова – използва се за създаване на нова празна задача без свързани направляващи линии, граници, данни за прилагане или карта с предписание.
   - ► Копиране – използва се за копиране на направляващите линии, границите, данните за прилагане на задачата, картата с предписание и/или обектите в нова задача
   - ► Изтриване – използва се за изтриване на данни за задача от вътрешната памет
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

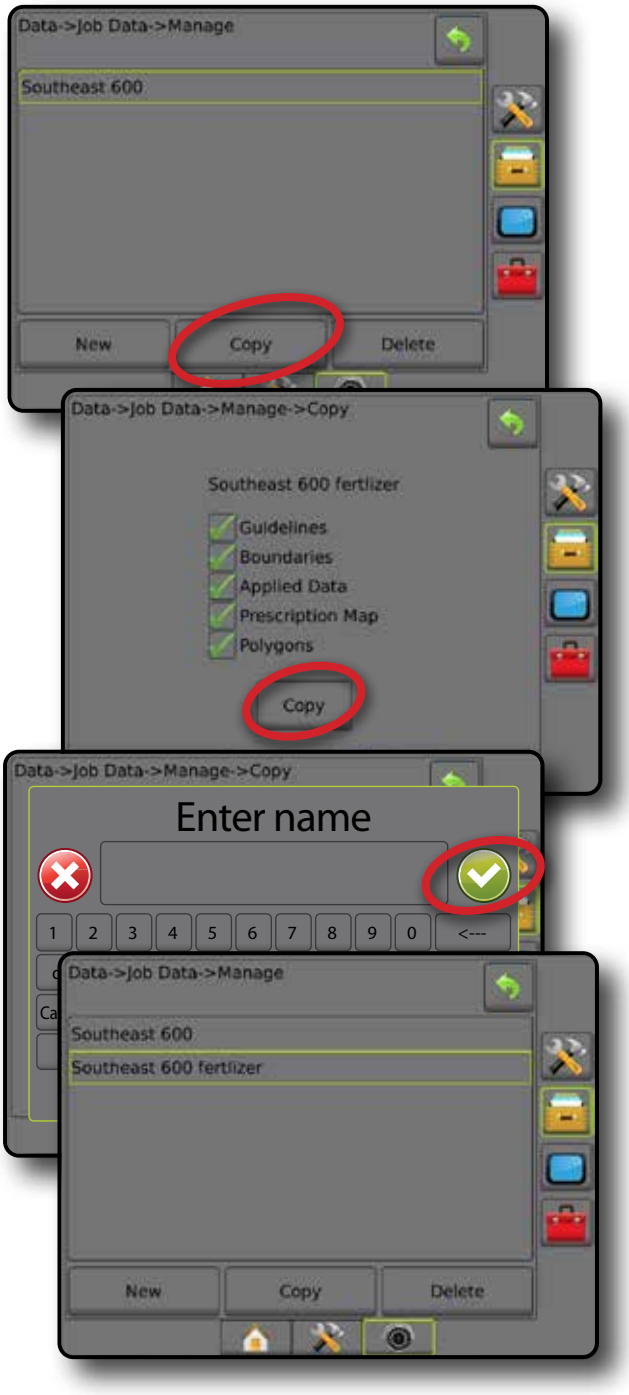
ЗАБЕЛЕЖКА: Копирането на данните за прилагане не се препоръчва, тъй като потребителят ще направи две копия, които могат да бъдат променени. Когато архивирате данни е най-добре да прехвърлите задачата към Fieldware Link и да направите резервно копие на каталога.

Копиране на данни на задача

Когато в разширен режим на задачата, опцията за копиране на данни за задачата се използва за дублиране на информация за задача (направляващи линии, граници, данни за прилагане, карта с предписание и/или обекти) към нова задача.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Данни за задача**.
3. Натиснете **Управление**.
4. Натиснете **Копиране**.
5. Изберете направляващите линии, границите, данните за прилагане на задачата, картата с предписание и/или обектите, които да бъдат копирани в новата задача.
6. Натиснете **Копиране**.
7. Дайте име на новата задача.
8. Натиснете иконата ПРИЕМАМ за запазване на новата задача или иконата ОТКАЗ , за да излезете от цифровата клавиатура без запазване.
9. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-33: Данни за задача – копиране на задача



Отчети

Отчетите предоставят опции за генериране на отчет от данни за задача в три различни формата и за запаметяване на тези отчети на USB диск.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако на страницата с опции се избере опростен режим на задача, може да се запази само текущата задача.

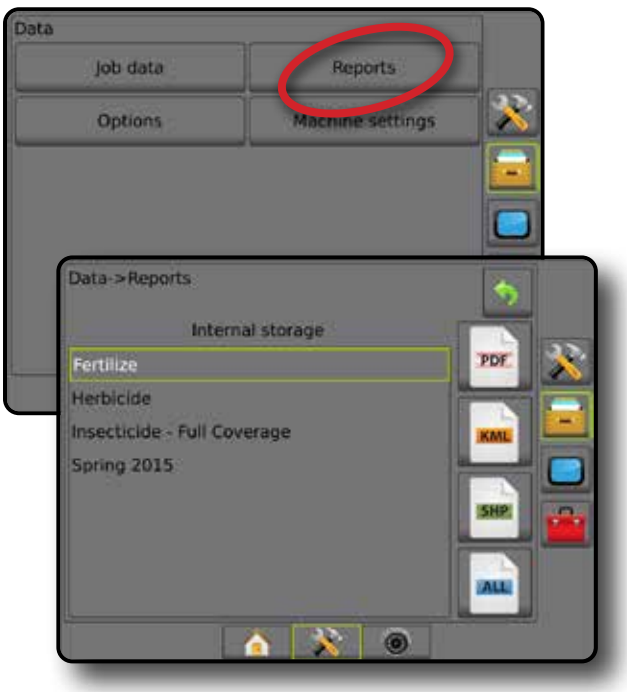
Когато дадена задача е активна/стартирана, отчетите не са достъпни за избор. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

При затваряне на задача с USB диск в конзолата, имате опцията да създадете отчет за текущата задача.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Отчети** .
3. Поставете USB диск в конзолата.
4. Изберете задача за запазване.
5. Изберете:
   - ▶ PDF – отчет за печат
   - ▶ KML – карта на Google Earth
   - ▶ SHP – данни във вид ESRI
   - ▶ ALL – всички налични видове файлове
6. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ, за да се върнете към основния екран за управление на данни.

ЗАБЕЛЕЖКА: Иконите за файлове или бутоните не са достъпни за избор (посивени) до правилното поставяне на USB диск.

Фигура 4-34: Отчети – Разширен режим на задача



Фигура 4-35: Отчети – Опростен режим на задача

Опции (режим на задача)

Опциите дават възможност на оператора да избира между опростен и разширен режим на задача.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато дадена задача е активна/стартирана, не е достъпна промяна в режима на задачата. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Промяната на режимите на задача изтрива всички вътрешни данни за задачата.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете Опции.
3. Натиснете стрелката НАДОЛУ , за да получите достъп до списъка с опциите.
4. Изберете:

   ► Опростен – на началния екран се показват само ограничената площ и площите за покритие. За запаметяване в „Отчети“ е налична само текущата задача. Използването с Fieldware Link не е достъпно.

   ► Разширен – по всяко време ще има достъпна повече от една задача. На началния екран се показват име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача. Всички запазени задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл на USB диск, използвайки Данни –> Отчети.

   - Информацията за клиент, ферма, поле и картите с предписания може да се въвежда единствено чрез Fieldware Link. Името на задача може да се редактира само като се използва Fieldware Link.
   - Потребител може да дублира задачи, за да използва отново направляващите линии, границите, данните за прилагане, картата с предписание и/или обектите, използвайки Fieldware Link или Данни –> Данни за задача –> Управление на конзолата.

5. „Смяната на режимите на задачата изисква изтриването на всички данни за задачата. Желаете ли да смените режимите?“

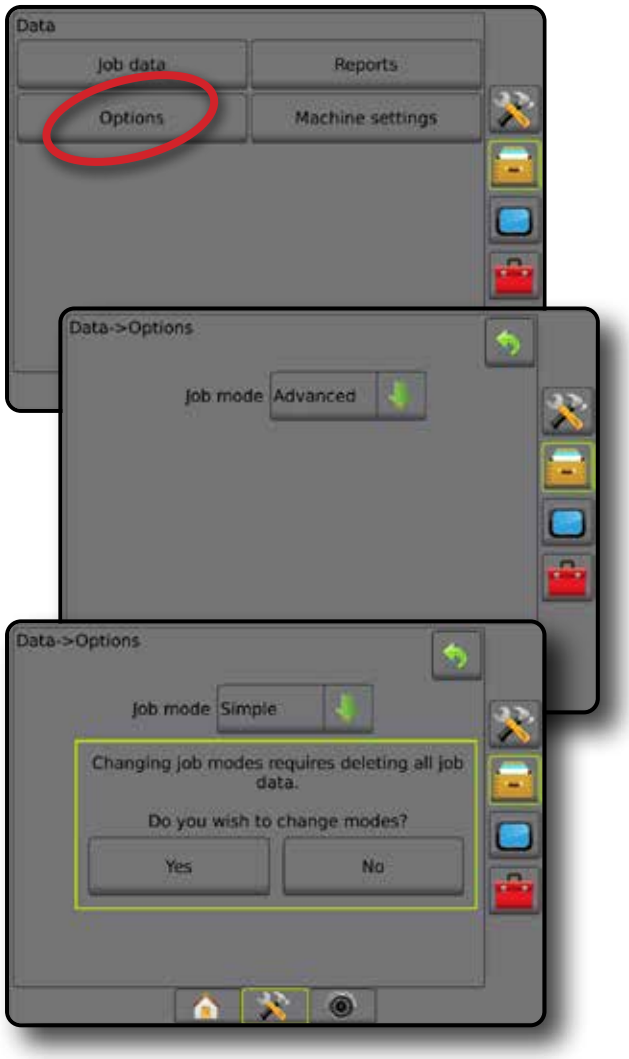
   Натиснете:

   ► Да – за да направите промяна

   ► Не – за да запазите текущата настройка

6. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-36: Опции – Промяна на режим на задача



Машинни настройки

Менюто за машинни настройки се използва за създаване и управление на индивидуални профили на машината, представяйки конфигурацията на конзолата за конкретна настройка на превозното средство/оборудването. Всеки профил на машината записва използваните настройки по време на генериране на профила, позволявайки на клиента да използва отново на по-късен етап точно същата настройка. Профилите на машината могат да бъдат използвани за прехвърляне на настройки към друга конзола от същата марка и модел със същия прикачен хардуер.

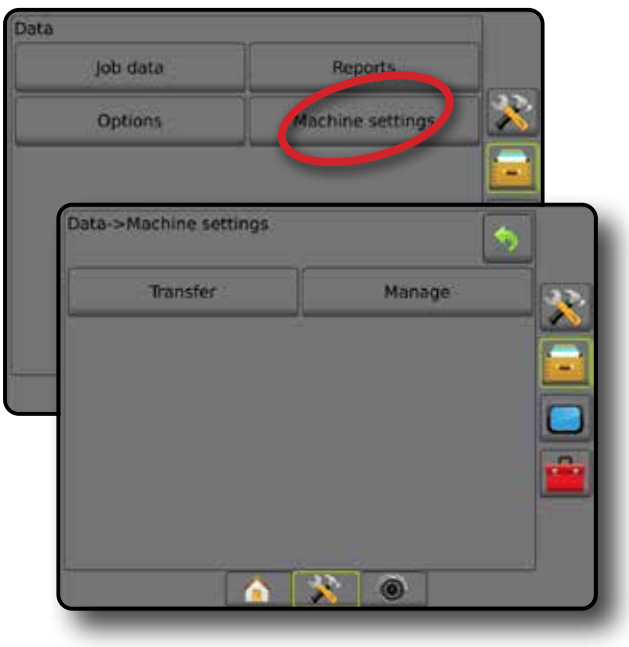
Машинните настройки включват:

- Настройки на прикачното устройство
- Настройки за Автопилот/корекция на наклона
- Настройки за управление на скоростта
- Настройки, специфични за дадена задача (включително разходни норми, вид на обработка и задания на продуктов канал)

ЗАБЕЛЕЖКА: Не всички настройки са запазени като част от машинните настройки. За подробности, вижте приложението „Меню за настройки на конзола Matrix Pro GS“.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Изберете от:
   - ▶ Прехвърляне – дава възможност за прехвърляне на избраните машинни настройки към или от USB диск, както и изтриване на машинните настройки
   - ▶ Управление – позволява създаване на нови празни машинни настройки, копиране на избрани машинни настройки в нови машинни настройки, изтриване на избрани машинни настройки, запаметяване на текущите машинни настройки в избраните машинни настройки или зареждане на избраните машинни настройки в текущите настройки
4. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ, за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-37: Машинни настройки



Прехвърляне

Екранът за прехвърляне на машинните настройки дава възможност за прехвърляне на избраните машинни настройки към или от USB диск, както и изтриване на машинните настройки.

Машинни настройки, прехвърлени към USB устройство за съхранение, могат да бъдат отворени и актуализирани с Fieldware Link. От Fieldware Link машинните настройки могат да бъдат вкарани обратно в USB устройство за съхранение, за да бъдат преместени обратно във вътрешната памет на конзолата за използване.

ЗАБЕЛЕЖКА: Не всички настройки, запаметени като част от машинните настройки, могат да се редактират във Fieldware Link. За подробности, вижте приложението „Меню за настройки на конзола Matrix Pro GS“.

Машинни настройки, прехвърлени към устройство за съхранение, се премахват от конзолата и вече не са достъпни за ползване.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Натиснете **Прехвърляне**.
4. Изберете от:
   - ▶ Преместване на машинните настройки към USB памет – използва се за преместване на машинните настройки от вътрешната памет към USB памет
   - ▶ Преместване на машинните настройки към вътрешна памет – използва се за преместване на машинните настройки от USB памет към вътрешна памет
   - ▶ Изтриване на машинните настройки – използва се за изтриване на машинните настройки от вътрешна памет или USB памет
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ, за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-38: Машинни настройки – прехвърляне

Управление

Екранът за управление на машинните настройки позволява създаване на нови празни машинни настройки, копиране на избрани машинни настройки в нови машинни настройки, изтриване на избрани машинни настройки, запаметяване на текущите машинни настройки в избраните машинни настройки или зареждане на избраните машинни настройки в текущите настройки.

ЗАБЕЛЕЖКА: Не всички настройки са запазени като част от машинните настройки. За подробности, вижте приложението „Меню за настройки на конзола Matrix Pro GS“.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Натиснете **Управление**.
4. Изберете от:
   - ► Нови – използва се за създаване на нови машинни настройки без информация за свързано прикачно устройство
   - ► Копиране – използва се за копиране на избраните машинни настройки в нови машинни настройки
   - ► Изтриване – използва се за изтриване на избрани машинни настройки от вътрешната памет
   - ► Запазване – използва се за запазване на текущите машинни настройки в избраните машинни настройки
   - ► Зареждане – използва се за зареждане на избраните машинни настройки в текущите настройки
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

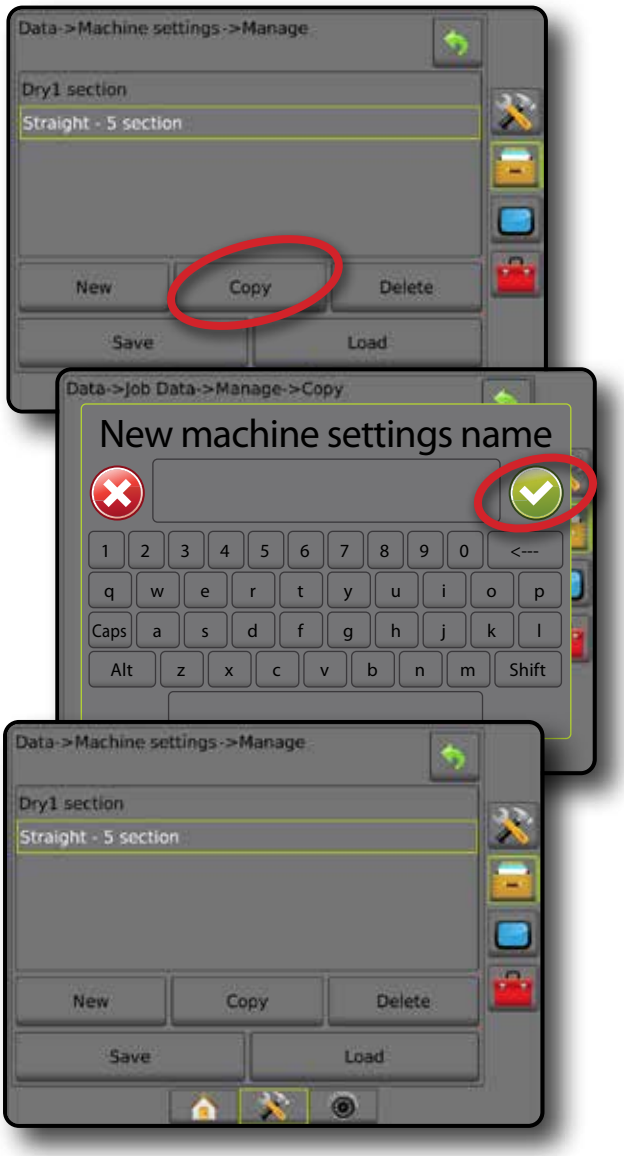
Фигура 4-39: Машинни настройки – Управление

Копиране на профил на машина

Опцията на копиране на профил на машина се използва за дублиране на избрания профил на машина за повторна употреба на този профил на по-късен етап. Профилите на машината могат да бъдат използвани за прехвърляне на настройки към друга конзола от същата марка и модел със същия прикачен хардуер.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Натиснете **Управление**.
4. Изберете профила на машина, който да бъде копиран в новия профил.
5. Натиснете **Копиране**.
6. Дайте име на новия профил.
7. Натиснете иконата ПРИЕМАМ за запазване на новия профил или иконата ОТКАЗ , за да излезете от цифровата клавиатура без запазване.
8. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-40: Машинни настройки – копиране на профил

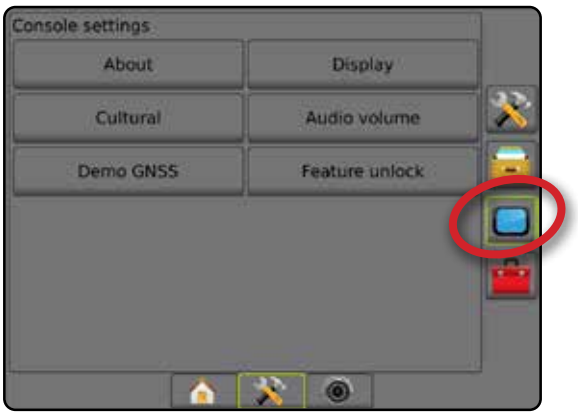


КОНЗОЛА

Настройката на конзолата се използва за конфигуриране на дисплея и регионалните настройки, отключване на разширените функции и възпроизвеждане на данни от демо GNSS. Можете да откриете информация за други прикрепени към системата устройства в секция „Относно“.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част.
2. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА.
3. Изберете от:
   - ► Относно – използва се за показване на версията на софтуера на системата, както и версиите на софтуерите на модулите, свързани към CAN шината
   - ► Дисплей – използва се за конфигуриране на цветовата схема и яркост на LCD екрана, установява достъпност до моментна снимка и калибриране на сензорния екран
   - ► Регионални – използва се за конфигуриране на мерни единици, език и настройки за часова зона
   - ► Сила на звука – използва се за коригиране нивото на звука на високоговорителя
   - ► Демо GNSS – използва се за стартиране на възпроизвеждането на симулирани данни от GNSS
   - ► Отключване на функции – използва се за отключване на разширени функции

Фигура 4-41: Опции на конзолата



Относно

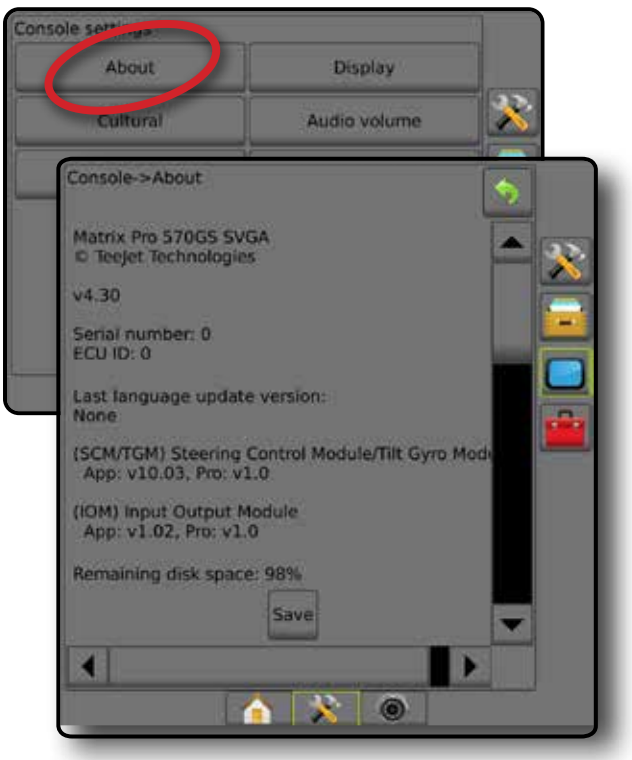
Екранът Относно/Запазване показва версията на софтуера на системата, както и версиите на софтуерите на модулите, свързани към CAN шината.

За помощ при отстраняване на проблеми в полето, крайният потребител може да използва бутона Запазване, за да изтегли текстов файл, съдържащ актуална информация за софтуера на USB диск и след това да изпрати файла по имейл на персонала по поддръжка.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА.
2. Натиснете **Относно**.
3. Изберете от:
   - ► Показва информация, включваща серийния номер на устройството, версията на софтуера и свързаните модули
   - ► С USB диск в конзолата, натиснете **Запазване**, за да запазите информацията от раздел „Относно“ на USB диска. Съобщение за запазено копие на USB диска ще потвърди запазването.
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничен раздел на КОНЗОЛАТА, за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

ЗАБЕЛЕЖКА: Опцията **Запазване** *не е достъпна за избор (в сив цвят) до правилното поставяне на USB диск.*

Фигура 4-42: Опции на раздел „Относно“

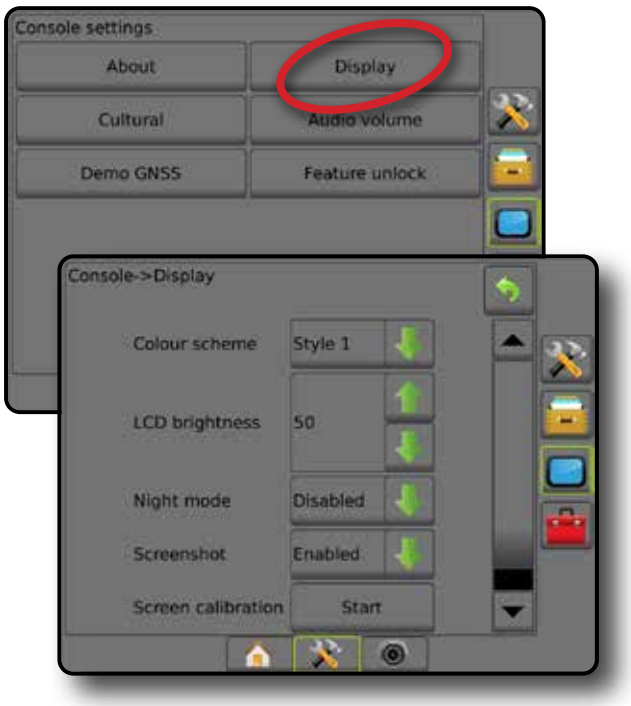


Дисплей

Дисплеят се използва за конфигуриране на цветовата схема и яркостта на LCD екрана, установява достъпност до моментна снимка и калибриране на сензорния екран.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Дисплей**.
3. Изберете от:
   - ► Цветова схема – използва се за избор на цветова схема, от която се чете най-лесно
   - ► LCDяркост – използва се за коригиране на яркостта на дисплея на конзолата
   - ► Нощен режим - Използва се за потъмняване на екрана за по-ясен екран при работа през нощта. Настройките променят цветовете на интерфейса на Стил 2 и яркостта на LCD екрана на 20%. Изключете, за да се върнете към предишните настройки за цветовете на интерфейса и яркостта на LCD екрана.
   - ► Моментна снимка – използва се за разрешаване на запазване на изображения на екрана на USB диска
   - ► Калибриране на екрана– използва се за калибриране на сензорния екран
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

Фигура 4-43: Опции на дисплея

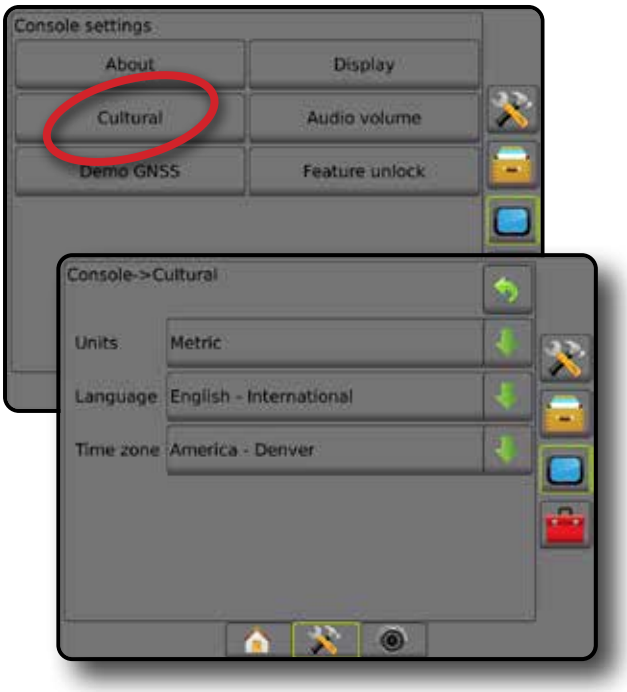


Регионални

Регионални настройки се използва за конфигуриране на мерни единици, език и настройки на часовата зона.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Регионални**.
3. Изберете от:
   - ► Мерни единици – използва се за избиране на измервателна система
   - ► Език – използва се за избиране на езика на системата
   - ► Часова зона – използва се за установяване на местната часова зона
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

Фигура 4-44: Регионални опции

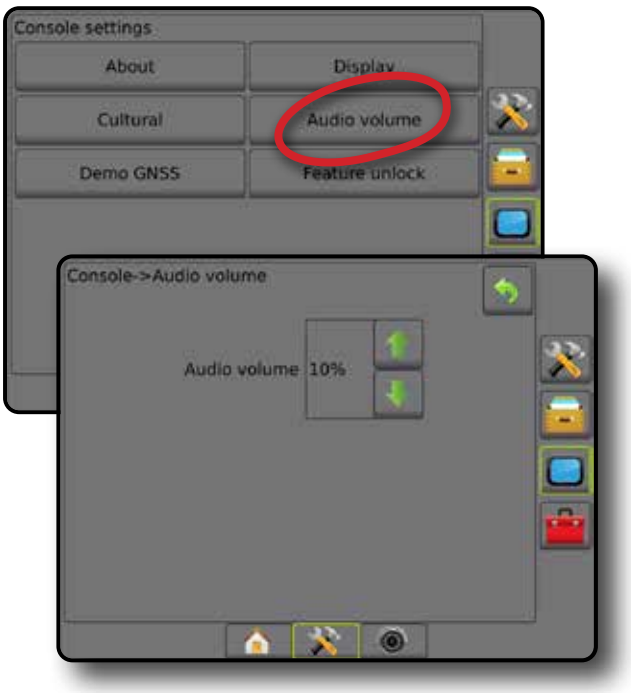


Сила на звука

Силата на звука коригира нивото на звука на високоговорителя.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА.
2. Натиснете **Сила на звука**.
3. Натиснете:
   - ► Стрелка НАГОРЕ за усилване на звука
   - ► Стрелка НАДОЛУ за намаляване на звука
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничен раздел на КОНЗОЛАТА, за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

Фигура 4-45: Опции на сила на звука



Демо GNSS

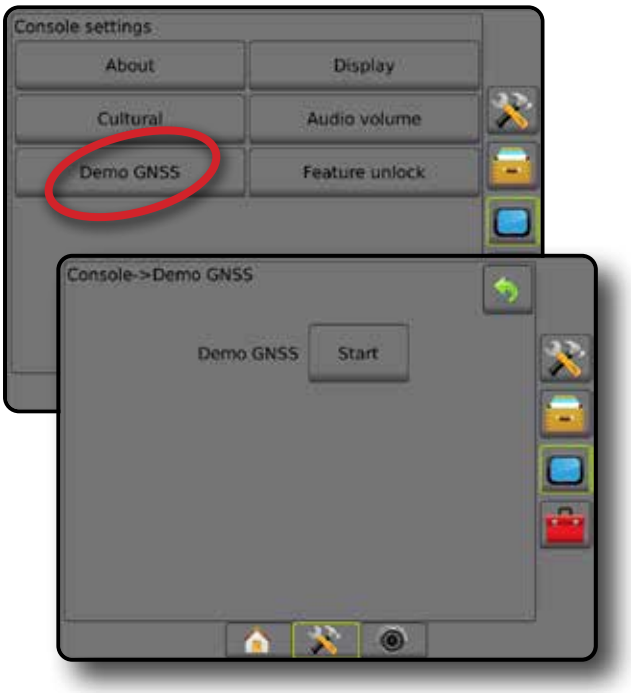
Демо GNSS се използва за стартиране на възпроизвеждане на симулиран GNSS сигнал.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Този инструмент ще изключи входящите GNSS позиции и ще започне да възпроизвежда симулираните данни. Необходимо е да се рестартира конзолата, за да се възстанови реалния GNSS.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА.
2. Натиснете **Демо GNSS**.
3. Натиснете **Старт**.
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничен раздел на КОНЗОЛАТА, за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

ЗАБЕЛЕЖКА: Необходимо е да се рестартира конзолата, за да се възстанови реалния GNSS.

Фигура 4-46: Демо GNSS



Рестартиране на Демо GNSS

Демо GNSS може да се рестартира.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Демо GNSS** .
3. Натиснете **Рестартиране** .
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

Фигура 4-47: Рестартиране на Демо GNSS

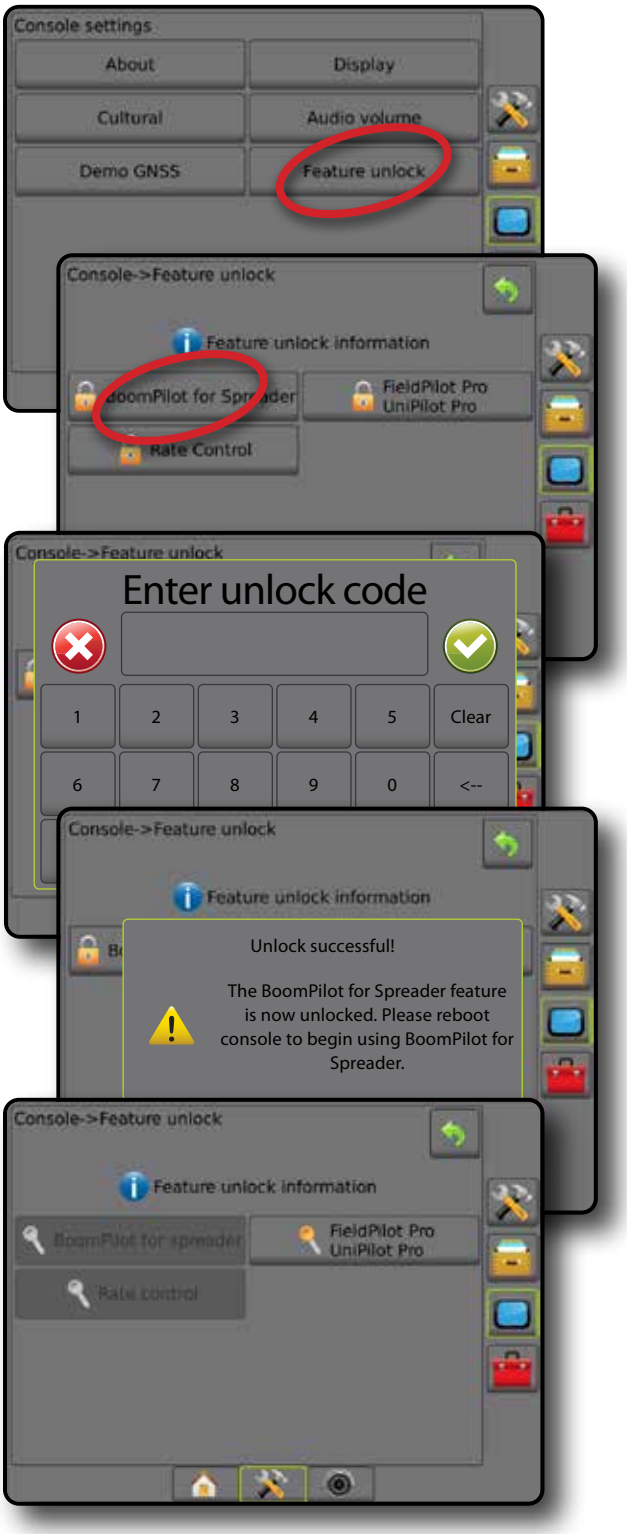
Отключване на функция

Отключване на функция се използва за отключване на разширените функции.

ЗАБЕЛЕЖКА: Кодът за отключване е уникален за всяка конзола. Свържете се с центъра за обслужване на клиенти на TeeJet Technologies. Веднъж отключена, функцията остава отключена докато конзолата не се рестартира напълно.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Отключване на функция** .
3. Натиснете бутона за заключена функция за заключената функция:
   - ► BoomPilot за разпръсквач – разрешава опции за приложение на разпръсквача когато се използва със съвместимо прикачно устройство разпръсквач
   - ► FieldPilot Pro / UniPilot Pro – разрешава опции за автопилот когато се използва SCM Pro
   - ► Управление на скоростта от трета страна – разрешава опции за управление на скоростта когато се използва със съвместим регулатор на скорост от трета страна
4. Ако е необходимо, въведете код за отключване.
5. Рестартирайте конзолата.

Фигура 4-48: Отключена функция

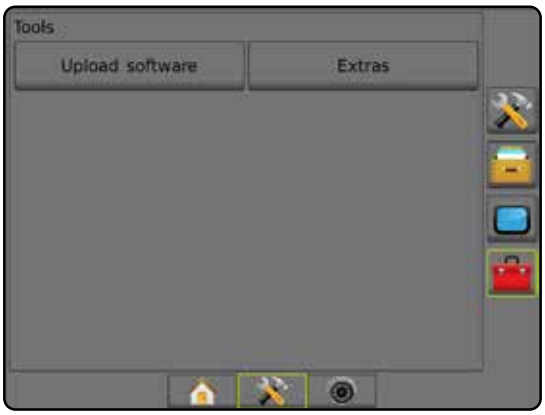


ИНСТРУМЕНТИ

Менюто Инструменти се използва за зареждане на актуализации на софтуера за устройствата на системата и за извършване на различни изчисления на обикновен калкулатор или конвертор за мерни единици.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част.
2. Натиснете страничен раздел ИНСТРУМЕНТИ.
3. Изберете от:
   - ► Качване на софтуер – използва се за качване на актуализации на софтуера за устройствата на системата от USB диск.
   - ► Допълнителни удобства – предоставя достъп до калкулатор и конвертор на мерни единици.

Фигура 4-49: Опции на Инструменти



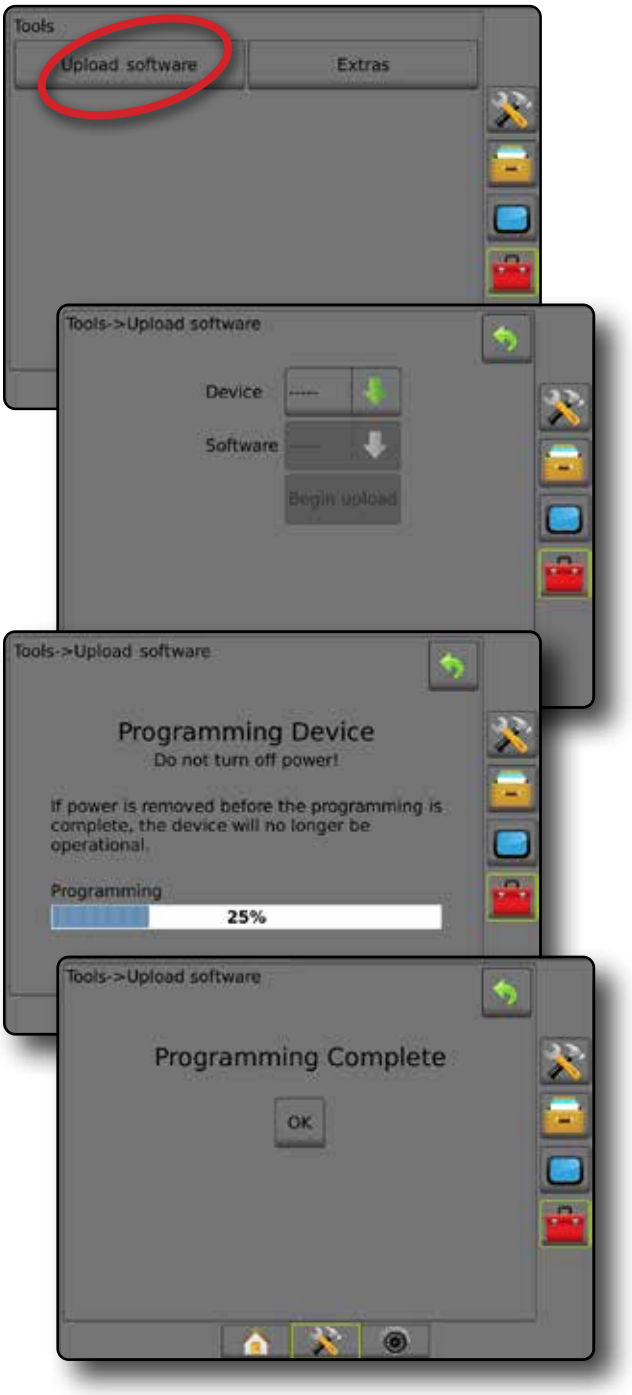
Качване на софтуер

Екранът за качване на софтуер се използва за качване на актуализации на софтуера за устройствата на системата от USB диск.

ЗАБЕЛЕЖКА: Наличието на тази функция зависи от версията на софтуера.

1. Натиснете страничен раздел ИНСТРУМЕНТИ.
2. Натиснете **Качване на софтуер**.
3. Поставете USB диск, съдържащ софтуерните актуализации в конзолата.
4. Натиснете стрелката НАДОЛУ на устройството и изберете устройството, което ще се актуализира.
5. Натиснете стрелката НАДОЛУ на софтуера и изберете софтуерната актуализация, която ще се качи на устройството.
6. Натиснете **Начало на качване**.
7. Когато бъдете подканени, натиснете **OK**.
8. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ, за да се върнете на екрана с инструменти или страничния раздел КОНЗОЛА, за да се върнете към главния екран за настройки на конзолата.

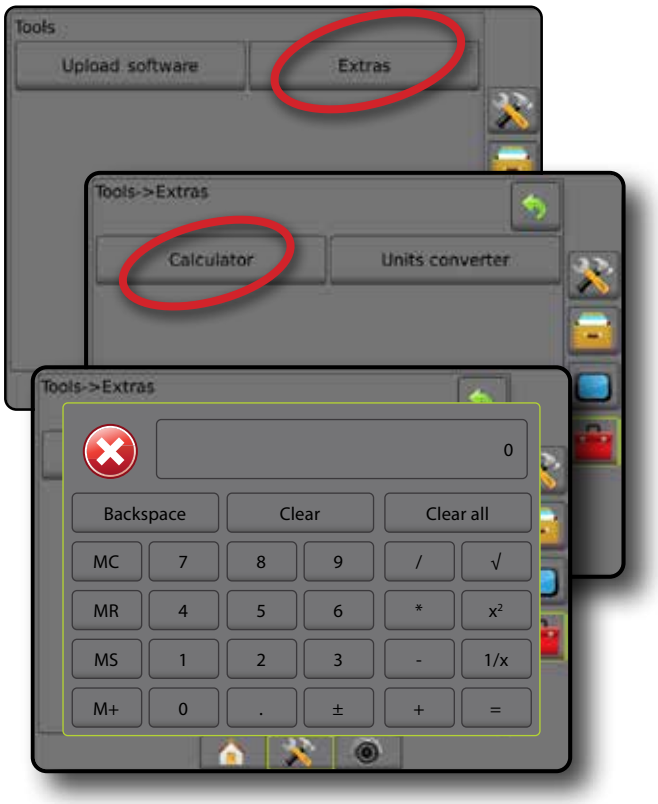
Фигура 4-50: Качване на софтуер



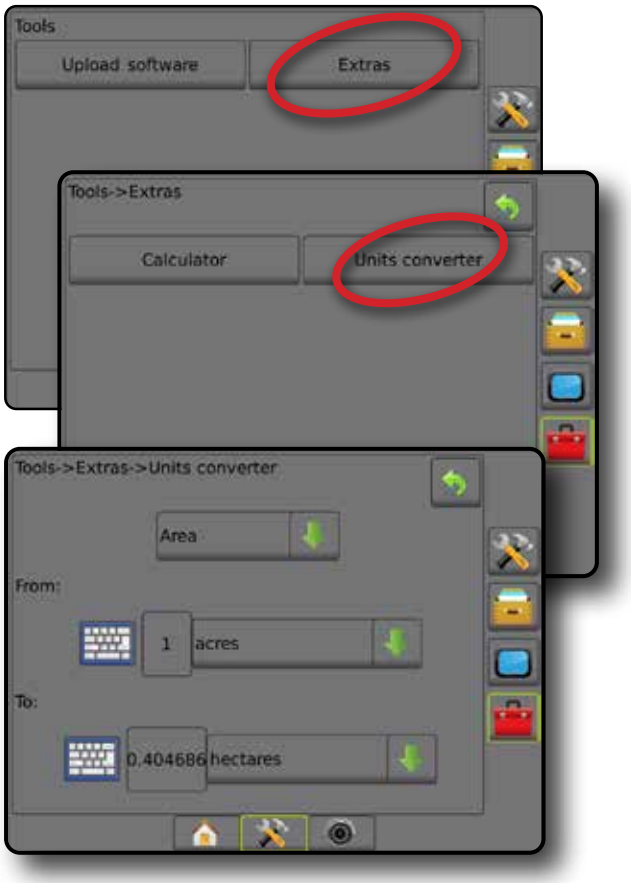
Допълнителни удобства

1. Натиснете страничен раздел ИНСТРУМЕНТИ.
2. Натиснете **Допълнителни удобства**.
3. Изберете от:
   - ► Калкулатор – използва се за математически изчисления
   - ► Конвертор за мерни единици – използва се за преобразуване на мерни единици за площ, дължина, обем, налягане, маса, температура или ъгъл

Фигура 4-51: Калкулатор



Фигура 4-52: Конвертор на мерни единици



ГЛАВА 5 – КОНФИГУРАЦИЯ НА GNSS ПРИЕМНИК

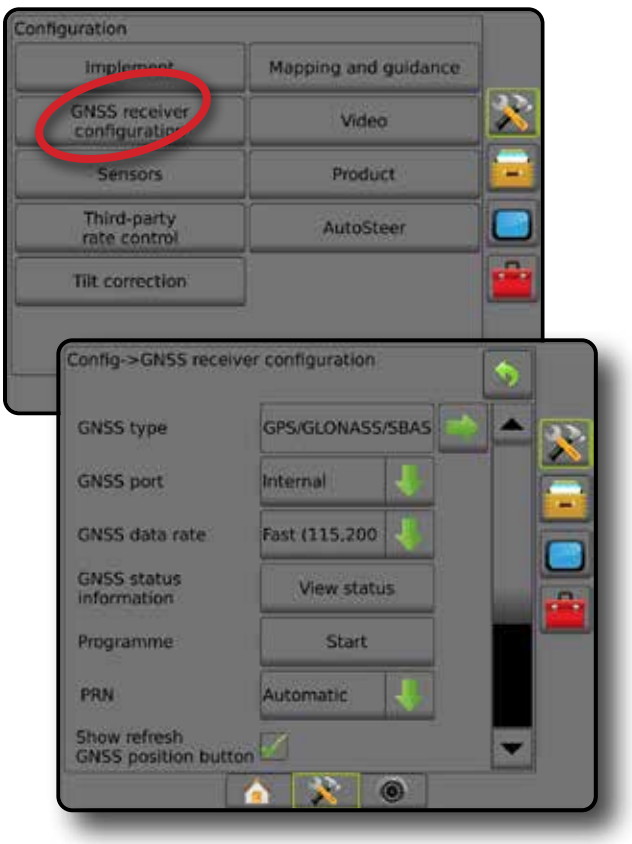
Конфигурацията на GNSS приемник се използва за конфигуриране на вида на GNSS, GNSS порта и PRN, както и други параметри за GNSS и за преглед на информация за GNSS статуса.

Конфигурация на GNSS приемник

ЗАБЕЛЕЖКА: Тези настройки са необходими за управление на скоростта, асистирано кормилно управление/автопилот и работата на сензора за наклон, както и за правилната работа на прикачното устройство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Конфигурация на GNSS приемник**.
3. Изберете от:
   - ► Вид GNSS – настройва да приема предавания от GNSS източник: GPS, GLONASS или SBAS (изискват се със или без DGPS).
   - ► GNSS порт – настройва GNSS комуникационния порт: вътрешен или външен
   - ► Скорост на предаване на GNSS – задава скоростта на предаване и честотата на NMEA съобщенията на GNSS порт в порта на конзолата RS232.
   - ► Информация за GNSS статуса – показва актуалната скорост на предаване в бодове, статуса на серийната скорост на предаване в бодове, информация за статуса на GNSS: GGA/VTG (скорост на данни), брой сателити, HDOP, PRN, GGA качество, приемник, версия на приемника, UTM зона и модел за корекция
   - ► Програма – позволява директно програмиране на GNSS приемник през команден интерфейс. Само техниците по поддръжка на TeeJet трябва да използват тази функция. Използвайте на собствена отговорност!
   - ► PRN – избира първият от двата възможни SBAS на PRN за предоставяне данни за корекция SBAS.
   - ► Алтернативен PRN – позволява възможен избор на втори SBAS PRN за предоставяне на данни за корекция
   - ► Показва бутона за обновяване на позицията на GNSS – установява дали бутонът за обновяване на позицията на GNSS е наличен на екраните за навигация
4. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА , за да настроите опциите за избрания специфичен тип GNSS.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 5-1: GNSS опции



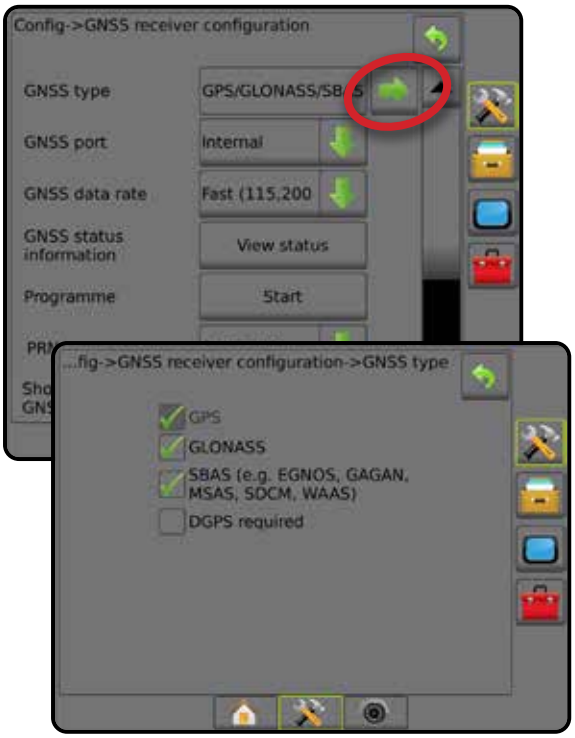
Вид GNSS

Това меню дава възможност на потребителя да посочи изискванията на получените GGA данни от софтуера на приложението на базата на полето за данни за индикатора за GGA качество. Тези селекции диктува командите, изпратени за програмиране на вътрешния приемник за употреба.

- GPS – некоригирани сигнали от GPS системи
- GLONASS – некоригирани сигнали от системата GLONASS
- SBAS (т.н. EGNOS, GAGAN, MSAS, SDCM, WAAS) – различно коригирани сигнали от SBAS системата
- Необходими DGPS - различно коригирани GPS сигнали

1. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
   ► GPS – приемат се данни за некоригирана позиция с една точка, базирани само на GPS с ИК стойности на GGA „1“.
   ЗАБЕЛЕЖКА: GPS винаги е избран.
   ► GPS+GLONASS – приемат се данни за некоригирана позиция с една точка, базирани на GPS и GLONASS, с ИК стойности на GGA „1“.
   ► GPS+SBAS – приемат се или данни за некоригирана или SBAS коригирана позиция с една точка – с ИК стойности на GGA „1“ или „2“ (3, 4 или 5 също се приемат).
   ► GPS+GLONASS+SBAS – приемат се или данни за некоригирана или SBAS коригирана позиция с една точка – с ИК стойности на GGA „1“ или „2“ (3, 4 или 5 също се приемат).
   ► GPS+GLONASS+SBAS+DGPS – приемат се само данни GGA с ИК стойност „2“ или по-висока (3, 4 или 5 също се приемат).
   ЗАБЕЛЕЖКА: Всички функции на конзолата на базата на картографиране, приложение или навигация се преустановяват, ако ИК стойността на GGA падне под „2“ при тази настройка.
3. Излезте от този екран, за да започне инициализиране на GNSS приемника. Това ще отнеме около минута и конзолата няма да отговаря докато процесът не завърши.

Фигура 5-2: Вид GNSS



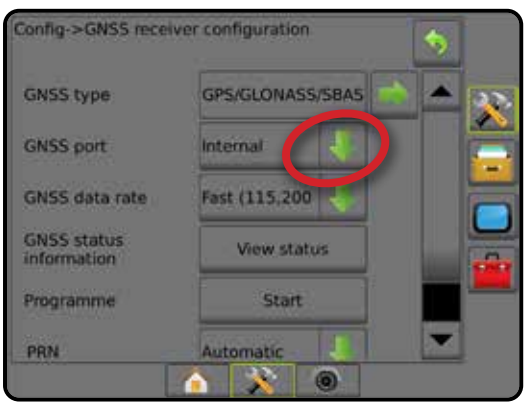
GNSS порт

Портът COM може да бъде зададен на „Вътрешен“, за да използва вътрешен GNSS приемник и да предава сигнал, или „Външен“, за да получи данни от външен GNSS.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ, за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
   ► Вътрешен – използва данни за позицията от вътрешен GNSS приемник; тези данни NMEA се изпращат чрез RS-232 сериен „порт A“ на ремъка на Matrix при избраната скорост на предаване на GNSS.
   ► Външен – използва данни за позицията от външно прикачен GNSS приемник, закачен към RS-232 сериен „порт A“ на ремъка на Matrix

ЗАБЕЛЕЖКА: Необходим е външен приемник за работа с данни за позиция от TerraStar, OmniStar HP/XP или RTK.

Фигура 5-3: GNSS порт



Минимални изисквания за конфигурация на външен приемник

Преди конзолата да се свърже и да работи с външен GNSS приемник, трябва да бъдат покрити тези минимални конфигурационни изисквания.

Настройки на сериен порт	
Скорост на предаване:	не се разрешава под 38 400
Препоръчителна	38 400, 56 000, 57 600, 76 800 или 115 200
FieldPilot Pro / UniPilot Pro	115 200
Информационни битове:	8
Четност:	Няма
Стоп битове:	1
Изисквания за свързване към сериен порт	
Мъжки 9-пинов RS-232 сериен кабел	
ЗАБЕЛЕЖКА: Може да изисква адаптер за Нулев модем, в зависимост от изходните пинове на приемника.	
NMEA стрингове	
GGA	10,0 Hz
VTG по избор	10,0 Hz
ZDA	1,0 Hz

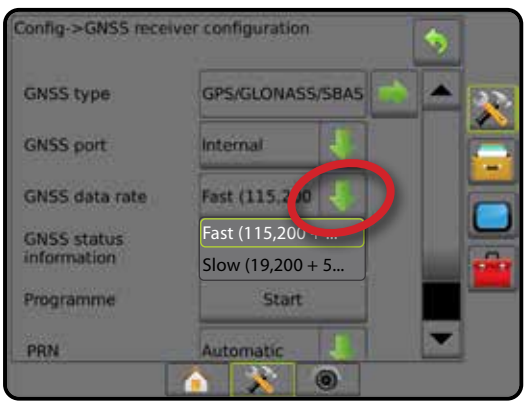
Скорост на предаване на GNSS

Когато използвате вътрешния GNSS приемник, скоростта на предаване на GNSS определя скоростта на предаване на GNSS порта и честотата на NMEA съобщенията на порта на конзолата RS232.

ЗАБЕЛЕЖКА: FieldPilot Pro / UniPilot Pro изискват бързите настройки; следователно опциите няма да са налични когато FieldPilot Pro / UniPilot Pro е отключен.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ, за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
   - ► Бързо (115 200 + 10 Hz) – 115 200 скорост на предаване, GGA на 10 Hz, VTG на 10 Hz, ZDA на 1 Hz
   - ► Бавно (19 200 + 5Hz) – 19 200 скорост на предаване, GGA на 5 Hz, VTG на 5 Hz, ZDA на 1 Hz

Фигура 5-4: Скорост на предаване на GNSS



Информация за GNSS статус

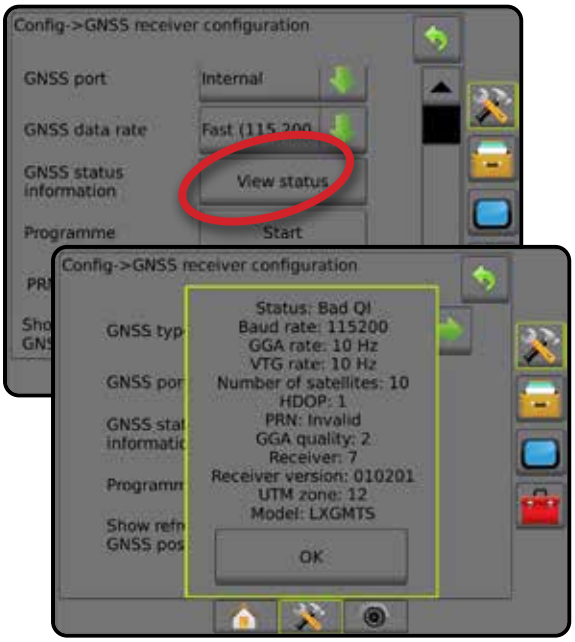
Информация за GNSS статус показва моментна снимка от настоящата информация за статуса на GNSS.

1. Натиснете **Преглед на статус**.
2. Прегледайте данните включително:
   - ◄Скорост на предаване – текущият статус на GNSS
   - ◄Статус на скорост на предаване – скоростта, с която се прехвърля/предава информацията.

     ЗАБЕЛЕЖКА: за работа при пикова производителност, в някои версии на софтуера може да се изисква минимална скорост на предаване.
   - ◄GGA/VTG/TCP скорост на данните – броят на GNSS позиции за секунда.
   - ◄Брой сателити – броят на видимите GNSS сателити (минимум 4 се изискват за DGPS)
   - ◄HDOP – мярка за силата на сателитната геометрия в хоризонталната равнина. Предпочита се HDOP стойност по-малка от 2.
   - ◄PRN – настоящият идентификатор на DGPS сателита
   - ◄GGA качество – настоящият индикатор за качество на GNSS сигнал (вижте диаграмата с изисквания за GGA)
   - ◄Приемник – настоящият индикатор на приемника
   - ◄Версия на приемника – инсталираната софтуерна версия на приемника
   - ◄UTM зона – зона, в която се намирате в момента (вижте „UTM координати и зони“ в това ръководство)
   - ◄Модел – на разположение са модели за корекция, които могат да бъдат използвани с конфигурацията на текущия приемник
3. Натиснете **OK**, за да се върнете към екрана за конфигурация на GNSS приемник.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако няма достъпен GNSS, всички записи ще бъдат „Невалидни“.

Фигура 5-5: Информация за GNSS статус



Информация за GNSS статуса върху екраните за навигация

Статуса на GNSS показва информация относно настоящия статус на GNSS, включително скоростите на данните, броя на видимите сателити, HDOP и PRN статуса, приемник и версия, качество и идентификатор на сателита и UTM зона.

1. Натиснете иконата за СТАТУС НА GNSS .

Фигура 5-6: Екран за навигация с информация за статуса на GNSS

GGA изисквания

Таблицата по-долу показва индикатора за GGA качество, което може да се очаква от различните видове сигнали на GNSS.

Вид сигнал на GNSS	Индикатор за GGA качество	Типична точност
Единична/Автономна GNSS	1	<2 м
Единична/Автономна GNSS с GLIDE/ClearPath	1	<1 м*
системи SBAS, включително WAAS, EGNOS, GAGAN, MSAS и т.н.	2 или 9	0,7 м
TerraStar-L (доближено)	2	40 см
RTK (фиксиран)	4	1,0 см + 1 ppm
RTK (плаващ)	5	4 см
TerraStar C (доближено)	5	4 см
OmniStar HP/XP/G2	5	~10 см

**За период от 60 минути.*

Програма

Програмата позволява директно програмиране на GNSS приемника с команден кабелен интерфейс. Само техниците по поддръжка на TeeJet трябва да използват тази функция. Използвайте на собствена отговорност!

1. Натиснете **Старт**.
2. Настройте програмирането, ако е необходимо.

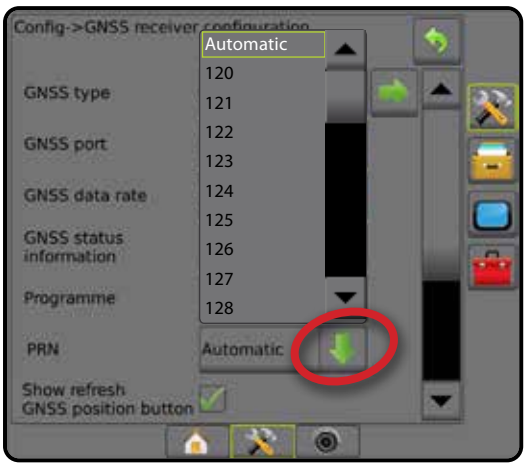
Фигура 5-7: Програмиране приемник

PRN

Когато използвате вътрешен GNSS приемник, менюто на PRN позволява избор на до два конкретни SBAS сателита за употреба при SBAS корекции. Това позволява на потребителя да премахва данните за SBAS корекция от неправилно функциониращите SBAS сателити.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ , за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
   - ► Автоматичен – автоматичен PRN избор
   - ► Номер – свържете се с Вашия местен търговец за номера, свързан с Вашето работно местоположение

Фигура 5-8: PRN

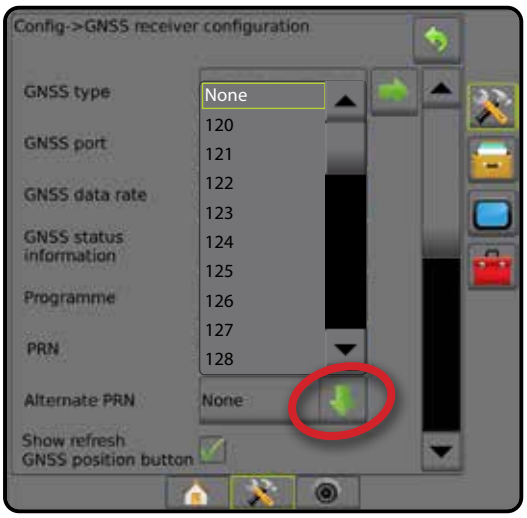


Алтернативен PRN

Когато PRN не е автоматично, позволява възможен избор на втори SBAS PRN за предоставяне на данни за корекция.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ, за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
   - ► Няма – без алтернативен PRN номер
   - ► Номер – свържете се с Вашия местен търговец за номера, свързан с Вашето работно местоположение

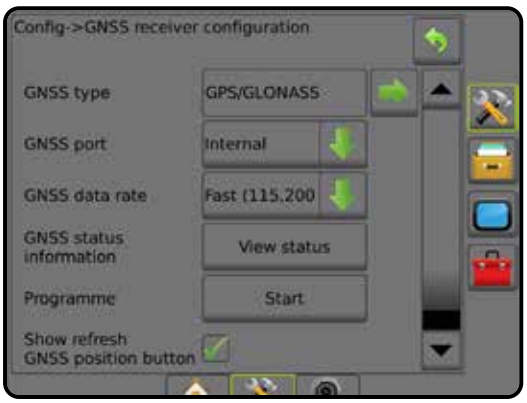
Фигура 5-9: Алтернативен PRN



PRN не е показан

Опциите за PRN са достъпни само с избран тип SBAS GNSS, когато е настроена към вътрешен GNSS приемник.

Фигура 5-10: PRN не е показан



Показване на бутона за обновяване на позицията на GNSS

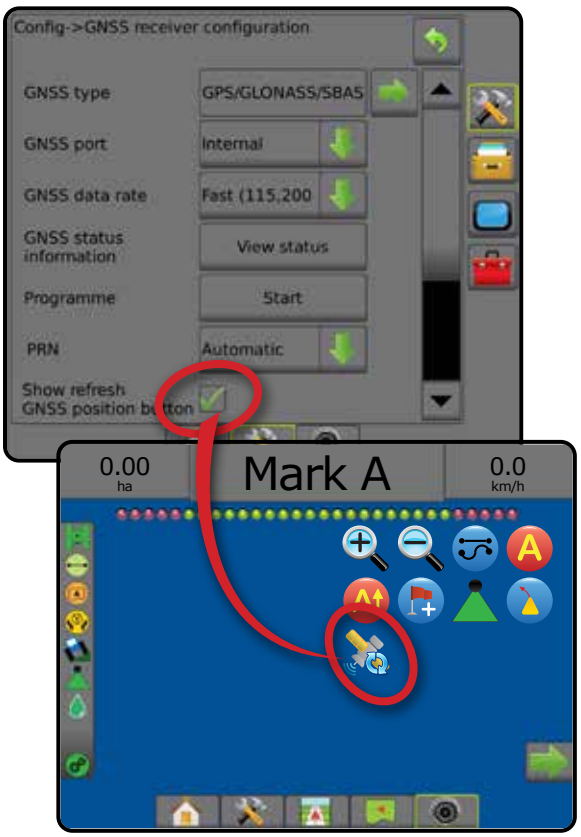
Показването на бутона за обновяване на позицията на GNSS установява дали бутонът за обновяване на позицията на GNSS е наличен на екраните за навигация.

Бутонът за обновяване на позицията на GNSS ще нулира филтъра ClearPath в приемника OEMStar в случай когато потребителят има работещ приемник наблизо около гъста мрежа от дървета и/или сгради.

ЗАБЕЛЕЖКА: Активирането на обновяване по време на изпълнение на задача ще доведе до моментно прекъсване на предаването на данните от GNSS. Това най-вероятно ще се отрази върху секции, които вече са включени в автоматичния режим BoomPilot, и те ще бъдат изключени за кратък период от време.

Обновяването не трябва да се извършва по време на активно приложение.

Фигура 5-11: Бутон за обновяване на позицията на GNSS



GNSS речник на термините

Доставчик на сателитни за търговци цели:

Друг често срещан източник за DGPS сигнали. Информацията за коригиране на грешки, получена от техните базови станции, е изпратена до телекомуникационен спътник (отделно от GPS сателитите) и излъчена до потребителя. Корекциите през сателит имат по-широко разпространение отколкото тези, базирани на предавания от кули (FM връзки) и точността на системата не е засегната в голяма степен от разстоянието на потребителя от приемниците на базовата станция. Повечето от тези доставчици на услуги изискват абонаментна такса за ползване. Известен доставчик е OmniSTAR.

CORS (непрекъснато действаща референтна станция)/RTK мрежа:

Серия от базови станции, разпръснати в даден географски регион (като цяла една държава/област), които са в мрежа чрез централизиран компютър и които излъчват корекция на RTK данни по интернет. Мрежите CORS може да са държавно или частно притежавани/експлоатирани и могат да предлагат безплатен сигнал или да изискват годишна абонаментна такса. Като осъществява достъп до CORS мрежа чрез клетъчен телефон, крайният потребител премахва необходимостта от притежание на собствена базова станция.

Диференциални корекции

Диференциалните корекции са решение, специфично за алгоритъма „двойно-диференциране“, използван за определяне на корекционните стойности, прилагани от RTK за всеки диапазон от данни за сателитите на GNSS. „Корекции“ е общият термин, отнасящ се до всички форми на потенциални корекции от SBAS (WAAS/EGNOS) до OmniStar, TerraStar PPP и RTK.

Диференциален GPS (DGPS):

Използване на конкретно решение на RTK за прилагане на диференциални корекции към данните от спътников сателит на GPS.

EGNOS (Европейска геостационарна служба за навигационно покритие):

Това е спътниковата система на разширения (SBAS), разработена съвместно от Европейската космическа агенция (ЕКА), Европейската общност и ЕВРОКОНТРОЛ. Системата може да се използва безплатно и предоставя покритие за диференциална корекция предимно на европейския континент. EGNOS осигурява точност при проследяване от 15-25 см и точност по години +/-1 м.

GLONASS (Глобална система за сателитна навигация):

Глобална система за сателитна навигация, разработена и управлявана от руското правителство. Тя е съставена от около 24 спътника, които непрекъснато обикалят земята. Докато предишните GNSS приемници обикновено използват само GPS сигнали, много от днешните GNSS приемници могат да използват сигнали от GPS и GLONASS едновременно; така се увеличава ефективният общ брой спътници, които са на разположение за употреба.

GNSS Точно позициониране на точка (ТПТ)

ТПТ е абонаментна глобално предоставяна услуга за спътникова корекция, излъчвана за подходящо оборудвани GNSS приемници. ТПТ използва глобален масив от референтни станции, за да коригира сателитни часовникови и орбитални грешки, които след това се излъчват към локални приемници. ТПТ изисква време на конвергенция.

GNSS (Глобална система за сателитна навигация):

Общ термин, който се отнася до многочестотна система за сателитна навигация, използвана от приемника, за да изчисли своята позиция. Примерите за тези системи включват: GPS, разработена от САЩ и GLONASS от Русия. Допълнителни системи в процес на разработване включват Galileo на Европейския съюз и Compass на Китай. Разработени са ново поколение GNSS приемници, които използват многочестотните GNSS сигнали (като GPS и GLONASS). В зависимост от спътниците и желаните нива на точност, производителността на системата може да бъде подобрена с достъп до по-голям брой спътници.

GPS (Глобална позиционираща система):

Името на сателитно-навигационна мрежа, която се поддържа от Министерството на отбраната на САЩ. Тя е съставена от около 30 спътника, които непрекъснато обикалят земята. Терминът се използва също така за всяко устройство, което зависи от навигационни сателити за функционалност.

NTRIP (Мрежов пренос на данни от RTCM чрез интернет протокол):

Всеки, който разполага с интернет връзка и подходящите пълномощия за сървъра на NTRIP, може да използва интернет-базираното приложение, което прави корекции на данни от RTCM от CORS станции. За достъп до интернет и сървъра NTRIP, обикновено се използва клетъчна връзка.

Отклонение на позиция

Постоянната промяна в изчисляването на позицията на GNSS е причинена най-вече от атмосферни и йоносферни промени, лоша сателитна геометрия (вероятно причинена от препятствия като сгради и дървета, грешки в сателитните часовници и промени в сателитните констелации). За суб-дециметърна точност се препоръчват приемници с две честоти, използващи решения ТПТ и RTK.

RTK (Кинематика в реално време):

В момента най-точната GPS система за коригиране, която се предлага, използва референтна наземна станция, разположена в относително непосредствена близост до GPS приемника. RTK може да осигури точност до един инч, известна още като точност при проследяване до сантиметър, и също осигурява точност по години. Потребителите на RTK могат да имат свои собствени базови станции, да се абонират за RTK мрежи или да използват CORS.

SBAS (Спътникова система на разширения):

Общ термин, който се отнася до всички сателитни системи за диференциална корекция. Примерите за SBAS включват: WAAS в САЩ, EGNOS в Европа и MSAS в Япония. В бъдеще вероятно ще се появят допълнителни SBAS, които да покриват и други региони.

WAAS (Система за повишаване на прецизността):

Сателитна коригираща услуга, разработена от Федералната авиационна администрация (FAA). Това е безплатна услуга и предоставя покритие на територията на САЩ и части от Канада и Мексико. WAAS осигурява точност при проследяване от 15-25 см; въпреки това точността по години ще бъде в диапазон +/-1 м.

ГЛАВА 6 – НАСТРОЙКА НА ПРИКАЧНОТО УСТРОЙСТВО

Настройката на прикачното устройство се използва за установяване на различните настройки, свързани с правия режим, разпръсквателния режим и разместения режим.

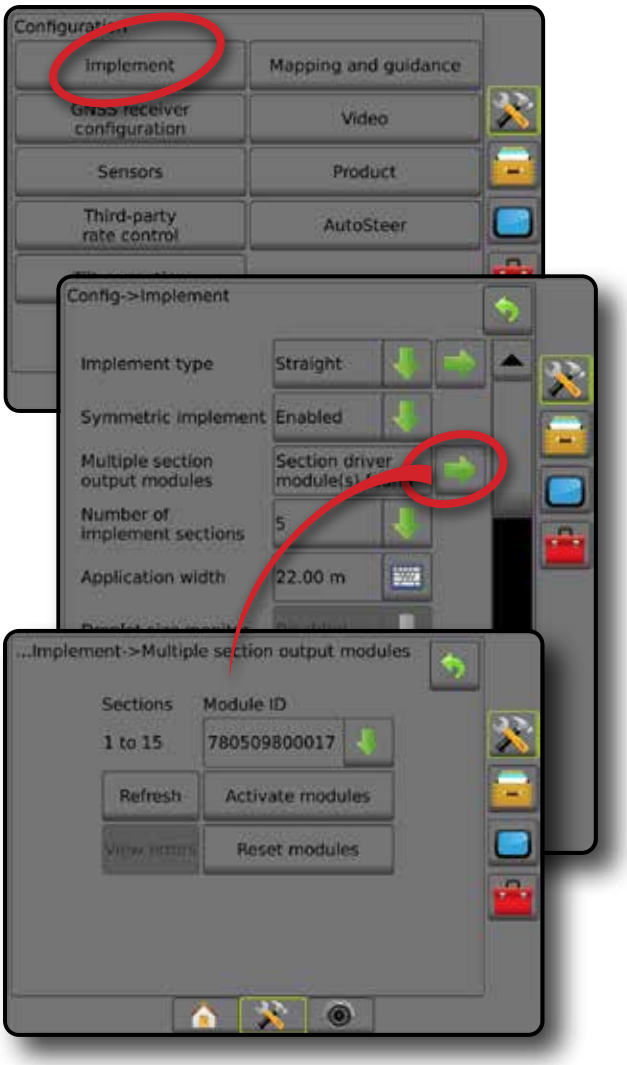
Настройките ще зависят от това дали има наличен контрол на секция: SmartCable, Задвижващ модул на секция (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

Изходни модули с няколко секции

Изходни модули с няколко секции могат да се инсталират на CAN шината, за да се позволят повече секции, отколкото позволява единичният модул. Ако в системата има модул контрол на секция, първо трябва да се направят настройките за изходните модули с няколко секции.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА на „Изходни модули за няколко секции“ .
4. Натиснете **Опресняване**.
5. Натиснете стрелката НАДОЛУ и задайте правилния идентификатор на модул към секциите.
6. Натиснете **Активиране на модули**.
7. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-1: Опции за настройка на изходни модули за няколко секции



ВИД НА ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

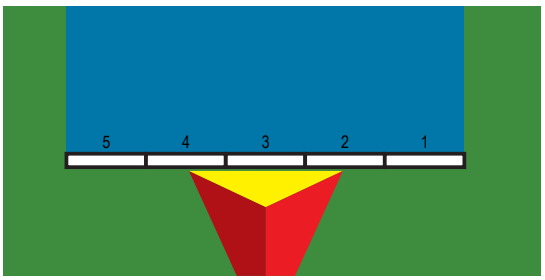
Видът на прикачното устройство избира вида на шаблона на приложение, който е най-близък до вашата система.

- В прав режим – секциите на щангата нямат дължина и са подредени в линия на фиксирано разстояние от антената
- В разпръсквателен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръскващите дискове, от които раздела на приложение или разделите могат да варират като дължината и да бъдат на различно разстояние от линията (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)
- В Разместен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие със секция 1, от която раздела на приложение или разделите нямат дължина и могат да бъдат на различни разстояния от антената (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)

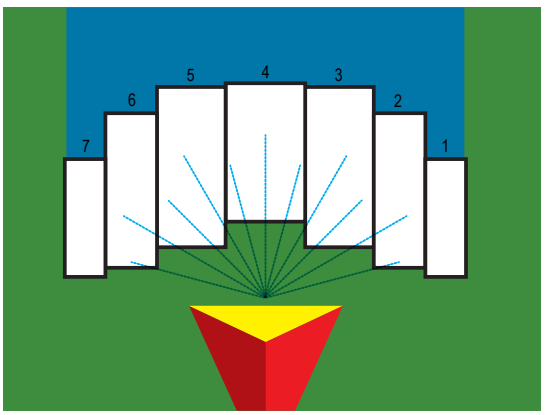
Номера на секции

Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината.

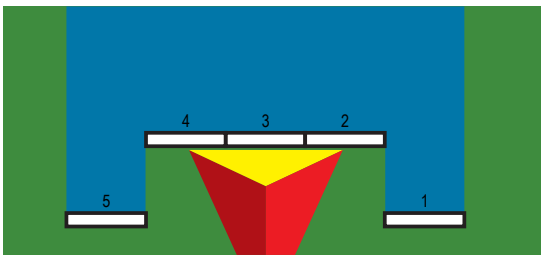
Фигура 6-2: Вид на прикачното устройство – прав



Фигура 6-3: Вид на прикачното устройство – разпръсквач



Фигура 6-4: Вид на прикачното устройство – разместен



Прав

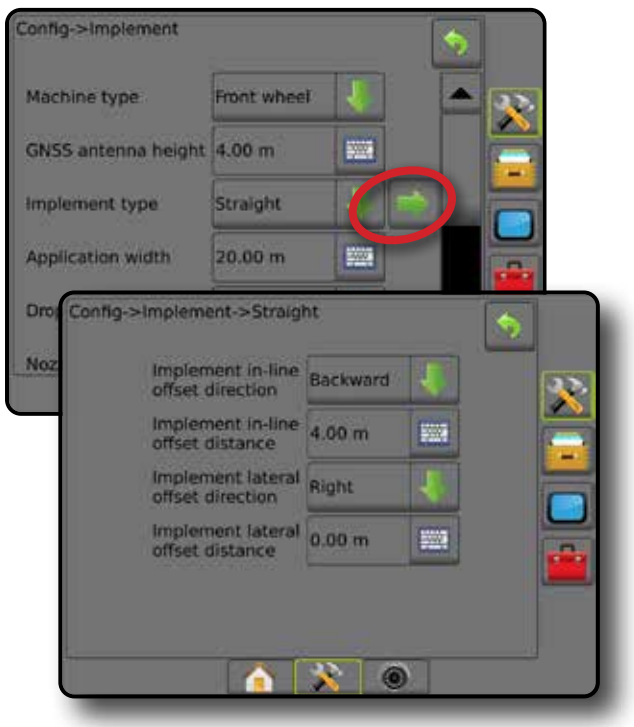
Секциите на щангата нямат дължина и са подредени в линия при фиксирано разстояние от антената.

Единична секция

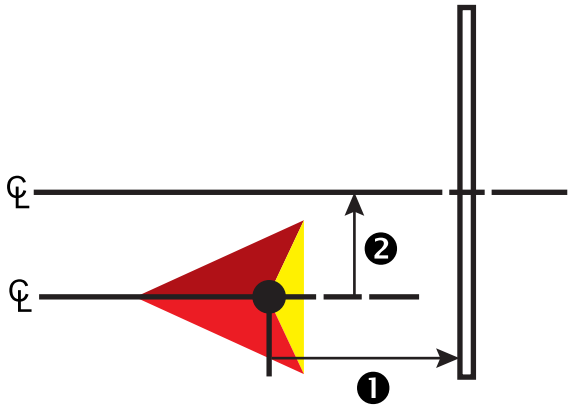
В системата не е наличен контрол на секция.

1. Изберете Прав тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство.
3. Изберете от:
   - ► Посока на отстъпа на прикачното устройство ❶ – установява дали прикачното устройство е разположено отпред (в предната страна) или отзад (на задната страна) на GNSS антената, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на прикачното устройство ❶ – измерва се паралелно с осевата линия на превозното средство, определя редовото разстояние от GNSS антената до прикачното устройство в десетични метри
   - ► Посока на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-5: Единична секция



Фигура 6-6: Посоки и разстояния на отстъп



Множество секции

Има достъпен контрол на секциите (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

1. Изберете Прав тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство .
3. Изберете от:
   - ► Посока на отстъпа на прикачното устройство ❶ – установява дали прикачното устройство е разположено отпред (в предната страна) или отзад (на задната страна) на GNSS антената, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на прикачното устройство ❶ – измерва се паралелно с осевата линия на превозното средство, определя редовото разстояние от GNSS антената до прикачното устройство в десетични метри
   - ► Посока на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
   - ► Припокриване – използва се за определяне на количеството припокриване, което е позволено, когато се използва автоматичен контрол на секция на щангата
   - ► Време за включване със закъснение – използва се за задаване на времето в което всяка секция ще се включи при навлизането в зона, която не е била обработена

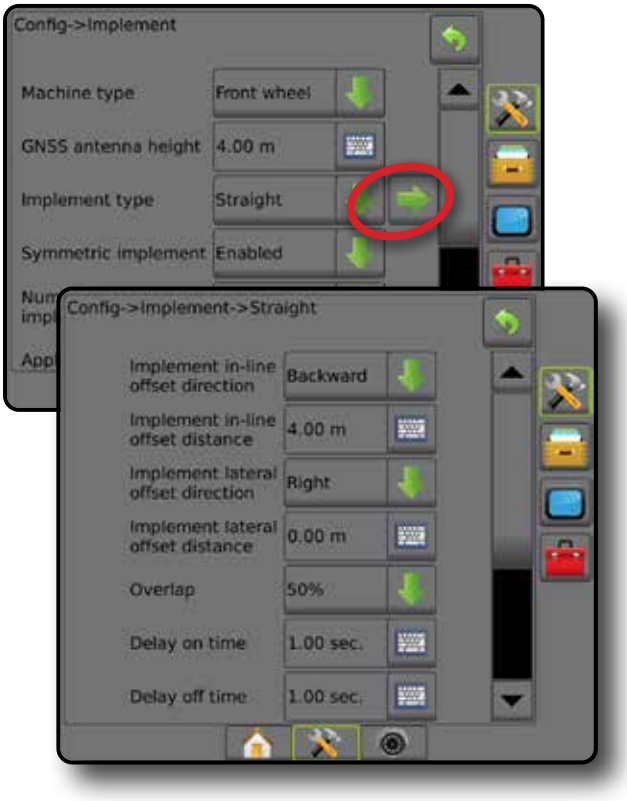
     ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизането в необработена зона, намалете времето за включване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за включване със закъснение.

   - ► Време за изключване със закъснение – използва се за задаване на времето в което всяка секция ще се изключи при навлизането в зона, която е била обработена

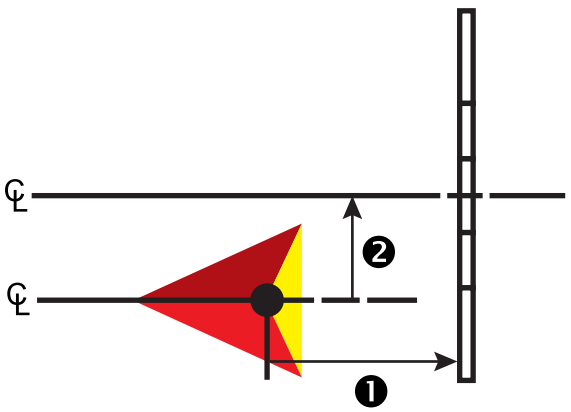
     ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизане в обработена зона, намалете времето за изключване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за изключване със закъснение.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

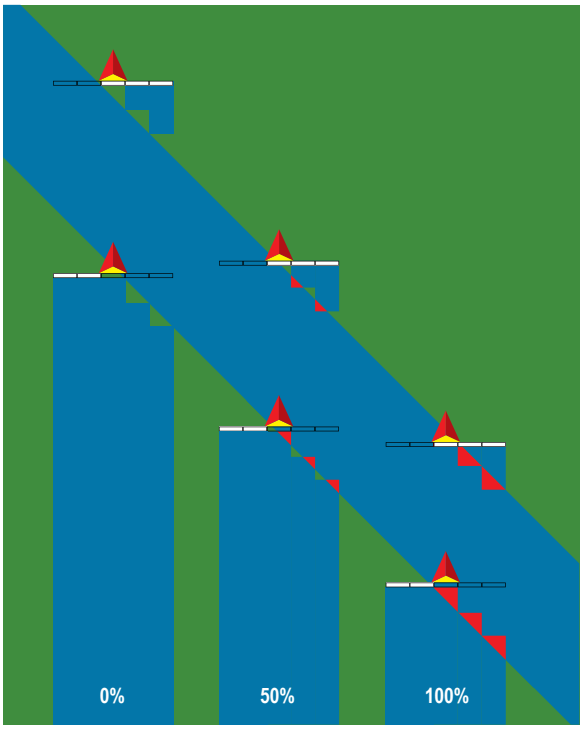
Фигура 6-7: Множество секции



Фигура 6-8: Посоки и разстояния на отстъп



Фигура 6-9: Припокриване



Разпръсквач – TeeJet

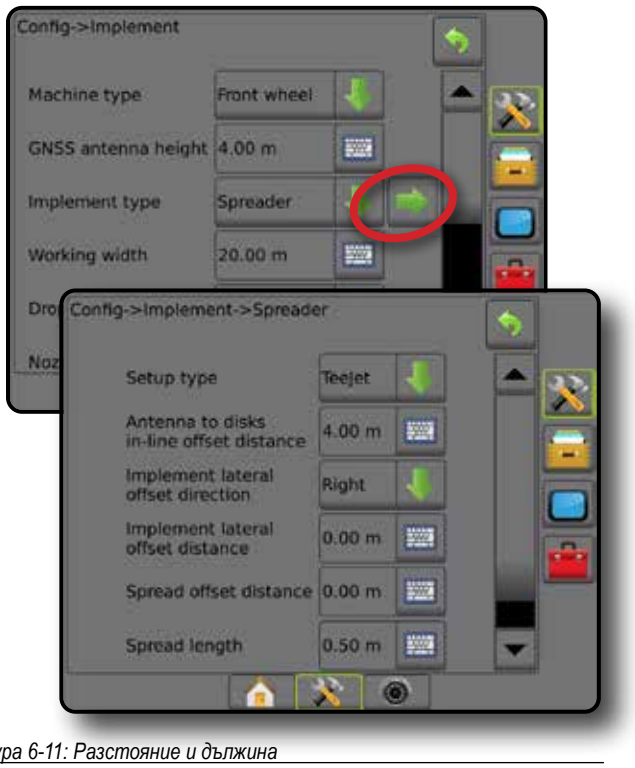
Създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръскващите дискове, от които раздела на приложение или разделите могат да варират като дължина и да бъдат на различни разстояния от линията (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата).

Единична секция

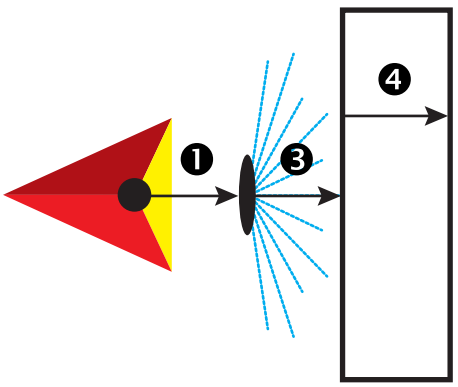
В системата не е наличен контрол на секция.

1. Изберете **Разпръсквателен** тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство .
3. Изберете от:
   - ► Тип на настройка – използва се за избор на **TeeJet** разпръсквателен тип
   - ► Разстояние от антената до дисковете ❶ – използва се за определяне на разстоянието от GNSS антената до дисковете или механизма за разпръскване
   - ► Посока на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
   - ► Разстояние за компенсация на разпръскване ❸ – използва се за задаване на разстоянието между дисковете или механизма за разпръскване, където продукта първоначално удря земята на секцията
   - ► Дължина на разпръскване ❹ – използва се за въвеждане на дължината на приложение за всяка секция
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

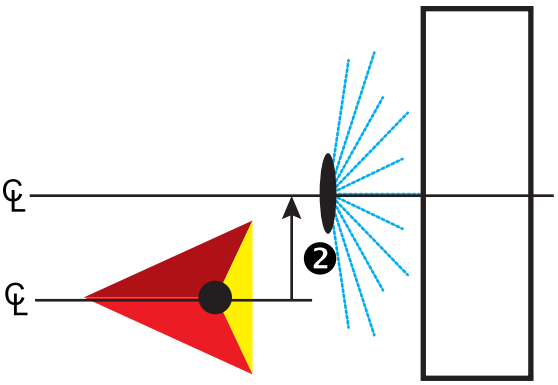
Фигура 6-10: Единична секция



Фигура 6-11: Разстояние и дължина



Фигура 6-12: Посока и разстояние на страничен отстъп



Множество секции

Има достъпен контрол на секциите (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

1. Изберете **Разпръсквателен** тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство .
3. Изберете от:
   - ► Тип на настройка – използва се за избор на **TeeJet** разпръсквателен тип
   - ► Разстояние от антената до дисковете ❶ – използва се за определяне на разстоянието от GNSS антената до дисковете или механизма за разпръскване
   - ► Посока на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
   - ► Припокриване – използва се за определяне на количеството припокриване, което е позволено, когато се използва автоматичен контрол на секция на щангата
   - ► Време за включване със закъснение – използва се за задаване на времето в което всяка секция ще се включи при навлизането в зона, която не е била обработена

     ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизането в необработена зона, намалете времето за включване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за включване със закъснение.

   - ► Време за изключване със закъснение – използва се за задаване на времето в което всяка секция ще се изключи при навлизането в зона, която е била обработена

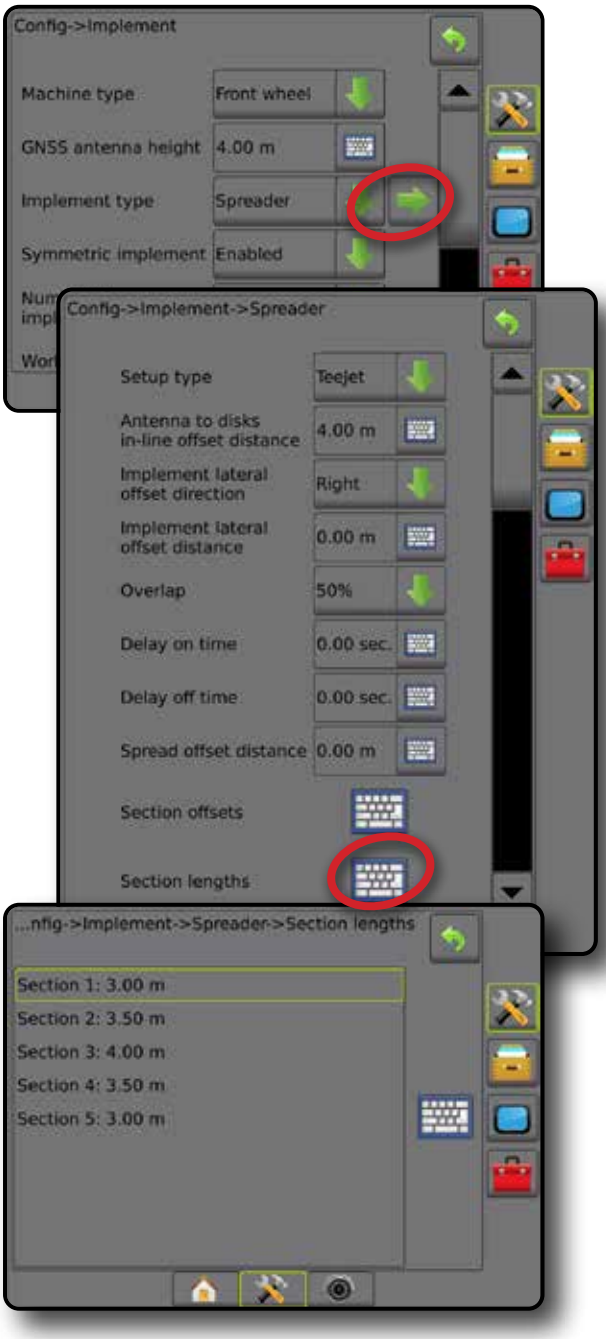
     ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизане в обработена зона, намалете времето за изключване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за изключване със закъснение.

   - ► Разстояние за компенсация на разпръскване ❸ – използва се за определяне на разстоянието от дисковете или механизма за разпръскване до мястото, където продуктът първоначално достига земята на секция 1.
   - ► Отстъп на секцията ❹ – използва се за въвеждане на разстоянието на отстъп от секция 1 (линия на отстъп на разпръскване) до предния край на всяка секция. Секция 1 винаги е 0. Всички други секции могат да бъдат с различни разстояния.
   - ► Дължина на секция ❺ използва се за въвеждане на дължината на приложение за всяка секция. Всяка секция може да бъде с различна дължина.

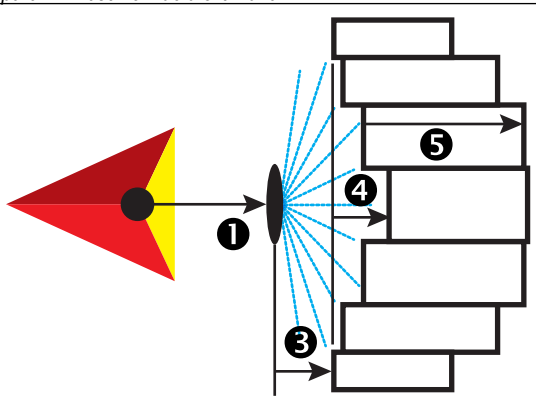
     ЗАБЕЛЕЖКА: Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

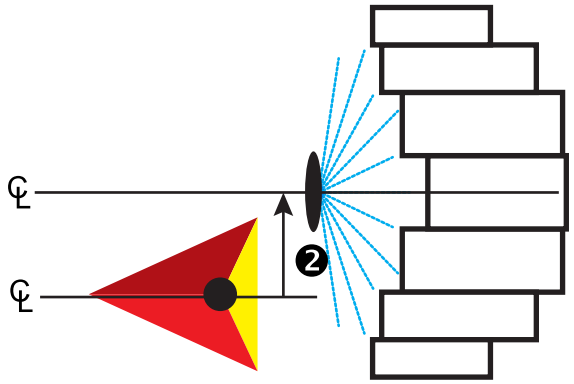
Фигура 6-13: Множество секции



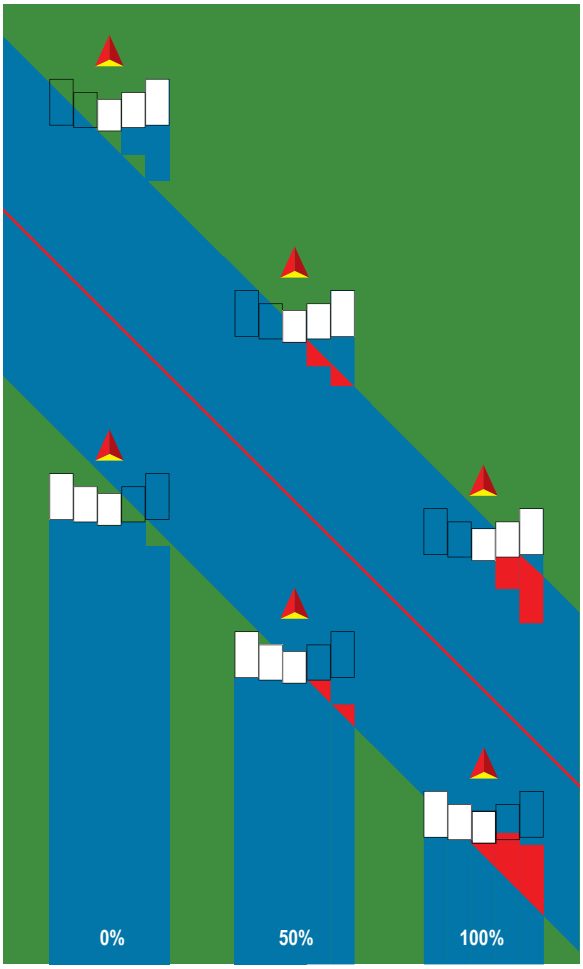
Фигура 6-14: Разстояние и дължина



Фигура 6-15: Посока и разстояние на страничен отстъп



Фигура 6-16: Припокриване



Разпръсквач – OEM

Създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръскващите дискове, от която раздела на приложение или разделите могат да варират като дължина и да бъдат на различно разстояние от линията.

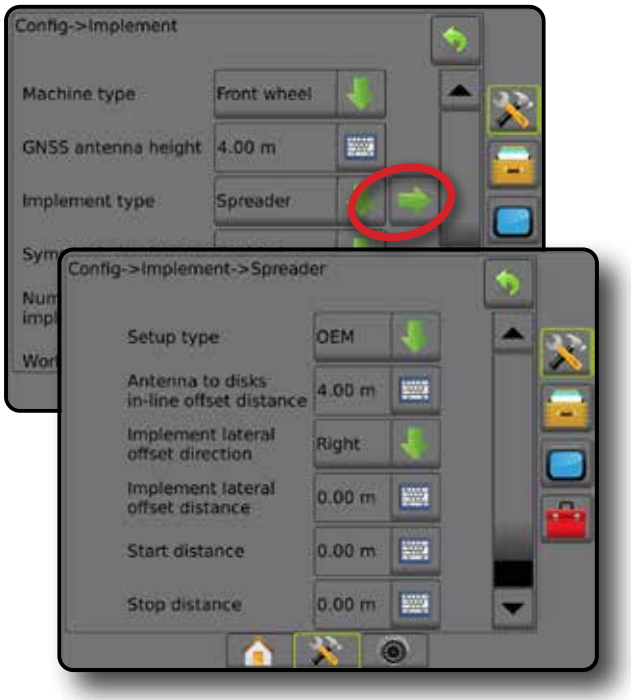
Единична секция

В системата не е наличен контрол на секция.

1. Изберете **Разпръсквателен** тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство .
3. Изберете от:
   - ▶ Вид на настройка – използва се за избор на разпръсквателен вид **OEM**
   - ▶ Разстояние от антената до дисковете – използва се за определяне на разстояние от GNSS антената до дисковете или механизма за разпръскване
   - ▶ Посока на отстъпа на странично прикачно устройство – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ▶ Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
   - ▶ Начално разстояние – използва се за задаване на началното разстояние, при излизане от обработена зона (за стойност се консултирайте с производителя на разпръсквача)
   - ▶ Крайно разстояние – използва се за настройване на крайното разстояние при навлизане в обработена зона (за стойност се консултирайте с производителя на разпръсквача)

     ЗАБЕЛЕЖКА: Консултирайте се с производителя на разпръсквача относно началното и крайното разстояние.
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-17: Единична секция



Множество секции

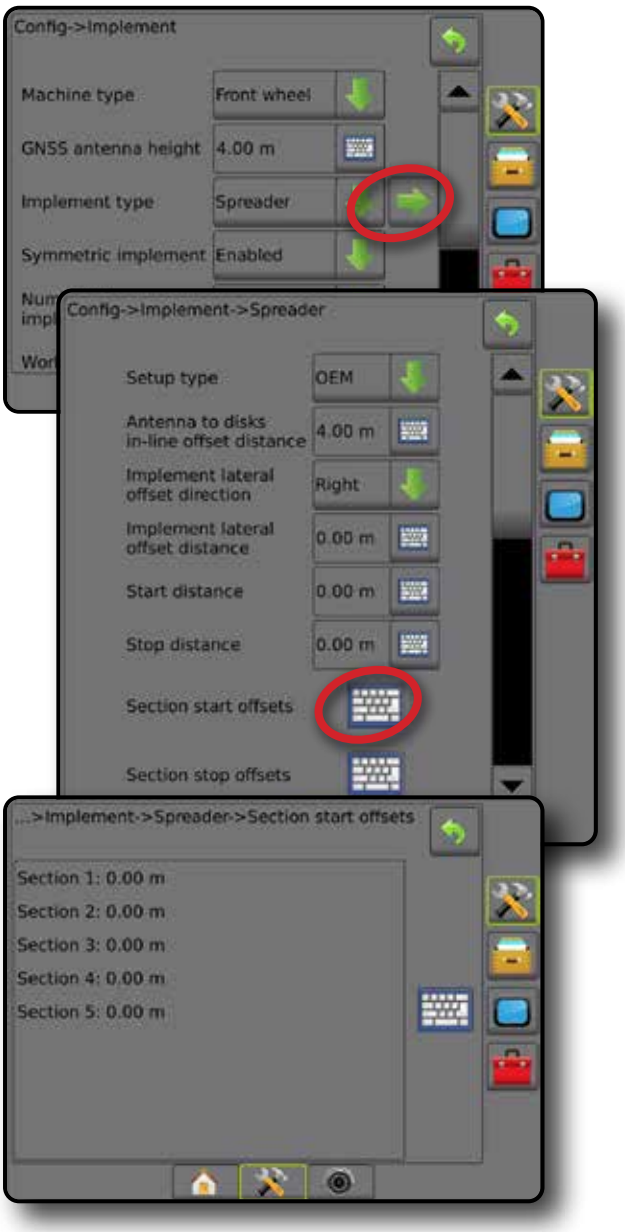
Има достъпен контрол на секциите (SmartCable, Секционен драйверен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

1. Изберете **Разпръсквателен** тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство .
3. Изберете от:
   - ► Вид на настройка – използва се за избор на разпръсквателен вид **OEM**
   - ► Разстояние от антената до дисковете – използва се за определяне на разстояние от GNSS антената до дисковете или механизма за разпръскване
   - ► Посока на отстъпа на странично прикачно устройство – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ► Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
   - ► Начално разстояние – използва се за задаване на началното разстояние, при излизане от обработена зона (за стойност се консултирайте с производителя на разпръсквача)
   - ► Крайно разстояние – използва се за настройване на крайното разстояние при навлизане в обработена зона (за стойност се консултирайте с производителя на разпръсквача)

     ЗАБЕЛЕЖКА: Консултирайте се с производителя на разпръсквача относно началното и крайното разстояние.
   - ► Отстъп за начало на секция – използва се за задаване на разстоянието на отстъпа от секция 1 до предния край на всяка секция. Секция 1 винаги е 0. Всички други секции могат да бъдат с различни разстояния.
   - ► Отстъпи на край на секция – използва се за задаване на разстоянието на отстъп от секция 1 до задния край на всяка секция. Всяка секция може да бъде с различно разстояние.

     ЗАБЕЛЕЖКА: Консултирайте се с производителя на разпръсквача относно началните и крайните стойности за отстъп. Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината.
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-18: Множество секции



Разместени

Създадена е виртуална линия, в съответствие със секция 1, от която раздела на приложение или разделите могат да варират в дължината и да бъдат на различно разстояние от линията.

Множество секции

Има достъпен контрол на секциите (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

1. Изберете **Разместен** тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за тип на прикачно устройство.
3. Изберете от:
   - ▶ Посока на отстъп на редова секция 1 ❶ – използва се за избор дали Секция 1 (нулева точка на отстъп на секцията) е разположена отпред или отзад на GNSS антената, докато превозното средство се движи в посока напред
   - ▶ Разстояние на отстъп на редова секция 1 ❶ – използва се да определи линейното разстояние от GNSS антената до Секция 1 (нулева точка на отстъп на секцията)
   - ▶ Посока на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничната посока, вляво или вдясно, от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на движение на машината
   - ▶ Разстояние на отстъпа на странично прикачно устройство ❷ – определя страничното разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство, в десетични метри
   - ▶ Припокриване – използва се за определяне на количеството припокриване, което е позволено, когато се използва автоматичен контрол на секция на щангата
   - ▶ Време за включване със закъснение – използва се за задаване на времето в което всяка секция ще се включи при навлизането в зона, която не е била обработена

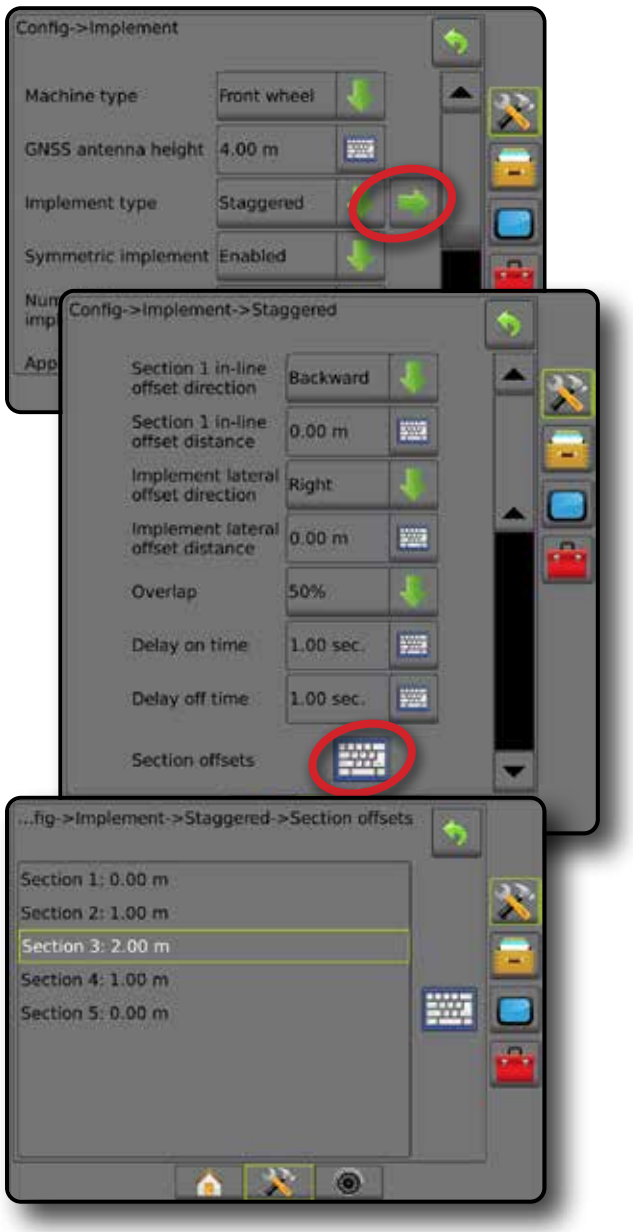
     ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизането в необработена зона, намалете времето за включване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за включване със закъснение.

   - ▶ Време за изключване със закъснение – използва се за задаване на времето в което всяка секция ще се изключи при навлизането в зона, която е била обработена

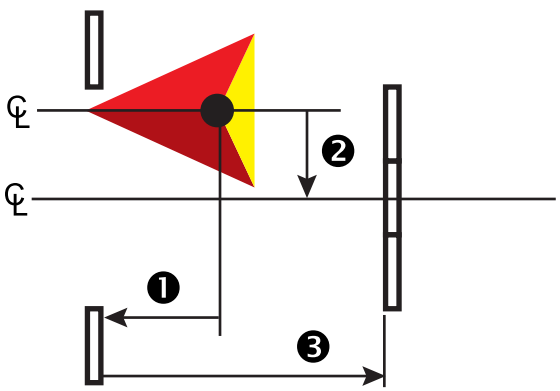
     ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизане в обработена зона, намалете времето за изключване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за изключване със закъснение.

   - ▶ Отстъпи на секция ❸ – използва се за задаване на разстояние на отстъп на секция 1 (разстояние на отстъп на редова секция 1) до всяка секция. Положителната стойност на отстъпа ще премести секцията зад секция 1. Отрицателната стойност на отстъпа ще премести секцията пред секция 1. Секция 1 винаги е 0. Всички други секции могат да бъдат с различни разстояния.
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

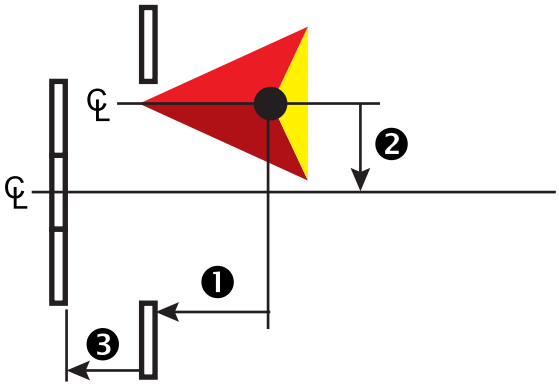
Фигура 6-19: Множество секции



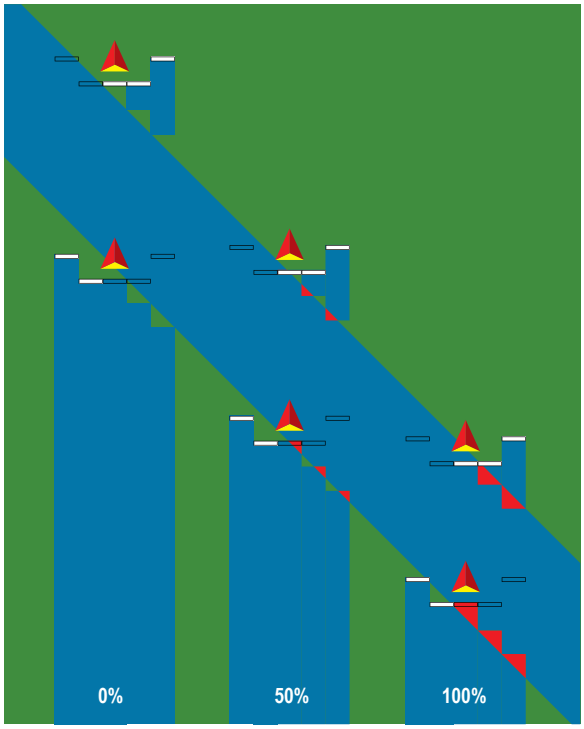
Фигура 6-20: Посоки и разстояния на отстъп – зад секция 1



Фигура 6-21: Посоки и разстояния на отстъп – пред секция 1



Фигура 6-22: Припокриване



ШИРИНА НА ПРИЛОЖЕНИЕ ИЛИ РАБОТНА ШИРИНА

Ширина на приложението [прав или разместен тип на прикачното устройство] или работна ширина [разпръсквателен тип на прикачното устройство] се използва за въвеждане на ширина на единична секция или ширина на всяка секция, за да се изчисли общата ширина на прикачното устройство.

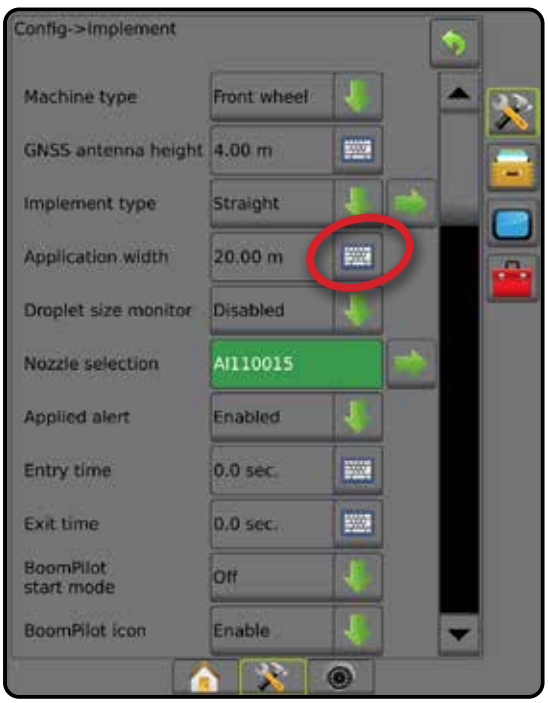
Единична секция

В системата не е наличен контрол на секция.

Ширина на приложението или работна ширина се използват за въвеждане на общата ширина на единична секция на прикачното устройство. Диапазонът за всяка секция е от 1,0 до 75,0 метра.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете иконата от ЦИФРОВА КЛАВИАТУРА Ширина на приложението [прав тип на прикачното устройство] или работна ширина [разпръсквателен тип на прикачното устройство].
4. Използвайте цифровата клавиатура, за да въведете стойност.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-23: Единична секция – ширина на приложението и работна ширина



Множество секции

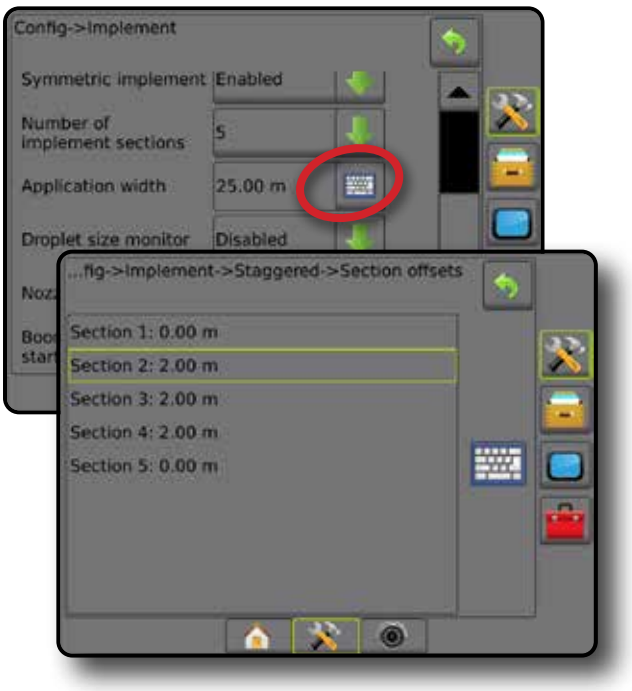
Контролът на секциите е наличен когато в системата присъства някое от следните: SmartCable, секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

Ширина на приложението или работна ширина се използват за въвеждане на ширината на всяка секция, за да се изчисли общата ширина на всички секции на прикачното устройство. Всяка секция може да бъде с различна ширина. Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината. Диапазонът за ширина на всяка секция е от 0,0 до 75,0 метра. Общата дължина за всички секции трябва да бъде повече от 1,0 метър.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете иконата от ЦИФРОВА КЛАВИАТУРА Ширина на приложението [прав или разместен тип на прикачното устройство] или работна ширина [разпръсквателен тип на прикачното устройство].
4. Маркирайте раздела, в който ще вписвате или редактирате данни.
5. Натиснете иконата за ЦИФРОВА КЛАВИАТУРА .
6. Използвайте цифровата клавиатура, за да въведете ширината на избраната секция.
7. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към екрана прикачно устройство или към главния екран за конфигурация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако симетричното разположение на прикачното устройство е включено, само първата от всяка двойка подравнени секции ще може да се маркира.

Фигура 6-24: Много секции – Ширина на приложението или работна ширина



РЕГУЛИРАНЕ НА РАЗСТОЯНИЕТО НА ОТСТЪП НА СТРАНИЧНОТО ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

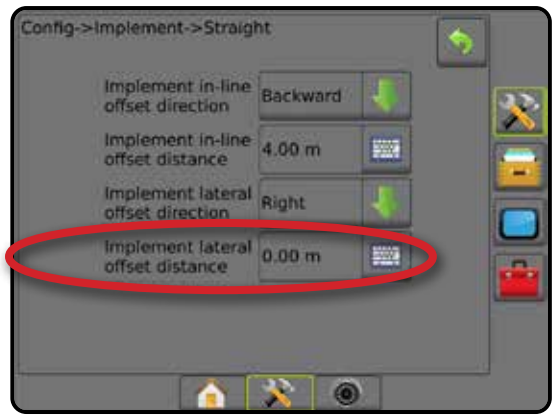
Разстояние на отстъп на странично прикачното устройство се използва за въвеждане на разстояние от осевата линия на машината до центъра на прикачното устройство. Когато екранното картографиране не показва припокриване или междина, но все още има последователно припокриване или междина в полето на приложение само в едната посока на пътуване, трябва да бъде изчислена корекция на разстоянието за отстъп на страничното прикачно устройство и да бъде направена към стойността на разстоянието за отстъп на прикачното устройство.

Ако използвате пръскачка на самостоятелен ход или разпръсквач, използвайте изчислението за корекция на GNSS отстъпа, за да изчислите регулирането на разстоянието за отстъп на прикачното устройство.

Ако използвате издърпващо назад или верижно прикачно устройство, използвайте изчислението за корекция на отстъпа на прикачното устройство, за да изчислите регулирането на разстоянието за отстъп на прикачното устройство.

ЗАБЕЛЕЖКА: Докато използвате асистирано кормилно управление/автопилот, ако екранното картографиране показва припокриване и междини, може да се наложи да бъдат направени корекции по настройките на асистирано кормилно управление/автопилот.

Фигура 6-25: Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство



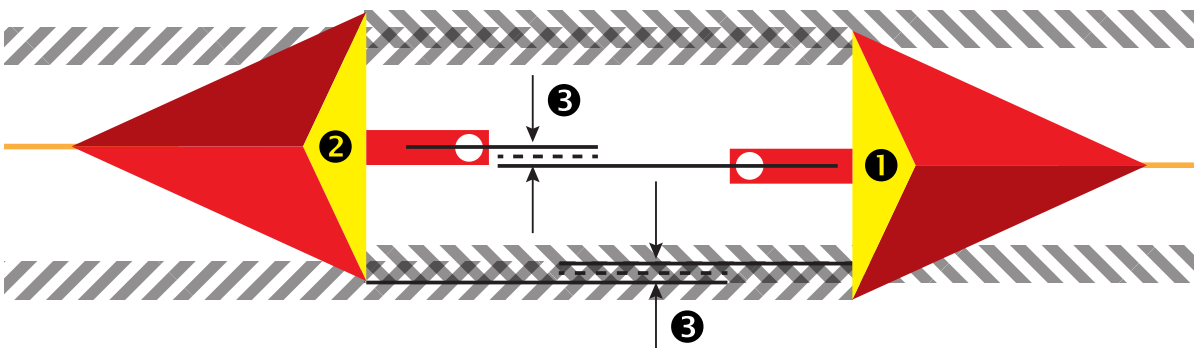
Изчисляване на настройка на отстъп на GNSS

За да изчислите корекцията на отстъпа на GNSS като използвате една направляваща линия:

1. Създайте права линия AB.
2. С включено асистирано кормилно управление/автопилот, преминете карайки ❶ поне 30 метра и поставете флагове на теглича или в близост до машината.
3. Обърнете се и включете асистирано кормилно управление/автопилот при преминаване ❷ на същата AB направляваща линия. Поставете флагове на теглича или в близост до машината, или спрете докато сте върху AB направляващата линия, точно до флаговете, които сте поставили при преминаване ❶.
4. Измерете разликата ❸ между флаговете на преминаване ❶ и преминете ❷.
5. Разделете измереното разстояние ❸ на половина. Тази разлика ще бъде настройката на отстъпа.
6. Увеличете или намалете разстоянието на отстъпа чрез стойността на настройката на отстъпа, определена в стъпка 5, и повторете теста. Разстоянието на отстъпа на страничната антена е настроено правилно, когато колелата на превозното средство са на едно и също място, движещи се в двете посоки. Ако тази корекция доведе до отклоняването на отстъпа на страничната антена с повече от 10 см, автоматичното калибриране трябва да бъде преработено отново.

Припокриване на полето на приложение	Настройки на текущия отстъп		
	Посока на отстъпа = Ляво	Посока на отстъпа = Дясно	Посока на отстъпа = Дясно Разстояние на отстъпа = 0 м
Надясно от преминаването ❶	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа
Наляво от преминаването ❶	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Променете посоката на отстъпа на прикачното устройство наляво и увеличете стойността на разстоянието на отстъпа

Фигура 6-26: Разстояние на отстъп от GNSS



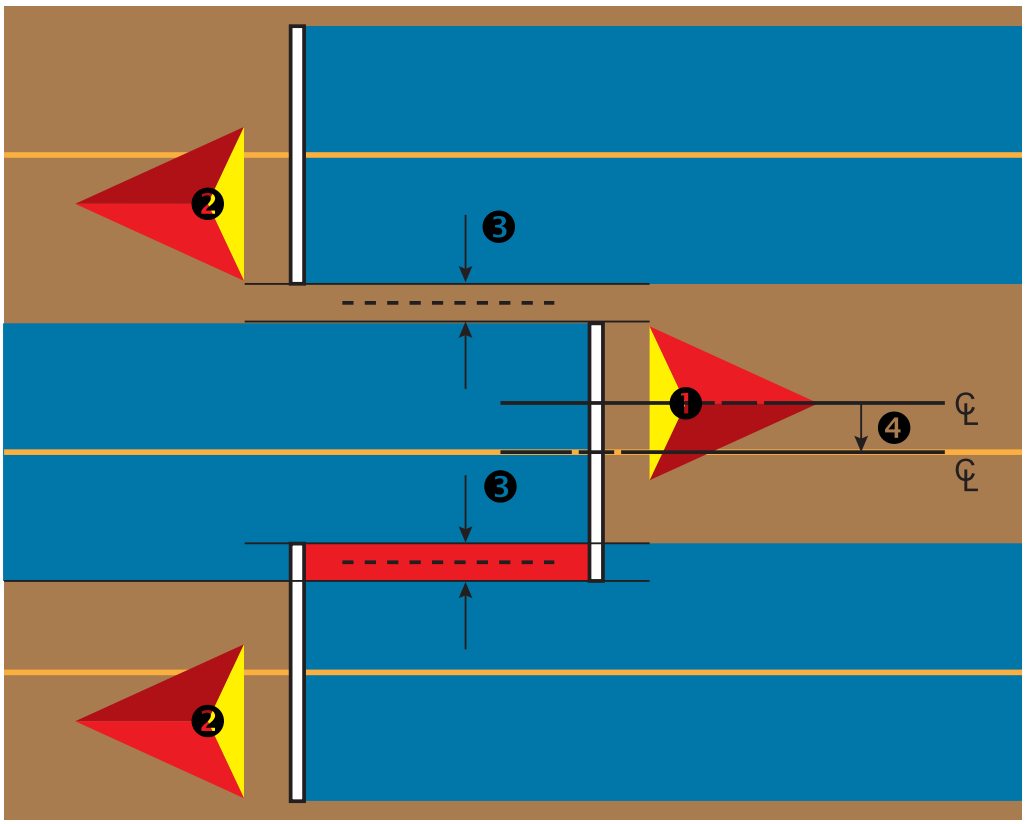
Корекция на отстъп на странично прикачното устройство

За да изчислите корекцията на отстъпа на прикачното устройство, използвайки прилежащите направляващи линии:

1. Създайте права линия AB.
2. С включено асистирано кормилно управление/автопилот, преминете като карате ❶ все едно работите с прикачното устройство и поставете флагове на външните краища на прикачното устройство.
3. Обърнете се и включете асистирано кормилно управление/автопилот при преминаване ❷ на прилежащата AB направляваща линия. Поставете допълнителни флагове в крайните ъгли на прикачното устройство или спрете докато сте върху AB направляващата линия в съседство с флаговете, които сте поставили при преминаване ❶.
4. Измерете разликата ❸ между флаговете на преминаване ❶ и преминете ❷.
5. Разделете измереното разстояние ❸ на половина. Тази разлика ще бъде настройката на отстъпа.
6. Увеличете или намалете разстоянието на отстъпа ❹, ако е необходимо, в зависимост от това къде възниква припокриване на полето на приложение и текущата настройка на посоката на отстъпа на прикачното устройство.

	Настройки на текущия отстъп		
Поле на приложение	**Посока на отстъпа = Ляво**	**Посока на отстъпа = Дясно**	**Посока на отстъпа = Дясно Разстояние на отстъпа = 0 м**
Припокриване вдясно от преминаване ❶ или Пропуск вляво от преминаване ❶	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа
Припокриване вляво от преминаване ❶ или Пропуск вдясно от преминаване ❶	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Променете посоката на отстъпа на прикачното устройство наляво и увеличете стойността на разстоянието на отстъпа

Фигура 6-27: Разстояние и посока на отстъп на странично прикачно устройство

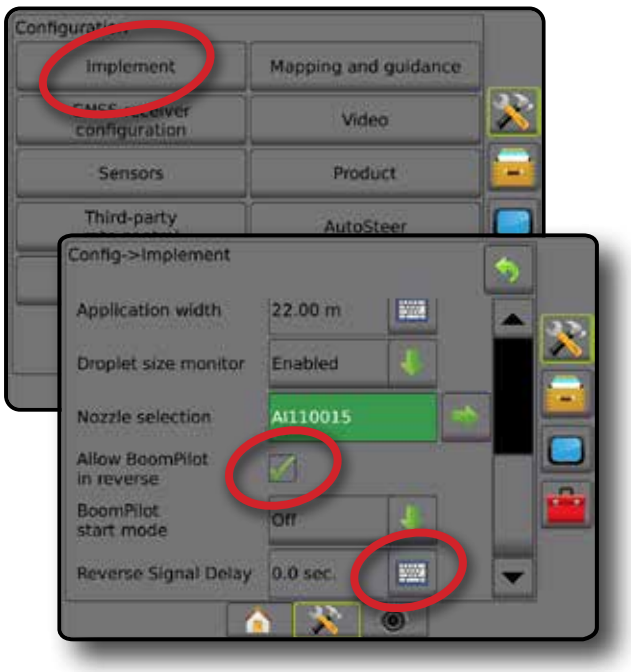


ДВИЖЕНИЕ НАЗАД

Опциите за движение назад се използват когато към всяка конфигурация се добавя чувствителен модул за движение назад, SCM (модул за кормилно управление за FieldPilot IV) или SCM Pro (Pro модул за кормилно управление за FieldPilot Pro/UniPilot Pro). Това е позволено при приложна картография и управление, и екранна навигация при движение назад.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. В допълнение към стандартните опции, изберете от:
   - ► Включен BoomPilot при обратно движение – използва се за активиране на функцията BoomPilot по време на движение назад
   - ► Закъснение на сигнал за движение назад – използва се за задаване на закъснение, когато се преминава от движение напред към обратно движение или обратно, след което иконата на превозното средство на екрана за навигация променя посоката си

Фигура 6-28: Чувствителен модул за движение назад



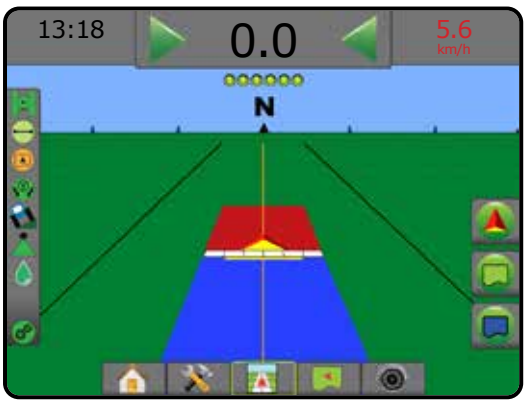
Движение назад на екраните за навигация

Докато се движите назад, ако BoomPilot е в активно обратно движение, това ви позволява прилагане на продукт, автоматично управление на секция и картографиране, които са правилни за движението назад на машината.

◄Докато се движите назад, скоростта върху лентата за насочване ще свети в червено

Фигура 6-29: Движение напред

Фигура 6-30: Движение назад



Възможност с различни системни конфигурации

Устройство за автоматично управление на секция в система	Устройство, разпознаващо обратното движение на превозното средство	Налична функция BoomPilot при обратно движение	BoomPilot при обратно движение може да се включи/ изключи с помощта на менюто **Позволява обратно движение на BoomPilot**	Закъснението на сигнала може да бъде регулирано с помощта на **Закъснение на сигнал за движение назад**
SDM или SFM	FieldPilot IV *	✓	✓	✓
	Чувствителен модул за движение назад	✓	✓	✓
	FieldPilot Pro / UniPilot Pro	✓	✓	✗**

** Допълнителна функция, която зависи от хардуера.*

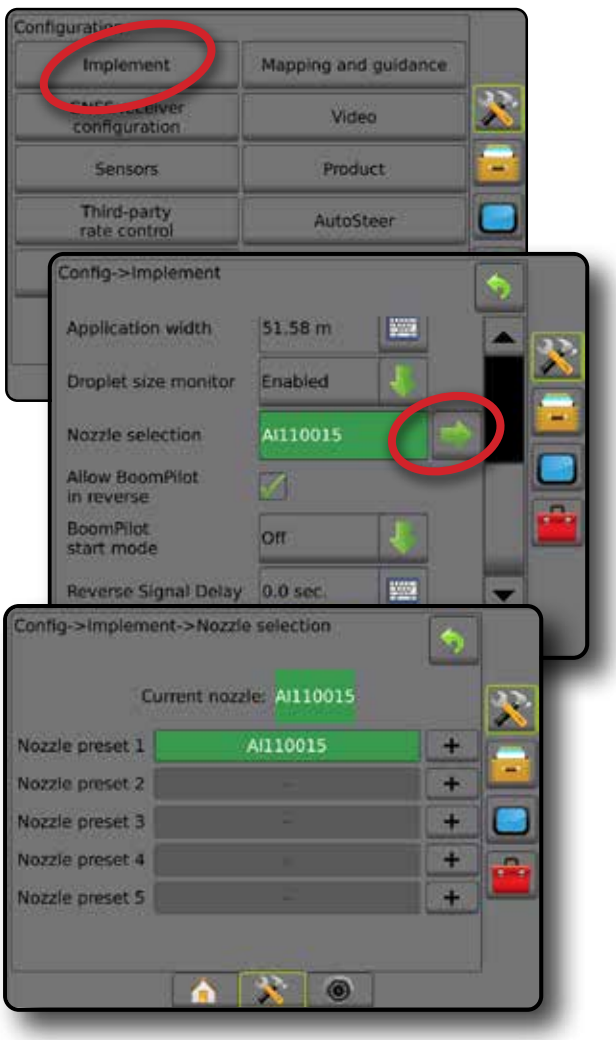
*** Управлявани директно от FieldPilot Pro / UniPilot Pro.*

ИЗБОР НА ДЮЗА

Когато е наличен интерфейсен комплект на сензора на налягането (PSIK), Избор на дюза се използва за избор на типа дюза за разпръскване (серия и капацитет) за определяне на информация за размера на капките.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
   ◄На информационния прозорец се показва настоящия избор на дюза
3. Натиснете стрелката за СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за избор на дюза.
4. Изберете от:
   ► Предварителна настройка на дюзи 1-5 – избира до пет (5) дюзи за бързо извикване и избраната текущата дюза за определяне на информация за размера на капката
   ► Текуща дюза – показва текущата дюза
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-31: Наблюдаване на размера на капките

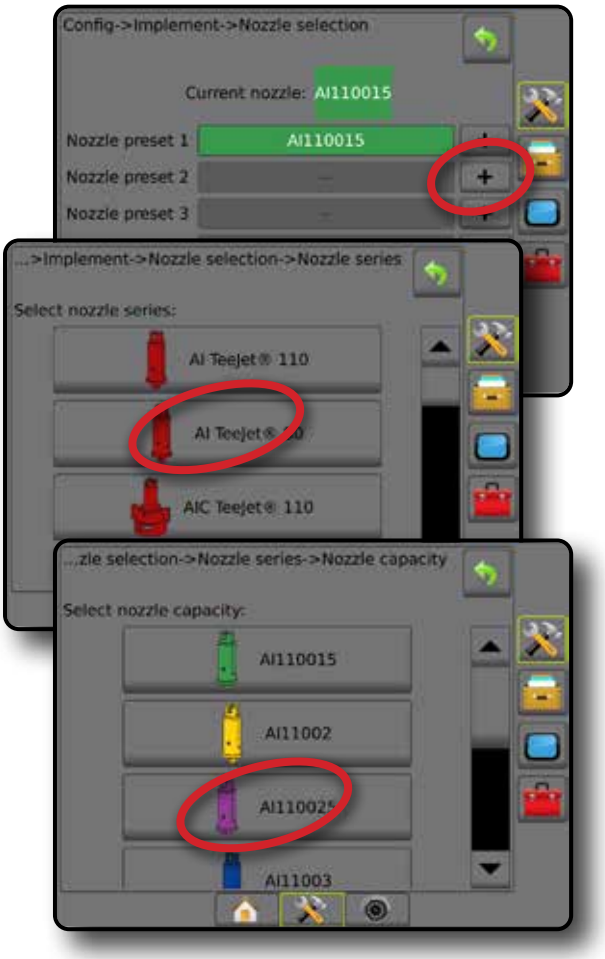


Предварително задаване

Предварителните настройки на дюзите позволяват запазването на до пет дюзи за бързо извикване.

1. Натиснете + .
2. Изберете серия дюзи на TeeJet.
3. Изберете капацитет на дюзата.

Фигура 6-32: Предварително настройване на дюза



Фигура 6-33: Размери на дюзите и свързаните с тях цветове

Установени капацитети на дюзите и цветове

Размер	Цвят	Размер	Цвят
0050	Синьо-лилаво	05	Орехово кафяво
0067	Маслинено зелено	06	Сигнално сиво
01	Чисто оранжево	08	Транспортно бяло
015	Транспортно зелено	10	Светлосиньо
02	Цинково жълто	12	Малиново червено
025	Сигнално виолетово	15	Жълто-зелено
03	Синя тинтява	20	Графитно черно
035	Пурпурно червено	30	Бежово
04	Огнено червено		

Текуща дюза

Текущата дюза показва активната дюза за определяне на информацията за текущия размер на капката. Дюзите трябва да бъдат предварително зададени, за да бъдат налични при избора на текуща дюза.

1. Натиснете желаната дюза.

Избраната дюза ще бъде видима на:

- ◀Информационния прозорец на прикачното устройство
- ◀Показва се статус на капките/налягането от лентата на състоянието на екраните за навигация

Фигура 6-34: Текуща дюза

НАБЛЮДАВАНЕ НА РАЗМЕРА НА КАПКИТЕ

Когато системата включва интерфейс комплект на сензора на налягането (PSIK), може да се включва/изключва наблюдаване на размера на капките. След това DSM става достъпен на екраните за работа.

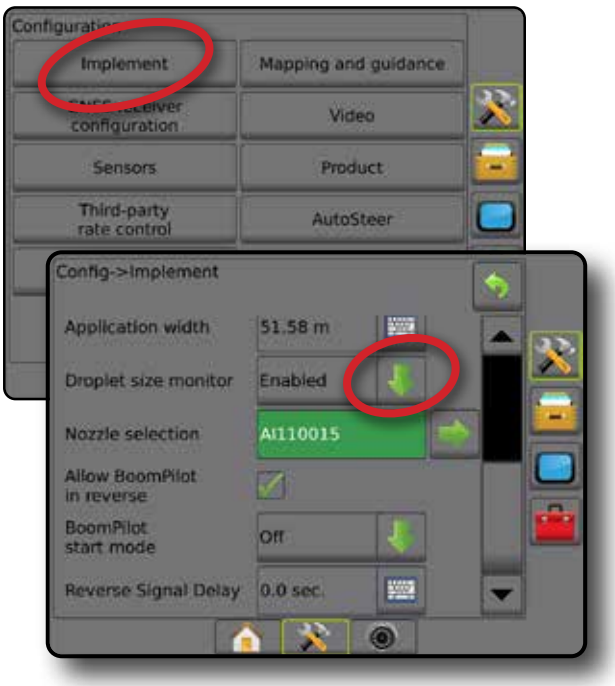
Настройка

Включване/изключване на монитора за размер на капките (DSM)

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете **Наблюдаване на размера на капките**.
4. Изберете дали функцията наблюдаване на размера на капките да е включена или изключена.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато функцията за наблюдаване на размера на капките е изключена, статусът на капките/налягането не е наличен върху лентата на състоянието на екрана за навигация.

Фигура 6-35: Наблюдаване на размера на капките



Избор на дюза/текуща дюза

За да въведете предварителните настройки за дюза и текущата дюза, вижте „Избор на дюза“ в тази глава.

Сензор на налягането на модул за вход/изход

Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането, опциите на сензора на налягането се използват за въвеждане на нивото на максимално налягане на сензора, зададено от производителя и за задаване на предупреждения за високо и ниско налягане, зададено от потребителя.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Сензори“ в глава Настройки в това ръководство.

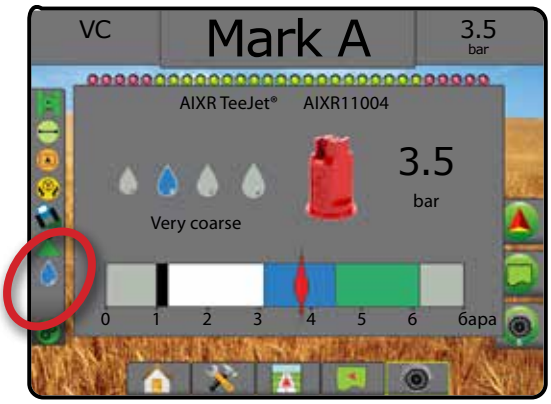
Работа

Лента на състоянието

Статусът на капките/налягането показва информация относно текущия статус на размера на капките и налягането на системата.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА КАПКИТЕ/НАЛЯГАНЕТО .
2. Натиснете някъде по екрана, за да се върнете към екрана за навигация.

Фигура 6-36: Статус на капките/налягането



Статус на капките/налягането	
	Оцветен = включен. Цветът на капката е директно свързан с размера на текущата капка. Опциите за цвят включват:
	Зачеркнат = изключен
	Няма икона = няма инсталиран интерфейс комплект на сензора на налягането в системата

Диаграма за размера на капките

Когато избирате разпръсквателна дюза, която произвежда размер на капка от една от осемте класификационни категории за размер на капки, е важно да запомните, че единична дюза може да произведе различни категории размер на капка при различно налягане. Дадена дюза може да произведе средни капки при ниско налягане, докато при повишаване на налягането произвежда фини капки.

Категория	Символ	Код за цвят
Изключително фина	XF	Виолетов
Много фина	VF	Червен
Фина	F	Оранжев
Средна	M	Жълт
Едра	C	Син
Много едра	VC	Зелен
Изключително едра	XC	Бял
Ултра едра	UC	Черен

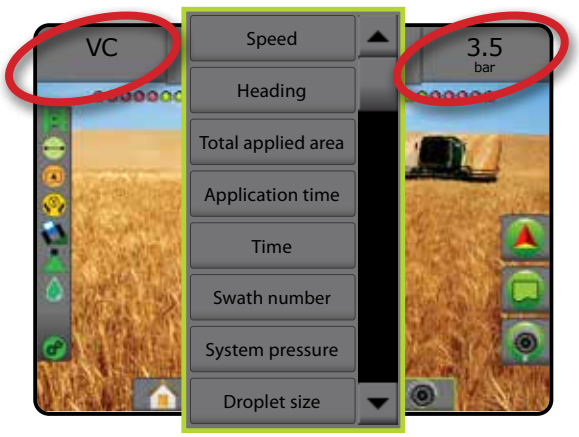
ЗАБЕЛЕЖКА: Класификацията на размера на капките е в съответствие с ISO 25358 към датата на публикуване. Класификациите подлежат на промяна.

Лента за насочване

Лентата за насочване ви информира за вашия избор на избираема информация, включително текущото налягане на системата и текущият размер на капката.

1. Натиснете прозореца ИЗБИРАЕМА ИНФОРМАЦИЯ.
2. Изберете от:
   - ► Налягане на системата – показва текущото налягане на системата
   - ► Размер на капката – показва размер на капката за текущата дюза
3. Натиснете извън полето за избор, за да се върнете към екрана за навигация.

Фигура 6-37: Лента за насочване за избираема информация



BOOMPILOT КОНТРОЛ НА СЕКЦИЯ

В зависимост от това дали има предварително зададена система за контрол на секция и когато има, какъв вид контрол на секция се използва, както и какви възможности са включени, има няколко опции за BoomPilot контрол на секция. Следните са чести конфигурации:

► Без модул контрол на секция
- Само конзола
- С опционален превключвател за работа вкл./изкл.

► Пръскачка ISOBUS
- Само конзола и ECU
- С разпределителна кутия
- С модул на състоянието на прикачното устройство ISOBUS (ISO ISM)

► Разпръсквач ISOBUS
- Само конзола
- С опционален превключвател за вкл./изкл на разпръсквач

► С TeeJet модул за контрол на секция (SCM) и разпределителна кутия или ISM

► С TeeJet модул за контрол на секция (SCM)

При всяка от тези конфигурации има две опции за контрол на секция:

- Автоматично управление на секция – като използвате информацията за GNSS позицията и скоростта, секциите се включват или изключват при необходимост. Същата информация за приложението на секцията ще бъде нанесена на екраните за навигация. В зависимост от конфигурацията, автоматичното управление на секция може да бъде управлявано ръчно с помощта на разпределителна кутия, превключвател или иконата на BoomPilot в опциите за навигация и управление на екраните за навигация.
- Ръчен контрол на секция – с помощта на разпределителна кутия или иконата на BoomPilot в опциите за навигация и управление, секциите могат да бъдат изключени или включени ръчно при необходимост. В зависимост от конфигурацията, същата информация за приложението на секцията може да бъде нанесена на екраните за навигация.

Настройките на режима на стартиране на BoomPilot и иконата на BoomPilot променят начина, по който ще се извършва контрол на секция на екраните за навигация.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете от:

► Режим на стартиране на BoomPilot – използван за установяване на режим за започване на задачата.

◄Автоматичен – автоматичното управление на секция е включено и активирането на секцията и/или картографирането на екрана ще се контролира от GNSS и скоростта

◄Изключено – автоматичното управление на секция е изключено, но активирането на секцията и/или на картографирането на екрана може да бъде включено ръчно чрез използване на разпределителната кутия или на иконата на BoomPilot в опциите за навигация и управление на екраните за навигация

► Икона BoomPilot – използва се, за да се установи дали иконата BoomPilot е налична в опциите за навигация и управление на екраните за навигация за ръчно управление на BoomPilot

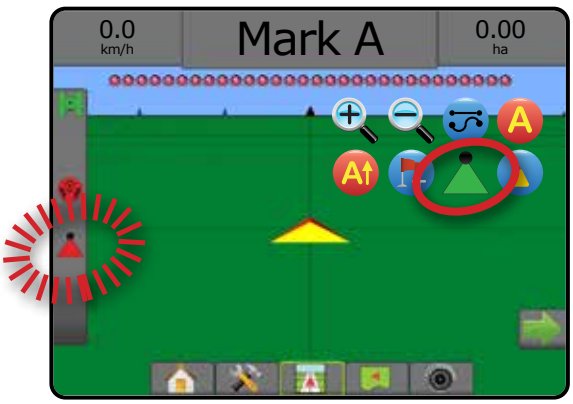
◄Включване – Иконата BoomPilot ще бъде достъпна в опциите за навигация и управление на екраните за навигация, за да контролира автоматичното управление на секция

◄Изключване – BoomPilot иконата няма бъде достъпна в опциите за навигация и управление

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-38: BoomPilot опции

Фигура 6-39: BoomPilot икона на екраните за навигация



Наличност с различни хардуерни системи

Хардуер на системата	Настройване на режим на стартиране на BoomPilot в Конфигурация -> Прикачно устройство	Наличието на иконата на BoomPilot се настройва в Конфигурация -> Прикачно устройство	Икона на BoomPilot се показва в опциите за Опции за навигация и управление
► Без модул контрол на секция			
● Само конзола	Не	Да	Да
● С опционален превключвател за работа вкл./изкл.	Не	Да	Да
► С TeeJet SDM** или SFM*** + ISM*	Не - BoomPilot режим е настроен на ISM	Не	Не
► С TeeJet SDM** или SFM***	Да	Не	Да

** Изисква модул на състоянието на прикачно устройство(ISM) v2.00 или по-нова версия*
*** Изисква Модул на водача на секцията (SDM) v21.00 или по-нова версия*
**** Изисква превключвател на модула за функция (SFM) v21.00 или по-нова версия*

ГЛАВА 7 – НАВИГАЦИЯ И КАРТОГРАФИРАНЕ

Matrix Pro GS позволява приложението на продукта и навигацията на превозното средство да се извършват едновременно. След като настройката на системата е приключила, може да започне навигацията. Шест режима на навигация позволяват на оператора да оптимизира работата в полеви условия: Права AB, Крива AB, Окръжност, Последно минаване, Следващ ред и Направляваща крива. Допълнителна оптимизация може да бъде постигната чрез приложение на вътрешна граница, външна граница и/или на обект; предварителен преглед по крива; връщане към точка; и RealView навигация с видео за навигация. В допълнение, функциите Покритие и Приложно картографиране могат да показват и записват прилагането на продукта, а предписанието и картата с целевите показатели могат да насочват прилагането на продукта.

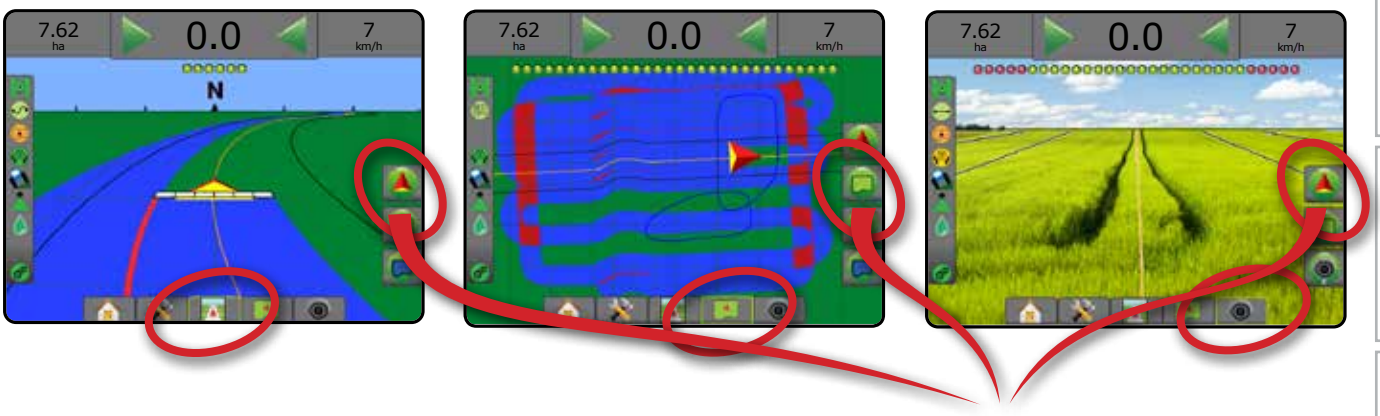
Преглед

Три екрана за навигация Ви помагат да бъдете постоянно информирани.

Навигацията с изгледа на превозното средство създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство, показано в приложната област.

Навигацията с изгледа на полето създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство и приложната област от въздушна перспектива.

RealView навигацията позволява да бъде показан вход за видео на живо вместо компютърно-генерирано изображение.

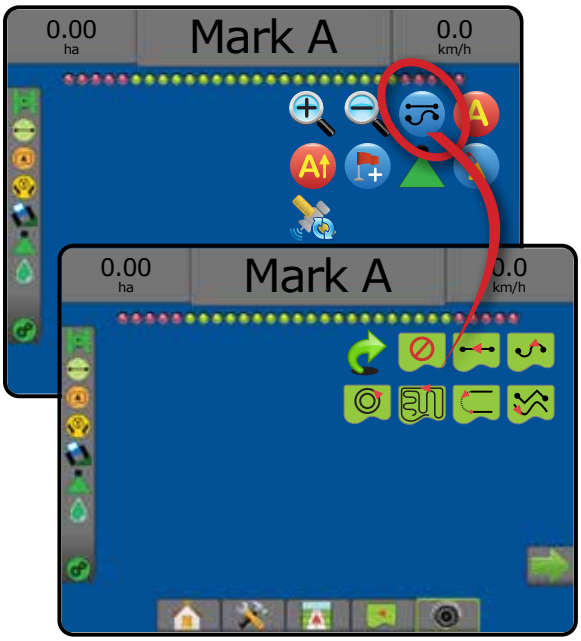


За да изберете режим на навигация:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата РЕЖИМ НА НАВИГАЦИЯ.
3. Изберете от:
   - ▶ Без навигация
   - ▶ Навигация по права AB
   - ▶ Навигация по крива AB
   - ▶ Навигация по окръжност
   - ▶ Навигация за последно минаване*
   - ▶ Навигация за следващ ред*
   - ▶ Адаптивна крива

   **В зависимост от инсталираната система за асистирано кормилно управление/автопилот, опциите за навигация може да не са налични.*

Фигура 7-1: Изберете режим на навигация

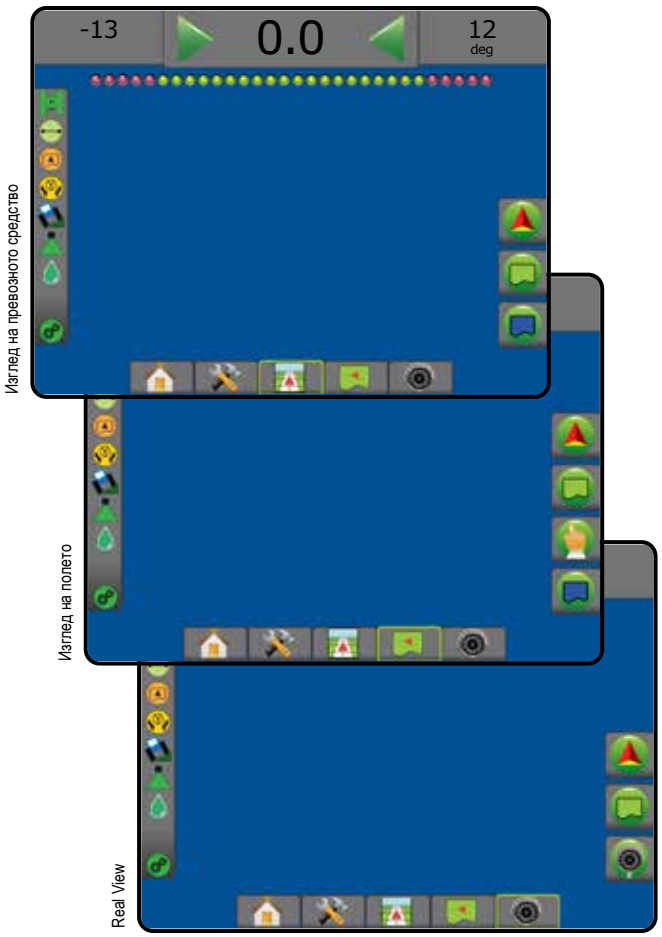


Опции на екрана

Достъпът до насочването и навигацията може да се осъществи от екрана за изглед на превозното средство, екрана за изглед на полето или екрана RealView.

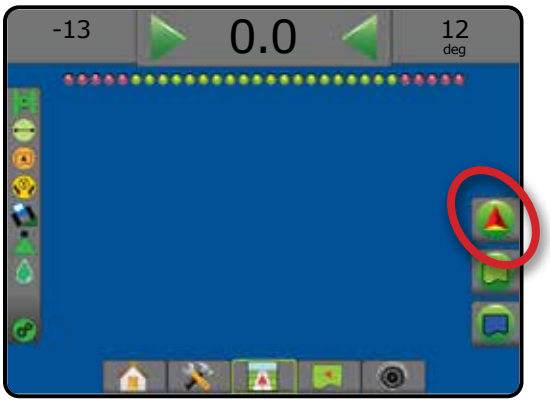
- Раздел за опции за навигация и управление – на всеки екран за навигация се показват опции, включително режими на навигация, опции за направляваща линия, опции за връщане към точка, обновяване на GNSS, превключване на BoomPilot и предварителен преглед по крива.
- Разделът за опции за граници и обекти – на всеки екран за навигация се показват опции за външна граница, вътрешна граница и обект.
- Раздел за опции за картографиране – на екраните за изглед на превозното средство или навигация с изглед на полето се показват карти на обекта, карти за покритие и приложни карти.
- Раздел опции на екрана – в екрана за навигация с изглед на полето, се показват опциите за мащабиране и панорама.
- Раздел опции за RealView – на екрана за RealView навигация се показват настройките на камерата и опциите на видео за навигация.

Фигура 7-2: Опции на екрана за навигация



Опции за навигация и управление

На всеки екран за навигация се показват опциите, включително режими на навигация, опции за направляваща линия, опции за връщане към точка, обновяване на GNSS, превключване на BoomPilot, на превключване на предварителен преглед по крива.



Режим на навигация	
	Режим на навигация – достъп до опциите на режима за навигация
	Без навигация – изключва навигацията
	Навигация по права AB – предоставя навигация по права линия, базирана на базови точки A и B
	Навигация по крива AB – предоставя навигация по протежението на криви линии, базирани на първоначална AB базова линия
	Навигация по окръжност – предоставя навигация около централно местоположение, която се разпространява вътрешно или външно, базирано на първоначална AB базова линия
	Навигация за последно минаване – предлага истинска навигация за последно минаване
	Навигация за следващ ред – указва дали е установен следващия ред и предоставя навигация в краищата на редовете към следващия прилежащ ред
	Навигация по адаптивна крива – предоставя навигация по крива линия, базирана на начална референтна линия AB, където всяка прилежаща направляваща линия се извлича от проектираната навигационна ширина и направлението

Направляващи линии	
A	Точка A – маркира началната точка от направляващата линия.
B	Точка B – маркира крайната точка от направляващата линия. Сиво = минималното разстояние не е изминато.
	Отмяна на Знак A – отказва процеса на Знак A. Връщане към предишна AB направляваща линия (ако има такава).

	Точка B на следващ ред – маркира крайната точка от реда.
	Азимут в градуси – установява права направляваща линия, измерена в градуси по посока на часовниковата стрелка от изходно ниво север-юг. Север = 0, изток = 90, юг = 180, запад = 270.
	A+ побутване – измества съществуващата направляваща линия към текущата позиция на превозното средство.
	Следваща права направляваща линия – показва следващата права AB или направляваща линия по азимут в градуси, запаметена в текущата задача.
	Следваща крива AB по направляваща линия – показва следващата крива AB по направляваща линия, запаметена в текущата задача.
	Следваща окръжност по направляваща линия – показва следващата окръжност по направляваща линия AB, запаметена в текущата задача.
	Следваща адаптивна крива по направляваща линия – показва следващата адаптивна крива AB по направляваща линия, запаметена в текущата задача.

Връщане към точка	
	Маркиране на точка – установява точка в местоположението на превозното средство. Сиво = GNSS не е достъпен.
	Връщане към точка от навигацията – предоставя разстояние и навигация обратно към установена точка.
	Изтриване на точка – изтрива маркираната точка.
	Отказ от навигация – скрива разстоянието и навигацията обратно към маркираната точка.

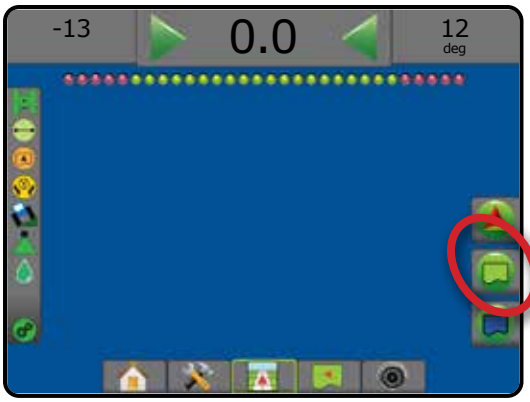
BoomPilot	
	Вкл. или изкл. автоматичното управление на пръскачката (ASC). Сиво = GNSS не е достъпен.

Предварителен преглед по крива	
	Показва къде действащото кормилно управление ще отведе превозното средство като използва „стрелка“ като навигация.

Обновяване позицията на GNSS	
	Нулира филтъра ClearPath в приемника OEMStar.

Опции за граница и обект

На всеки екран за навигация се показват опциите за външна граница, вътрешна граница и обект.



Външни граници	
	Маркиране на външна граница – установява приложната област и определя зоните без приложение. При създаването на външна граница, граничната линия ще бъде отвън на най-външната секция. Сиво = GNSS не е достъпен.
	Отказ от външна граница – отказ от процеса по маркиране на външна граница
	Завършване на външна граница – завършване на действащия процес по маркиране на външната граница. Също така, границите могат да бъдат затворени, чрез придвижване в рамките на ширината на лентата от началната точка.
	Поставяне на пауза на външна граница – поставя на пауза процеса по маркиране на външна граница
	Подновяване на външна граница – подновяване на процеса по маркиране на външна граница
	Изтриване на последна маркирана граница – изтрива последната маркирана граница (вътрешна или външна) от текущата задача. Натиснете отново, за да премахнете допълнителните граници в последователност от последна до първа създадена

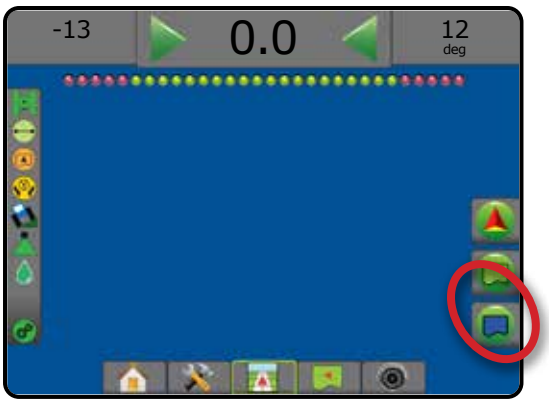
Вътрешни граници	
	Маркиране на вътрешна граница – създава приложна област и определя зони без приложение. Докато създава вътрешната граница, граничната линия ще бъде от вътрешната страна на най-вътрешната секция. Сиво = GNSS не е достъпен.
	Отказ от вътрешна граница – отказ от действащия процес по маркиране на вътрешната граница
	Завършване на вътрешна граница – завършване на действащия процес по маркиране на вътрешната граница. Също така, границите могат да бъдат затворени, чрез придвижване в рамките на ширината на лентата от началната точка
	Поставяне на пауза на вътрешна граница – поставяне на пауза на процеса по маркиране на вътрешна граница
	Подновяване на вътрешна граница – подновяване на процеса по маркиране на вътрешна граница
	Изтриване на последна маркирана граница – изтрива последната маркирана граница (вътрешна или външна) от текущата задача. Натиснете отново, за да премахнете допълнителните граници в последователност от последна до първа създадена

Обекти	
	Маркиране на обект – установяване на площите за картографиране. Сиво = GNSS не е достъпен.
	Отказ от обект – отказ от текущия процес по маркиране на обект
	Завършване на обект – завършване на процеса по маркиране на обект
	Поставяне на пауза на обект – поставяне на пауза на процеса по маркиране на обект
	Подновяване на обект – подновяване на процеса по маркиране на обект
	Изтриване на последния маркиран обект – изтрива последния маркиран обект от текущата задача. Натиснете отново, за да премахнете допълнителните обекти в последователност от последния до първия създаден

Опции за картографиране

На екраните за навигация с изглед на превозното средство или навигация с изглед на полето се показват карти на обекта, карти за покритие и приложни карти.

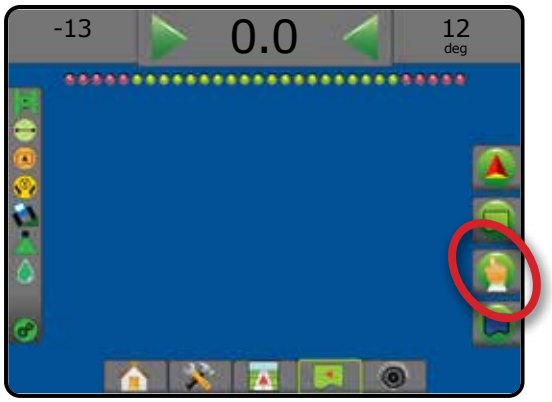
ЗАБЕЛЕЖКА: Опциите са налични само когато в системата има регулатор на скоростта или е бил установен обект.



	Карта за покритие – показва покритите области от прикачното устройство, независимо дали е приложен продукт.
	Карта на обект – показва всички картографирани обекти
	Карта с предписание – показва предварително заредена карта, която предлага информация за регулатора на скоростта за използване при прилагането на продукт
	Приложна карта – показва къде е бил приложен продукт, използвайки цвят за обозначаване на ниво, пропорционално на предварително зададените максимални и минимални количества
	Карта с целеви показател – показва разходната норма, която регулаторът на скоростта ще опита да постигне (може да се наблюдава от раздела за контрол на нормата отдолу)
	Икони – за приложение върху Matrix Pro 570GS
	Бутони – за приложение върху Matrix Pro 840GS
	Изглед на превозното средство – икони или бутони регулират изгледа на превозното средство или перспективата към хоризонта от изгледа на превозното средство от птичи поглед.
	Изглед на полето – икони или бутони увеличават/намаляват полето, което е показвано на екрана

Опции за екрана

На екрана навигация с изглед на полето се показват опциите за мащабиране и панорама.

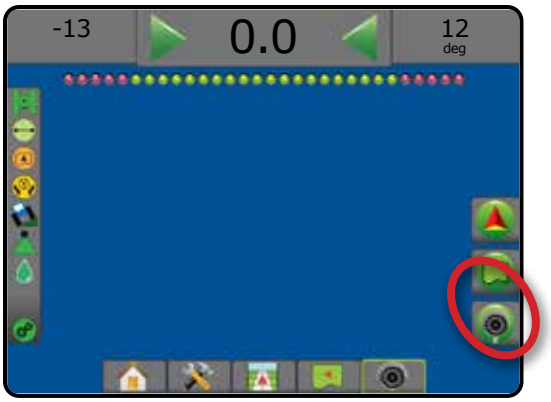


Увеличаване/намаляване на мащабирането	
	Икони – за приложение върху Matrix Pro 570GS
	Бутони – за приложение върху Matrix Pro 840GS
	Изглед на превозното средство – икони или бутони регулират изгледа на превозното средство или перспективата към хоризонта от изгледа на превозното средство от птичи поглед.
	Изглед на полето – икони или бутони увеличават/намаляват полето, което е показвано на екрана

Панорама	
	Стрелки – премества показаната площ върху картата в съответната посока без преместване на превозното средство.
	Глобален изглед – разширява изгледа на екрана към най-широката налична площ.

Опции за RealView навигация

На екрана за RealView навигация се показват настройките на камерата и опциите на видеото за навигация.



	Избор на видео камера – избира един от до осем изгледи на камера, ако е инсталиран Модул за избор на видео (VSM).
	Разделяне на изображението на камерата – избира един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H), за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.
	Настройка на видео за навигация – достъп до включване на видео за навигация или ъгъл на управление и регулиране на направляваща линия.
	Видео за навигация – поставя триизмерна направляваща линия над видео излъчването за помощ при навигация.
	Ъгъл на управление – показва посоката, в която трябва да бъде коригиран волана.
	Икони нагоре и надолу – използват се за регулиране на линии за насочване и линия на хоризонта, за да съвпадат с изгледа на камерата.
	Заснемане на изображение от камерата – запазване на неподвижно изображение на текущия изглед на екрана върху USB устройство.

ЛЕНТА ЗА НАСОЧВАНЕ

Лентата за насочване Ви информира относно Вашия избор на избираема информация, навигационна активност и статус на секцията.

Навигационна активност и статус на щанга

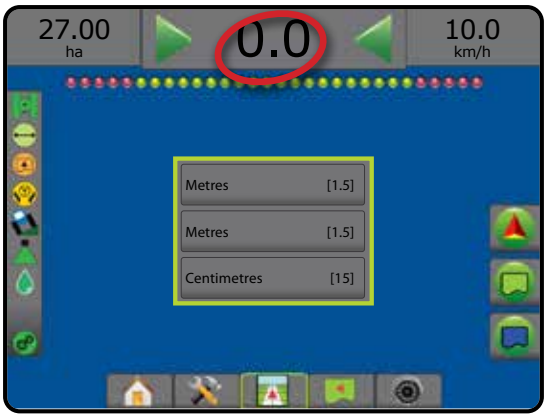
GNSS статус – показва „Няма GNSS“ когато не е наличен GNSS или „Бавен GNSS“ когато GNSS устройството приема GGA данни при по-малко от 5 Hz

Грешка при отклонение от курса – показва разстоянието от Вашата желана направляваща линия

Текуща активност – показва дейности като маркиране на A или B точки, достигане на края на реда, индикация да обърнете веднага и разстояние за връщане до маркирана точка

Статус на секция – една точка се показва за всяка програмирана секция: зелена точка указва, че секцията е активна, а червена точка указва, че секцията не е активна в момента

Фигура 7-3: Навигационна активност/статус на секцията



Грешка при отклонение от курса

Разстоянието около направляващата линия, което се възприема като нулева грешка, може да се регулира с помощта на „Конфигурация –> Навигация –> Чувствителност на навигация“.

За да смените формата, в който се показва разстоянието:

1. Натиснете прозореца за навигационна дейност в лентата за насочване.
2. Изберете формат за измерване.

Избираема информация

Скорост – показва текущата скорост на придвижване

Насочване – показва посоката на придвижване по посока на часовниковата стрелка от изходно ниво на север. Север = 0°, изток = 90°, юг = 180°, запад = 270°.

Обща обработена площ – показва общата натрупана площ, върху която е приложен продукт, включително площите с двойно покритие

Време за обработка – показва общото време през което приложението е активно по време на текущата задача

Време – показва текущото време, базирано на избраната часова зона

Номер на лента – показва текущия номер на лента по отношение на първоначалната линия за насочване AB в посока от A към B. Номерът ще бъде показан като положително число когато превозното средство е вдясно от изходно ниво AB или като отрицателно число когато превозното средство е вляво от изходно ниво AB.

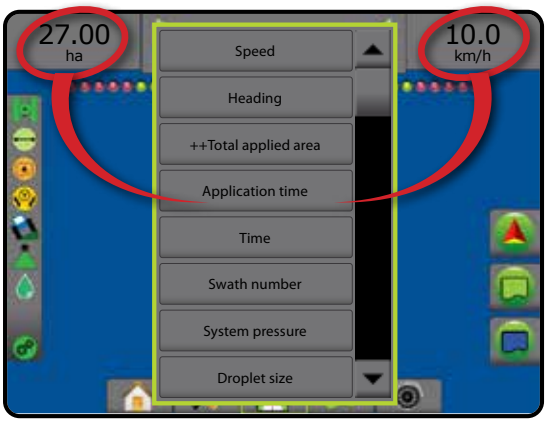
Налягане на системата – показва текущото налягане на системата (налично само, когато в системата присъства модул за вход/изход)

Размер на капка – показва размера на капките за текущата дюза (налично само когато в системата присъства модул за вход/изход)

Действителна разходна норма – показва разходната норма в момента (налично само при управление на скорост от трета страна в системата)

Целева разходна норма – показва целевата разходна норма (налично само при управление на скорост от трета страна в системата)

Фигура 7-4: Избираема информация

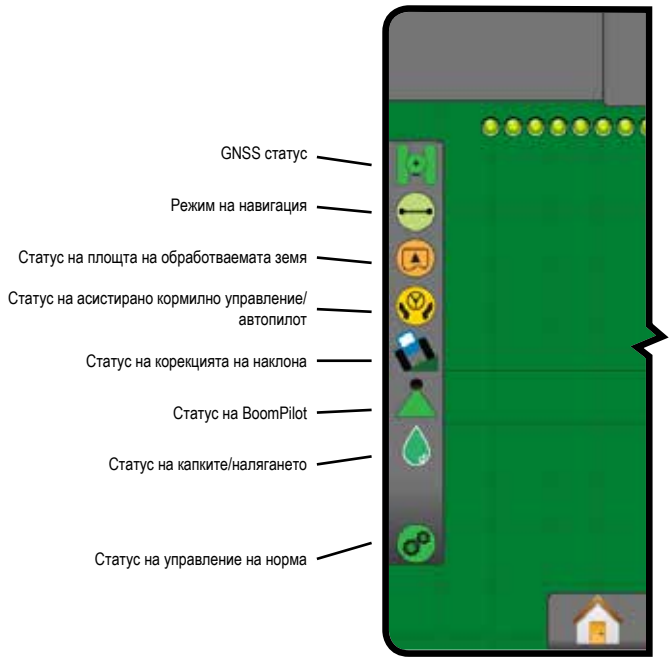


ЛЕНТА НА СЪСТОЯНИЕТО

Лентата на състоянието предоставя информация за GNSS статуса, режима на навигация, обработваемата земя, включване на асистираното/автоматичното кормилно управление, информация за корекция на наклона, статус на управлението на прикачното устройство, статус на капките/налягането и статуса на нормата на продукта.

Когато е натисната икона се показва информация, касаеща статуса.

Фигура 7-5: Лента на състоянието



GNSS статус

- Зелен = GPS, GLONASS или SBAS (изискват се със или без DGPS).
- Жълт = само GPS
- Червен = без GNSS
- Оранжев = Glide/ClearPath

Режим на навигация

- Няма икона = без навигация
- Навигация по права AB
- Навигация по крива AB
- Навигация по окръжност
- Навигация за последно минаване
- Навигация за следващ ред
- Навигация на адаптивна крива

Статус на площта на обработваемата земя

- Извън площта на обработваемата земя = придвижване извън площта на обработваемата земя
- В площта на обработваемата земя = придвижване в площта на обработваемата земя
- Няма икона = няма зададена граница (външна или вътрешна)

Статус на асистирано кормилно управление/автопилот

- Зелен = включено, активно кормилно управление
- Жълт = включено, всички условия са били изпълнени, за да се позволи асистирано кормилно управление/автопилот
- Червен = изключено, всички условия не са били изпълнени, за да се позволи асистирано кормилно управление/автопилот
- Няма икона = няма инсталирано асистирано кормилно управление/ автопилот

Статус на корекцията на наклона

- Оцветен = включен, активно прилагане на корекция на наклона
- Червен = изключен
- Няма икона = в системата няма инсталиран модул жироскоп или наклонът е свързан със система за асистирано кормилно управление/автопилот

Статус на BoomPilot

- Зелен = автоматичен
- Жълт = всички включени
- Червен = изключен/ръчен
- Няма икона = единична секция (няма инсталиран SmartCable или SDM в системата)

Статус на капките/налягането

- Оцветен = включен. Цветът на капката е директно свързан с текущия размер на капката. Цветните опции включват: .
- Зачеркнат = изключен
- Няма икона = няма инсталиран интерфейс комплект на сензора на налягането, няма монитор за сензор на налягането на DCM

Статус на управление на норма

- Зелено = нормална работа
- Жълто = предупреждение на системата (неправилна норма/ налягане и т.н.)
- Червено = системна грешка (неправилна норма/налягане и т.н.)
- Без икона = няма инсталиран контролер на норма

Екрани за статус/информация

GNSS статус

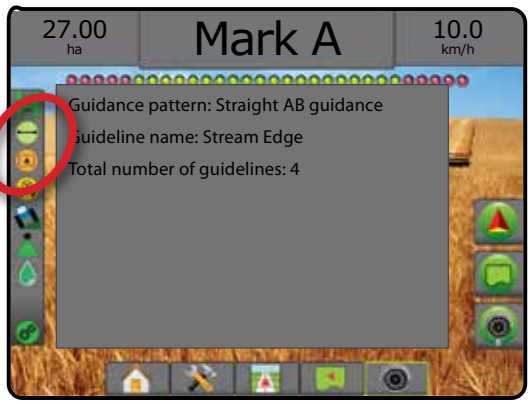
Статуса на GNSS показва информация относно настоящия статус на GNSS, включително скоростите на данните, броя на видимите сателити, HDOP и PRN статуса, приемник и версия, качество и идентификатор на сателита и UTM зона.

1. Натиснете иконата за СТАТУС НА GNSS .

Статус на режим на навигация

Статусът на режима на навигация показва информация относно шаблона за навигация, името на текущата направляваща линия и колко направляващи линии са запазени в конзолата.

1. Натиснете иконата РЕЖИМ НА НАВИГАЦИЯ .



Статус на площта на обработваемата земя

Състоянието на площта на обработваемата земя показва информация за районите в текущите външни и вътрешни граници.

1. Натиснете иконата ПЛОЩ НА ОБРАБОТВАЕМА ЗЕМЯ .
   - ◄Площ на обработваема земя – обща площ на всички външни граници минус площта на всички вътрешни граници
   - ◄Външна ограничена площ – общата площ, оградена от всички външни граници
   - ◄Вътрешна ограничена площ – общата площ, оградена от всички вътрешни граници

Фигура 7-6: Статус на площта на обработваемата земя

Статус на асистирано кормилно управление/ автопилот

Статусът на асистираното кормилно управление/автопилот показва информация относно текущия статус на системата за асистирано кормилно управление/автопилот, включително статуса за наклона.

1. Натиснете иконата АСИСТИРАНО УПРАВЛЕНИЕ/АВТОПИЛОТ .

Статус на корекцията на наклона

Статусът на корекция на наклона показва информация относно текущия статус на системата за корекция на наклона.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА КОРЕКЦИЯ НА НАКЛОНА .

Статус на BoomPilot

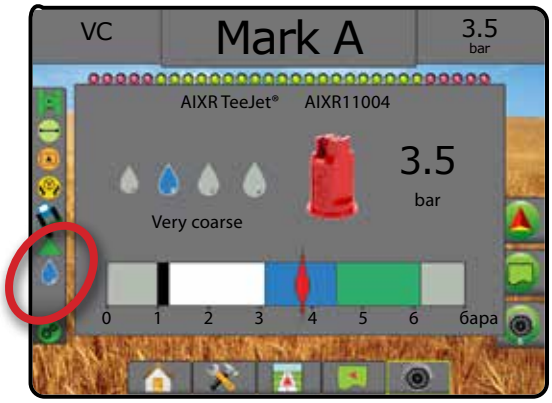
Статусът на BoomPilot показва информация относно текущия статус на системата BoomPilot.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА BOOMPILOT .

Статус на капките/налягането

Статусът на капките/налягането показва информация относно текущия статус на размера на капките и налягането на системата.

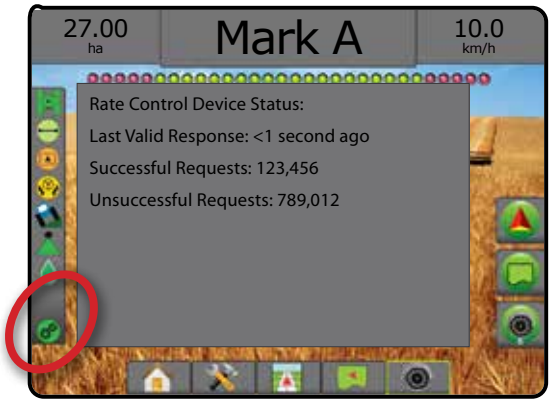
1. Натиснете иконата СТАТУС НА КАПКИТЕ/НАЛЯГАНЕТО .



Статус на управление на норма

„СТАТУС НА НОРМА НА ПРОДУКТ“ предоставя информация за състоянието на нормата за продукта.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА УПРАВЛЕНИЕ НА НОРМА НА ПРОДУКТ .



НАВИГАЦИОННИ ЕКРАНИ

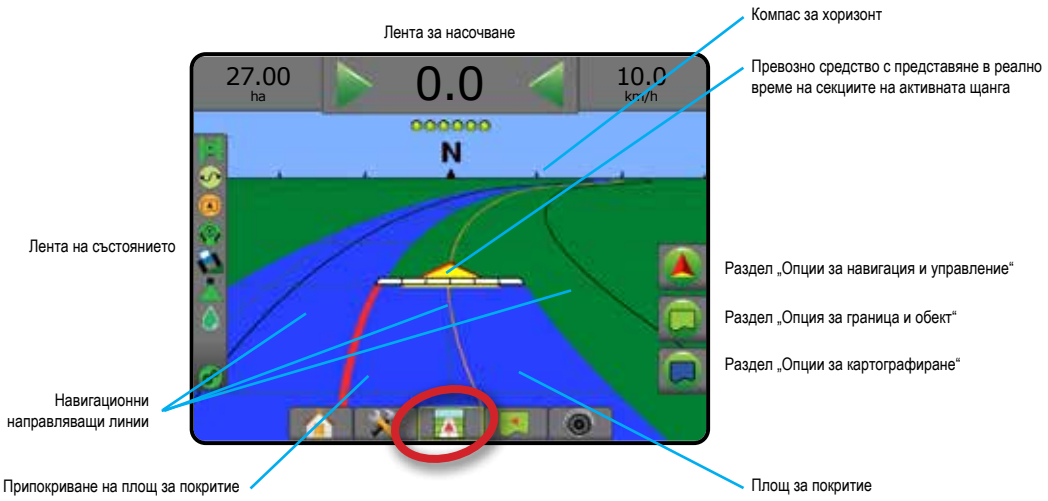
Изглед на превозното средство

Изгледът на превозното средство създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство, показано в приложната област. От този екран може да бъде получен достъп до всички настройки, граници, обекти, картографиране, приложение и опции за навигация чрез разделите в дясната част на екрана.

За да получите достъп до екрана за изглед на превозното средство:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО .

Фигура 7-7: Изглед на превозното средство



Екран за навигация

- Направляващи линии
  - ◄Оранжево – активна линия за насочване
  - ◄Черно (многократно) – линии за насочване в непосредствена близост
  - ◄Черно – външна гранична линия
  - ◄Сиво – вътрешна гранична линия
  - ◄Синьо – гранична линия на обект
- Точки – маркери за установени точки
  - ◄Червена точка – връщане към точка
  - ◄Синя точка – точка A
  - ◄Зелена точка – точка B
- Компас на хоризонта – на хоризонта може да бъде показано общо насочване (при мащабиране)
- Площ за покритие – илюстрира обработена площ и припокриване:
  - ◄Синьо – едно прилагане
  - ◄Червено – две или повече прилагания.
- Секции
  - ◄Празни квадратчета – неактивни секции
  - ◄Бели квадратчета – активни секции

Бутон за подпомагане за конзола Matrix Pro 840GS

- Увеличаване/намаляване на мащабирането и перспективата – бутоните „Нагоре/Надолу“ нагласяват изгледа на превозното средство или перспективата спрямо хоризонта от изглед на превозното средство от птичи поглед.

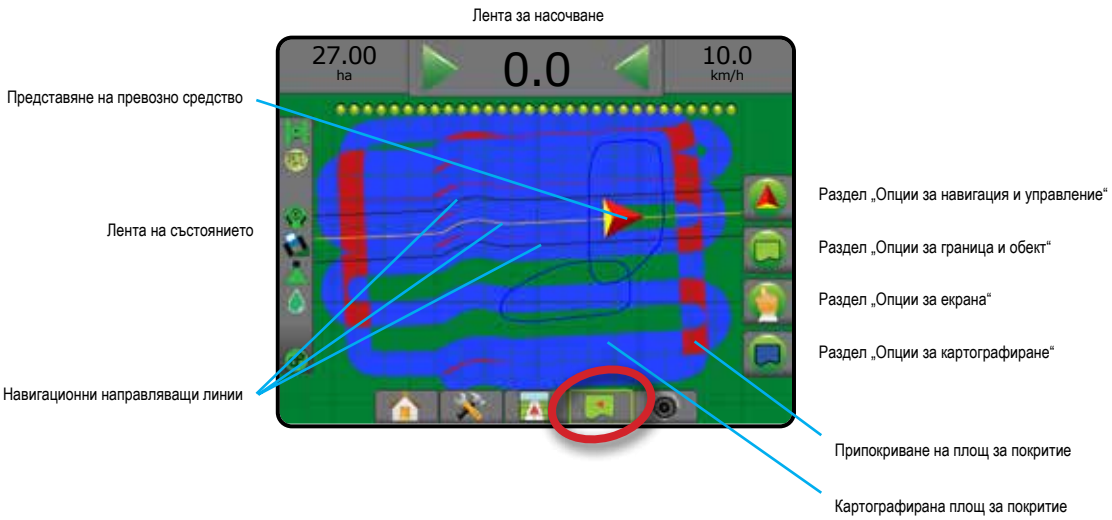
Изглед на полето

Изгледът на полето създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство и приложната област от въздушна перспектива. От този екран може да бъде получен достъп до всички опции за настройка, граница, обект и навигация, както и опции за панорамен режим и картографиране от разделите за опции в дясната част на екрана.

За да получите достъп до екрана за изглед на полето:

1. Натиснете раздел НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПОЛЕТО .

Фигура 7-8: Изглед на полето



Екран за навигация

- Направляващи линии
  - ◄Оранжево – активна линия за насочване
  - ◄Черно (многократно) – линии за насочване в непосредствена близост
  - ◄Черно – гранична линия
  - ◄Сиво – вътрешна гранична линия
  - ◄Синьо – гранична линия на обект
- Точки – маркери за установени точки
  - ◄Червена точка – връщане към точка
  - ◄Синя точка – точка A
  - ◄Зелена точка – точка B
- Площ за покритие – илюстрира обработена площ и припокриване
  - ◄Синьо – едно прилагане
  - ◄Червено – две или повече прилагания

Бутон за подпомагане за конзола Matrix Pro 840GS

- Увеличаване/намаляване на мащабирането – бутоните „Нагоре/Надолу“ регулират видимата площ на картата.

RealView навигация

RealView навигацията позволява да бъде показан вход за видео на живо вместо компютърно-генерирано изображение. От този екран може да бъде получен достъп до всички опции за настройка, граница, обект и навигация чрез разделите в дясната част на екрана. За да настроите изгледа на камерата [обратно движение, обратно надолу], отидете в Настройки –> Конфигурация –> Видео.

► Единична камера – към конзолата директно е прикрепена единична камера

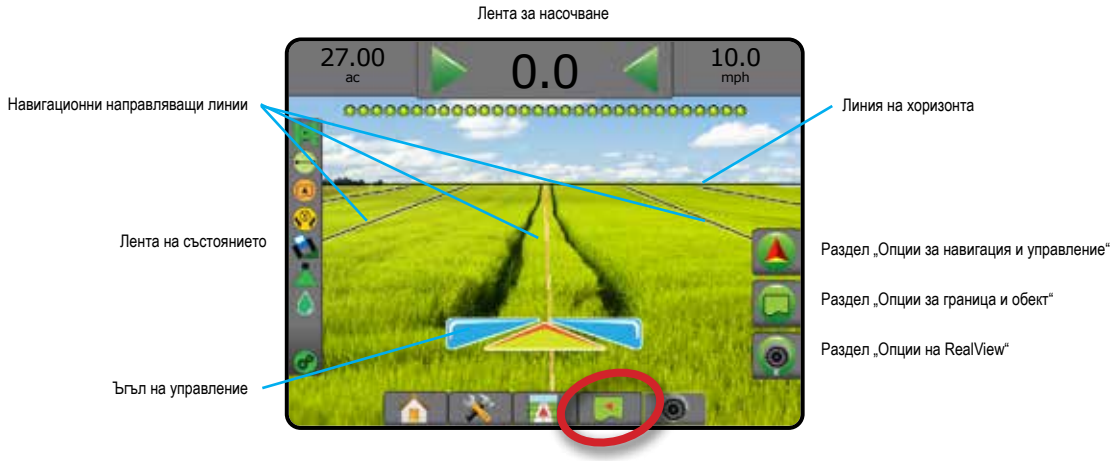
► Модул за избор на видео – ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:

- Изглед с една камера – могат да бъдат избрани от един до осем входа за камери, за промяна на изгледа на вход за видео.
- Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

За да получите достъп до екрана RealView:

1. Натиснете раздел REALVIEW НАВИГАЦИЯ .

Фигура 7-9: RealView навигация



Екран за навигация

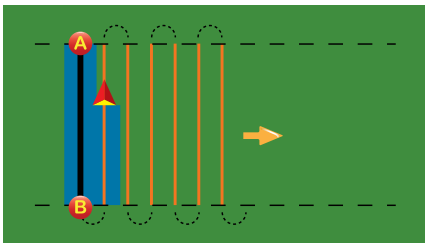
- Направляващи линии
  - ◄Оранжево – активна линия за насочване
  - ◄Черно (многократно) – линии за насочване в непосредствена близост
  - ◄Хоризонталначерна линия – регулируема линия на хоризонта
  - ◄Черно – външна гранична линия
  - ◄Сиво – вътрешна гранична линия
  - ◄Синьо – гранична линия на обект

РЕЖИМИ НА НАВИГАЦИЯ

Навигация по права AB

Навигацията по права AB предоставя навигация по права линия, базирана на базови точки A и B. Използват се оригиналните точки A и B, за да се изчислят всички други паралелни направляващи линии.

ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация –> Картографиране и Навигация“ в главата „Системни настройки“.



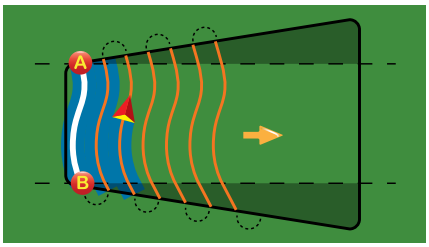
Навигация по крива AB

Навигацията по крива AB предоставя навигация по протежението на криви линии, базирани на първоначална AB референтна линия. Това първоначално изходно ниво се използва за изчисляване на всички други направляващи линии.

ЗАБЕЛЕЖКА: Препоръчва се навигацията по крива да не надвишава 30° в рамките на AB направляващата линия.

Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация –> Картографиране и Навигация“ в главата „Системни настройки“.

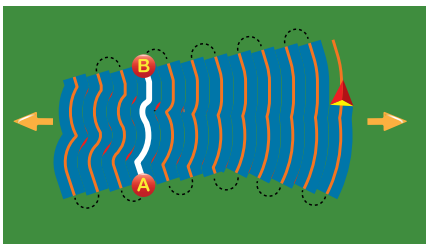
СЪВЕТ: Докато работи в ограничена площ, схемата на навигация, разпростираща се отвъд установените AB точки ще бъде навигация по права линия.



Навигация по адаптивна крива AB

Навигация по адаптивна крива* предоставя навигация по крива линия, базирана на начална референтна линия AB, където всяка прилежаща направляваща линия се извлича от проектираната навигационна ширина и насочването.

ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация –> Картографиране и Навигация“ в главата „Системни настройки“.

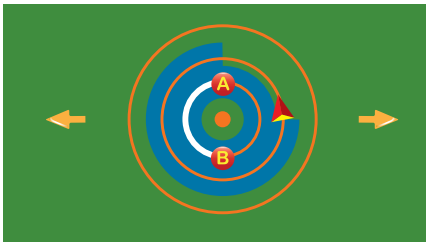


Навигация по окръжност

Навигацията по окръжност предоставя навигация около централно местоположение, която се разпространява вътрешно или външно, базирано на първоначална референтна линия AB. Това първоначално изходно ниво се използва за изчисляване на всички други направляващи линии.

Тя се използва за приложение на продукт в поле с централна ос, докато се ръководи по протежение на кръгообразна направляваща линия, която съвпада с радиуса на напоителна система с централна точка.

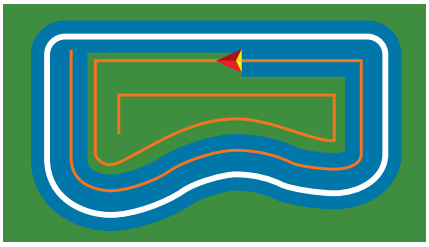
ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация –> Картографиране и Навигация“ в главата „Системни настройки“.



Навигация за последно минаване

Навигацията за последно минаване* предлага истинска навигация за последно минаване. Конзолата автоматично ще открие най-близката обработена площ и ще установи паралелна направляваща линия, базирана на тази площ.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е установена граница, но не е възникнало обработване по време на процеса за създаване на граница, няма да се инициализира навигация.

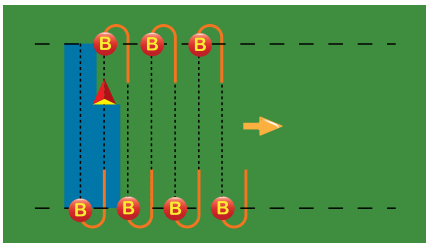


Навигация за следващ ред

Навигацията за следващ ред* указва дали е установен следващия ред и предоставя навигация в краищата на редовете към следващия прилежащ ред. Когато операторът маркира края на реда и започне да се обръща към следващия ред, се прилага навигация по права AB за следващия ред. Когато превозното средство е в следващия ред, навигацията се изключва.

ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към следващ ред ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация-> Картографиране и Навигация“ в главата „Системни настройки“.

Навигацията за следващ ред не поддържа пропускане на редове.



Без навигация

Без навигация* изключва навигацията.

ЗАБЕЛЕЖКА: Режимът без навигация не изтрива установените насочващи линии или точки от конзолата. За да изтриете установените/запазени данни от конзолата, вижте „Управление на данните“ в главата за системните настройки.

**В зависимост от инсталираната система за асистирано кормилно управление/автопилот, опциите за навигация може да не са налични.*

Прилежащи редове могат да бъдат пропуснати в навигация по права AB, навигация по крива AB, навигация по адаптивна крива и навигация по окръжност. Навигация за последно минаване и навигация за следващ ред не поддържат прескачане на прилежащи редове.

НАПРАВЛЯВАЩИ ЛИНИИ

AB направляващи линии, направляващи линии на азимута, направляващи линии при следващо минаване и направляващите линии за следващ ред са налични, в зависимост от текущия режим на навигация. Превключването от един режим на навигация към друг ще промени текущите налични направляващи линии.

Във всеки режим на навигация могат да бъдат създадени множество направляващи линии. Ако е запаметена повече от една направляваща линия в единичен режим на навигация, функцията за следваща направлява линия ще стане налична. С натискането на опцията за следващата направляваща линия, превозното средство ще бъде насочено към следващата направляваща линия, запаметена в конзолата.

Потребителят може да дублира и да редактира задачи за повторна употреба на направляваща линия, граница, данни за прилагане, карта с предписание и/или обекти за различни приложения за същото поле, с помощта на Fieldware Link или опциите „Данни –> Данни за задача –> Управление“.

Маркиране на точка A и точка B

За установяване на AB направляваща линия:

1. Шофирайте до желаното местоположение на точка A.
2. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
3. Натиснете иконата ТОЧКА A.
4. Шофирайте до желаното местоположение на точка B.
5. Натиснете иконата ТОЧКА B, за да установите AB линията.
6. „Желаете ли да наименувате тази направляваща линия?“

   Натиснете:

   ► Да – за да въведете име и да запазите направляващата линия в конзолата

   ► Не – за да генерирате автоматично име и да запазите направляващата линия в конзолата

Конзолата ще започне да предоставя навигационна информация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Иконата ТОЧКА B не е налична за избор (оцветена в сиво) докато не се измине минималното разстояние (3,0 метра в права, крива или адаптивна крива навигация, 50,0 метра в навигация по окръжност).

ЗАБЕЛЕЖКА: Не е необходимо да шофирате през цялата обиколка на централната ос с цел да се започне навигация по окръжност.

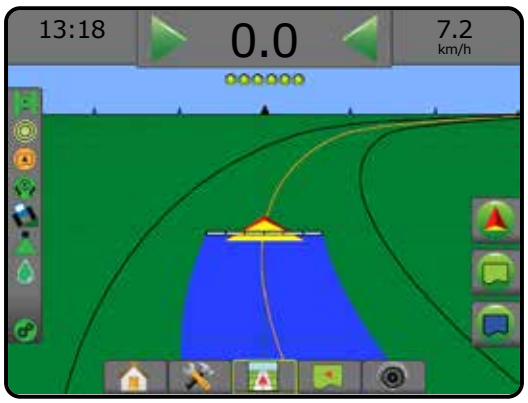
Използвайте иконата ОТКАЗ НА ТОЧКА, за да откажете командата Точка A и да се върнете обратно към предишната направляваща линия (ако има такава).

Фигура 7-10: Маркиране на Точка A

Фигура 7-11: Маркиране на Точка B

Фигура 7-12: Запазване на направляваща линия

Фигура 7-13: Следване на навигация



Функция A+ побутване

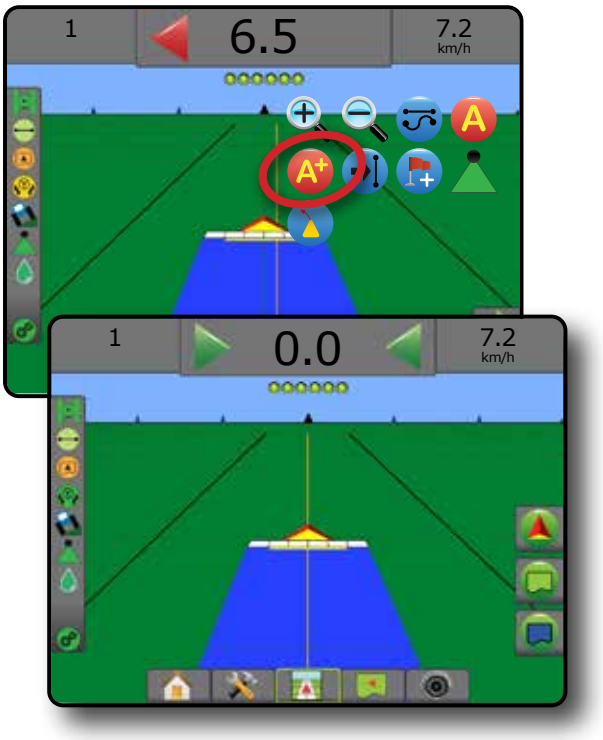
Функцията A+ побутване позволява текущата направляваща линия да бъде изместена спрямо текущото местоположение на превозното средство.

ЗАБЕЛЕЖКА: Налични са само в права AB или навигация по крива AB.

За да регулирате направляващата линия:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата A+ ПОБУТВАНЕ.

Фигура 7-14: A+ побутване



Функция Следваща направляваща линия

Ако повече от една направляваща линия е запаметена, ще стане налична функцията следваща направляваща линия. С натискането на опцията за следващата направляваща линия, превозното средство ще бъде насочено към следващата направляваща линия, запаметена в конзолата.

- Следваща права направляваща линия – показва следващата права AB или направляваща линия по азимут в градуси, запаметена в текущата задача.
- Следваща крива AB по направляваща линия – показва следващата крива AB по направляваща линия, запаметена в текущата задача.
- Следваща окръжност по направляваща линия – показва следващата окръжност по направляваща линия AB, запаметена в текущата задача.
- Следваща адаптивна крива по направляваща линия – показва следващата адаптивна крива AB по направляваща линия, запаметена в текущата задача.

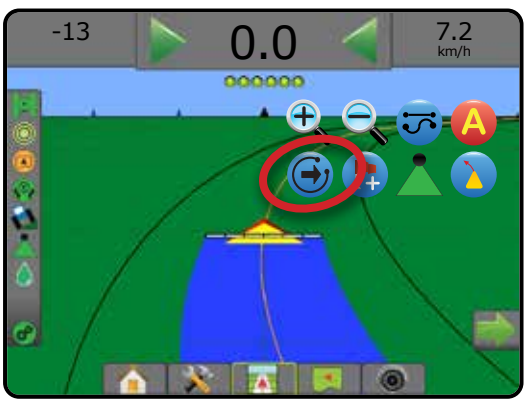
ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина. Вижте „Конфигурация –> Картографиране и навигация“ в глава „Системни настройки“.

За да преминете към други налични направляващи линии:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата СЛЕДВАЩА НАПРАВЛЯВАЩА ЛИНИЯ.

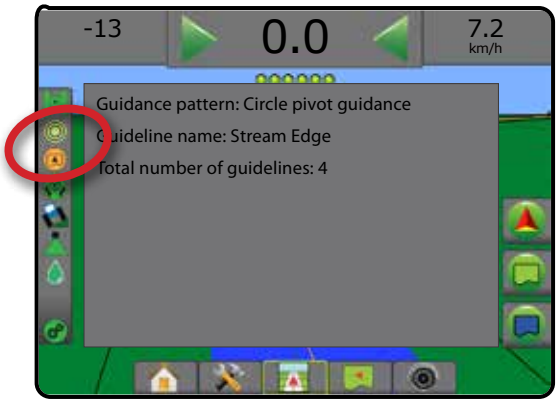
Превключвайте между всички направляващи линии чрез повторно натискане на иконата СЛЕДВАЩА НАПРАВЛЯВАЩА ЛИНИЯ.

Фигура 7-15: Следваща направляваща линия



За да видите коя направляваща линия е активна, натиснете иконата за режим на навигация от лентата на състоянието.

Фигура 7-16: Вижте коя направляваща линия е активна



Направляващи линии за последно минаване

Навигацията за последно минаване предлага истинска навигация за последно минаване. Конзолата автоматично ще открие най-близката обработена площ и ще установи паралелна направляваща линия, базирана на тази площ.

ЗАБЕЛЕЖКА: В зависимост от инсталираната система за асистирано кормилно управление/автопилот, опциите за навигация за последно минаване може да не са налични.

За да активирате направляващите линии за последното минаване:

1. Шофирайте до желано местоположение, за да приложите първото минаване.
2. Придвижете се до обработената площ.
3. Конзолата ще започне да предоставя навигационна информация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е установена граница, но не е възникнало обработване по време на процеса за създаване на граница, няма да се инициализира навигация.

Фигура 7-17: Приложете първото преминаване

Фигура 7-18: Следване на навигация

Направляваща линия за следващ ред

Навигацията за следващ ред указва къде е установен следващия ред, базирано на програмираната навигационна ширина и предоставя информация за ръчна навигация в краища на редовете, маркирани от потребителя, към следващия прилежащ ред. Когато операторът сигнализира края на реда, ще бъде установена права линия AB в текущия ред и се предоставя навигация към следващ ред. След като превозното средство е влязло в следващия ред, няма показани навигация или направляваща линия.

ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъп към следващ Ред ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация –>Картографиране и Навигация“ в главата за системни настройки.

ЗАБЕЛЕЖКА: В зависимост от инсталираната система за асистирано кормилно управление/автопилот, опциите за навигация за следващ ред може да не са налични.

За да активирате направляващите линии за следващ ред:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. В края на реда (при шофиране в права линия), натиснете иконата ТОЧКА B.
   ◄Краят на реда ще бъде маркиран със зелена точка.
3. Обърнете в посока на следващия ред.
4. Въз основа на тази посока на обръщане, ще бъде предоставена навигация за следващия прилежащ ред.
   ◄Когато превозното средство е в реда, направляващата линия се премахва.
5. Повторете в края на следващия ред.

ЗАБЕЛЕЖКА: Навигацията за следващ ред няма свойство да пропуска редове.

Фигура 7-19: Знак край на ред

Азимут в градуси

Азимут се определя като хоризонтален ъгъл, измерен по посока на часовниковата стрелка от изходно ниво север. При използване на азимут, точката, от която произхожда азимутът е в центъра на един въображаем кръг. Север = 0°, изток = 90°, юг = 180°, запад = 270°.

Навигация по азимут в градуси се планира по направляващата линия между текущата позиция на превозното средство (точката A) и точка B, намираща се на 100 метра от въвеждането на азимута.

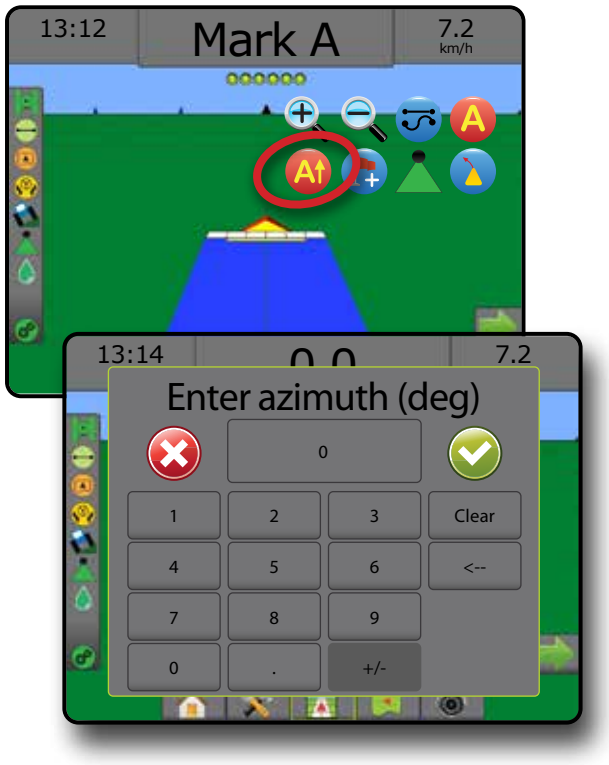
За да се установи направляваща линия на азимута в градуси:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата АЗИМУТ, за да въведете азимут в градуси.
3. Използвайте екрана за въвеждане, за да установите азимут в градуси.
4. „Желаете ли да наименувате тази направляваща линия?“
   Натиснете:
   ► Да – за да въведете име и да запазите направляващата линия
   ► Не – за да генерирате име автоматично

Конзолата ще започне да предоставя навигационна информация.

За да установите допълнителните насочващи линии на азимута, следвайте същите стъпки като първоначалната направляваща линия на азимута.

Фигура 7-20: Навигация по азимут



ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА

Връщането към точка предоставя навигация обратно към установена точка в изгледа на превозното средство и изгледа на полето. В изгледа на превозното средство стрелка упътва превозното средство обратно към установената точка. В изглед на полето се показва само точката.

Точката за връщане е специфична за конкретна работа и ще остане активна в активната задача, докато не бъде отказана.

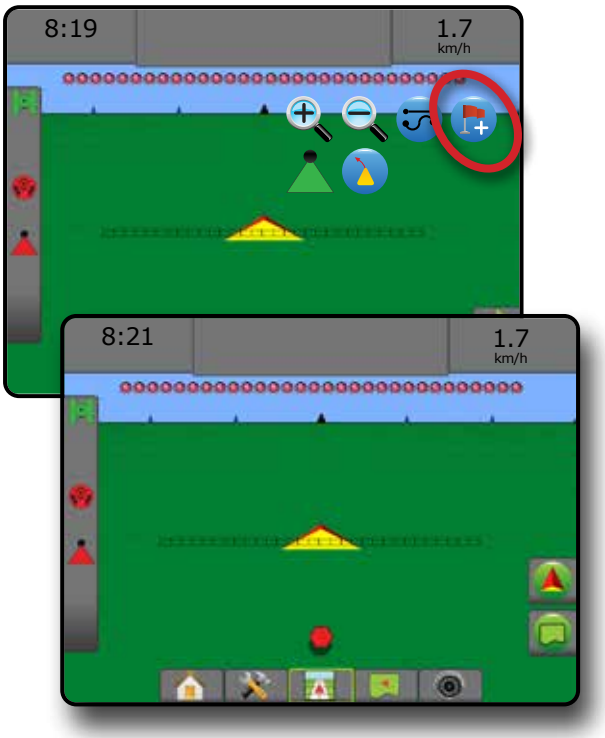
ЗАБЕЛЕЖКА: В зависимост от инсталираната система за асистирано кормилно управление/автопилот, опциите за връщане към точка от навигацията може да не са налични.

Маркиране на точка за връщане

За да маркирате точка за връщане:

1. Шофирайте до желаното местоположение на точката за връщане .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ , за да се покажат опциите за навигация.
3. Натиснете иконата ДОБАВИ ТОЧКА .

Фигура 7-21: Точката за връщане е установена – Изглед на превозното средство



Изтриване на точка за връщане

За да изтриете установената точка за връщане:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата ИЗТРИВАНЕ НА ТОЧКА .

Иконата за изтриване на точка не е налична, докато е активно връщане към точка от навигацията.

Фигура 7-22: Изтриване на точка

Навигация към точка за връщане

За да се покаже разстоянието и навигацията към установената точка за връщане:

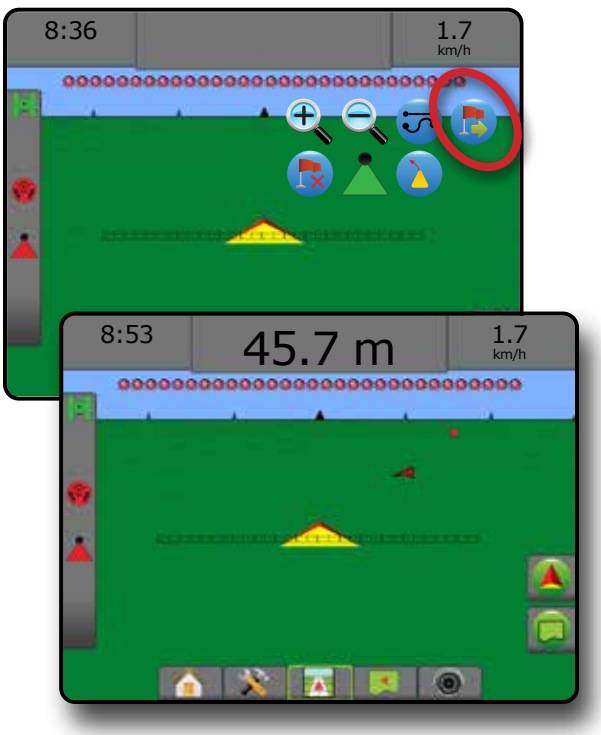
1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА ОТ НАВИГАЦИЯТА .

Конзолата ще започне да предоставя информацията за разстоянието върху лентата за насочване от превозното средство към установената точка.

Използвайте иконата ОТКАЗ НА ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА ОТ НАВИГАЦИЯТА , за да скриете разстоянието и навигацията към установената точка.

Навигацията не може да бъде изчислена, когато „?“ се появи на лентата за насочване.

Фигура 7-23: Връщане към точка от навигацията – Изглед на превозното средство



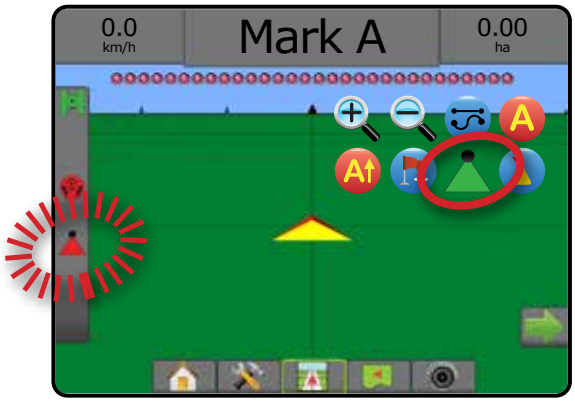
BOOMPILOT

В зависимост от това дали има предварително зададена система за контрол на секция и когато има, какъв вид контрол на секция се използва, както и какви възможности са включени, има няколко опции за BoomPilot контрол на секция.

Тази секция включва опции за настройка за тези конфигурации:

- ► Без модул контрол на секция
  - ● Само конзола
  - ● С опционален превключвател за работа вкл./изкл.
- ► С TeeJet модул за контрол на секция (SCM) и разпределителна кутия или ISM
- ► С TeeJet модул за контрол на секция (SCM)

Фигура 7-24: Икона BoomPilot и индикатор на лента на състоянието



Без модул контрол на секция

Ако няма налична система за контрол на секция, ще бъде наличен ръчен контрол на секция. Опционален превключвател за работа вкл./изкл. се използва, за да включва или изключва единична секция. Иконата на BoomPilot се използва за нанасяне на информация за приложението на екраните за навигация. Ще бъде илюстрирана само една ширина на секция и на лентата на състоянието няма да има икона.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е наличен ISOBUS контролер, SmartCable, модул за контрол на секциите (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM), моля, вижте следващите секции за повече информация.

ЗАБЕЛЕЖКА: GNSS не е наличен когато иконата BOOMPILOT е оцветена в сиво .

Само конзола

Иконата на BoomPilot се използва, за да се включва или изключва приложната картография на секция.

За да зададете настройките за конфигурация:

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА , който се намира в долната част.
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
3. Натиснете **Прикачно устройство**.
4. Настройте иконата „BoomPilot“ на **Включване**.

За да изключите или включите приложната картография, използвайки конзолата:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата BOOMPILOT , за да превключвате секцията за включване или изключване.

С опционален превключвател за работа вкл./изкл.

Работен превключвател вкл./изкл. се използва за включване или изключване на секция.

За да зададете настройките за конфигурация:

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА , който се намира в долната част.
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
3. Натиснете **Прикачно устройство**.
4. Настройте иконата „BoomPilot“ на **Изключване**.

В площи, в които приложението е желано:

1. Завъртете работния превключвател за вкл./изкл. към позиция „вкл.“.

За площи, където приложението не е желано:

1. Завъртете работния превключвател за вкл./изкл. към позицията „изкл.“.

С помощта на конзолата

За да контролирате секцията с помощта на иконата „BoomPilot“, докато в системата има работен превключвател вкл./изкл.:

1. Настройте иконата „BoomPilot“ на **Включване**.
2. Работния превключвател за вкл./изкл. трябва да остане в позиция изкл.
3. Натиснете иконата BOOMPILOT , за да превключвате секцията за включване или изключване.

С TeeJet модул за контрол на секция и разпределителна кутия или ISM

SmartCable, модул за контрол на секция (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) и разпределителна кутия или модул на състоянието на прикачното устройство (ISM) присъстват.

ЗАБЕЛЕЖКА: GNSS не е наличен когато иконата BOOMPILOT е оцветена в сиво . Иконата на BoomPilot за лентата на състоянието ще бъде изключена/ръчно .

За да изключите или включите приложението автоматично:

1. Превключвателят за автоматично/ръчно превключване на щанга трябва да бъде на позиция „Автоматично“.
   ◄Автоматично – иконата на лентата на състоянието ще стане зелена
2. Главният превключвател и превключвателите за секция трябва да бъдат на позиция „Включено“.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложението може да бъде контролирано ръчно, когато в режим на автоматичен BoomPilot се използват превключватели от разпределителната кутия или превключватели, свързани към ISM.

За да включите или изключите приложението ръчно:

1. Превключвателят за автоматично/ръчно превключване на щанга трябва да бъде на позиция „Ръчно“.

   ◄Ръчно – иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в червено

2. Използвайте превключвателите от разпределителната кутия или превключватели, свързани към ISM.

С TeeJet модул за контрол на секция

Когато SmartCable, модул за контрол на секциите (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) присъстват, BoomPilot се използва за задаване на автоматично управление на секция за изключване/ръчно, автоматично или приложение на място

ЗАБЕЛЕЖКА: GNSS не е наличен когато иконата BOOMPILOT е оцветена в сиво. Иконата на BoomPilot за лентата на състоянието ще бъде изключена/ръчно.

За да изключите или включите приложението автоматично:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете и освободете иконата BOOMPILOT.

   ◄Включване – иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в зелено

   ◄Изключване – иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в червено

За да приложите прилагане на място:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете и задръжте иконата BOOMPILOT над площта, в която ще се прилага.

   ◄Прилагане на място – иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в жълто

ПРЕДВАРИТЕЛЕН ПРЕГЛЕД ПО КРИВА

Направляващата линия на предварителен преглед по крива предоставя указание къде настоящето кормилно управление ще отведе превозното средство с помощта на „стрелка“ като навигация. Опцията за предварителен преглед по крива е налична във всички режими на навигация.

За активиране на направляващата линия на предварителен преглед по крива:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Изберете иконата ПРЕДВАРИТЕЛЕН ПРЕГЛЕД ПО КРИВА.

Стрелката ще бъде видима на навигационния екран.

Фигура 7-25: Предварителен преглед по крива

За да отстраните направляващата линия на предварителен преглед по крива:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Изберете иконата ПРЕДВАРИТЕЛЕН ПРЕГЛЕД ПО КРИВА.

ОБНОВЯВАНЕ ПОЗИЦИЯТА НА GNSS

Обновяване позицията на GNSS нулира филтъра ClearPath в приемника OEMStar в случаите когато потребителят е имал приемник, работещ в непосредствена близост до гъста мрежа от дървета и/или сгради. Вижте „Конфигурация –> Конфигурация на GNSS приемник“, за да активирате иконата за обновяване позицията на GNSS.

ЗАБЕЛЕЖКА: Активирането на обновяване по време на изпълнение на задача ще доведе до моментно прекъсване на предаването на данните от GNSS. Това най-вероятно ще се отрази върху секции, които вече са включени в автоматичния режим BoomPilot, и те ще бъдат изключени за кратък период от време.

Обновяването не трябва да се извършва по време на активно приложение.

За да обновите позицията на GNSS:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ, за да се покажат опциите за навигация.
2. Изберете иконата Обновяване ПОЗИЦИЯ НА GNSS.

Фигура 7-26: Обновяване позицията на GNSS

ГРАНИЦИ И ОБЕКТИ

На всеки екран за навигация, разделът „Граници и обекти“ показва опции за външна граница, вътрешна граница и обект.

Картографиране на местоположение

Картографиране на местоположение установява оформлението на местоположението, на което ще бъдат картографирани границата или обекта.

► Местоположение по подразбиране – При създаването на външна граница или обект, линията ще бъде до външната част на най-външната активна секция. При създаването на вътрешна граница, линията ще бъде от вътрешната част на най-вътрешната активна секция. Ако няма активни секции, границата ще бъде отбелязана в края на най-външната секция.

► Въвеждане на потребител – от потребителя могат да бъдат зададени прав и страничен отстъп от посоките и разстоянията на GNSS антената. Могат да бъдат създадени до пет (5) записа на потребител. За подробности вижте „Конфигурация –> Картографиране и навигация –> Местоположение за картографиране –> Въведено от потребителя местоположение за картографиране“.

Приложението не изисква картографиране на граница или обект.

Ако картографирате граница или обект с една или повече секции, които са сгънати и изключени, е необходимо да се поддържа тази конфигурация на секция за продължителността на преминаването на границата или обекта. Всяка направена промяна в броя на включените секции, и следователно ширината на машината след като процесът на картографиране на границата или обекта е започнал, ще доведе до приложно картографиране на границата или обекта във външния край на всички програмирани секции – не е необходимо тези, които са включени във всяка точка при преминаването на границата или обекта.

Когато картографирате граница или обект с някои изключени секции, е необходимо да превключите BoomPilot на ръчен режим и да ВКЛЮЧИТЕ главния превключвател и този на секциите за всички секции, които ще се използват при преминаването на границата или обекта. Веднъж щом преминаването на границата или обекта е завършено, превключвателите на секциите могат да бъдат ИЗКЛЮЧЕНИ, главният превключвател остава ВКЛЮЧЕН, BoomPilot може да се върне към автоматичен режим и тогава може да бъде използвано автоматично управление на секцията.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е картографирана граница с някои сгънати секции, както е описано по-горе, може да е необходимо да се използва иконата A+ ПОБУТВАНЕ върху направляващата линия над коректната позиция за последващи преминавания в полето.

Граници

Приложните граници установяват работните площи, в които продуктът е или не е прилаган, докато се използва ASC или BoomPilot.

- Външна граница – установява работната площ, където приложението ще се прилага докато се използва ASC или BoomPilot.
- Вътрешна граница – установява работната площ, където приложението НЯМА да се прилага докато се използва ASC или BoomPilot.

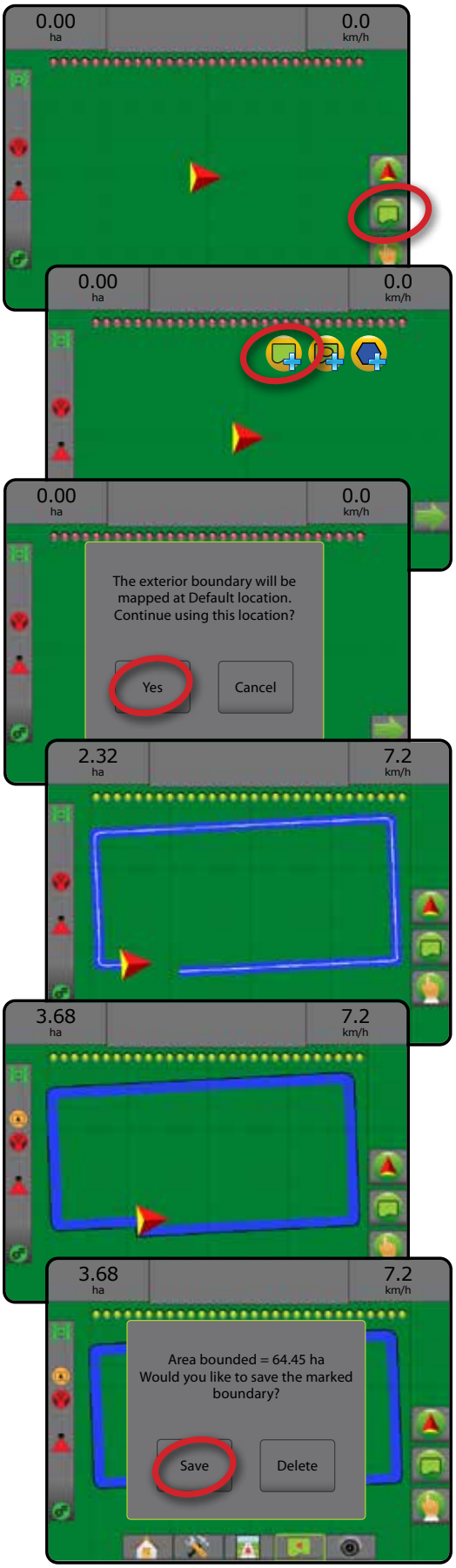
Границите могат да бъдат установени във всички режими на навигация. Общо до 100 външни граници и/или вътрешни граници могат да се съхраняват в една задача. Приложението не се изисква за картографиране на граница.

Като използва „Данни –> Данни за задача –> Управление“ или чрез Fieldware Link, потребителят може да дублира и редактира задачи за повторна употреба на граници за различни приложения за същото поле.

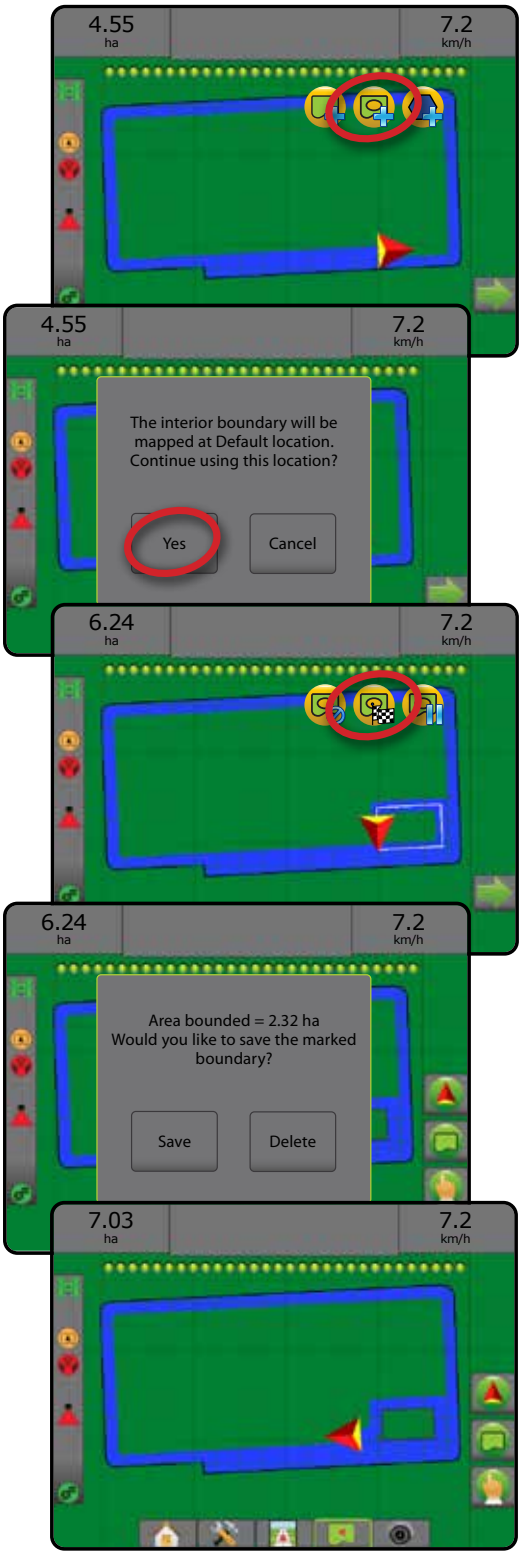
За да се установи външна или вътрешна граница:

1. Шофирайте до желаното място в периметъра на зоната на приложение и насочете превозното средство към установеното място за картографиране. За подробности вижте „Конфигурация –> Картографиране и навигация –> Картографиране на местоположение“.
2. За да покажете опциите за граница и обект, изберете раздел ОПЦИИ ЗА ГРАНИЦА И ОБЕКТ.
3. Натиснете иконата МАРКИРАНЕ НА ГРАНИЦА.
4. Уверете се, че местоположението за картографиране е правилно.
   ◄Ако местоположението за картографиране не е правилно, натиснете **Отказ**, след това отворете „Конфигурация –> Картографиране и навигация –> Картографиране на местоположение“.
5. Изминете периметъра на приложната област.
   По време на пътуване, използвайте ако е необходимо:
   ► Временно спиране на граница – прекъсва временно процеса за маркиране на граница.
   ► Възобновяване на граница – възобновява процеса за маркиране на граница.
   ► Отмяна на граница – отказва процеса за маркиране на граница.
6. Завършване на граница:
   ► Автоматично затваряне – придвижете се до ширината на една лента от началната точка. Границата ще се затвори автоматично (бялата направляваща линия ще се превърне в черна).
   ► Ръчно затваряне – натиснете иконата ЗАВЪРШВАНЕ НА ГРАНИЦА, за да затворите границата с права линия между текущото местоположение и началната точка.
   ЗАБЕЛЕЖКА: Ако не сте изминали минималното разстояние (пет пъти размера на лентата), ще се покаже съобщение за грешка.
7. Натиснете:
   ► Запазване – за да запазите границата
   ► Изтриване – за да изтриете границата

Фигура 7-27: Външна граница



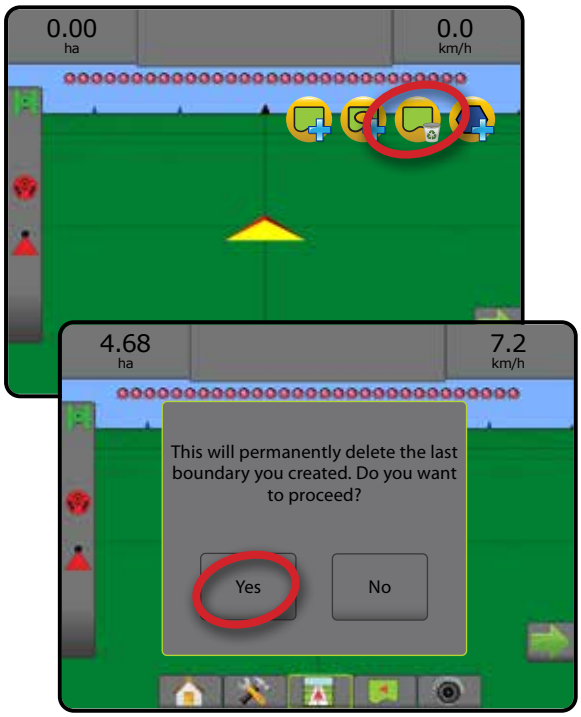
Фигура 7-28: Добавяне на вътрешна граница



Изтриване на последната маркирана граница

Използвайте иконата ИЗТРИВАНЕ НА ГРАНИЦА , за да изтриете последната маркирана граница (вътрешна или външна) от текущата задача. Натиснете отново, за да премахнете допълнителните граници в последователност от последна към първа създадена.

Фигура 7-29: Изтриване на последната маркирана граница



Площ на обработваемата земя на лентата на състоянието

По отношение на текущото ви местоположение, след създаване на граница в лентата на състоянието се появява иконата В ПЛОЩ НА ОБРАБОТВАЕМА ЗЕМЯ или иконата ИЗВЪН ПЛОЩ НА ОБРАБОТВАНЕМА ЗЕМЯ.

1. Натиснете иконата ПЛОЩ НА ОБРАБОТВАЕМА ЗЕМЯ .
   - ◄Площ на обработваема земя – обща площ на всички външни граници минус площта на всички вътрешни граници
   - ◄Външна ограничена площ – общата площ, оградена от всички външни граници
   - ◄Вътрешна ограничена площ – общата площ, оградена от всички вътрешни граници

Фигура 7-30: Площ на обработваемата земя на лентата на състоянието

Обекти

Картографирани площи за установяване на обекти. Обектите могат да бъдат установени във всички режими на навигация. В една задача могат да се съхраняват до 100 обекта. Приложението не се изисква за картографиране на обект.

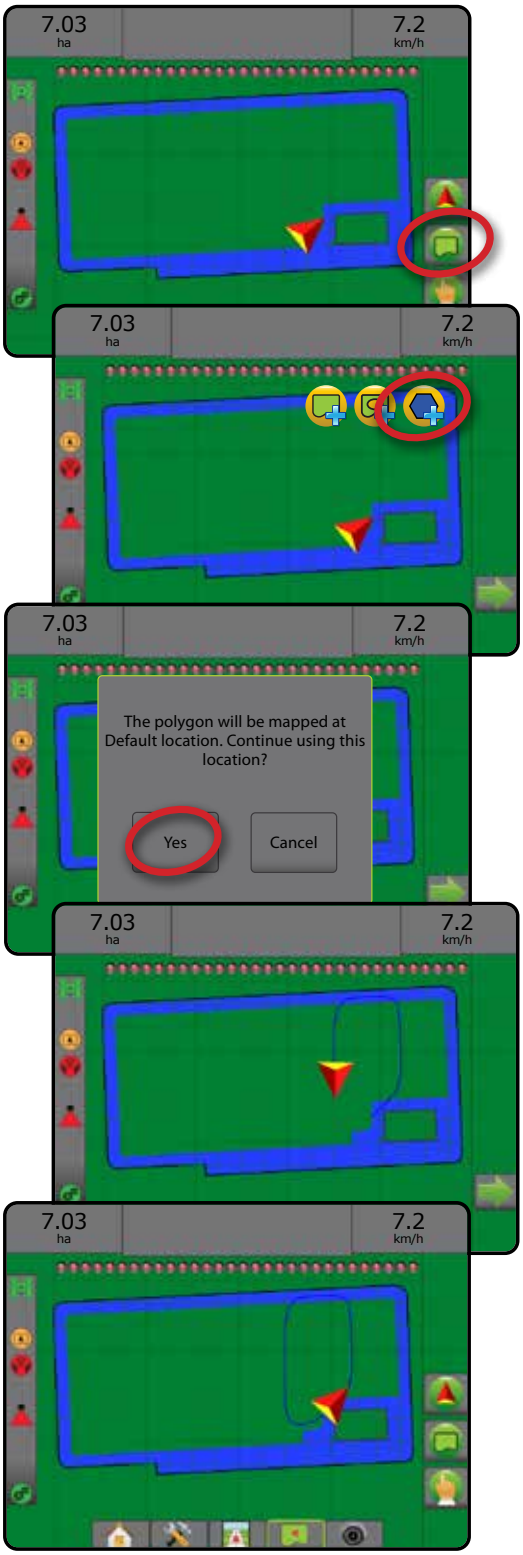
Като използва „Данни –> Данни за задача –> Управление“ или чрез Fieldware Link, потребителят може да дублира и редактира задачи за повторна употреба на обекти за различни приложения за същото поле.

За да установите обект:

1. Шофирайте до желаното място в периметъра на площта и насочете превозното средство в установеното място за картографиране. За подробности вижте „Конфигурация –> Картографиране и навигация –> Картографиране на местоположение“.
2. За да покажете опциите за граница и обект, изберете раздел ОПЦИИ ЗА ГРАНИЦА И ОБЕКТ .
3. Изберете иконата МАРКИРАНЕ НА ОБЕКТ .
4. Уверете се, че местоположението за картографиране е правилно.
   - ◄Ако местоположението за картографиране не е правилно, натиснете Отказ, след това отворете „Конфигурация –> Картографиране и навигация –> Картографиране на местоположение“.
5. Изминаване на периметъра на площта.

   По време на пътуване, използвайте ако е необходимо:
   - ► Поставяне на пауза на обект – поставя на пауза процеса по маркиране на обект.
   - ► Подновяване на обект – подновява процеса по маркиране на обект.
   - ► Отказ на обект – отказ на процеса по маркиране на обект.
6. Изберете иконата ЗАВЪРШВАНЕ НА ОБЕКТ за завършване на процеса по маркиране на обект. Правата линия ще завърши обекта между вашето текущо местоположение и началната точка.
7. Натиснете:
   - ► Запазване и именуване – за да запазите обекта с персонализирано име. Имената, създадени по-рано ще бъдат достъпни от падащия списък .
   - ► Запазване без именуване – за да запазите обекта без да го именувате
   - ► Отхвърляне – за изтриване на обекта

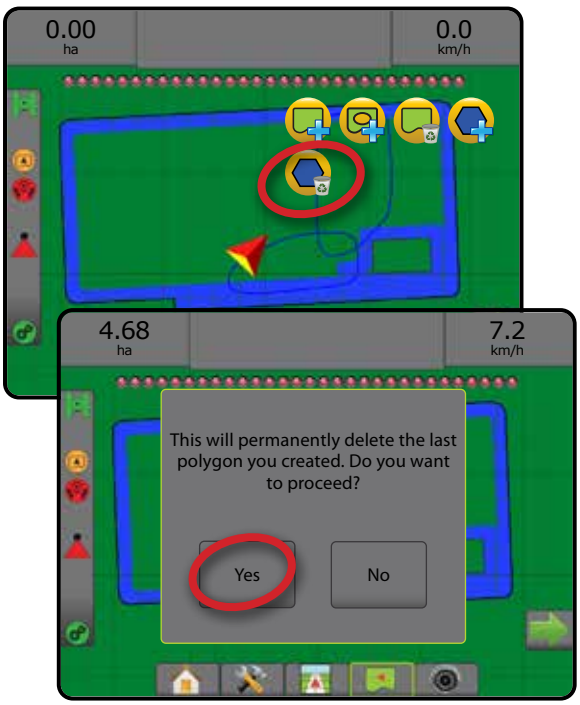
Фигура 7-31: Обект



Изтрийте последния маркиран обект

Изберете иконата ИЗТРИВАНЕ НА ОБЕКТ за изтриване на последния маркиран обект от текущата задача. Натиснете отново, за да премахнете допълнителните обекти в последователност от последен до първи създаден.

Фигура 7-32: Изтрийте последния маркиран обект



ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ

На екраните за изглед на превозното средство или навигация с изглед на полето във всеки режим на навигация се показват опции за показване на карти на обекти, карти за покритие и приложни карти.

Картографиране на обект и покритие са налични при създаден обект.

Базираната на GNSS приложна картография за продукт е на разположение когато в системата има регулатор на скоростта. Управление на скоростта на картографирането може да записва площи, обхванати от прикачното устройство (покритие) или какво количество продукт е приложен и къде (приложение), може също да насочи приложение на продукт с единична и променлива скорост (предварително зададена целева скорост и съответното предписание).

- Карта за покритие – показва покритите области от прикачното устройство, независимо дали е приложен продуктът
- Обекти – показва всички картографирани обекти
- Карта с предписание – предварително заредена карта, която предлага информация на регулатора на скоростта за използване при прилагането на продукт
- Приложна карта – показва колко продукт е бил приложен и къде, използвайки цвят за указване нивото, пропорционално на предварително зададените или автоматично зададените максимални и минимални нива
- Карта с целеви показател – показва разходната норма, която регулатора на нормата иска да постигне за всяка локация

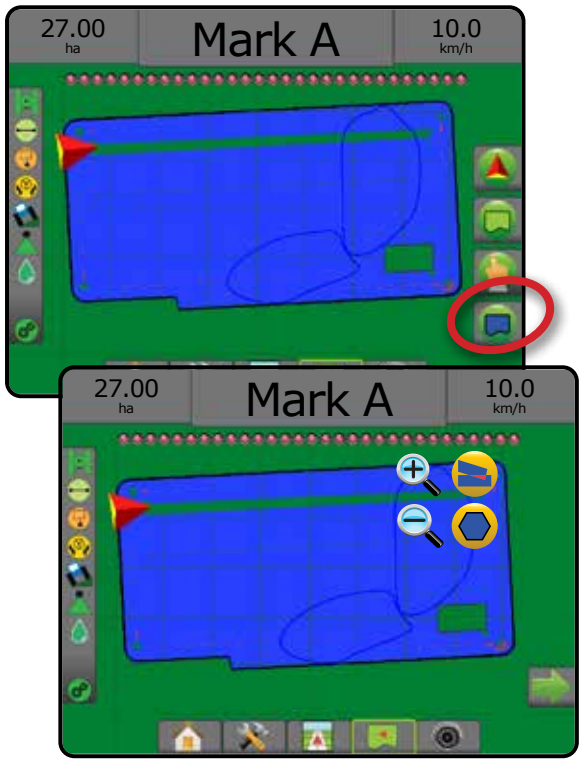
ЗАБЕЛЕЖКА: Преди да използвате картографиране, задайте или проверете опциите за картографиране на продукт от „Конфигурация –>Продукт“. Направете справка относно „Продукт“ в главата за настройка на системата. За повече информация относно приложната картография, вижте главата „Контрол на нормата" в ръководството.

Картографиране на обект

За достъп до картографиране на обект:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ, за да се покажат опциите за картографиране.
2. Изберете една или повече:
   - ▶ Карта за покритие
   - ▶ Обекти

Фигура 7-33: Карта за покритие с обекти



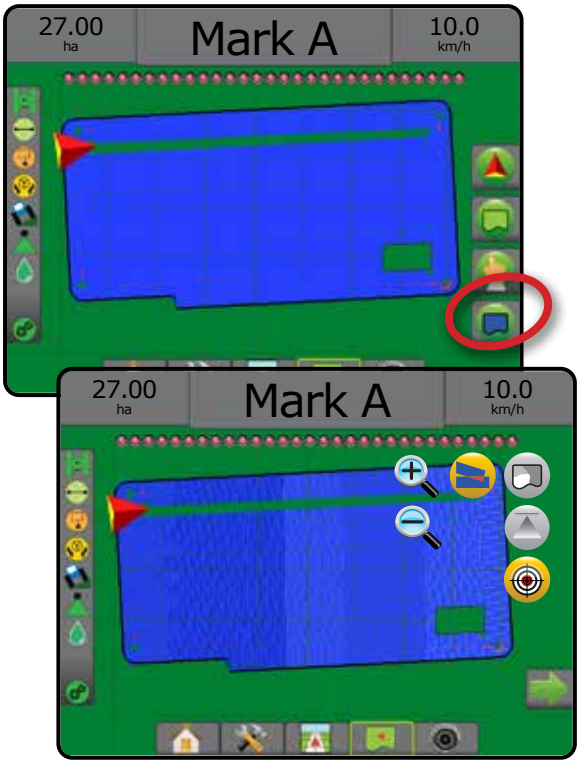
Картографиране на контрол на скоростта

За достъп до картографиране на контрол на скоростта:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ, за да се покажат опциите за картографиране.
2. Изберете една или повече:
   - ▶ Карта за покритие
   - ▶ Карта с предписание
   - ▶ Приложна карта
   - ▶ Карта с целеви показател

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Фигура 7-34: Карта за покритие с картографиране на контрол на скоростта



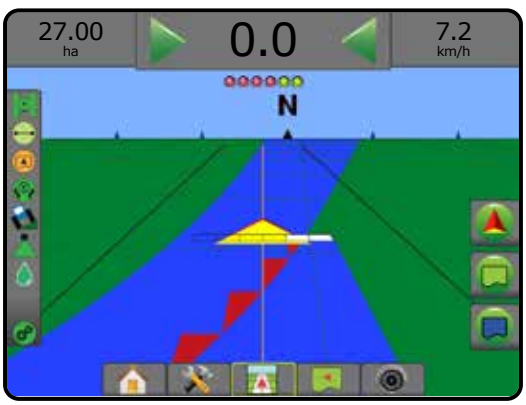
УВЕЛИЧАВАНЕ/НАМАЛЯВАНЕ НА МАЩАБИРАНЕТО

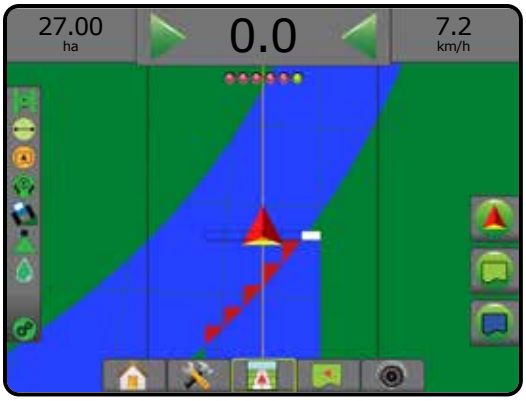
Изглед на превозното средство

Увеличаване/намаляване на мащабирането и перспективата се използват, за да регулират изгледа на превозното средство или перспективата спрямо хоризонта от изглед на превозното средство към перспектива от птичи поглед.

- Увеличаването на мащабирането ще нагласи изгледа към изглед на превозното средство, показвайки компас на хоризонта
- Намаляването на мащабирането ще нагласи изгледа към птичи поглед

Фигура 7-35: Увеличаване на мащабирането към намаляване на мащабирането





Изглед на полето

Увеличаването/намаляването на мащабирането се използва, за да регулира видимата област от площта.

- Увеличаването на мащабирането ще намали размера на видимата площ от картата.
- Намаляването на мащабирането ще увеличи размера на видимата площ от картата.

ПАНОРАМЕН РЕЖИМ

Докато сте в навигация с изглед на полето, панорамният режим позволява екранът да бъде позициониран ръчно, ако е нужно. Позицията на екрана встрани от центъра ще се запази докато не бъде натисната иконата Свят.

За да влезете в панорамен режим и за да регулирате панорамата през екрана:

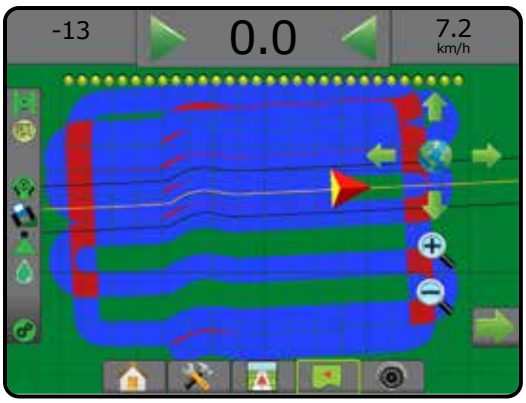
1. Натиснете раздела ОПЦИИ НА ЕКРАНА.
2. Натиснете:
   - ► И ПРИПЛЪЗНЕТЕ ЕКРАНА в съответната посока, за да преместите изгледа на екрана.
   - ► СТРЕЛКИТЕ в съответната посока, за да преместите изгледа на екрана (надолу, наляво, надясно, нагоре).
   - ► Иконата СВЕТОВЕН ИЗГЛЕД, за да центрирате превозното средство на екрана и да разширите изгледа на екрана към най-широката налична площ.

ЗАБЕЛЕЖКА: Натиснете и задръжте СТРЕЛКИТЕ за бързо регулиране на настройките.

За да затворите опциите за панорамния режим:

1. Натиснете раздела ЗАТВАРЯНЕ НА ОПЦИИ.

Фигура 7-36: Панорамен режим



СПЕЦИФИЧНИ ОПЦИИ НА REALVIEW

RealView навигацията позволява да бъде показан вход за видео на живо вместо компютърно-генерирано изображение. Опциите за настройка на RealView дават достъп до някои допълнителни навигационни инструменти, включително видео за навигация и индикатор за ъгъл на управление.

- ► Единична камера – към конзолата директно е прикрепена единична камера
- ► Модул за избор на видео – ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:
  - Изглед с една камера – могат да бъдат избрани от един до осем входа за камери, за промяна на изгледа на вход за видео.
  - Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

За да настроите изгледа на камерата [обратно движение, обратно надолу], отидете в Настройки –> Конфигурация –> Видео.

За достъп до опциите на RealView:

1. Натиснете раздела REALVIEW НАВИГАЦИЯ в долната част .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Изберете от:
   - ► Изглед от единична камера [само VSM] – може да бъде избран от един (1) до осем (8) входа за камери за промяна на изгледа на вход за видео
   - ► Разделяне на изображението на камерата [само VSM] – един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания
   - ► Опциите за RealView навигация – дават достъп до допълнителни навигационни инструменти, включително видео за навигация и индикатор за ъгъл на управление
   - ► Моментна снимка от RealView камера – запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB диск

Фигура 7-37: RealView навигация

Опции за RealView навигация

Опциите за настройка на RealView дават достъп до някои допълнителни навигационни инструменти, включително видео за навигация и индикатор за ъгъл на управление.

1. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
2. Натиснете иконата ОПЦИИ НА REALVIEW НАВИГАЦИЯ .
3. Изберете от:
   - ► Видео за навигация – поставя триизмерни направляващи линии над видео излъчването за навигационна помощ
   - ► Индикатор за ъгъл на управление – показва посоката, в която трябва да се регулира волана
   - ► Регулиране на линията на хоризонта – регулира екранната линия на хоризонта нагоре или надолу

Фигура 7-38: Опции за настройка на RealView

Моментна снимка с камера

Моментна снимка от RealView камера запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана върху USB диск.

1. Поставете USB диск.
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW, за да се покажат опциите на RealView.
3. Натиснете иконата МОМЕНТНА СНИМКА С КАМЕРА.

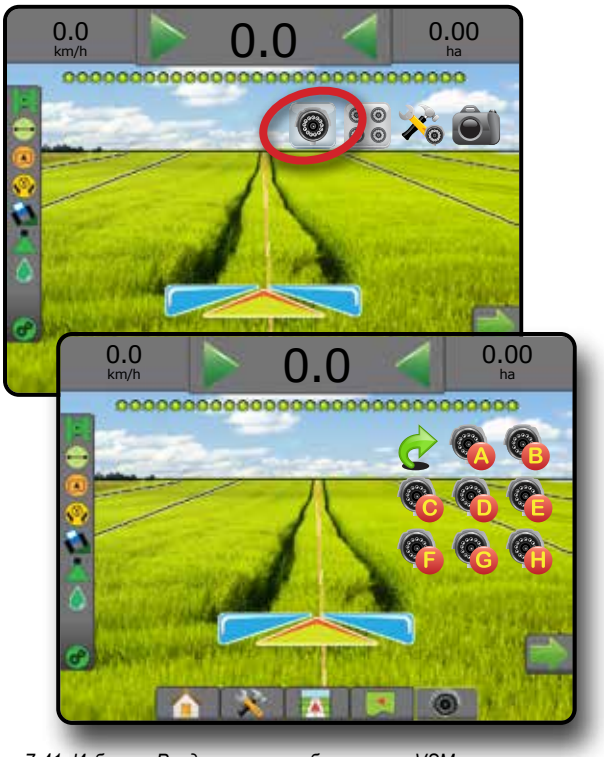
Фигура 7-39: Моментна снимка от RealView камера

Опции на VSM камерата

Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW, за да се покажат опциите на RealView.
2. Изберете от:
   - ► Изглед от единична камера – може да бъде избран един (1) от до осем (8) входа за камери, за да сменят изгледа на входа за видео
   - ► Разделяне на изображението на камерата – може да бъде избран един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H), за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания

Фигура 7-40: Избор на единична камера с VSM



Фигура 7-41: Избор на Разделяне на изображение с VSM

ГЛАВА 8 – УПРАВЛЕНИЕ НА СКОРОСТ ОТ ТРЕТА СТРАНА

Когато има налична система за управление на скорост от трета страна и управлението на скоростта е отключено, приложната информация и картографирането може да се показват на екраните за навигация.

За да добавите управление на скоростта от трета страна към системата:

1. Добавете регулатор на скоростта към системата.
2. Включете захранването на регулатора на скоростта.
3. На конзолата Matrix Pro GS, отключете управлението на скоростта от трета страна.
4. Рестартирайте Matrix Pro GS.
5. На конзолата Matrix Pro GS, конфигурирайте настройките за управление на скоростта от трета страна – използват се за конфигуриране на хардуерния интерфейс и комуникацията.
6. На конзолата Matrix Pro GS, конфигурирайте настройките за продукта – използват се за конфигуриране на име на продукта, обеми на резервоар/кош, целеви разходни норми, увеличение при регулиране на целеви норми и цветно картографиране на минимални/максимални ограничения и съответни цветове на дисплея

ЗАБЕЛЕЖКА: Проверете дали режимът на контролера и регулаторите на скоростта съвпадат.

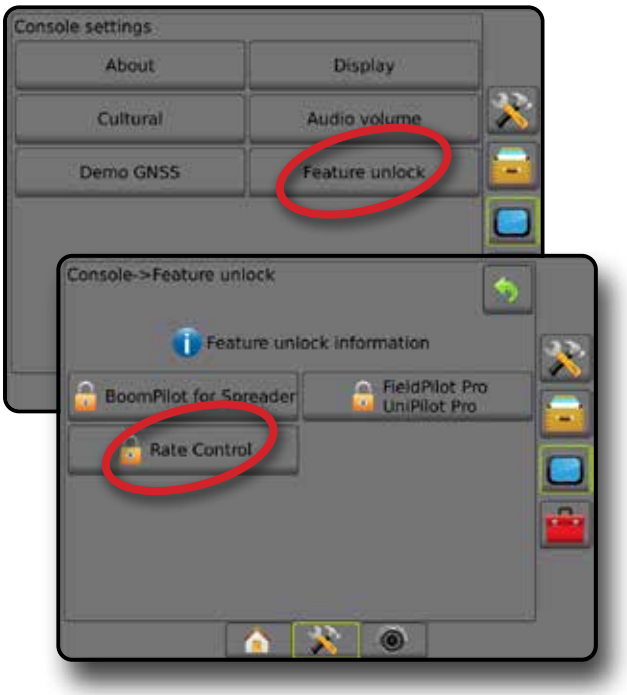
ОТКЛЮЧВАНЕ НА УПРАВЛЕНИЕТО НА СКОРОСТТА ОТ ТРЕТА СТРАНА

Отключване на функция се използва за отключване на разширените функции.

ЗАБЕЛЕЖКА: Кодът за отключване е уникален за всяка конзола. Свържете се с центъра за обслужване на клиенти на TeeJet Technologies. Веднъж отключена, функцията остава отключена докато конзолата не се рестартира напълно.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Отключване на функция**.
3. Натиснете бутона на заключената функция за управление на скорост от трета страна.
4. Въведете код за отключване.
5. Рестартирайте конзолата.

Фигура 8-1: Отключване на функция



ОПЦИИ ЗА НАСТРОЙКА

Управление на скорост от трета страна

Когато има налична система за управление на скоростта от трета страна и управлението на скоростта е отключено, то може да се активира/деактивира.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част.
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
3. Натиснете **Управление на скорост от трета страна**.
4. Изберете активиране или деактивиране на „Управление на скоростта от трета страна“.
5. Когато е изключено, изберете от:
   - ► Хардуерен интерфейс – използва се за избор на интерфейс за комуникация с управлението на скоростта от трета страна.
   - ► Комуникационен протокол – използва се за избор на протокол за комуникация с управлението на скоростта от трета страна.
   - ► Режим на управление – ако е избран приложимия протокол, се използва за избор на режим на управлението, който отговаря на конфигурацията на регулатор на скоростта.
   - ► Серийна скорост в бодове – ако използвате устройство със сериен интерфейс, което се използва за избор на подходящата комуникационна норма в бодове.

По всяко време изберете:

- ► Статус на управление на скорост – показва статуса на свързания регулатор на скоростта от трета страна.

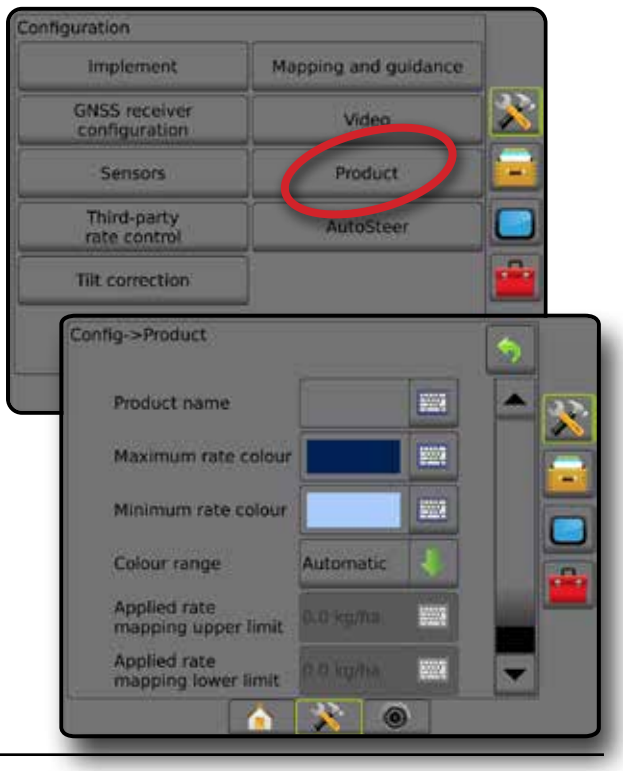
Фигура 8-2: Управление на скорост от трета страна

Продукт

Когато има налична система за управление на скоростта от трета страна и управлението на скоростта е отключено, опциите за продукта са активирани за конфигуриране на имена на канали за управление на продукта и максималните/минималните ограничения и съответните цветове на дисплея при картографиране.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част.
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ.
3. Натиснете **Продукт**.
4. Изберете от:
   - ► Име на продукт – използва се за въвеждане на име на продукта за текущия канал за управление
   - ► Цвят за максимална/минимална скорост – използва се за създаване на цветова схема, която най-добре показва промяната в скоростите при приложение или картата с целеви показатели
   - ► Цветова схема – използва се за избор на автоматичен или ръчен режим за настройка на цвета за максимална и минимална скорост
   - ► Горна граница на картографиране на приложна скорост [само употреба на цветовата гама] – използва се за задаване на максималната скорост, за която ще се използва цвят за максимална скорост (най-високата скорост ще използва избрания цвят за максимална скорост)
   - ► Долна граница на картографиране на приложна скорост [само употреба на цветовата гама] – използва се за задаване на минималната скорост, за която ще се използва цвят за минимална скорост (най-ниската скорост ще използва цвета за минимална скорост)

Фигура 8-3: Опции за продукта



ОПЦИИ НА ЕКРАНА ЗА НАВИГАЦИЯ

Когато в системата има интегрирано управление на скоростта от трета страна, на екраните на „Изглед на превозното средство“ и „Навигация с изглед на полето“ има достъпни допълнителни регулатори за скорост и опции за картографиране.

Екран за навигация

В допълнение към стандартните опции за навигация, с управление на скорост от трета страна ще стане активна следната информация:

- Направляващи линии
  - ◄Бяло/Черно – гранична линия на зона от карта с предписание
- Площ за покритие – илюстрира обработена площ и припокриване:
  - ◄Избран потребител – обработените площи на приложната карта и картата с целеви показател показват оцветени ленти, отнасящи се до избраната цветова схема и избор на карта.

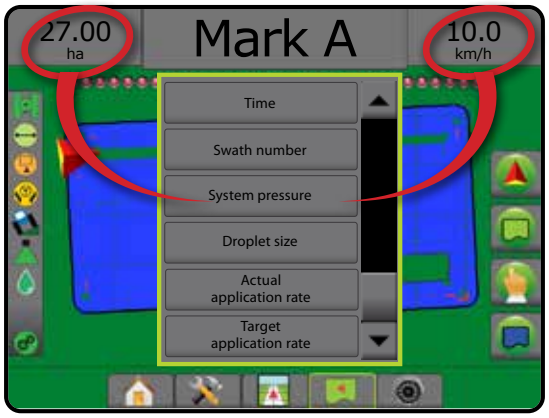
Лента за насочване

В допълнение към стандартните опции за лента за насочване, с управление на скорост от трета страна ще стане активна следната избираема информация:

► Актуална разходна норма – показва настоящата разходна норма

► Целева разходна норма – показва целевата разходна норма

Фигура 8-4: Лента за насочване за избираема информация



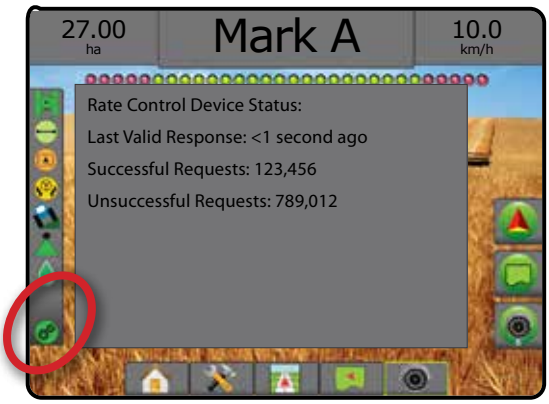
Лента на състоянието

В допълнение към стандартните опции на лента на състоянието, иконата за статус на управление на нормата за продукта предоставя информация за състоянието на управлението за норма.

Когато е натисната икона се показва информация, касаеща статуса.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА УПРАВЛЕНИЕ НА НОРМА НА ПРОДУКТ .

Фигура 8-5: Статус на управление на норма на продукт



Статус на управление на норма
Зелено = нормална работа
Жълто = предупреждение на системата (неправилна норма/ налягане и т.н.)
Червено = системна грешка (неправилна норма/налягане и т.н.)
Без икона = няма инсталиран контролер на норма

ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ

На екраните за изглед на превозното средство или навигация с изглед на полето във всеки режим на навигация се показват опции за показване на карти на обекти, карти за покритие и приложни карти.

Картографиране на обект и покритие са налични при създаден обект.

Базираната на GNSS приложна картография за продукт е на разположение когато в системата има регулатор на скоростта. Управление на скоростта на картографирането може да записва площи, обхванати от прикачното устройство (покритие) или какво количество продукт е приложен и къде (приложение), може също да насочи приложение на продукт с единична и променлива скорост (предварително зададена целева скорост и съответното предписание).

ЗАБЕЛЕЖКА: Преди да използвате картографиране, задайте или проверете опциите за картографиране на продукт от „Конфигурация –> Продукт“. Направете справка относно „Продукт“ в главата за настройка на системата.

Дублиране и прехвърляне на карти

Картите се съхраняват в данни за задача. Използвайки „Данни –> Данни за задача, данните за задачата, съдържащи карти, могат да се дублират или да се прехвърлят във Fieldware Link така, че картите да могат да се отворят, разгледат, редактират и принтират, и да се върнат отново на конзолата. Вижте подробности в „Управление на данни –> Данни за задача –> Прехвърляне“ и „Управление на данни –> Данни за задача –> Управление“ в глава „Настройка на системата“.

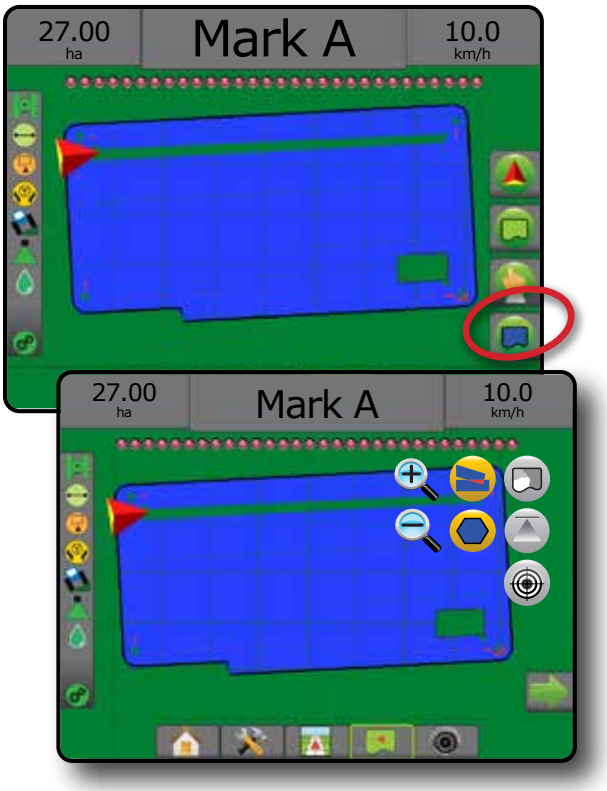
Използвайки „Данни –> Отчети“, могат да се генерират отчети в много формати, които съдържат данни и карти от задачата.

За достъп до приложна картография:

1. Натиснете бутона НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО или бутона НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПОЛЕТО.
2. Натиснете раздела ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ, за да се покажат опциите за картографиране.
3. Изберете една или повече:
   - ► Карта за покритие – показва покритите площи от прикачното устройство, независимо дали е приложен продукт
   - ► Обекти – показва всички картографирани обекти
   - ► Карта с предписание – предварително заредена карта, която предлага информация за управлението на нормата, използвана при прилагане на продукт
   - ► Приложна карта – показва какво количество продукт е бил приложен и къде, използвайки цветове за указване на ниво, пропорционално на предварително зададените или автоматично зададените максимални и минимални нива
   - ► Карта с целеви показател – показва разходната норма, която регулаторът на скоростта иска да постигне за всяко местоположение

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Фигура 8-6: Покритие, обект и карта с целеви показател



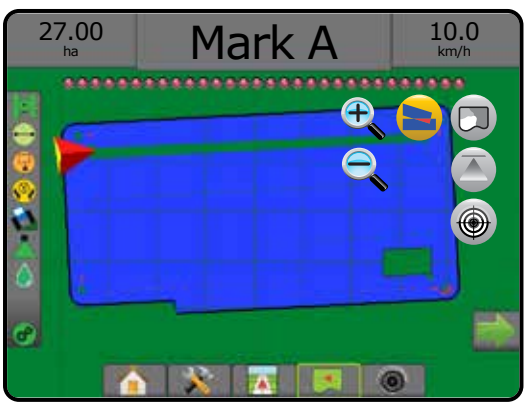
Карта за покритие

Картата за покритие показва площта, покрита от прикачното устройство.

Картографиране на екран

- Площ за покритие – илюстрира обработена площ и припокриване:
  - ◄Синьо – едно прилагане
  - ◄Червено – две или повече прилагания

Фигура 8-7: Карта за покритие



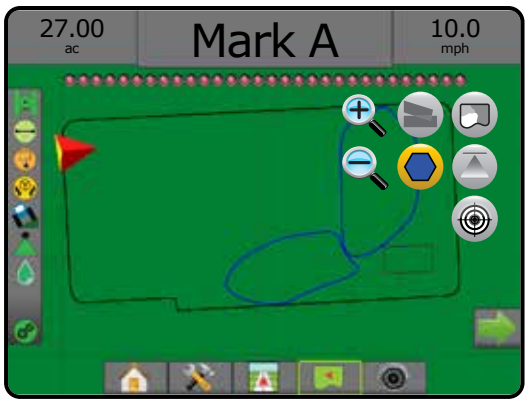
Карти на обекти

Карта на обект показва всички картографирани обекти.

Картографиране на екран

- Направляващи линии
  - ◀Синьо – гранична линия на обект

Фигура 8-8: Карта на обект с наличен контрол на норми



Карта с предписание

Картата с предписание е предварително заредена карта, която предоставя информация на регулатора на нормата за използването при прилагане на продукта. Картата с предписание съдържа гео-референтна информация за нормата на продукта. Matrix Pro GS може да импортира данни за задача, съдържащи карти с предписания, за употреба с различни по норма приложения (VRA), използвайки съвместими управления за скорост.

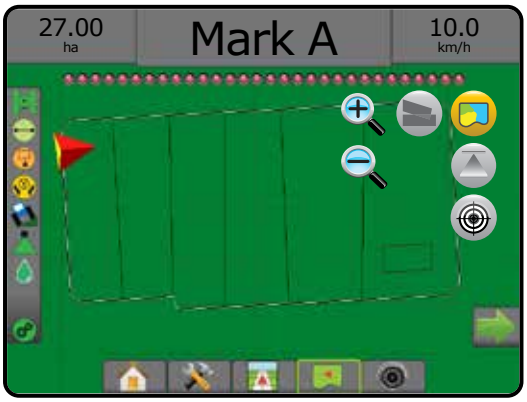
Картографиране на екран

- Линии на зона:
  - ◀Черна, когато се приближава приложната зона.
  - ◀Бяла, в рамките на приложната зона.
  - ◀Другите зони, със същите норми, също ще бъдат показани в бяло.
- Площ за покритие – илюстрира различните предписани норми за зоните:
  - ◀Избран потребител – цветовете на зоната са избрани при установяването на карта с предписание.

С Fieldware Link (v5.01 или по-нова версия), потребителите могат да импортират VRA задачи, създадени във Fieldware Link, също да експортират данни за задача от конзолата, да редактират включените карти, за да се създаде целева норма или карти с предписания и да прехвърлят обратно на конзолата за използване в задачата.

ЗАБЕЛЕЖКА: Разширеният режим на задача се изисква за приложенията с различна норма. Вижте Опциите (режим на задача) в главата за системни настройки.

Фигура 8-9: Карта с предписание



Приложна карта и карта с целеви показател

Приложната карта показва какво количество продукт е бил приложен и къде, използвайки цвят, който указва нивото, пропорционално на предварително зададените или автоматично зададените максимални и минимални нива

Картата с целеви показател показва разходната норма, която регулатора на скоростта иска да постигне за всяка локация

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Приложна карта

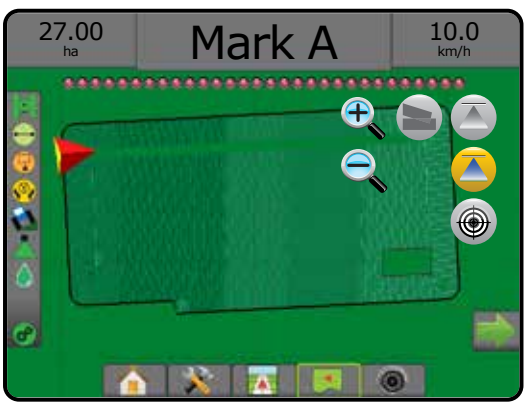
Приложната карта – показва какво количество продукт е бил приложен и къде, използвайки цвят, който указва нивото, пропорционално на предварително зададените или автоматично зададените максимални и минимални нива.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Картографиране на екран

- Площ за покритие – илюстрира обработената площ:
  - ◀Избран потребител – обработените площи показват оцветени ленти, отнасящи се до избраната цветова схема и избор на карта.

Фигура 8-10: Приложна карта



Карта с целеви показател

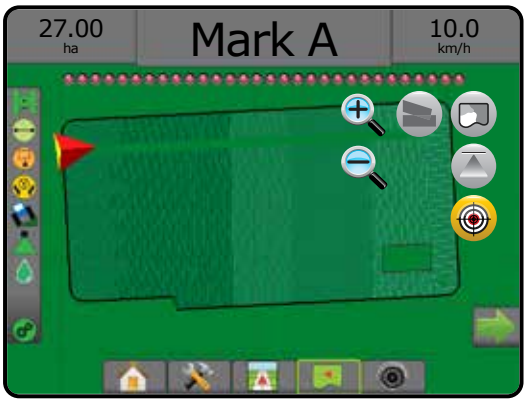
Картата с целеви показател показва целевата разходна норма, която регулатора на скоростта иска да постигне за всяко местоположение.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Картографиране на екран

- Площ за покритие – илюстрира обработената площ:
  - ◄Избран потребител – обработените площи показват оцветени ленти, отнасящи се до избраната цветова схема и избор на карта.

Фигура 8-11: Карта с целеви показател



Целеви норми

Предварителната целева разходна норма определя целеви норми на продукта, които ще се прилагат за хектар/акра. Тези настройки ще бъдат зададени еднакво за всички активни задачи.

Избор на цветова схема

Опциите за продукта конфигурират максимални/минимални граници и съответните цветове на дисплея за картографиране.

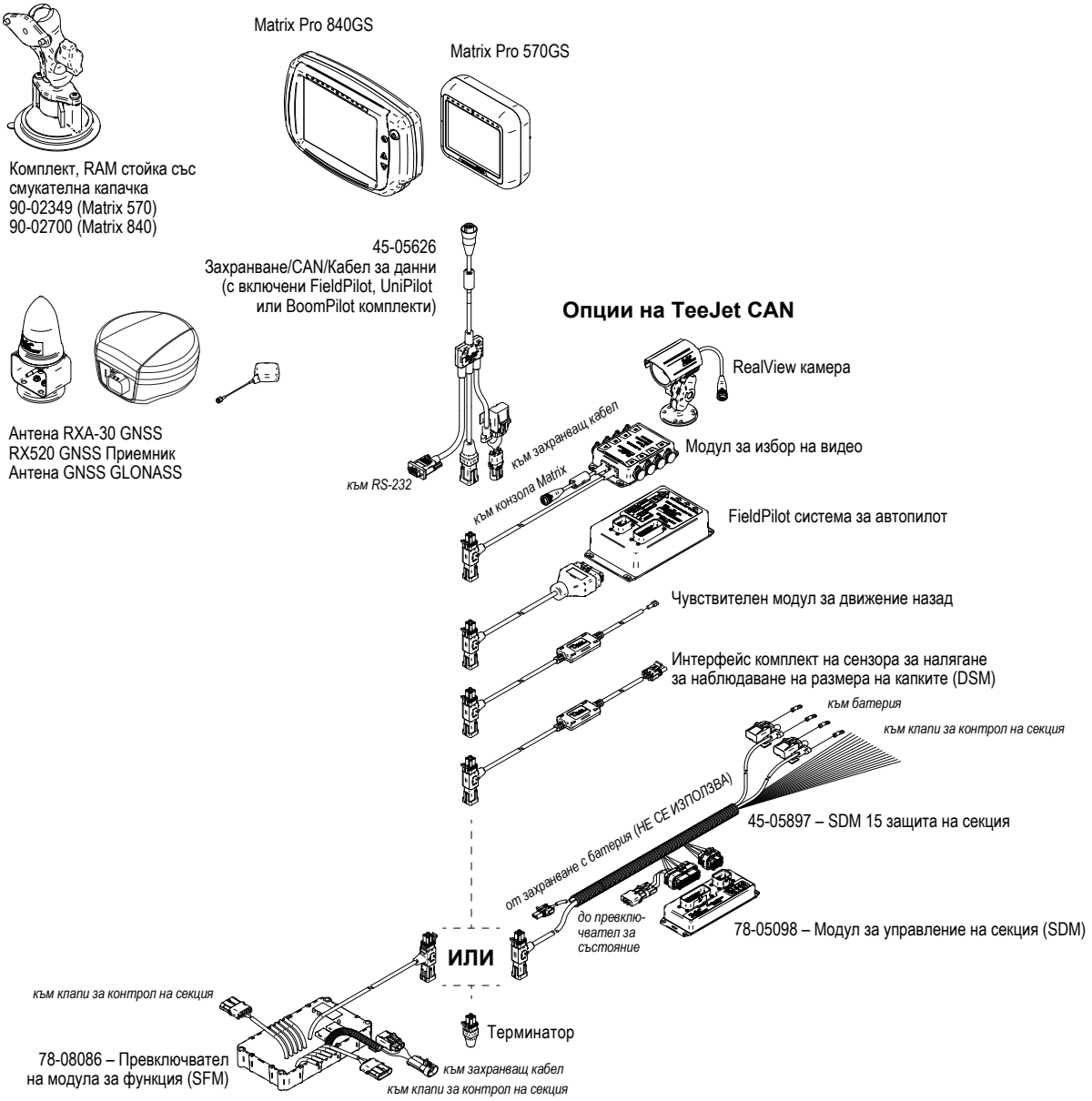
1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Продукт**.
3. Изберете:
   - ► Цветова схема – режимът се използва за задаване на цвят за максимална скорост и цвят за минимална скорост.
     - ◄Автоматичен – максимумът и минимумът ще се определят от действително приложените стойности или целевите стойности за норма
     - ◄Ръчно – максималните и минималните ограничения ще бъдат зададени към тези, които са зададени в опциите на „Горна граница на картографиране на приложна скорост“ и „Долна граница на картографиране на приложна скорост“
   - ► Цвят за максимална скорост – използва се за задаване на цвят за максималната скорост. При режим „Употреба на цветовата гама“, този цвят ще се използва за всички скорости над „Горната граница на картографиране на приложна скорост“
   - ► Цвят за минимална скорост – използва се за задаване на цвят за минимална скорост. При режим „Употреба на цветовата гама“, този цвят ще се използва за всички скорости под „Долната граница на картографиране на приложна скорост“

Фигура 8-12: Опции за продукта

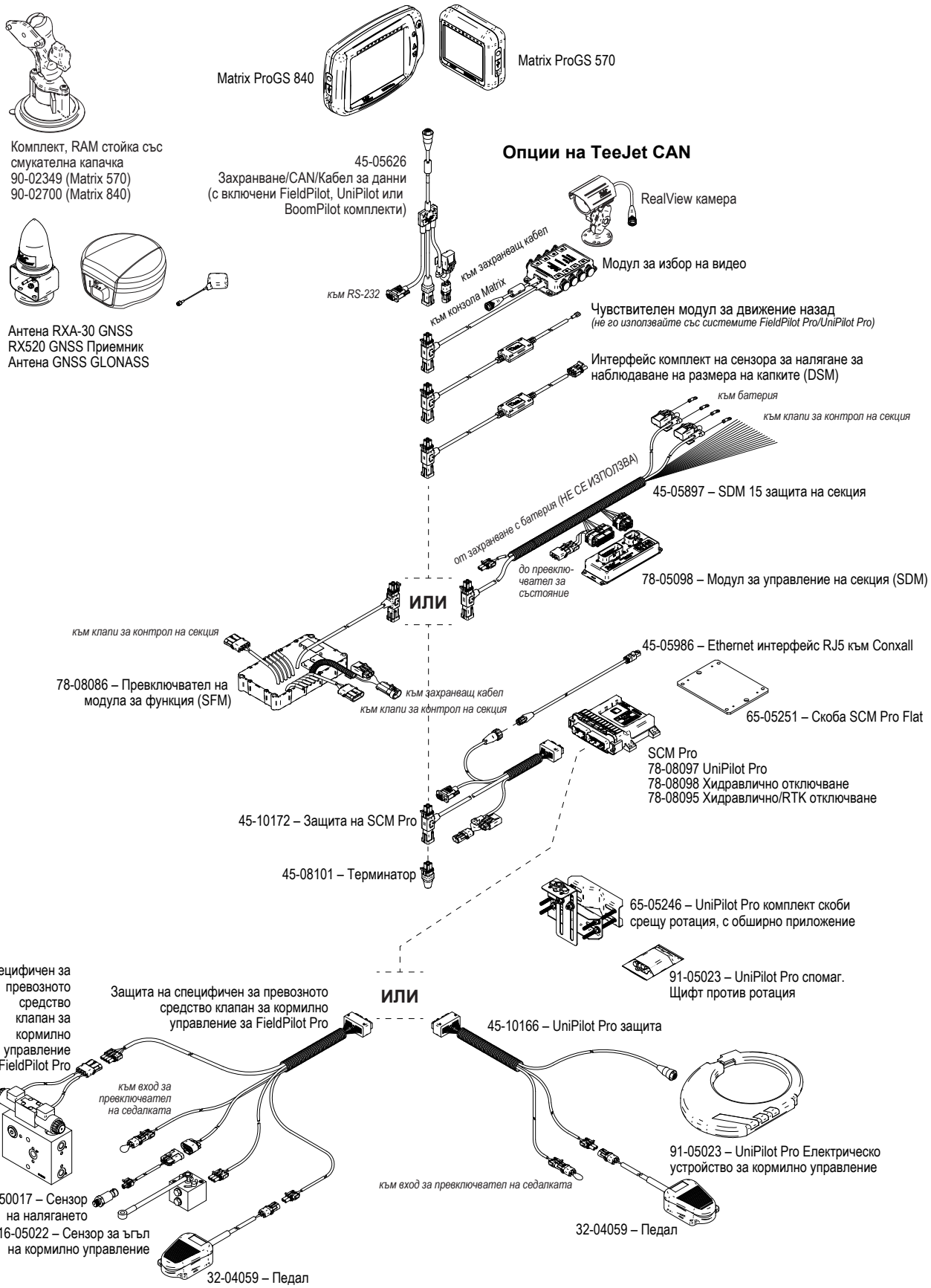
ПРИЛОЖЕНИЕ A – СИСТЕМНИ КОНФИГУРАЦИИ

Следните диаграми отразяват типичните конфигурации за Matrix Pro GS. Тъй като са възможни различни конфигурации, те трябва да се използват единствено за справка.

Фигура A-1: Matrix Pro GS със система за автопилот FieldPilot



Фигура A-2: Matrix Pro GS със система за кормилно управление FieldPilot Pro или UniPilot Pro



ПРИЛОЖЕНИЕ Б – МЕНЮ С НАСТРОЙКИ НА КОНЗОЛАТА MATRIX PRO GS

Това приложение изрежда менюто с настройките на конзолата Matrix Pro GS и също предлага следното:

- Налични настройки с активна задача.
- Настройки, които може да се направят в самата конзола Matrix Pro GS или като използвате софтуера Fieldware Link.
- Настройки, които са включени при експортиране към профил от конзолата Matrix Pro GS или от Fieldware Link.

Символ ключ

В следващите таблици, тези символи показват дали настройките са активни по време на активна задача:

✓ Достъпна по време на активна задача
× Недостъпна по време на активна задача
◄ Запазена от конзола с профил
► Запазена от Fieldware Link с профил

Настройки за конфигурация

Настройки за конфигурация			Достъпни с „Активна задача“	Може да се редактира в		Запазено в експортирания профил в	
				Matrix Pro	Fieldware Link	Matrix Pro	Fieldware Link
Прикачно устройство	Вид машина		×	✓	×	✓	◄
	Височина на GNSS антената		×	✓	✓	✓	✓
	Вид на прикачно устройство		×	✓	✓	✓	✓
	Симетрично разположение на устройството		×	✓	✓	✓	✓
	Изходни модули с няколко секции		×	✓	✓	✓	◄
	Брой секции на устройството		×	✓	✓	✓	✓
	Ширина на приложение/работна ширина		×	✓	✓	✓	✓
	Наблюдаване на размера на капките		✓	✓	×	✓	◄
	Избор на дюза	Текуща дюза	×	✓	×	✓	◄
		Нулиране настройките на дюзите	×	✓	×	✓	◄
	Предупреждение за обработена площ		✓	✓	×	✓	◄
	Време за вход		✓	✓	×	✓	◄
	Време за изход		✓	✓	×	✓	◄
	Позволява обратно движение на BoomPilot		✓	✓	×	✓	◄
	Режим на стартиране на BoomPilot		✓	✓	×	✓	◄
	Икона на BoomPilot		✓	✓	×	✓	◄
	Закъснение на сигнал за движение назад		✓	✓	×	✓	◄
	Прав режим	Посока на отстъп на редово прикачно устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на отстъп на редово прикачно устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Посока на отстъп на странично прикачното устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Припокриване	✓	✓	✓	✓	✓
		Време за изключване/включване със закъснение	✓	✓	✓	✓	✓
	Разпръсквателен режим	**Вид настройка: TeeJet**	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на редови отстъп на дисковете от антената	×	✓	✓	✓	✓
		Посока на отстъп на странично прикачното устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Припокриване	✓	✓	✓	✓	✓
		Време за изключване/включване със закъснение	✓	✓	✓	✓	✓
		Разстояние за компенсация на разпръскване	×	✓	✓	✓	✓
		Отстъпи на секции	×	✓	✓	✓	✓
		Дължини на секции	×	✓	✓	✓	✓
		Вид настройка: OEM	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на редови отстъп на дисковете от антената	×	✓	✓	✓	✓
		Посока на отстъп на странично прикачното устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Начално/крайно разстояние	×	✓	✓	✓	✓
		Отстъпи в начало/край на секция	×	✓	✓	✓	✓

Продължава…

Настройки за конфигурация			Достъпни с „Активна задача“	Може да се редактира в Matrix Pro	Може да се редактира в Fieldware Link	Запазено в експортирания профил в Matrix Pro	Запазено в експортирания профил в Fieldware Link
Прикачно устройство *(продължение)*	Разместен режим	Посока на отстъп от редова секция 1	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на отстъп от редова секция 1	×	✓	✓	✓	✓
		Посока на отстъп на странично прикачното устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	×	✓	✓	✓	✓
		Припокриване	✓	✓	✓	✓	✓
		Време за изключване/включване със закъснение	✓	✓	✓	✓	✓
		Отстъпи на секции	×	✓	✓	✓	✓
Навигация и картографиране	Картографиране на местоположение		✓	✓	×	✓	◀
		Име на местоположението	✓	✓	×	✓	◀
		Посока на редови отстъп на местоположението за картографиране	✓	✓	×	✓	◀
		Разстояние на редовия отстъп на местоположението за картографиране	✓	✓	×	✓	◀
		Посока на страничен отстъп на местоположението за картографиране	✓	✓	×	✓	◀
		Разстояние на страничен отстъп на местоположението за картографиране	✓	✓	×	✓	◀
	Навигационна ширина		×	✓	✓	✓	✓
	LED яркост		✓	✓	×	×	×
	Режим на показване		✓	✓	×	×	×
	Разстояние между LED		✓	✓	×	×	×
	Външен светодиоден панел		✓	✓	×	×	×
	LED Яркост на външен светодиоден панел		✓	✓	×	×	×
	Яркост на текст на външен светодиоден панел		✓	✓	×	×	×
	Външно отклонение от курса		✓	✓	×	×	×
	Външен номер на лента		✓	✓	×	×	×
	Външна скорост		✓	✓	×	×	×
	Външна действителна скорост		✓	✓	×	×	×
	Външна целева скорост		✓	✓	×	×	×
	Външно приложен продукт		✓	✓	×	×	×
GNSS приемник конфи-гурация	Вид GNSS		×	✓	×	×	×
	GNSS порт		×	✓	×	×	×
	Скорост на предаване на GNSS		×	✓	×	×	×
	Информация за GNSS статус		✓	✓	×	×	×
	Програма		×	✓	×	×	×
	PRN		×	✓	×	×	×
	Показване на бутона за обновяване на позицията на GNSS		✓	✓	×	×	×
Видео	Камера за обратно движение		✓	✓	×	×	×
	Настройки на камера		✓	✓	×	×	×
Сензори	IOM сензор на налягането	Ниво на максимално налягане	✓	✓	✓	✓	✓
		Предупреждение за ниско налягане	✓	✓	✓	✓	✓
		Предупреждение за високо налягане	✓	✓	✓	✓	✓
Продукт*	Име на продукт		×	✓	✓	✓	✓
	Константа на дюза		×	×	✓	▶	✓
	Цвят за максимална скорост		✓	✓	×	✓	◀
	Цвят за минимална скорост		✓	✓	×	✓	◀
	Цветова схема		✓	✓	×	✓	◀
	Горна/долна граница на картографиране на приложна норма		×	✓	×	✓	◀
Управление на скорост от трета страна*	Включване/изключване		×	✓	×	×	×
	Хардуерен интерфейс		×	✓	×	×	×
	Комуникационен протокол		×	✓	×	×	×
	Режим на регулиране		×	✓	×	×	×
	Серийна скорост в бодове		×	✓	×	×	×
	Състояние на контролер за скорост		✓	✓	×	×	×

Продължава…

Настройки за конфигурация			Достъпни с „Активна задача“	Може да се редактира в		Запазено в експортирания профил в	
				Matrix Pro	Fieldware Link	Matrix Pro	Fieldware Link
Автопилот с FieldPilot Pro или UniPilot Pro	Управление на превозно средство	Нов	×	✓	×	×	×
		Зареждане	×	✓	×	×	×
		Редактиране	×	✓	×	×	×
		Копиране	×	✓	×	×	×
		Автоматично калибриране	×	✓	×	×	×
		Настройване	✓	✓	×	×	×
		Изтриване	×	✓	×	×	×
	Настройване	Ръчно изключване	×	✓	×	×	×
		Агресивност на мотор	✓	✓	×	×	×
		UniPilot Pro свободно движение	✓	✓	×	×	×
		Отговор на кормилно управление	✓	✓	×	×	×
		Агресивност на насочване	✓	✓	×	×	×
		Грешка при отклонение от курса	✓	✓	×	×	×
		Придобиване на линия	✓	✓	×	×	×
		Отговор при обратно движение	✓	✓	×	×	×
		Калибриране на наклон	×	✓	×	×	×
		Калибриране на сензор за ъгъл на волан (WAS)	×	✓	×	×	×
	Избор на стойности ИК		✓	✓	×	×	×
	Максимум DOP		✓	✓	×	×	×
	Режим на прехвърляне		✓	✓	×	×	×
	Режим на обслужване		✓	✓	×	×	×
	Наличие на оператор		✓	✓	×	×	×
Автопилот	Асистирано управление/автопилот включено/изключено		✓	✓	×	✓	◀
	Настройка на клапана	Вид клапан	×	✓	×	✓	◀
		Честота на клапана	×	✓	×	✓	◀
		Минимален ляв/десен работен цикъл	×	✓	×	✓	◀
		Максимален ляв/десен работен цикъл	×	✓	×	✓	◀
	Настройки управление	Обща настройка на управлението	✓	✓	×	✓	◀
		Фина настройка на управлението	✓	✓	×	✓	◀
		Мъртва зона	✓	✓	×	✓	◀
		Прогнозиране	✓	✓	×	✓	◀
	Тест на клапана		×	✓	×	✓	◀
	Диагностика на клапана		×	✓	×	✓	◀
	Опции	Сензор на волана	×	✓	×	✓	◀
	Сензор за ъгъл на управление	Включване/Изключване	×	✓	×	✓	◀
		Калибриране на сензор	✓	✓	×	✓	◀
		Онлайн калибриране	✓	✓	×	✓	◀
Корекция на наклона	Включване/Изключване		×	✓	×	✓	◀
	Ниво на полето		×	✓	×	✓	◀

**Достъпно е само с активно управление на скорост от трета страна в системата.*

Настройки за управление на данни

Настройки за управление на данни			Достъпни с „Активна Задача“
Данни за задача	Прехвърляне	Експорт	×
		Импорт	×
		Изтриване	×
	Управление	Нов	×
		Копиране	×
		Изтриване	×
Отчети	Запазване в PDF		×
	Запазване в KML		×
	Запазване в SHP		×
	Запазване на всички видове		×
Опции	Режим на задача		×
Машинни настройки	Прехвърляне	Експорт	✓
		Импорт	✓
		Изтриване	✓
	Управление	Нов	✓
		Копиране	✓
		Изтриване	✓
		Запазване	✓
		Зареждане	×

Настройки на конзола

Настройки на конзола		Достъпни с „Активна Задача“
Относно	Информация за системата	✓
	Запазване	✓
Дисплей	Цветова схема	✓
	Яркост на LCD екрана	✓
	Нощен режим	✓
	Моментна снимка	✓
	Калибриране на сензорен екран	✓
Регионални	Единици	✓
	Език	✓
	Часова зона	✓
Сила на звука	Сила на звука	✓
Демо GNSS	Стартиране	✓
Отключване на функция	BoomPilot за разпръсквач	✓
	Управление на скорост от трета страна	✓
	FieldPilot Pro/UniPilot Pro	✓

Настройки на инструментите

Настройки на инструментите		Достъпни с „Активна Задача“
Качване на софтуер	Устройство	×
	Софтуер	×
Допълнителни удобства	Калкулатор	✓
	Конвертор на мерни единици	✓

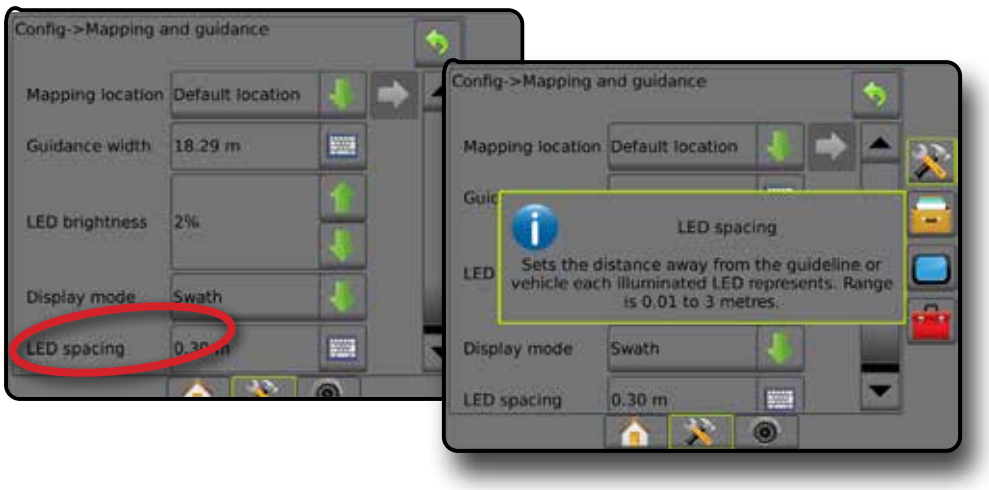
ПРИЛОЖЕНИЕ В – СПЕЦИФИКАЦИИ ЗА ЕДИНИЦИ

Размери	Matrix Pro 570GS	16,15 x 14,91 x 5,84 см
	Matrix Pro 840GS	27,0 x 18,0 x 6,0 см
Тегло	Matrix Pro 570GS	0,794 кг
	Matrix Pro 840GS	1,06 кг
Конектор	Захранване/CAN	8-пинов коаксиален кабел
	Камера	5-пинов коаксиален кабел
	Скорост/Статус	8-пинов коаксиален кабел
	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Някои оригинални матрични конзоли имат 4-пиново коаксиално кабелно свързване. 4-пиновите и 8-пиновите кабели НЕ са взаимозаменяеми.	
Околна среда	Съхранение	от -10 до +70°C
	Работа	от 0 до +50°C
	Влажност	90% без кондензация
Дисплей	Matrix Pro 570GS	320 x 240 резолюция, 14,5 см
	Matrix Pro 840GS	800 x 600 резолюция 21,3 см
Вход/изход		USB 2.0
Изискване към захранването		<9 вата при 12 VDC

ПРИЛОЖЕНИЕ Г – НАСТРОЙКИ НА ДИАПАЗОНИТЕ

Натиснете името на опцията на всеки елемент от менюто, за да изведете определение и обхват на стойностите на този елемент.

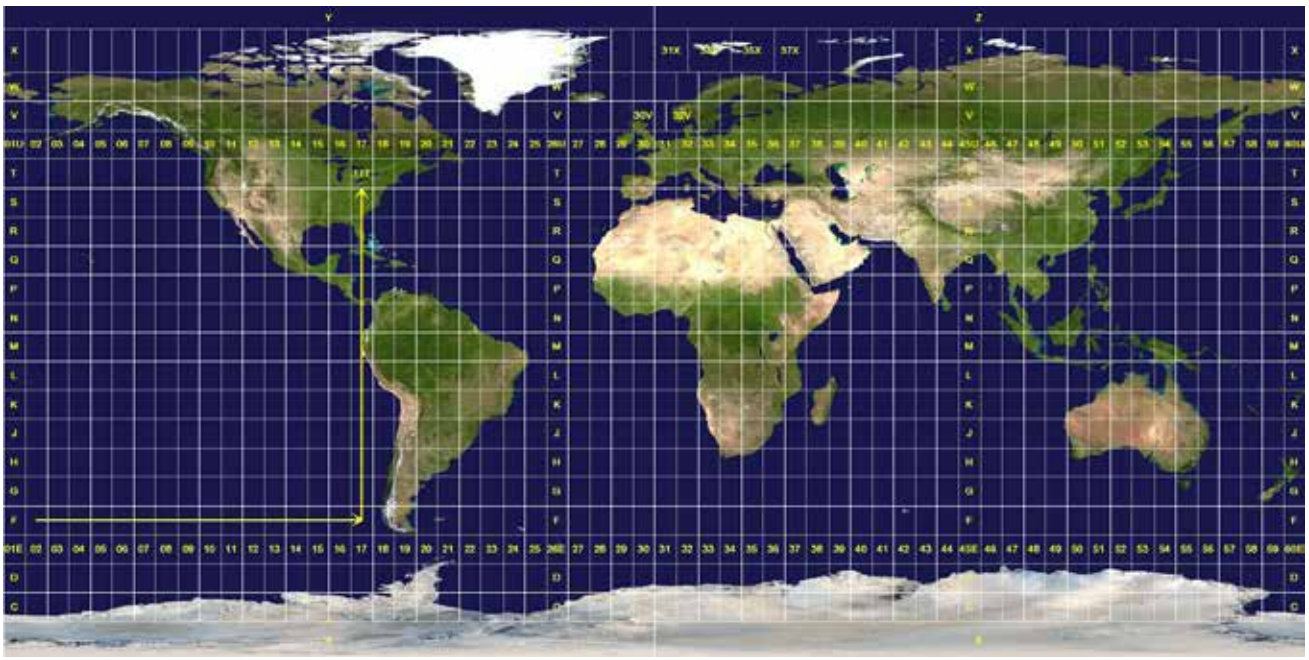
Фигура A-3: Пример за текстово поле с информация



ПРИЛОЖЕНИЕ Д – UTM КООРДИНАТИ И ЗОНИ

Matrix Pro 570GS и Matrix Pro 840GS използват Universal Transverse Mercator (UTM) координатна система за проследяване местоположението на задача. UTM координатната система разделя повърхността на Земята в шестдесет номерирани север-юг зони, които се подразделят допълнително на зони по ширина, определени от букви, както е показано по-долу.

Фигура A-4: UTM координатна система – Глобална



Конзолата Matrix Pro GS проследява UTM зони, в които се изпълнява задача с приложение на продукт. След това тази информация за зона се използва, за да се определи дали една задача може да се стартира/продължи или дали може да се намери запазена задача, която е най-близка до текущата позиция на превозното средство.

Ако избраната задача е в UTM зона, различна от текущата или в UTM зона в близост, до „Разстояние“ ще се покаже „Извън обсег“ и Ще бъде изключено **Начало на задача** или **Продължение**.

Разстоянието ще покаже „Няма данни“, когато няма записана информация за текущата задача.

MATRIX PRO GS

ОПЦИИ ЗА НАСТРОЙВАНЕ НА СОФТУЕРА v4.42

За да направите предложение, премахнете отметката от стандартната употреба.

СЪДЪРЖАНИЕ

НАЧАЛО–> ЗАДАЧА 105

НАСТРОЙКИ ЗА КОНФИГУРАЦИЯ 106

- Прикачно устройство ... 106
  - Изходни модули с няколко секции ... 108
  - Прав режим ... 108
  - Разпръсквателен режим – TeeJet ... 108
  - Разпръсквателен режим – OEM ... 110
  - Разместен режим ... 111
- Картографиране и навигация ... 113
- Конфигурация на GNSS приемник ... 115
- Видео ... 116
- Сензори–> IOM сензор на налягането ... 116
- Продукт ... 117
- Управление на скорост от трета страна ... 117
- Автопилот с FieldPilot Pro или UniPilot Pro ... 118
  - Управление на превозно средство ... 118
  - Избор на стойности ИК ... 120
- Автопилот ... 121
- Корекция на наклона ... 121

НАСТРОЙКИ НА КОНЗОЛА 122

НАСТРОЙКИ НА НАВИГАЦИЯ 123

- Лента за насочване ... 123
  - Направляващи линии ... 123
  - Граници и обекти ... 123

УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ 124

- Данни за задача ... 124
- Опции ... 124
- Машинни настройки ... 124

НАЧАЛО–> ЗАДАЧА

Текущи	Име	Бележки
●		
●		
●		
●		

Прикачно устройство

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Вид машина	Предно колело	Предно колело, верижно, съчленено		✓	
Височина на GNSS антената	3,81 м	0,0 – 10,0 м		✓	
Вид на прикачно устройство	Право	Право, разпръсквач, разместени		✓	
Симетрично разположение на устройството	Активирано	Включване, Изключване		✓	
Брой секции на устройството	5	1 – 30		✓	
Ширина на приложение/работна ширина	144 инча. / 3,6576 м	Единична секция: 1,0 – 75,0 м. Много секции: Диапазонът за ширина на всяка секция е от 0,0 до 75,0 метра. Общата дължина за всички секции трябва да бъде повече от 1,0 метър.	1	✓	
			2	✓	
			3	✓	
			4	✓	
			5	✓	
			6	✓	
			7	✓	
			8	✓	
			9	✓	
			10	✓	
			11	✓	
			12	✓	
			13	✓	
			14	✓	
			15	✓	
			16	✓	
			17	✓	
			18	✓	

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
			19	✓	
			20	✓	
			21	✓	
			22	✓	
			23	✓	
			24	✓	
			25	✓	
			26	✓	
			27	✓	
			28	✓	
			29	✓	
			30	✓	
Наблюдаване на размера на капките	Изключено	Включване, Изключване		✓	
Избор на дюза –> Текуща дюза и настройка на дюза	---		#1	●	
			#2	●	
			#3	●	
			#4	●	
			#5	●	
Разстояние между дюзите	60,96 см	1,0 – 7 500 см		✓	
Предупреждение за обработена площ	Изключено	Включване, Изключване		✓	
Време за вход	0,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Време за изход	0,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Позволява обратно движение на BoomPilot	Активирано	Включване, Изключване		✓	
Режим на стартиране на BoomPilot	Активирано	Включване, Изключване		✓	
Икона на BoomPilot	Активирано	Включване, Изключване		✓	
Закъснение на сигнал за движение назад	0,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	

Изходни модули с няколко секции

Секции	Идентификатор на модула	Бележки

Прав режим

Активиран ● *Деактивиран* ●

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Посока на отстъп на редово прикачно устройство	Назад	Назад, напред		✓	
Разстояние на отстъп на редово прикачно устройство	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Посока на отстъп на странично прикачното устройство	Ляво	Ляво, дясно		✓	
Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	0,0 м	0,0 – 10,0 м		✓	
Припокриване	100%	0%, 50%, 100%		✓	
Време за включване със закъснение	1,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Време за изключване със закъснение	1,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	

Разпръсквателен режим – TeeJet

Активиран ● *Деактивиран* ●

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Тип настройка	TeeJet	TeeJet, OEM		✓	
Разстояние на редови отстъп на дисковете от антената	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Посока на отстъп на странично прикачното устройство	Ляво	Ляво, дясно		✓	
Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	0,0 м	0,0 – 10,0 м		✓	
Припокриване	100%	0%, 50%, 100%		✓	
Време за включване със закъснение	0,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Време за изключване със закъснение	0,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Разстояние за компенсация на разпръскване	0,0 м	0,0 – 75,0 м		✓	

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки			Използване на стандартните настройки	Бележки
Отстъпи на секции	0,0 м	Секция 1: Винаги 0,0 м Секции 2 – 30: 0,0 – 75,0 м		Отстъп	Дължина		
			1	0.0		✓	
			2			✓	
			3			✓	
			4			✓	
			5			✓	
			6			✓	
Дължини на разпръскване	0,5 м	0,5 – 75,0 м	7			✓	
			8			✓	
			9			✓	
			10			✓	
			11			✓	
			12			✓	
			13			✓	
			14			✓	
			15			✓	
			16			✓	
			17			✓	
			18			✓	
			19			✓	
			20			✓	
			21			✓	
			22			✓	
			23			✓	
			24			✓	
			25			✓	

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
			26	✓	
			27	✓	
			28	✓	
			29	✓	
			30	✓	

Разпръсквателен режим – OEM

Активиран ● *Деактивиран* ●

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Тип настройка	TeeJet	TeeJet, OEM		✓	
Разстояние на редови отстъп на дисковете от антената	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Посока на отстъп на странично прикачното устройство	Ляво	Ляво, дясно		✓	
Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	0,0 м	0,0 – 10,0 м		✓	
Начално разстояние	0,0 м	0,0 – 75,0 м		✓	
Крайно разстояние	0,0 м	0,0 – 75,0 м		✓	
Отстъпи в начало/край на секция	0,0 м	0,0 – 75,0 м	Стартиране / Спиране		
			1	✓	
			2	✓	
			3	✓	
			4	✓	
			5	✓	
			6	✓	
			7	✓	
			8	✓	
			9	✓	
			10	✓	
			11	✓	

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
			12	✓	
			13	✓	
			14	✓	
			15	✓	
			16	✓	
			17	✓	
			18	✓	
			19	✓	
			20	✓	
			21	✓	
			22	✓	
			23	✓	
			24	✓	
			25	✓	
			26	✓	
			27	✓	
			28	✓	
			29	✓	
			30	✓	

Разместен режим

Активиран ● *Деактивиран* ●

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Посока на отстъп от редова секция 1	Назад	Назад, напред		✓	
Разстояние на отстъп от редова секция 1	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Посока на отстъп на странично прикачното устройство	Ляво	Ляво, дясно		✓	
Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	0,0 м	0,0 – 10,0 м		✓	

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Припокриване	100%	0%, 50%, 100%		✓	
Време за включване със закъснение	1,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Време за изключване със закъснение	1,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Отстъпи на секции	0,0 м	Секция 1: Винаги 0,0 м Секции 2 – 30: 0,0 – 75,0 м	1		
			2	✓	
			3	✓	
			4	✓	
			5	✓	
			6	✓	
			7	✓	
			8	✓	
			9	✓	
			10	✓	
			11	✓	
			12	✓	
			13	✓	
			14	✓	
			15	✓	
			16	✓	
			17	✓	
			18	✓	
			19	✓	
			20	✓	
			21	✓	
			22	✓	
			23	✓	
			24	✓	

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
			25	✓	
			26	✓	
			27	✓	
			28	✓	
			29	✓	
			30	✓	

Картографиране и навигация

Описание		Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Картографиране на местоположение		Местопол. по подразб.	Стандартно местоположение, запис на потребител 1 – 5		✓	
Потребител Запис 1	Име на местоположението	Запис на потребител 1			✓	
	Посока на редови отстъп на местоположението за картографиране	Назад	Назад, напред		✓	
	Разстояние на редовия отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
	Посока на страничен отстъп на местоположението за картографиране	Ляво	Ляво, дясно		✓	
	Разстояние на страничен отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Потребител Запис 2	Име на местоположението	Запис на потребител 2			✓	
	Посока на редови отстъп на местоположението за картографиране	Назад	Назад, напред		✓	
	Разстояние на редовия отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
	Посока на страничен отстъп на местоположението за картографиране	Ляво	Ляво, дясно		✓	
	Разстояние на страничен отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Потребител Запис 3	Име на местоположението	Запис на потребител 3			✓	
	Посока на редови отстъп на местоположението за картографиране	Назад	Назад, напред		✓	
	Разстояние на редовия отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
	Посока на страничен отстъп на местоположението за картографиране	Ляво	Ляво, дясно		✓	
	Разстояние на страничен отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	

Описание		Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Потребител Запис 4	Име на местоположението	Запис на потребител 4			✓	
	Посока на редови отстъп на местоположението за картографиране	Назад	Назад, напред		✓	
	Разстояние на редовия отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
	Посока на страничен отстъп на местоположението за картографиране	Ляво	Ляво, дясно		✓	
	Разстояние на страничен отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Потребител Запис 5	Име на местоположението	Запис на потребител 5			✓	
	Посока на редови отстъп на местоположението за картографиране	Назад	Назад, напред		✓	
	Разстояние на редовия отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
	Посока на страничен отстъп на местоположението за картографиране	Ляво	Ляво, дясно		✓	
	Разстояние на страничен отстъп на местоположението за картографиране	0,0 м	0,0 – 50,0 м		✓	
Навигационна ширина		18 288 м	1,0 – 75,0 м		✓	
LED Яркост		25%	0% – 100%		✓	
Режим на показване		Лента	Лента, превозно средство		✓	
Разстояние между LED		0,46 м	0,01 – 3,0 м		✓	
Външен светодиоден панел		Активирано	Включване, Изключване		✓	
	LED Яркост на външен светодиоден панел	25%	0% – 100%		✓	
	Яркост на текст на външен светодиоден панел	25%	0% – 100%		✓	
	Външно отклонение от курса	Активирано	Включване, Изключване		✓	
	Външен номер на лента	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	Външна скорост	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	Външна действителна скорост	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	Външна целева скорост	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	Външно приложен продукт	Изключено	Включване, Изключване		✓	

Конфигурация на GNSS приемник

Описание		Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Вид GNSS		GPS/GLONASS	GPS, GLONASS, SBAS, DGPS са задължителни		✓	
GNSS порт		Вътрешен	Вътрешен, външен		✓	
Скорост на предаване на GNSS		Бързо (115 200 + 10 Hz)	Бързо (115 200 + 10 Hz), бавно (19 200 + 5 Hz)		✓	
Информация за GNSS статус	Скорост на предаване					
	Статус на скорост на предаване					
	Скорост на предаване на GGA данни	10 Hz	0,0 Hz – 20,0 Hz			
	Скорост на предаване на VTG данни	10 Hz	0,0 Hz – 20,0 Hz			
	Брой сателити					
	HDOP					
	PRN					
	GGA качество					
	Приемник					
	Версия на приемник					
	UTM зона					
	Модел					
PRN		Автоматичен	Автоматичен, специфичен номер		✓	
	Алтернативен PRN	120	Специфичен номер		✓	
Показване на бутона за обновяване на позицията на GNSS		Изключено	Включване, Изключване		✓	

Видео

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Камера за обратно движение	Изключено	Включване, Изключване		✓	
A Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
A Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
B Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
B Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
C Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
C Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
D Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
D Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
E Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
E Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
F Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
F Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
G Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
G Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			
H Обратно движение	Неактивен	Активиран, Деактивиран		✓	
H Отгоре надолу	Неактивен	Активиран, Деактивиран			

Сензори–> IOM сензор на налягането

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Ниво на максимално налягане	10,0 бара	0,1 – 30,0 бара		✓	
Предупреждение за ниско налягане	0,0 бара	0,0 – 100,0 бара		✓	
Предупреждение за високо налягане	15,0 бара	0,0 – 100,0 бара		✓	

Продукт

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Име на продукт	---				
Цвят за максимална скорост	Тъмно синьо			✓	
Цвят за минимална скорост	Светлосин			✓	
Цветова схема	Автоматичен	Автоматичен, ръчен		✓	
Горна граница на картография на приложна скорост					
Долна граница на картография на приложна скорост					

Управление на скорост от трета страна

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Управление на скорост от трета страна	Изключено	Включване, Изключване		✓	
Хардуерен интерфейс	Сериен	CAN, Сериен		✓	
Комуникационен протокол	LH5000	LH5000, TJ844, MidTech98, Teton		✓	
Режим на регулиране	Пръскачка	LH5000 опции: Пръскачка, пръскачка за торове, пробивна машина, разпръсквач на суспензия TJ844 опции: SI, US, Turf, NH3, Imperial MidTech98 опция: Не е приложимо Teton опции: Гранулиран, течност		✓	
Серийна скорост в бодове	9 600	LH5000 опция: 9 600 TJ844 опция: 9 600 MidTech98 опции: 9 600, 19 200 Teton опции: 9 600, 19 200		✓	
Статус на управление на норма					

Автопилот с FieldPilot Pro или UniPilot Pro

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Максимум DOP	3.0	0,0 – 10,0		✓	
Режим на прехвърляне	Активирано	Включване, Изключване		✓	
Режим на обслужване	Активирано	Включване, Изключване		✓	
Наличие на оператор	Активирано	Включване, Изключване		✓	

Управление на превозно средство

Име на превозното средство:

Профил на превозното средство

Нова ● *редакция* ●

Описание	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Тип на превозно средство	Съчленена машина, комбайн, машина с плаващо окачване, машина с механично задвижване на предните колела, пръскачка, косачка, камион		✓	
Марка на превозно средство	Специфични, общи за производителя		✓	
Модел на превозно средство	Специфични, общи за производителя		✓	
Тип управление	Стандартни – хидравлика, UniPilot Pro, AccuGuide Ready, Auto-Guide2, AutoTrac Ready, превозно средство - CAN, IntelliSteer Ready, AutoTrac Ready ISO		✓	
Междуосие	0,0 – 20,0 м		✓	
Посока на отстъп от редова антена	Назад, напред		✓	
Разстояние на отстъп от редова антена	0,0 – 3,048 м		✓	
Посока на страничен отстъп от антена	Ляво, дясно		✓	
Разстояние на страничен отстъп от антена	0,0 – 3,048 м		✓	
Височина на антената	0,0 – 20,0 м		✓	
Посока на отстъп на редова SCM Pro	Назад, напред		✓	
Разстояние на отстъп на редова SCM Pro	0,0 – 3,048 м		✓	
Посока на страничен отстъп на SCM Pro	Ляво, дясно		✓	

Описание	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Разстояние на страничен отстъп на SCM Pro	0,0 – 3,048 м		✓	
SCM Pro височина	0,0 – 20,0 м		✓	
Сензор за ъгъл на волана (WAS)	Няма, наличен		✓	
Ориентация на SCM Pro	Ортогонална, не-ортогонална		✓	
X Ъгъл/Стъпка	0 – 360 градуса		✓	
Y Ъгъл/ролка	0 – 360 градуса		✓	
Z Ъгъл/челюст	0 – 360 градуса		✓	

Автоматично калибриране

Завършено ● *Незавършено* ●

Описание	Бележки
Калибриране на компаса	
Изчакване за позиция	
Първоначална нулева посока на наклон	
Обратна нулева посока на наклон	
Мъртва зона на клапан	
Сензор на ъгъл	
Клапан	
Мъртва зона на UniPilot Pro	
UniPilot Pro	
Кривина	

Настройване на превозното средство

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Ръчно изключване					
Агресивност на мотор	10	1 – 20		✓	
UniPilot Pro свободно движение	0	1 – 20		✓	
Отговор на кормилно управление	10	1 – 20		✓	
Агресивност на насочване	10	1 – 20		✓	
Грешка при отклонение от курса	10	1 – 20		✓	
Придобиване на линия	10	1 – 20		✓	
Отговор при обратно движение	10	1 – 20		✓	
Калибриране на наклон					
Калибриране на сензор за ъгъл на волан (WAS)					

Избор на стойности ИК

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки		Използване на стандартните настройки	Бележки
Стойност ИК	Активирано	Включване, Изключване	1		✓	
			2		✓	
			3		✓	
			4		✓	
			5		✓	

Автопилот

Описание		Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Асистирано управление/автопилот включено/изключено		Активирано	Включване, Изключване		✓	
Настройка на клапана	Вид клапан	Стандартен/ШИМ	Стандартен/ШИМ, стандартно напрежение, обратно напрежение, 1-провод. ШИМ, UniPilot		✓	
	Честота на клапана	175 Hz	1 Hz – 15 000 Hz		✓	
	Минимален ляв работен цикъл	20%	0,0% – 50,0%		✓	
	Минимален десен работен цикъл	20%	0,0% – 50,0%		✓	
	Макс ляв раб цикъл	50%	25,0% – 100,0%		✓	
	Макс десен раб цикъл	50%	25,0% – 100,0%		✓	
Настройки управление	Обща настройка на управлението	25	1,0 – 100,0		✓	
	Фина настройка на управлението	25	1,0 – 100,0		✓	
	Мъртва зона	9	0 – 9		✓	
	Прогнозиране	4,0 сек.	0,0 – 10,0 сек.		✓	
Тест на клапана						
Диагностика на клапана						
Опции –> Сензор на волана		Изключено	Включване, Изключване		✓	
Сензор за ъгъл на управление	Включване/Изключване	Активирано	Включване, Изключване		✓	
	Калибриране на сензор					
	Онлайн калибриране					

Корекция на наклона

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Включване/Изключване	Изключено	Включване, Изключване		✓	
Ниво на полето					

НАСТРОЙКИ НА КОНЗОЛА

Описание		Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Относно						
Дисплей	Цветова схема	Стил 1	Стил 1: свето сиво, Стил 2: тъмно сиво, Стил 3: светло синьо, Стил 4: зелено, Стил 5: червено, Стил 6: бяло		✓	
	Яркост на LCD екрана	50	1 – 100		✓	
	Нощен режим	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	Моментна снимка	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	Калибриране на сензорен екран					
Регионални	Единици	Мерни единици	Мерни единици, САЩ		✓	
	Език	Английски	BG, CS, DA, DE, EN, EN-US, ES, ES-ES, ET, FI, FR, HU, IT, JA, LT, NL, PL, PT-BR, RO, RU, SV, ZH		✓	
	Часова зона	Америка - Денвър	*(Твърде много за изброяване)*		✓	
Сила на звука		60	1 – 100		✓	
Демо GNSS		Изключено	Включване, Изключване		✓	
Отключване на функция	BoomPilot за разпръсквач	Изключено	Включване, Изключване		✓	
	FieldPilot Pro / UniPilot Pro	Изключено	Включване, Изключване		✓	

НАСТРОЙКИ НА НАВИГАЦИЯ

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Режим на навигация	Права AB	Без навигация, права AB, крива AB, окръжност, последно минаване, следващ ред, адаптивна крива		✓	
Предварителен преглед по крива	Изключено	Включване, Изключване		✓	

Лента за насочване

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Активност на навигацията при грешка при отклонение от курса	Метри [1,5]	Метри [1,5], Метри [1,50], Сантиметри [150]		✓	
Избираема информация - лява страна	Скорост	Скорост, насочване, обща обработена площ, време за обработка, време, номер на лента,		✓	
Избираема информация - дясна страна	Обработена площ			✓	
		Налягане на системата, размер на капка, действителна разходна норма, целева разходна норма, обем/приложен продукт, оставащо количество в резервоара/силоз			

Направляващи линии

Име	Тип направляваща линия	Бележки

Граници и обекти

Име	Тип направляваща линия	Бележки

УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ

Данни за задача

Име	Бележки

Опции

Описание	Стандартни фабрични настройки	Диапазон/Опции	Предложени настройки	Използване на стандартните настройки	Бележки
Режим на задача	Разширен	Разширен, опростен		✓	

Машинни настройки

Име	Бележки

ИЗЧИСТВАНЕ НА ФОРМУЛЯР

www.teejet.com

98-01547-BG R3 Bulgarian/Български
© TeeJet Technologies 2020

A Subsidiary of Spraying Systems Co.®

Авторски права

© 2020 TeeJet Technologies. Всички права запазени. Никоя част от настоящия документ или компютърните програми, описани в него, не може да се възпроизвежда, копира, фотокопира, превежда или съкращава под каквато и да е форма и с каквито и да е средства – електронни, четими с устройство, записващи или други, без предварително писмено съгласие от TeeJet Technologies.

Търговски марки

Освен ако не е посочено друго, всички други наименования на марки или продукти са търговски марки или регистрирани търговски марки на съответните компании или организации.

Ограничаване на отговорността

TEEJET TECHNOLOGIES ПРЕДОСТАВЯ ТОЗИ МАТЕРИАЛ ВЪВ ВИДА, „В КОЙТО Е“, БЕЗ КАКВАТО И ДА Е ГАРАНЦИЯ, ИЗРИЧНА ИЛИ ПО ПОДРАЗБИРАНЕ. НЕ СЕ ПОЕМА ОТГОВОРНОСТ ЗА АВТОРСКИ ПРАВА ИЛИ ПАТЕНТ. ПРИ НИКАКВИ ОБСТОЯТЕЛСТВА КОМПАНИЯТА TEEJET TECHNOLOGIES НЕ МОЖЕ ДА БЪДЕ ПОДВЕДЕНА ПОД ОТГОВОРНОСТ ЗА ЗАГУБА НА ТЪРГОВСКА ДЕЙНОСТ, ПРОПУСНАТИ ПОЛЗИ, ЗАГУБА НА УПОТРЕБА ИЛИ ДАННИ, ПРЕКЪСВАНЕ НА ТЪРГОВСКАТА ДЕЙНОСТ ИЛИ ЗА НЕПРЕКИ, СПЕЦИАЛНИ, ИНЦИДЕНТНИ ИЛИ ПОСЛЕДВАЩИ ЩЕТИ ОТ КАКЪВТО И ДА Е ВИД, ДОРИ АКО TEEJET TECHNOLOGIES Е ПОЛУЧИЛА ИНФОРМАЦИЯ ЗА ТОВА, ЧЕ ТЕЗИ ЩЕТИ ПРОИЗТИЧАТ ОТ СОФТУЕРА НА TEEJET TECHNOLOGIES.

Информация за безопасност

Teejet Technologies не носи отговорност за щети или физически повреди, причинени от неспазване на следните изисквания за безопасност.

Като оператор на превозното средство, Вие сте отговорни за безопасното му функциониране.

Matrix Pro GS, в комбинация с каквото и да е устройство за асистирано кормилно управление/автопилот, не е предназначена да замени оператора на превозното средство.

Не оставяйте превозното средство с включено асистирано управление/автопилот.

Убедете се, че около зоната на превозното средство няма хора и препятствия при включване.

Matrix Pro GS е предназначена да поддържа и подобрява ефективността по време на работа на полето. Шофьорът носи пълната отговорност за качеството и резултатите, свързани с работата.

Преди да работите по обществени пътища, изключете или премахнете устройството за асистирано кормилно управление/автопилот.

MATRIX® PRO GS

РЪКОВОДСТВО ЗА ПОТРЕБИТЕЛЯ

Налични обновявания на продукта

- FieldPilot® автоматично кормилно управление
- UniPilot® асистирано кормилно управление
- Автоматичен контрол на секция на BoomPilot®
- Модул жироскоп
- Модули за избор на видео за до 8 камери
- Обновяване на външен GNSS приемник или антена
- Fieldware® Link усъвършенствано приложение за организиране на данните
- Набор от сензори на налягането за наблюдаване на размера на капките
- Управление на скоростта от трета страна

TeeJet® TECHNOLOGIES

A Subsidiary of Spraying Systems Co.®

www.teejet.com

98-05273-BG R12 Bulgarian/Български
© TeeJet Technologies 2020