

# APPLICAZIONI VRA

## GUIDA FIELDWARE LINK E MATRIX PRO GS PER CLIENTI SELEZIONATI

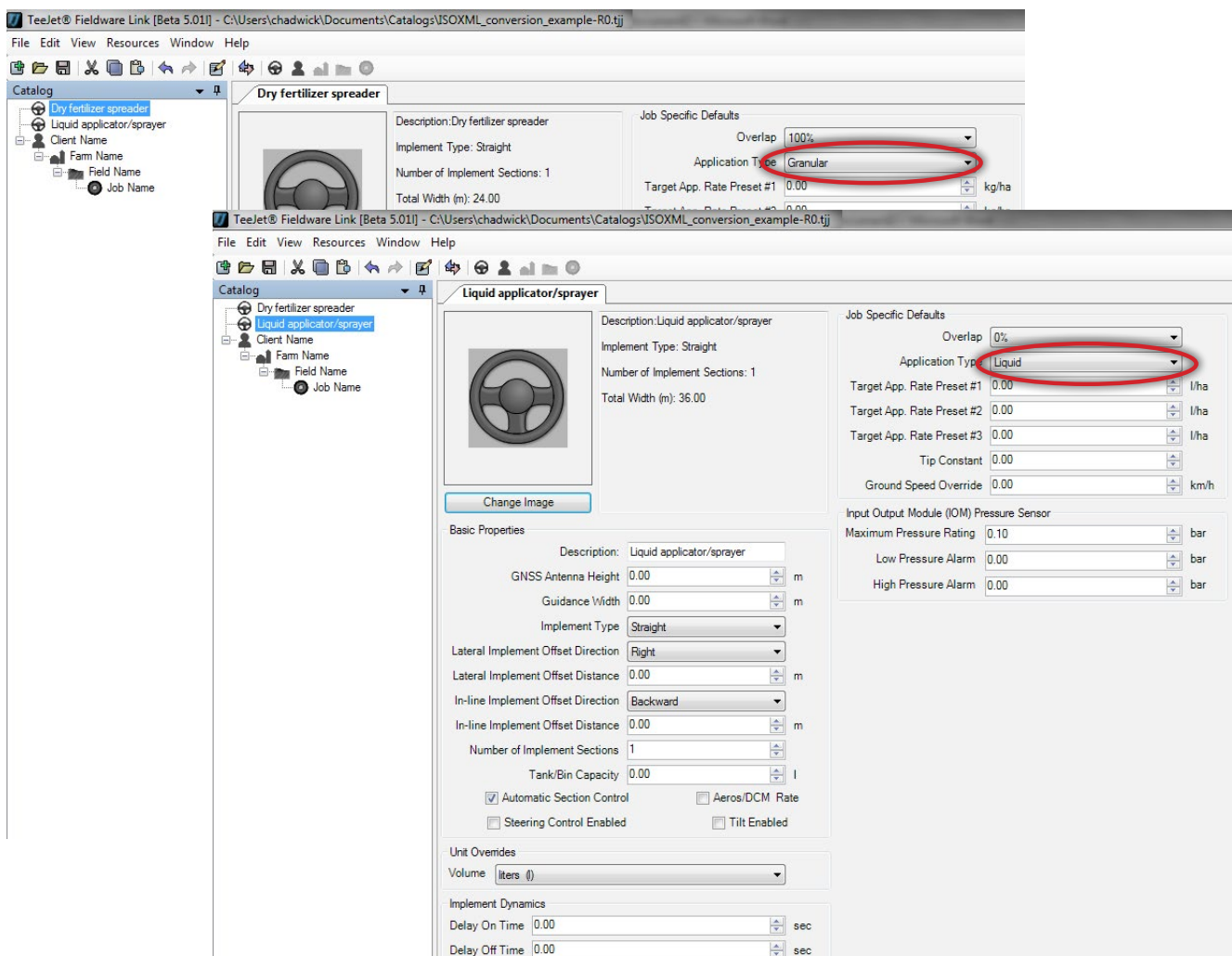
Le seguenti istruzioni possono aiutare i clienti beta test TeeJet ad iniziare a utilizzare TeeJet Fieldware Link v5.01 in preparazione dei lavori con applicazioni VRA utilizzando i file di prescrizione ISOXML, le console Matrix Pro GS e i sistemi di controllo della velocità compatibili. Mentre Fieldware Link può essere utilizzato per creare profili Macchina che si possono trasferire nelle console Matrix Pro GS, tali istruzioni dettagliano i requisiti minimi per creare lavori in Fieldware Link. I profili Macchina basilari utilizzati in questi esempi verranno trasferiti all'unità USB quando i lavori VRA verranno esportati, ma non devono essere trasferiti/caricati nella console Matrix Pro GS. In alternativa, gli utenti avanzati sono invitati a costruire profili Macchina completi in Fieldware Link, utilizzare tali profili per creare lavori VRA e caricare sia i profili Macchina sia i lavori nella propria console Matrix Pro GS.

Requisiti:

1. Per questo lavoro utilizzare Fieldware Link v5.01h o versioni successive.
2. È consigliabile che la console Matrix Pro GS operi con software v4.11k o successivo.
3. Per la funzione "Controllo velocità", Matrix Pro GS dev'essere sbloccato.
4. Per consentire le applicazioni VRA, l'impostazione Matrix Pro GS Configurazione->Dati->Opzioni\Modalità lavoro dev'essere impostata su "Avanzata".

### 1. COSTRUIRE UN PROFILO BASICO DI MACCHINA PER FERTILIZZANTE A SECCO E/O APPLICATRICE DI LIQUIDO/IRRORATRICE

NOTA: Gli unici valori critici in tali profili sono cerchiati in rosso.



The image displays two screenshots of the TeeJet Fieldware Link software interface, showing the configuration of two different machine profiles. In both screenshots, the 'Application Type' dropdown menu is highlighted with a red circle, indicating the critical value for each profile.

**Top Screenshot: Dry fertilizer spreader**

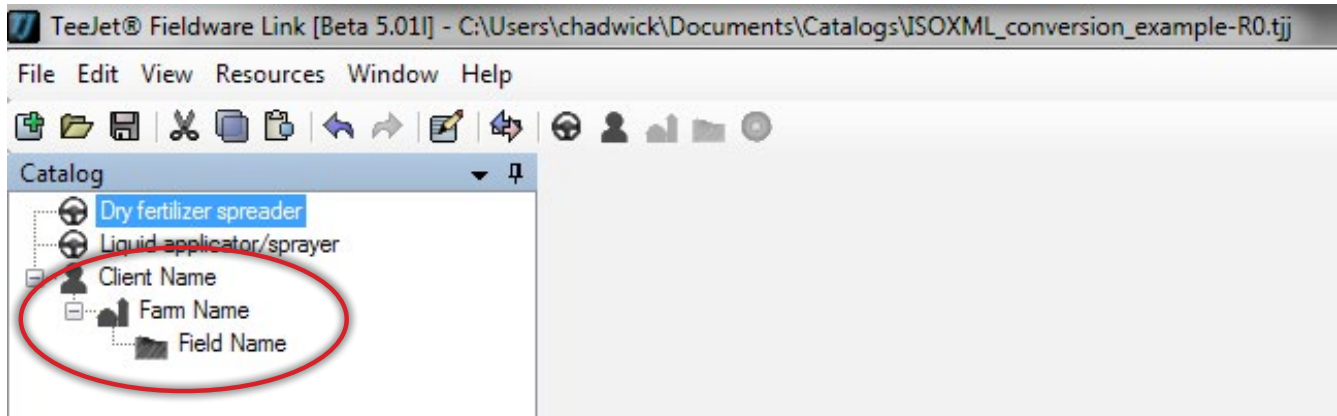
- Description: Dry fertilizer spreader
- Implement Type: Straight
- Number of Implement Sections: 1
- Total Width (m): 24.00
- Job Specific Defaults:
  - Overlap: 100%
  - Application Type: **Granular** (circled in red)
  - Target App. Rate Preset #1: 0.00 kg/ha

**Bottom Screenshot: Liquid applicator/sprayer**

- Description: Liquid applicator/sprayer
- Implement Type: Straight
- Number of Implement Sections: 1
- Total Width (m): 36.00
- Job Specific Defaults:
  - Overlap: 0%
  - Application Type: **Liquid** (circled in red)
  - Target App. Rate Preset #1: 0.00 l/ha
  - Target App. Rate Preset #2: 0.00 l/ha
  - Target App. Rate Preset #3: 0.00 l/ha
  - Tip Constant: 0.00
  - Ground Speed Override: 0.00 km/h
- Input Output Module (IOM) Pressure Sensor:
  - Maximum Pressure Rating: 0.10 bar
  - Low Pressure Alarm: 0.00 bar
  - High Pressure Alarm: 0.00 bar
- Basic Properties:
  - Description: Liquid applicator/sprayer
  - GNSS Antenna Height: 0.00 m
  - Guidance Width: 0.00 m
  - Implement Type: Straight
  - Lateral Implement Offset Direction: Right
  - Lateral Implement Offset Distance: 0.00 m
  - In-line Implement Offset Direction: Backward
  - In-line Implement Offset Distance: 0.00 m
  - Number of Implement Sections: 1
  - Tank/Bin Capacity: 0.00 l
  - Automatic Section Control:
  - Aeros/DCM Rate:
  - Steering Control Enabled:
  - Tilt Enabled:
- Unit Overrides:
  - Volume: liters (l)
- Implement Dynamics:
  - Delay On Time: 0.00 sec
  - Delay Off Time: 0.00 sec

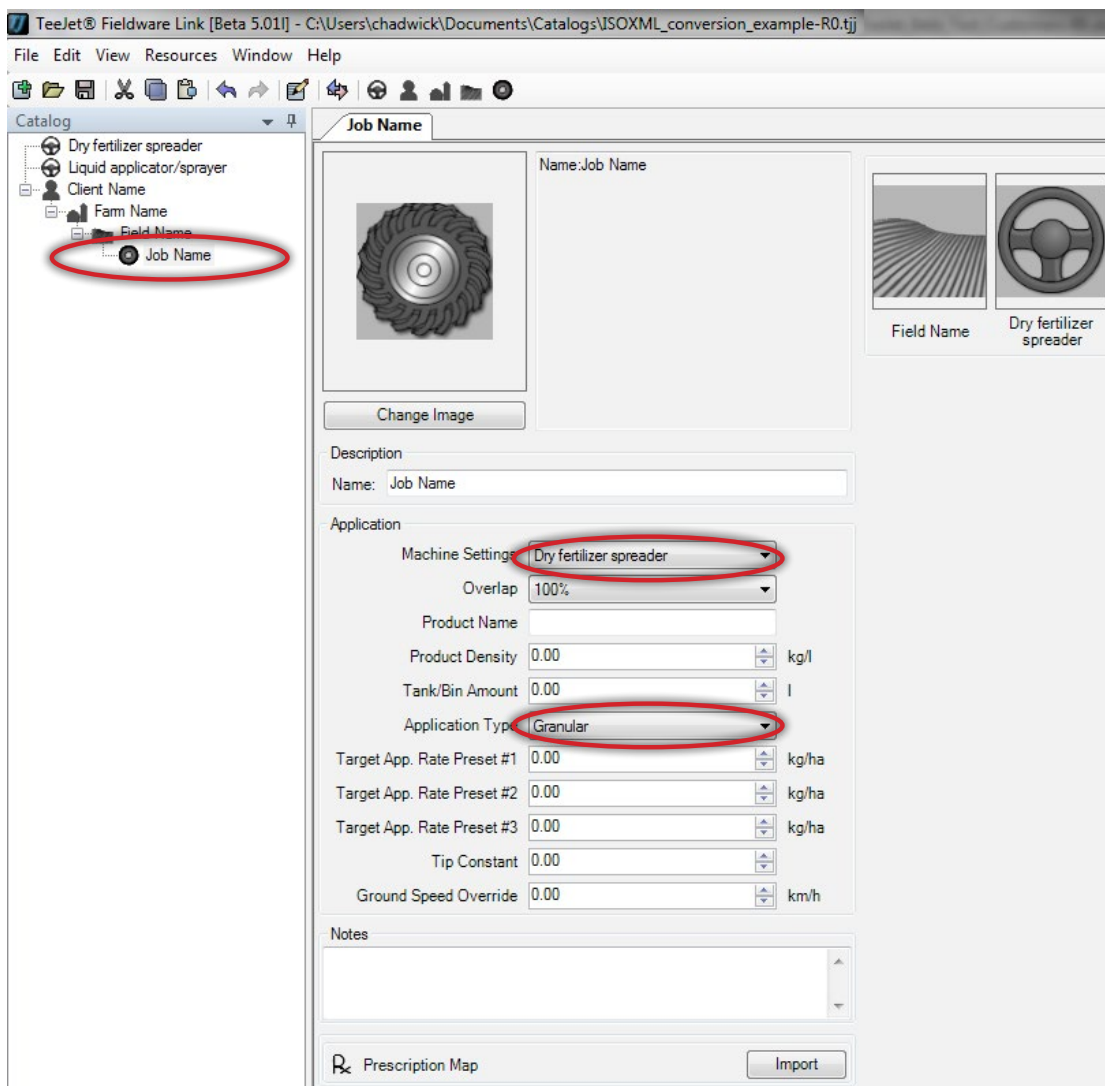
## 2. COSTRUIRE LA STRUTTURA CLIENTI/FATTORIA/CAMPO

Tutti i lavori in Fieldware Link vengono organizzati secondo la gerarchia settoriale standard Clienti/Fattoria/Campo. Costruire tale struttura come mostrato di seguito, nominando ciascun Oggetto in maniera che per l'utente sia facile riconoscerlo. Ripetere secondo necessità per più Clienti, Fattorie e Campi. Nessuno dei valori all'interno di ciascuna delle opzioni Clienti/Fattoria/Campo è critico o richiesto per costruire un lavoro VRA.



## 3. CREARE UN LAVORO

Creare un lavoro nel campo appropriato. A questo punto è critico che le "Impostazioni macchina" selezionate siano appropriate per l'applicazione pianificata. Se l'applicazione riguarderà un materiale fertilizzante a secco, la macchina selezionata al passaggio 1 summenzionato dev'essere una macchina per fertilizzante a secco (granulare). Se l'applicazione riguarderà un materiale liquido, la macchina selezionata al passaggio 1 summenzionato dev'essere un'applicatrice di liquido/irroratrice.

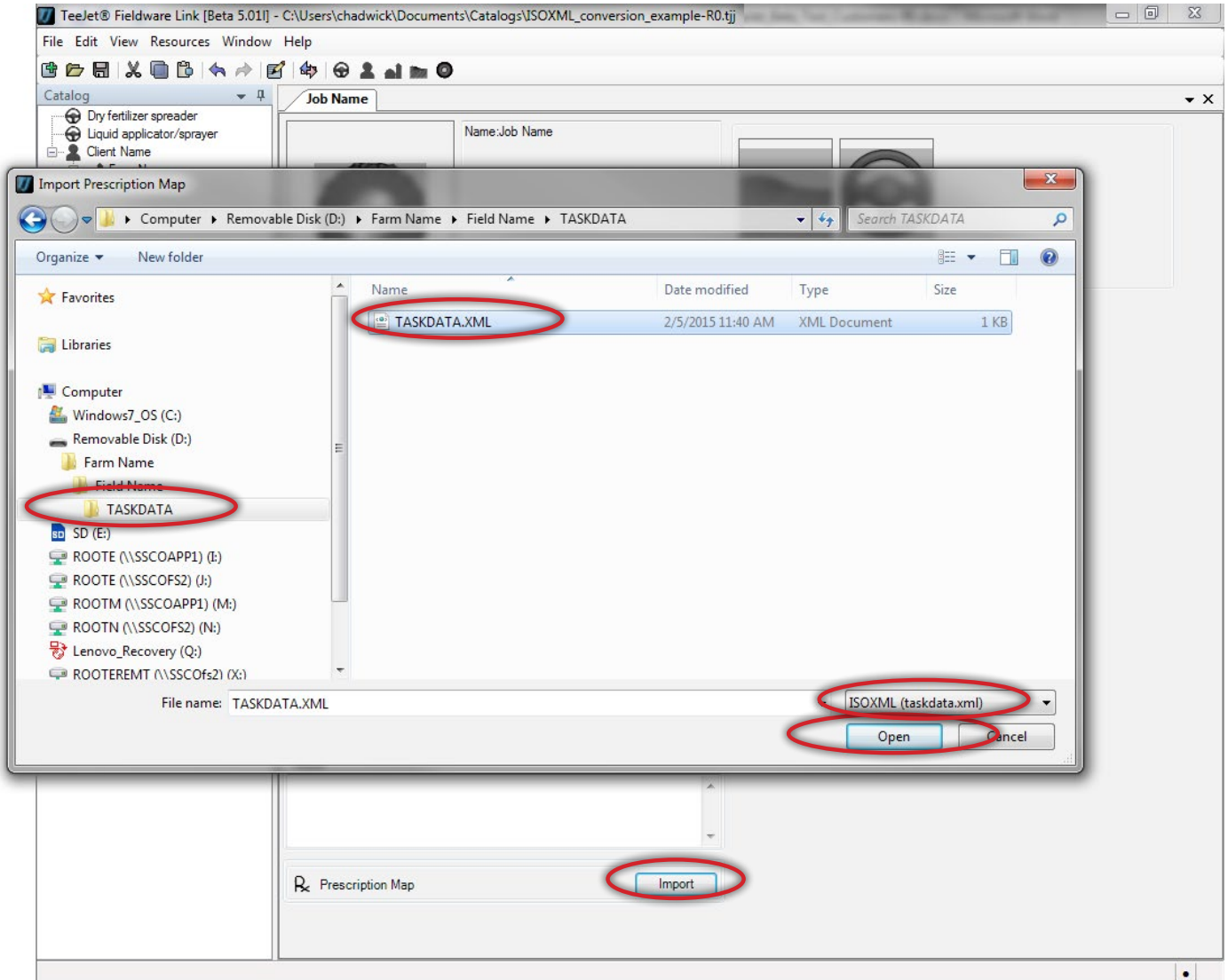


#### 4. IMPORTARE IL FILE DI PRESCRIZIONE ISOXML

Fare clic sul pulsante “Importa” “Mappa prescritta” e navigare in Windows alla posizione in cui sono stati salvati i file di prescrizione ISOXML inviati dal proprio fornitore FMIS. Accertarsi di selezionare 'ISOXML (taskdata.xml)' nella finestra a discesa sulla destra della finestra di selezione “Nome file”. Il file selezionato verrà nominato TASKDATA.XML.

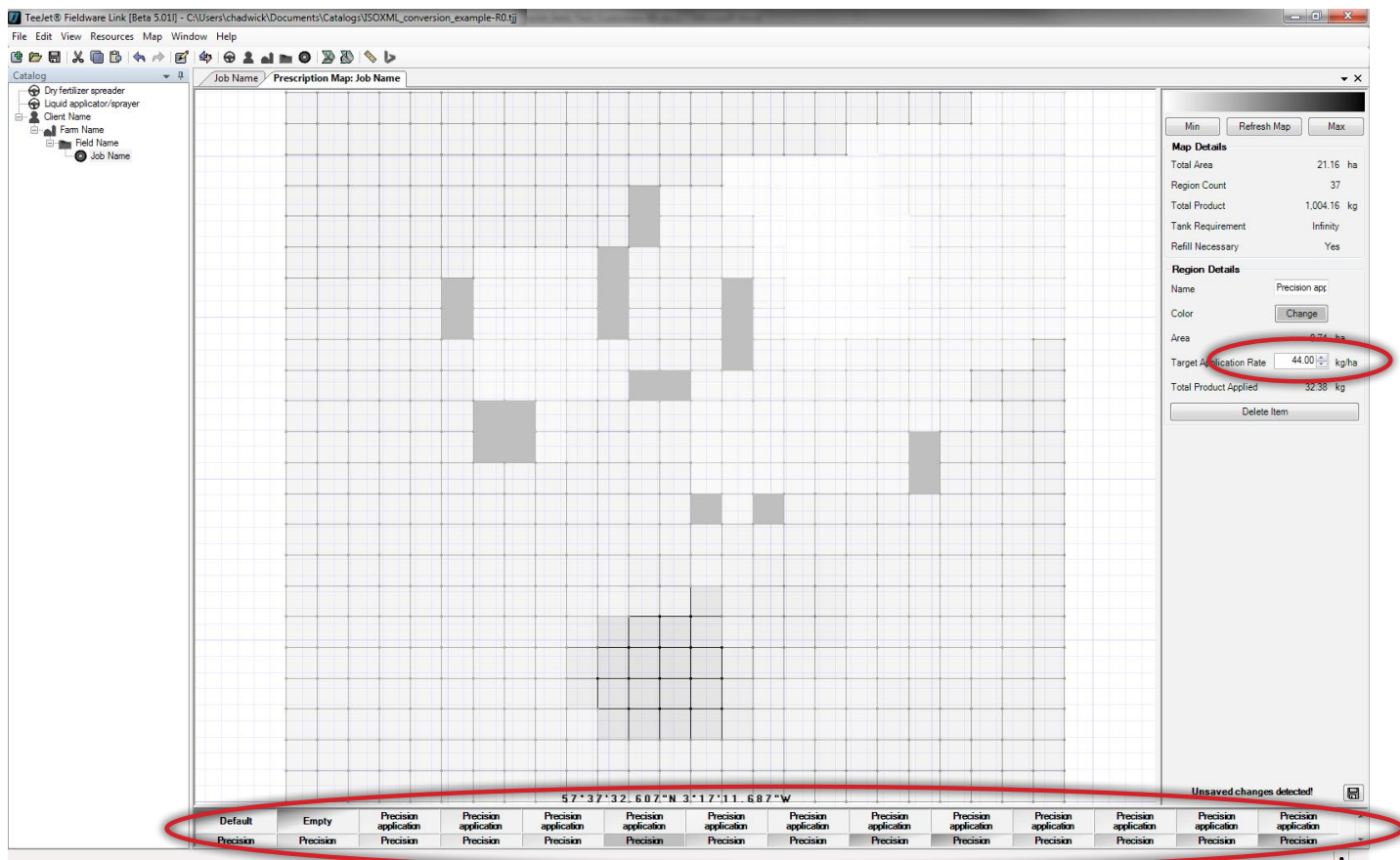
Una volta selezionato, fare clic su “Apri”.

*NOTA: i file ISOXML vengono comunemente inviati dal fornitore in formato zip compresso. È d'importanza critica decomprimere (estrarre) i file prima di tentare di importarli in Fieldware link. Se si visualizza il messaggio “La mappa che si sta provando ad aprire non ha dati utilizzabili” è molto probabile che i file che si stanno importando siano ancora in formato compresso. Decomprimere (estrarre) i file e riprovare a importarli.*



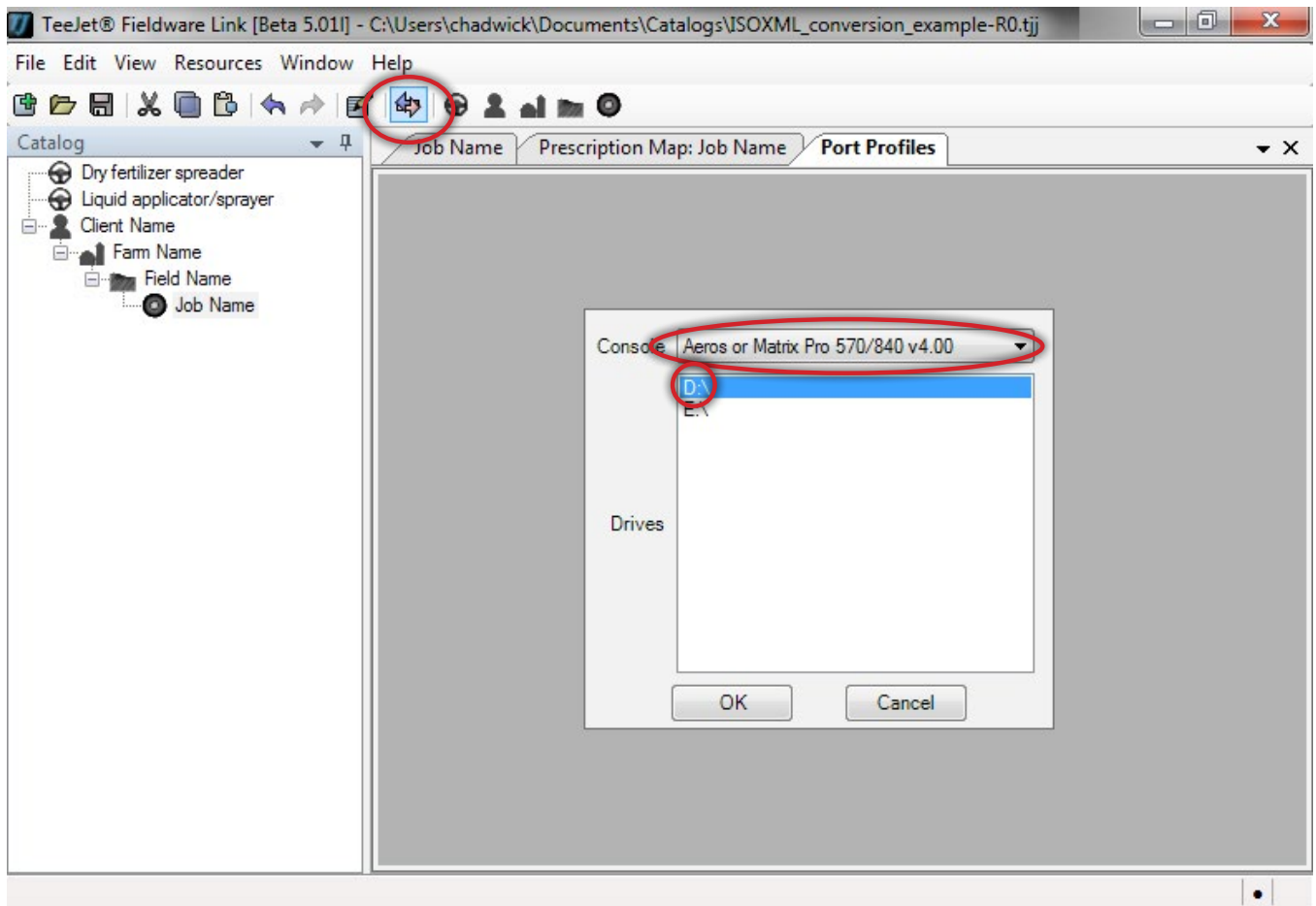
## 5. VERIFICARE CHE I FILE ISOXML VENGANO IMPORTATI CORRETTAMENTE E CHE LE VELOCITÀ CORRISPONDANO A QUELLE PREVISTE

L'aspetto della mappa importata varierà a seconda di come è stata prodotta dal proprio fornitore FMIS. Fare clic sulle opzioni nella parte inferiore della mappa e verificare che le velocità mostrate nel pannello laterale destro siano quelle previste.



## 6. PREPARARSI AD ESPORTARE IL LAVORO IN UN'UNITÀ USB

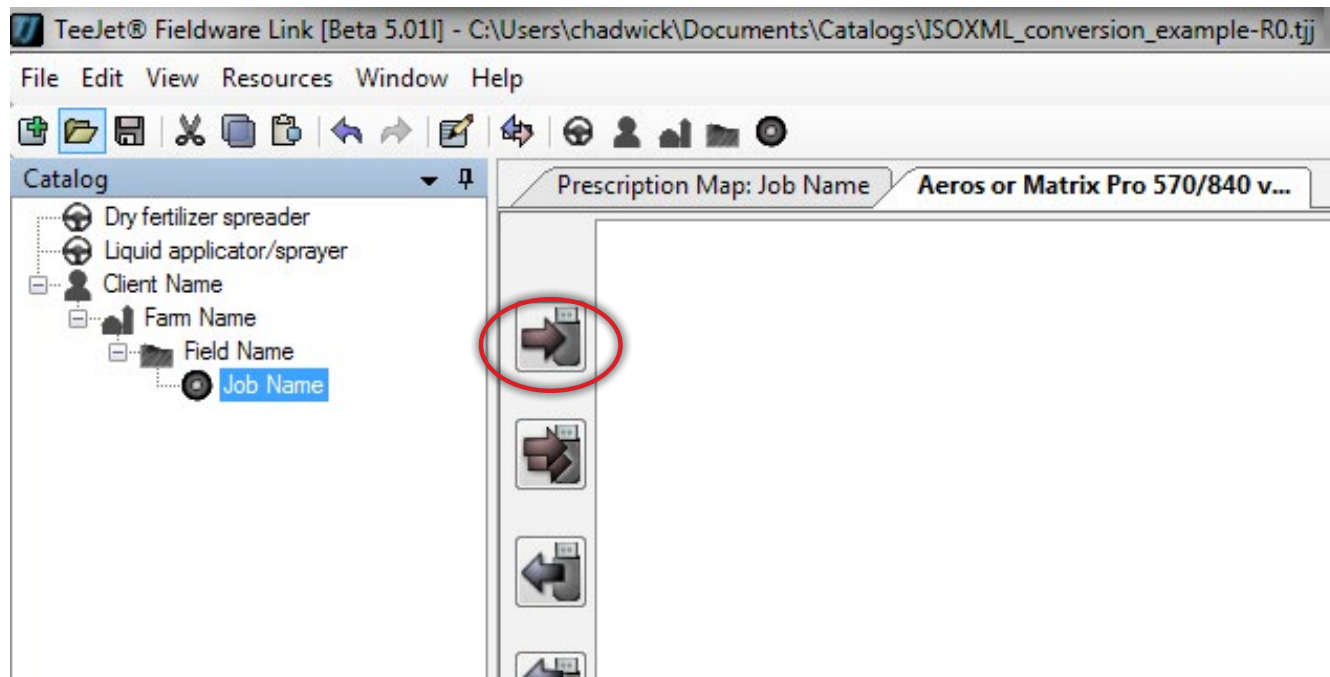
Fare clic su "Profili porta" per aprire la finestra porte. Selezionare la lettera dell'unità relativa all'unità USB (Thumb drive) sul computer dove si desidera trasferire il lavoro. Accertarsi di selezionare 'Aeros o Matrix 570/840 v4.00' nella finestra a discesa "Console". Fare clic su OK.



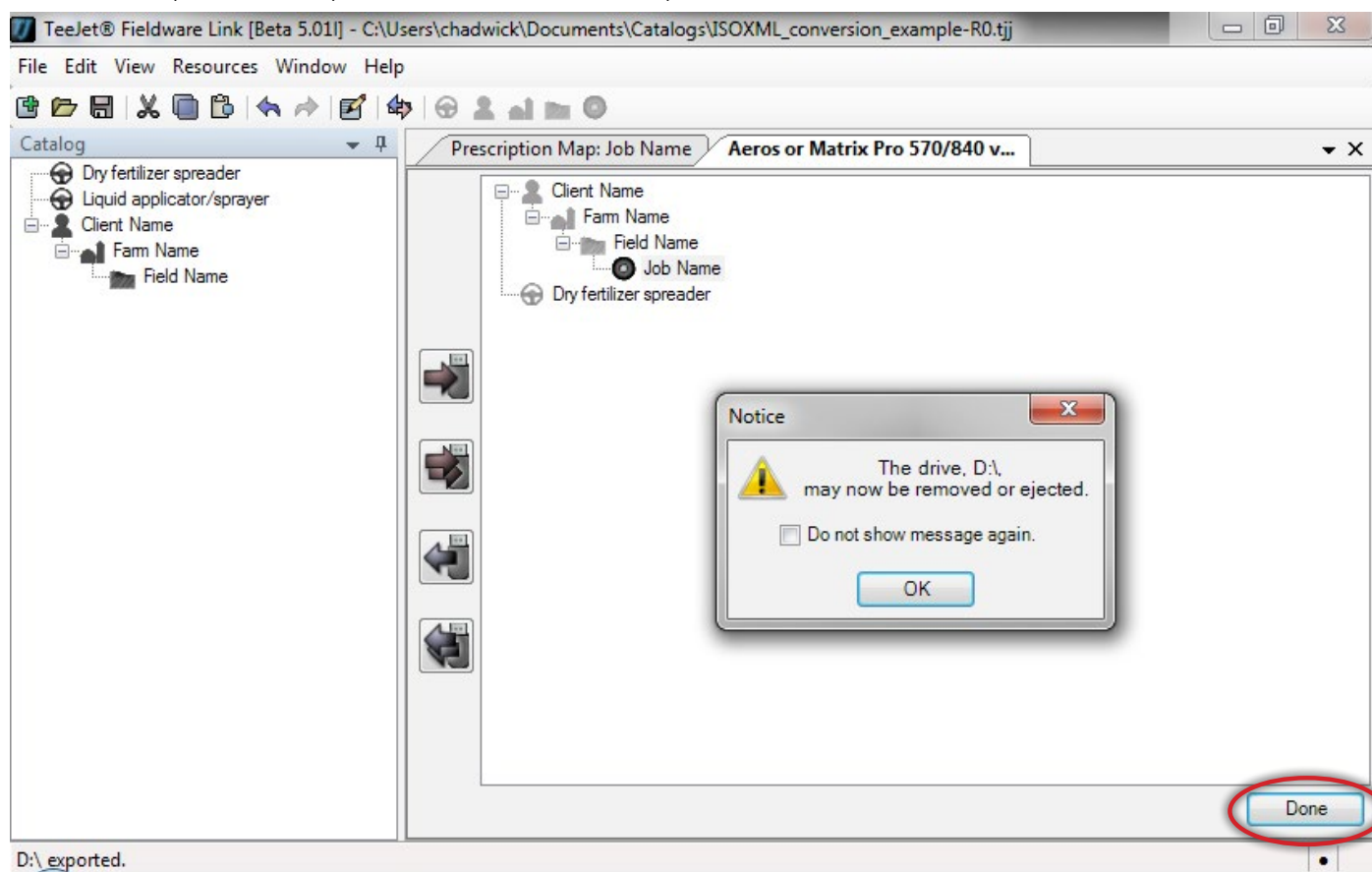


## 7. ESPORTARE IL LAVORO SULL'UNITÀ USB.

Nel pannello di sinistra selezionare il lavoro che si desidera esportare sull'unità USB e fare clic sulla freccia marrone singola che punta verso destra.



Il lavoro e il profilo Macchina appropriato verranno ora visualizzati nel pannello di destra. Prestare attenzione a fare clic sul pulsante "Fatto" nell'angolo in basso a destra del pannello di destra prima di rimuovere l'unità USB dal computer.



*Le fasi seguenti presuppongono che Matrix Pro GS soddisfi già tutti i requisiti elencati all'inizio del documento e le configurazioni GPS/GNSS e Strumento siano già state impostate correttamente per l'applicazione e lo strumento utilizzato.*

## 8. IMPORTARE IL LAVORO NELLA CONSOLE MATRIX PRO GS

Inserire l'unità USB nella console Matrix Pro GS e andare a Configurazione->Dati->Dati lavoro->Trasferisci, e copiare il lavoro da "Dispositivo di archiviazione USB" a "Memoria interna".

## 9. CONFIGURARE MATRIX PRO GS PER VRA (CONTROLLO VELOCITÀ DI TERZI)

Andare a Configurazione->Controllo velocità di terzi, abilitare Controllo velocità di terzi, e impostare ciascuno dei parametri come richiesto dal controller. Per eseguire quanto precede, potrebbe essere necessaria l'assistenza del proprio contatto TeeJet.

## 10. AVVIARE L'APPLICAZIONE

Dalla home page selezionare il lavoro importato dalla finestra a discesa "Lavoro" e avviare l'applicazione.

