

MATRIX® PRO GS

MANUALE DI ISTRUZIONI

MATRIX® PRO 840GS



MATRIX® PRO 570GS

TeeJet®
TECHNOLOGIES

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.®

#1 Accensione

Premere il pulsante di ACCENSIONE  per accendere la console.

#2 Schermata iniziale

Una volta che la sequenza di accensione è stata completata, nella schermata iniziale sarà visualizzato un messaggio che consente di iniziare un nuovo lavoro o continuare un lavoro già esistente.

#3 Andare a Configurazione unità

1. Premere l'icona inferiore CONFIGURAZIONE UNITÀ .

Le opzioni di  configurazione saranno visualizzate per prime. È possibile accedere a Gestione Dati , Impostazioni console  e Strumenti  tramite i tasti della scheda laterale.

Impostazione Coltura

2. Premere l'icona laterale CONSOLE .

3. Premere **Coltura**.

Coltura è usata per configurare le impostazioni delle unità di misura, della lingua e del fuso orario.

Configurazione del GPS

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .

2. Premere **GPS**.

La funzione GPS è utilizzata per configurare il tipo di GPS, la porta GPS e il PRN, oltre che per visualizzare le informazioni sullo stato del GPS.

Configurazione dello strumento

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .

2. Premere **Strumento**.

La configurazione dello strumento consente di regolare le diverse impostazioni associate alle modalità in rettilineo, modalità diffusore o modalità sfalsata. Le impostazioni variano in base alla presenza di uno SmartCable o di un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM).

Configurazione Sterzo automatico/Pilota assistito

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .

2. Premere **Sterzo automatico/assistito**.

Quando è presente un Modulo controllo sterzo (SCM), le opzioni di sterzo assistito/pilota automatico saranno disponibili. Per informazioni dettagliate relative alla configurazione, fare riferimento al manuale di installazione per sterzo assistito/pilota automatico.

#4 Andare alla schermata di guida

1. Premere l'icona GUIDA VISTA VEICOLO , l'icona GUIDA VISTA CAMPO  o l'icona GUIDA REALVIEW .

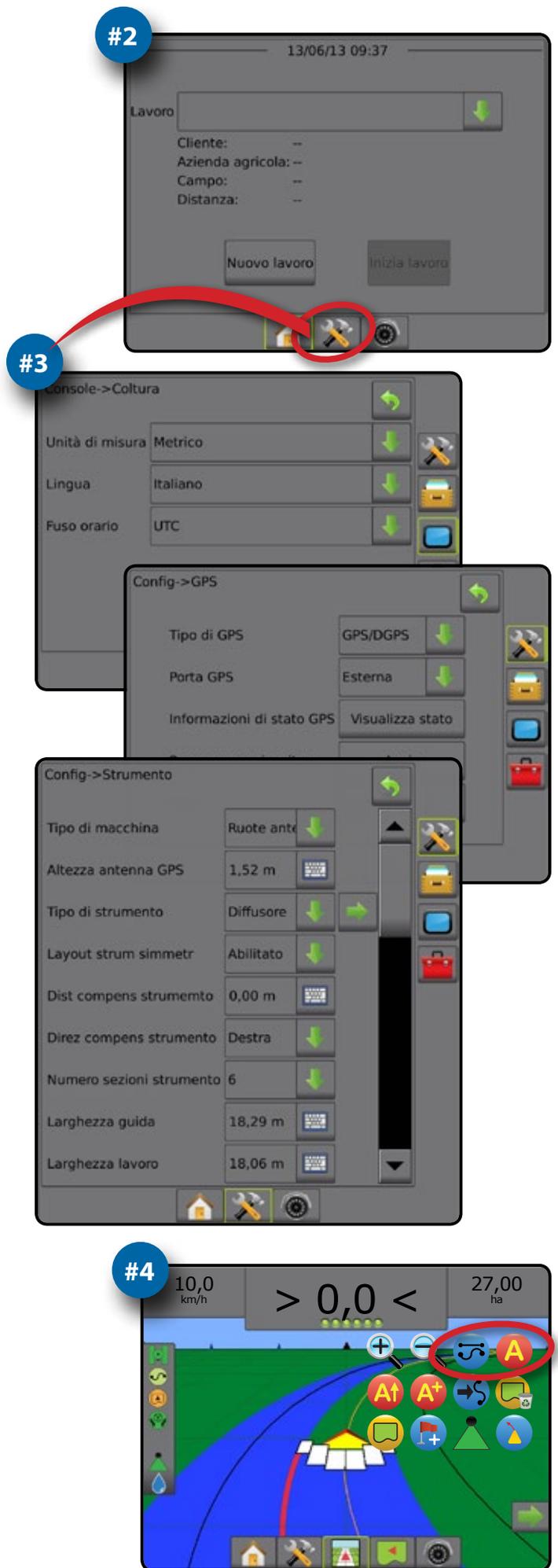
2. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.

Scegliere una modalità di guida

- ▶ Retta AB 
- ▶ Curva AB 
- ▶ Circolare 
- ▶ Ultimo Passaggio 
- ▶ Prossima Fila 

Segnare i punti A e B

Per stabilire una Linea di guida AB.



Sommario

CAPITOLO 1: PANORAMICA DEL SISTEMA 1

Aggiornamenti di prodotto disponibili 1

COMPONENTI DEL SISTEMA 1

Console Matrix Pro 570GS 1

Console Matrix Pro 840GS 2

Videocamera RealView® 2

Informazioni aggiuntive..... 2

 Accensione 2

 Spegnimento 2

 Sequenza di accensione 2

 Installazione consigliata dell'antenna 2

CONFIGURAZIONI 3

CAPITOLO 2: INTRODUZIONE 4

UTILIZZO BASE DELLO SCHERMO 4

 Icone inferiori 4

 Opzioni non disponibili quando è attivo un lavoro 4

 Colori dello schermo della console 5

 Avvisi e pop-up informativi 6

 Selezioni dai menu a tendina 6

 Scorrimento delle schermate 6

 Informazioni relative alle opzioni di configurazione 6

 Schermata per l'inserimento da tastiera..... 6

OPZIONI DEL MENU DI CONFIGURAZIONE UNITÀ 7

CAPITOLO 3: SCHERMATA INIZIALE/LAVORO 8

MODALITÀ SEMPLICE 9

 Nuovo lavoro 9

 Continua lavoro..... 9

 Chiudi lavoro 9

MODALITÀ AVANZATA 9

 Nuovo lavoro 9

 Inizia lavoro..... 9

 Chiudi lavoro 9

CAPITOLO 4: VISUALIZZAZIONE DI VIDEO A SCHERMO INTERO 10

CAPITOLO 5: CONFIGURAZIONE DEL SISTEMA 11

PANORAMICA 11

 Opzioni non disponibili quando è attivo un lavoro..... 12

PANORAMICA

INTRODUZIONE

SCHERMATA INIZIALE

SCHERMO INTERO

CONFIGURAZIONE

GUIDA

GPS

STRUMENTO

MONITORAGGIO DIMENS. GOCCIA

PANORAMICA
 INTRODUZIONE
 SCHERMATA INIZIALE
 SCHERMO INTERO
 CONFIGURAZIONE
 GUIDA
 GPS
 STRUMENTO
 MONITORAGGIO DIMENS. GOCCIA

	CONFIGURAZIONE	12
	Strumento	13
	<i>Tipo di strumento</i>	13
	Configurazione a sezione singola	13
	Configurazione SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra	14
	Barra luminosa	15
	Sterzo automatico/Pilota assistito	15
	<i>Sterzo assistito/pilota automatico non disponibile</i>	16
	Correzione inclinaz.	16
	<i>Livello campo non disponibile</i>	16
	<i>Correzione inclinaz non disponibile</i>	16
	GPS	17
	<i>PRN non mostrato</i>	17
	Video	17
	<i>Impostazione video non disponibile</i>	17
	Sensori	18
	<i>Sensori non disponibili</i>	18
	Sensori di pressione	18
	Monitoraggio dimensioni gocce	19
	<i>Monitoraggio dimensioni gocce non disponibile</i>	19
	GESTIONE DATI	20
	Dati lavoro	20
	<i>Dati lavoro non disponibili</i>	20
	Trasferisci	21
	Gestisci	21
	Report	22
	Opzioni	22
	Impostazioni macchina	23
	Trasferisci	24
	Gestisci	24
	Disponibilità delle impostazioni macchina	25
	CONSOLE	26
	Display	26
	Coltura	27
	Volume audio	27
	Modalità Demo	28
	Info	28
	STRUMENTI	29
	CAPITOLO 6: GUIDA	30
	Opzioni delle schermate di navigazione	31
	BARRA DI GUIDA	32
	Informazioni selezionabili	32
	Attività di navigazione e stato della barra	32
	BARRA DI STATO	33
	Schermate informative/di stato	33
	SCHERMATE DI NAVIGAZIONE	35
	Vista Veicolo	36

Vista campo	37
Guida RealView.....	38

MODALITÀ DI GUIDA 39

Guida retta AB	39
Guida curva AB	39
Guida circolare	39
Guida ultimo passaggio	39
Guida prossima fila	39
Nessuna guida	39

LINEE DI GUIDA 40

Linea di guida Guarda avanti in curva	40
Contrassegnare Punti A e B.....	40
Funzione Sposta A+	41
Funzione Prossima linea di guida	42
Linee di guida Ultimo passaggio	42
Linee di Guida prossima fila.....	43
Grado Azimut.....	43

CONTORNO DI APPLICAZIONE 44

RITORNO AL PUNTO 46

Contrassegnare un punto di ritorno	46
Eliminare il punto di ritorno.....	46
Guida a un punto di ritorno.....	46

BOOMPILOT 47

Sezione singola	47
Solo console	47
Con interruttore di lavoro On/Off facoltativo.....	47
Utilizzare l'interruttore di lavoro On/Off.....	47
Utilizzare la console.....	47
SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra.....	48
Solo console	48
Rate controller o cassetta di comando.....	48
Rate controller con Modulo di attivazione delle sezioni di barra interno.....	48
Interruttore di lavoro On/Off.....	48

ZOOM IN/OUT 49

Vista Veicolo.....	49
Vista campo	49

MODALITÀ PAN 49

OPZIONI SPECIFICHE DI REALVIEW 50

Opzioni di configurazione RealView.....	51
-----------------------------------------	----

CAPITOLO 7: GPS 52

GPS.....	52
Tipo di GPS.....	53
Porta GPS.....	53
Requisiti minimi per la configurazione di un ricevitore esterno.....	53

PANORAMICA

INTRODUZIONE

SCHEMATA INIZIALE

SCHEMO INTERO

CONFIGURAZIONE

GUIDA

GPS

STRUMENTO

MONITORAGGIO DIMENS. GOCCIA

Informazioni di stato GPS sulle schermate di guida	54
Requisiti GGA	54
Programmazione ricevitore	54
PRN	54
PRN alternativo	55
PRN non mostrato	55

CAPITOLO 8: CONFIGURAZIONE DELLO STRUMENTO 56

Tipo di strumento	56
-------------------------	----

UTILIZZO BASE DELLO SCHERMO 57

CONFIGURAZIONE A SEZIONE SINGOLA 58

Tipo di strumento In rettilineo	59
Tipo di strumento Diffusore TeeJet	59
Tipo di strumento Diffusore OEM	60

CONFIGURAZIONE SMARTCABLE O MODULO DI ATTIVAZIONE DELLE SEZIONI DELLA 61

Tipo di strumento In rettilineo	62
Tipo di strumento Diffusore TeeJet	63
Tipo di strumento Diffusore OEM	64
Tipo di strumento Sfalsate	64

REGOLAZIONE DELLA DISTANZA DI COMPENSAZIONE STRUMENTO 66

Calcolo di regolazione della compensazione GPS	66
Regolazione della compensazione dello strumento	67

IMPOSTAZIONI DI FABBRICA E GAMME 68

Sezione singola	68
SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra	68

CAPITOLO 9: MONITORAGGIO DIMENSIONI GOCCIA 70

CONFIGURAZIONE PER IL MONITORAGGIO DIMENSIONI GOCCIA 70

Sensori di pressione	70
Monitoraggio dimensioni goccia	71
<i>Monitoraggio dimensioni goccia non disponibile</i>	71
Abilita/Disabilita monitoraggio dimensioni goccia	71
Preimpostazione ugello	72
Ugello corrente	72

FUNZIONAMENTO DEL MONITORAGGIO DIMENSIONI GOCCIA 73

<i>Tabella delle dimensioni della goccia</i>	73
Barra di guida	73

Informazioni sulla sicurezza

TeeJet Technologies non è responsabile di danni o lesioni fisiche causate dal mancato rispetto delle istruzioni di sicurezza di seguito illustrate.

L'operatore del veicolo è responsabile del funzionamento in sicurezza dello stesso.

Matrix Pro GS associato a un qualsiasi dispositivo di sterzo assistito/pilota automatico non è progettato per sostituire l'operatore del veicolo.

Se Matrix Pro GS è in funzione, non allontanarsi dal veicolo.

Prima dell'accensione e durante il funzionamento, accertarsi che non vi siano persone o ostacoli nell'area intorno al veicolo.

Matrix Pro GS è progettato per supportare e migliorare l'efficienza durante il lavoro nel campo. Il conducente del veicolo è pienamente responsabile della qualità e dei risultati ottenuti.

Prima di circolare su strade pubbliche, disattivare o rimuovere qualsivoglia dispositivo di sterzo assistito/pilota automatico.

CAPITOLO 1: PANORAMICA DEL SISTEMA

Matrix Pro GS consente di gestire più moduli collegati, oltre che mappatura GPS, guida automatica, sistemi FieldPilot®, BoomPilot® e la raccolta di dati su una sola console grazie alla tecnologia CAN bus. Ciò permette di sostituire più console nella cabina del trattore con un unico sistema efficace.

Aggiornamenti di prodotto disponibili

- Pilota automatico FieldPilot®
- Sterzo assistito UniPilot®
- Controllo automatico della sezione della barra BoomPilot®
- Modulo Giroscopio pendenza
- Modulo Selezione video per un massimo di 8 videocamere
- Miglioramenti per ricevitore GPS esterno o antenna
- Fieldware® Link miglioramento dell'applicazione per l'organizzazione dei dati
- Kit interfaccia sensori di pressione per monitoraggio della dimensione della goccia

COMPONENTI DEL SISTEMA

Console Matrix Pro 570GS

Matrix Pro 570GS è progettato per garantire anni di funzionamento in condizioni operative normali. Un involucro protettivo a tenuta, in combinazione con coperchi in gomma per tutti i connettori garantisce che la polvere non provochi alcun problema di funzionamento. Sebbene spruzzi occasionali di acqua non danneggino l'unità, Matrix Pro 570GS non è progettato per operare direttamente sotto la pioggia. Accertarsi di non operare con Matrix Pro GS in condizioni di elevata umidità.

Figura 1-1: Parte anteriore e posteriore della console Matrix Pro 570GS



Console Matrix Pro 840GS

Matrix Pro 840GS è progettato per garantire anni di funzionamento in condizioni operative normali. Un involucro protettivo a tenuta, in combinazione con coperchi in gomma per tutti i connettori garantisce che la polvere non provochi alcun problema di funzionamento. Sebbene spruzzi occasionali di acqua non danneggino l'unità, Matrix Pro 840GS non è progettato per operare direttamente sotto la pioggia. Accertarsi di non operare con Matrix Pro GS in condizioni di elevata umidità.

Figura 1-2: Parte anteriore e posteriore della console Matrix Pro 840GS



Videocamera RealView®

La videocamera RealView di TeeJet Technologies consente di visualizzare le immagini sullo schermo dell'unità Matrix Pro GS. La videocamera può essere puntata in avanti per consentire la guida RealView su video, oppure può essere posizionata in modo tale da visualizzare altri aspetti operativi della vostra attrezzatura. La videocamera è provvista di una memoria RAM versatile, schermatura integrale dal sole, illuminazione a raggi infrarossi che consente la visione delle immagini anche in condizioni di buio.

Informazioni aggiuntive

Tutti i cambiamenti sono salvati automaticamente.

La console deve essere spenta e poi riaccesa quando si cambia o si collega un'apparecchiatura al sistema Matrix Pro GS.

Accensione

Premere il pulsante ACCENSIONE  per accendere la console.

Una volta acceso, Matrix Pro GS inizierà la sequenza di operazioni iniziali di accensione.

Spegnimento

Tenere premuto brevemente il pulsante di ACCENSIONE  fino a quando una schermata di conferma riconosce la modalità di spegnimento.

ATTENZIONE! Attendere 30 secondi prima di riavviare la console dopo lo spegnimento.

Sequenza di accensione

La console impiega circa 40 secondi per accendersi. Durante questo periodo sarà visualizzata una serie di schermate, i LED lampeggeranno e il livello di luminosità oscillerà. Una volta terminata la sequenza di accensione, sarà visualizzata la schermata iniziale.

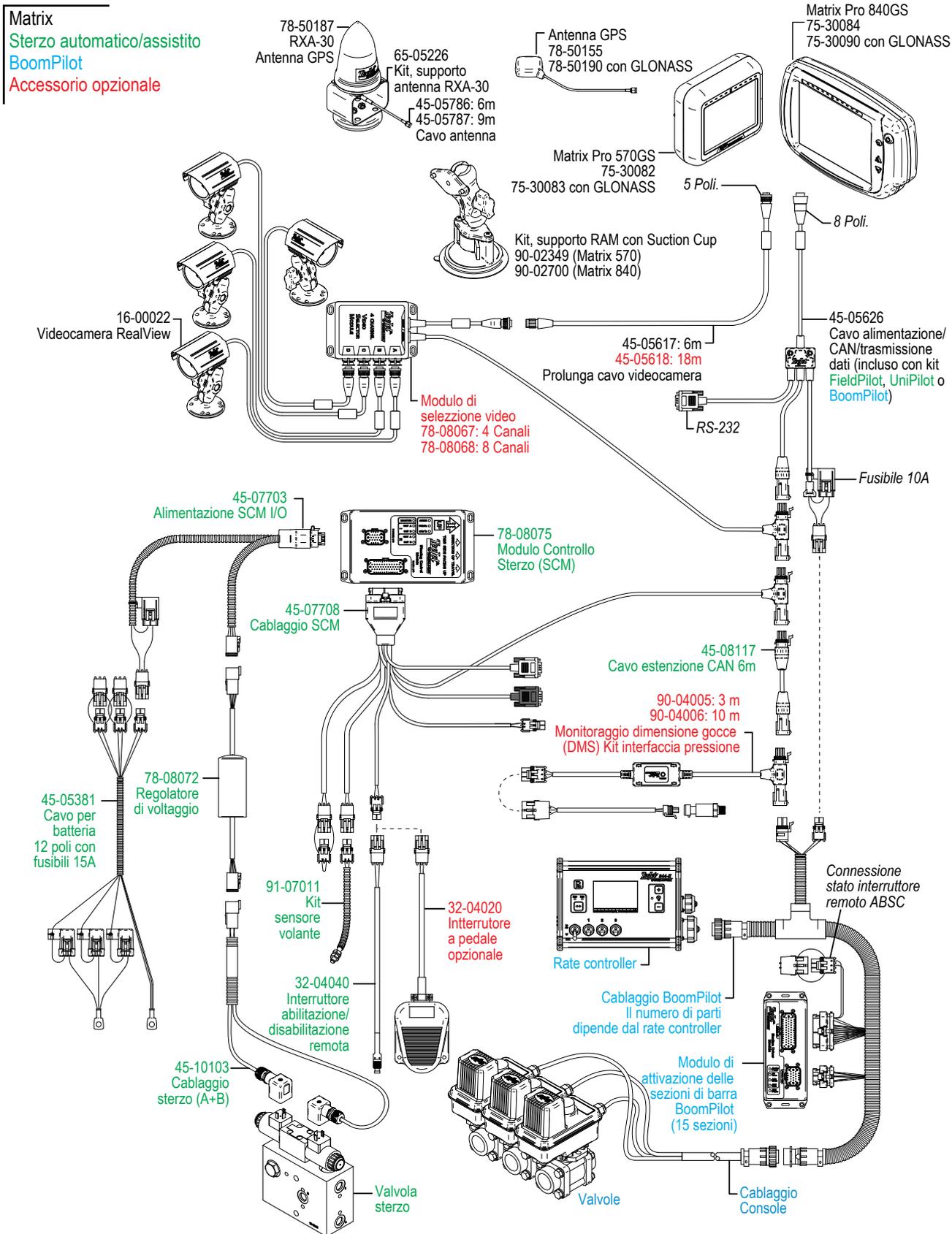
Installazione consigliata dell'antenna

L'antenna GPS deve essere montata il più avanti possibile sulla parte superiore della cabina su una superficie metallica di almeno 10 cm quadrati.

CONFIGURAZIONI

Il diagramma che segue illustra le configurazioni tipiche di Matrix Pro GS. Viste le diverse configurazioni possibili, questo diagramma deve essere utilizzato esclusivamente come riferimento.

Figura 1-3: Matrix Pro GS con VSM, videocamere RealView multiple, FieldPilot e BoomPilot



PANORAMICA

INTRODUZIONE

SCHEMATA INIZIALE

SCHEMA INTERNO

CONFIGURAZIONE

GUIDA

GPS

STRUMENTO

MONITORAGGIO DIMENS. GOCCIA

CAPITOLO 2: INTRODUZIONE

L'unità Matrix Pro GS può essere utilizzata come strumento per un singolo lavoro o come sistema avanzato per la gestione di più lavori. Indipendentemente dalla modalità su cui è impostata la console, le funzioni di base sono le stesse.

- Le diverse schermate e sotto-schermate sono accessibili attraverso le icone inferiori e laterali
- Gli avvisi o i pop-up informativi illustrano all'operatore le attività della console e i dettagli delle funzioni di configurazione o guida
- È possibile impostare facilmente le opzioni di configurazione attraverso i menu a tendina o le schermate di inserimento da tastiera

Per trovare rapidamente una funzione di configurazione, consultare il grafico relativo alla struttura del menu di configurazione dell'unità.

UTILIZZO BASE DELLO SCHERMO

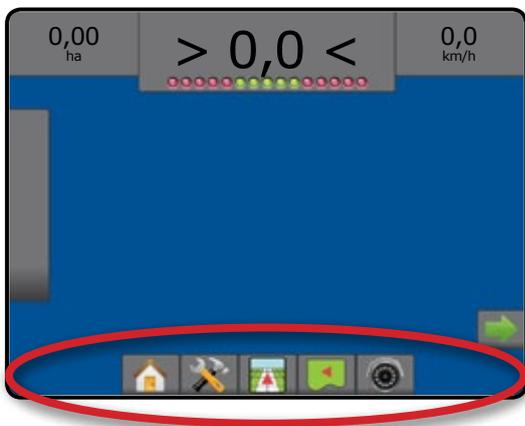
Icone inferiori

Le icone inferiori sono sempre disponibili sullo schermo. Queste icone consentono di accedere ai lavori, alle opzioni di configurazione e alla navigazione.

-  Schermata iniziale/Lavoro
-  Configurazione unità
-  Guida Vista Veicolo
-  Guida Vista Campo
-  Guida RealView o visualizzazione di video a schermo intero da videocamera RealView

NOTA: le opzioni di Guida RealView sono disponibili esclusivamente con una videocamera installata sul sistema.

Figura 2-1: Icone inferiori



Opzioni non disponibili quando è attivo un lavoro

Quando un lavoro è attivo determinate opzioni di configurazione non sono disponibili. Per conoscere quali opzioni non sono accessibili, consultare il grafico relativo alla struttura del menu di configurazione dell'unità.

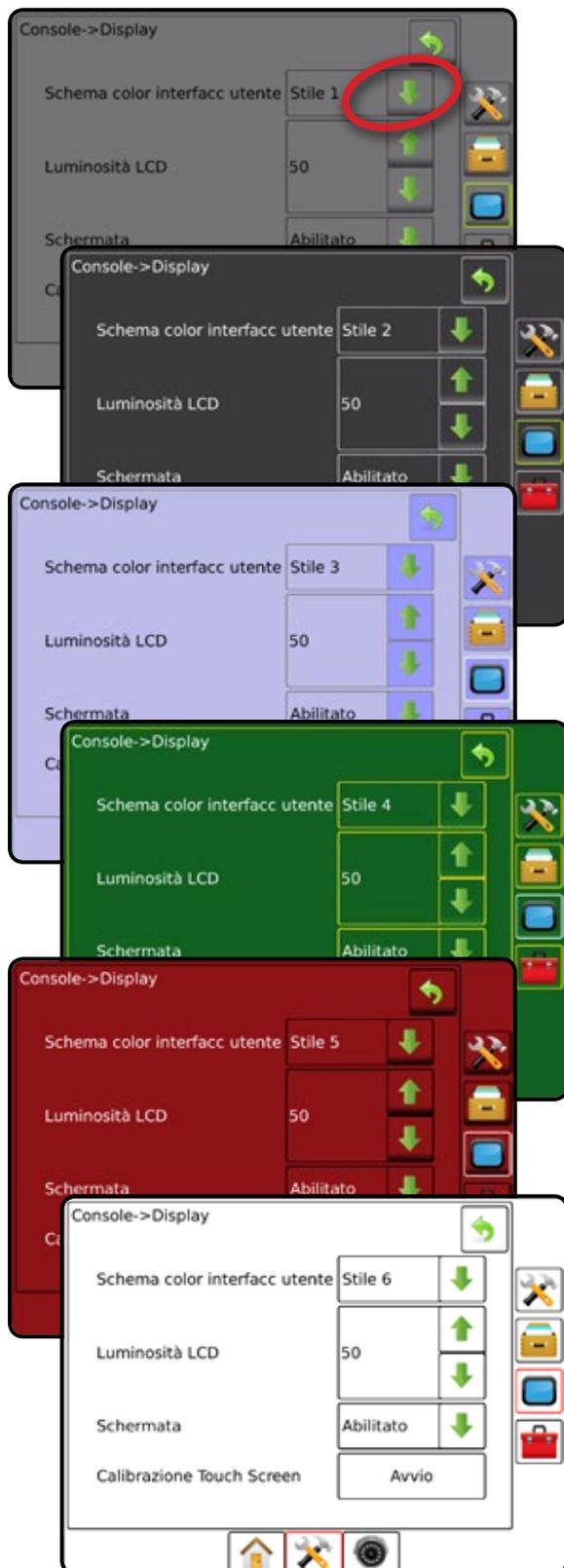
Figura 2-2: Esempi di opzioni non disponibili



Colori dello schermo della console

La console è disponibile in sei schemi di colori. Dal tasto inferiore di configurazione dell'unità, premere l'icona laterale CONSOLE e inserire le opzioni relative al **Display**. Premere la freccia GIÙ per accedere alle opzioni relative allo Schema colori per selezionare la modalità di colori.

Figura 2-3: Schemi colori

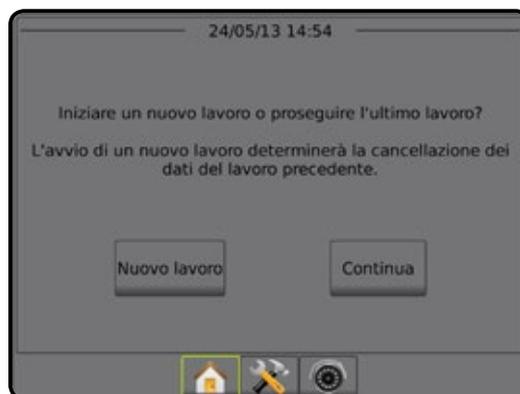


Modalità semplice o avanzata

Per passare dalla modalità semplice a quella avanzata e viceversa, consultare il capitolo di configurazione Gestione dati->opzioni.

Nella modalità semplice, è disponibile un solo lavoro alla volta. Sulla schermata iniziale sono visualizzate solo l'area delimitata e le aree di copertura. È possibile salvare in Report il solo lavoro corrente. L'uso con Fieldware Link non è disponibile.

Figura 2-4: Schermata iniziale della modalità semplice



Nella modalità avanzata, sono disponibili più lavori alla volta. Sulla schermata iniziale sono visualizzati nomi cliente, azienda agricola, campo e lavoro, area delimitata, aree di copertura e distanza dal lavoro selezionato. Tra i nomi, solo il nome del lavoro può essere inserito utilizzando la console. Tutti i lavori salvati possono essere convertiti in un file PDF, SHP o KML in Dati->Report. Con Fieldware Link, un operatore può inserire i dati relativi al cliente, all'azienda agricola e al campo, nonché copiare/modificare i lavori per riutilizzare i contorni e le linee di guida. È possibile inserire con Fieldware Link le sole informazioni sul cliente, sull'azienda agricola e sul campo.

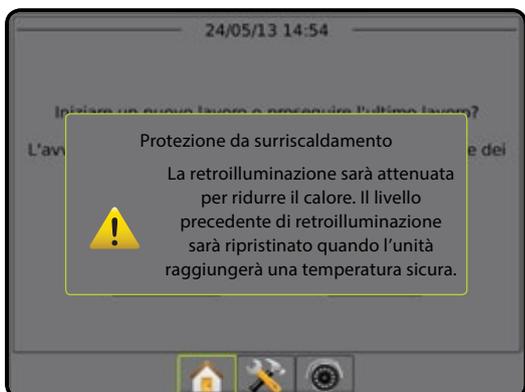
Figura 2-5: Schermata iniziale della modalità avanzata



Avvisi e pop-up informativi

Viene visualizzato per circa cinque (5) secondi un pop-up o una finestra informativa. Per rimuovere la finestra informativa, toccare in qualsiasi punto dello schermo.

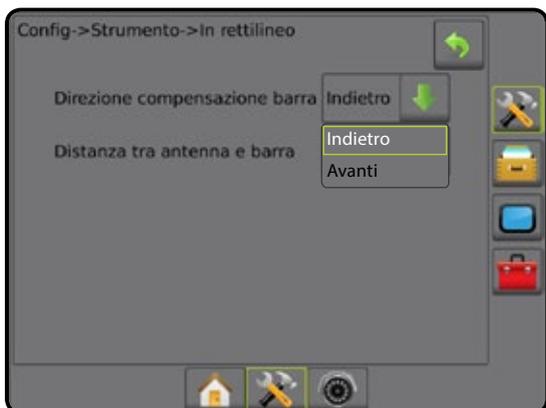
Figura 2-6: Schermate informative



Selezioni dai menu a tendina

Premere la freccia GIÙ ↓ per accedere alle opzioni. Utilizzare le frecce SU/GIÙ ▲/▼ o, se necessario, la barra di scorrimento, per passare da una voce all'altra all'interno dell'elenco. Selezionare l'opzione adeguata. Per chiudere l'elenco senza selezionare alcuna opzione, toccare qualsiasi punto dello schermo al di fuori del menu a tendina.

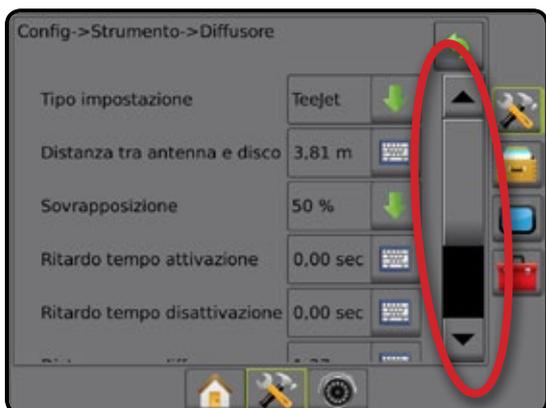
Figura 2-7: Esempio di menu a tendina



Scorrimento delle schermate

Alcune schermate presentano più informazioni o opzioni visibili oltre alla schermata corrente. Utilizzare le frecce SU/GIÙ ▲/▼ o la barra laterale per accedere alle opzioni o informazioni aggiuntive non attualmente visibili sullo schermo.

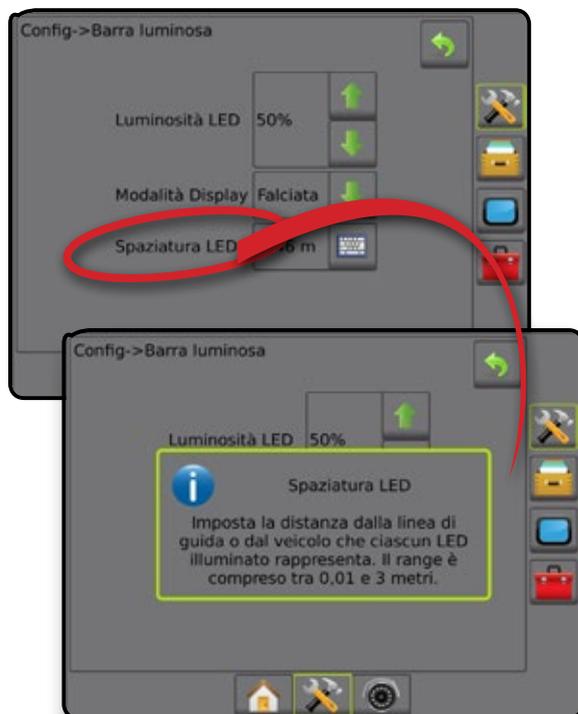
Figura 2-8: Esempio di scorrimento delle schermate



Informazioni relative alle opzioni di configurazione

Premere sull'icona o sul nome delle opzioni di qualsiasi voce di configurazione per visualizzare la relativa definizione e una gamma di valori. Per rimuovere la finestra di informazione, premere qualsiasi punto dello schermo.

Figura 2-9: Esempio di finestra di testo di informazione

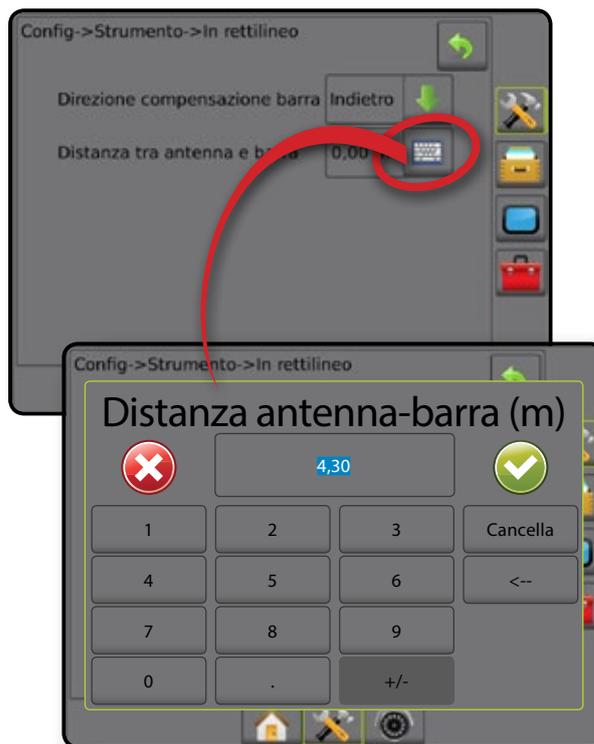


Schermata per l'inserimento da tastiera

Premere l'icona TASTIERINO. Utilizzare il tastierino numerico per inserire un valore.

Premere l'icona ACCETTA ✓ per salvare le impostazioni o l'icona CANCELLA ✗ per chiudere il tastierino numerico senza salvare.

Figura 2-10: Esempio di tastiera



OPZIONI DEL MENU DI CONFIGURAZIONE UNITÀ

🔧 Configurazione (pagina 12)			
Strumento	Tipo di macchina	✗	
	Altezza antenna GPS	✗	
	Tipo di strumento	✗	
	Layout strumento simmetrico	✗	
	Distanza compens strumento	✗	
	Direzione compens strumento	✗	
	Numero di sezioni strumento	✗	
	Larghezza guida	✗	
	Larghezza applicazione/lavoro	✗	
	Avviso area applicato	✓	
	Modalità In rettilineo	Direzione scostamento braccio	✗
		Distanza tra antenna e barra	✗
		Sovrapposizione Ritardo di attivazione/disattivazione	✓ ✓
	Modalità diffusore	Tipo di configurazione: TeeJet	✗
		• Distanza tra antenna e disco	✗
• Sovrapposizione		✓	
• Ritardo di attivazione/ disattivazione		✓	
• Distanza di compensazione dal sezione		✗	
• Scostamento sezione		✗	
• Lunghezze sezione		✗	
Tipo di configurazione: OEM		✗	
• Distanza tra antenna e disco		✗	
• Distanza iniziale/finale		✗	
• Compensazioni di sezione iniziale/finale	✗		
Modalità Sfalsate	Direzione di compensazione sezione 1	✗	
	Da antenna a sezione 1	✗	
	Sovrapposizione	✓	
	Ritardo di attivazione/disattivazione	✓	
	Compensazioni di sezione	✗	
Sterzo automatico/ Pilota assistito	– Abilitato/Disabilitato	✓	
	Impostazione valvola	Tipo di valvola	✗
		Frequenza valvola	✗
		Ciclo di lavoro minimo sinistra/destra	✗
		Ciclo di lavoro massimo	✗
	Impostazioni sterzata	Regolazione sterzata approssimativa	✓
		Regolazione sterzata di precisione	✓
		Banda morta In avanti	✓ ✓
	– Test valvola	✗	
	– Diagnostica valvola	✗	
– Opzioni	Sensori del volante	✗	
Sensori d'angolo sterzata	Abilita	✗	
	Calibrazione sensori	✓	
	Calibrazione in linea	✓	
Correzione inclinaz	– Abilitato/Disabilitato	✓	
	– Livello campo	✓	
Barra luminosa	Luminosità LED	✓	
	– Modalità Display	✓	
	– Spaziatura LED	✓	
GPS	Tipo di GPS	✗	
	Porta GPS	✗	
	– Informazioni di stato GPS	✓	
	Ricevitore programma PRN	✗ ✗	

🔧 Configurazione (pagina 12)			
Video	– Videocamera	✓	
Sensori	– Pressione:	Pressione nominale massima	✓
		Allarme di bassa pressione	✓
		Allarme di alta pressione	✓
Monitoraggio dimensioni gocce	– Abilitato/Disabilitato Selezione ugello	✓	

📁 Gestione dati (pagina 20)			
Dati lavoro	– Trasferisci	Esporta Importa Elimina	✗ ✗ ✗
	– Gestisci	Nuovo Copia Elimina	✗ ✗ ✗
	Report	Salva PDF Salva KML Salva SHP Salva tutti i tipi	✗ ✗ ✗ ✗
Opzioni	– Modalità lavoro		✗
Impostazioni macchina	– Trasferisci	Esporta Importa Elimina	✓ ✓ ✓
	– Gestisci	Nuovo Copia Elimina Salva Carica	✓ ✓ ✓ ✓ ✗

📺 Impostazioni console (pagina 26)			
Display	– Schema colori interfaccia utente		✗
	– Luminosità LCD		✓
	– Schermata		✓
	– Calibrazione schermo		✓
Coltura	– Unità		✓
	– Lingua Fuso orario		✓ ✓
Volume audio	– Volume audio		✓
Modalità Demo	– Avvio		✓
Info	– Informazioni sul sistema		✓
	– Codice QR - collegamento diretto al manuale di istruzioni		✓
	– Salva informazioni sul sistema		✓

📁 Strumenti (pagina 29)		
Extra	– Calcolatrice Convert. unità di mis.	✓ ✓

✓ Disponibile durante un lavoro attivo

✗ Non disponibile durante un lavoro attivo

PANORAMICA

INTRODUZIONE

SCHEMATA INIZIALE

SCHEMMA INTERNO

CONFIGURAZIONE

GUIDA

GPS

STRUMENTO

MONITORAGGIO DIMENS. GOCCIA

CAPITOLO 3: SCHERMATA INIZIALE/LAVORO

Una volta terminata la sequenza di accensione, sarà visualizzata la schermata iniziale con l'opzione per iniziare un nuovo lavoro o continuare un lavoro esistente.

Accertarsi che il GPS sulla console sia attivo prima di iniziare o continuare un lavoro.

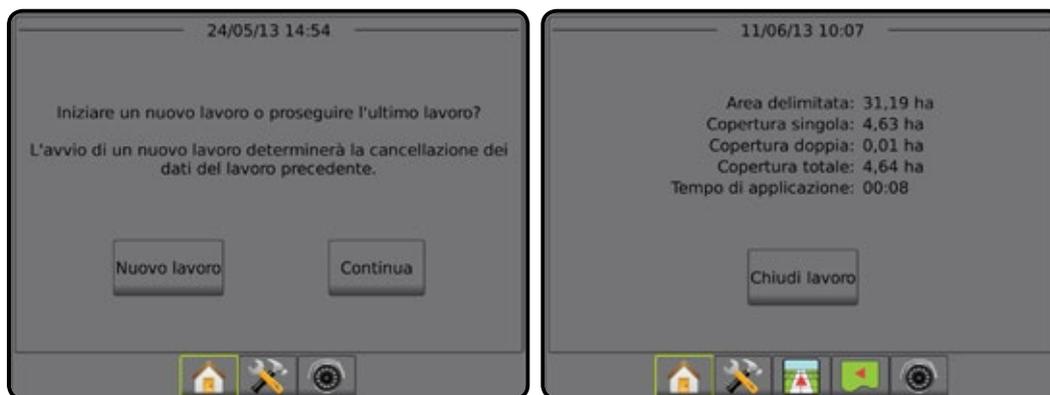
Prima di iniziare un lavoro, è necessario configurare la macchina in uso e i relativi componenti. Una volta attivato un lavoro, non è possibile modificare determinate opzioni di configurazione. Per maggiori informazioni, consultare il grafico relativo alla struttura del menu di configurazione dell'unità nel capitolo Introduzione.

Per passare dalla modalità semplice a quella avanzata e viceversa, consultare il capitolo di configurazione Gestione dati -> Opzioni.

Modalità semplice

Nella modalità semplice, è disponibile un solo lavoro alla volta. Sulla schermata iniziale sono visualizzate solo l'area delimitata, le aree di copertura e il tempo di applicazione. È possibile salvare in Report il solo lavoro corrente. L'uso con Fieldware Link non è disponibile.

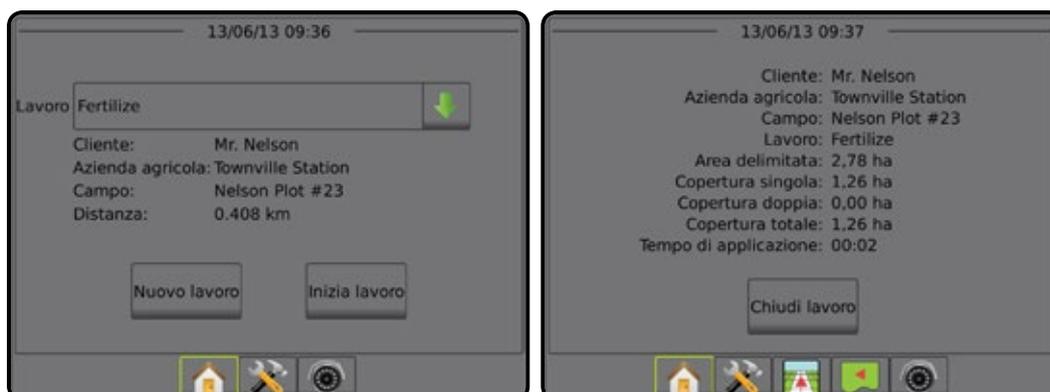
Figura 3-1: Schermata iniziale della modalità semplice



Modalità avanzata

Nella modalità avanzata, sono disponibili più lavori alla volta. Sulla schermata iniziale sono visualizzati nomi cliente, azienda agricola, campo e lavoro, area delimitata, aree di copertura, tempo di applicazione e distanza dal lavoro selezionato. Tra i nomi, solo il nome del lavoro può essere inserito utilizzando la console. Tutti i lavori salvati possono essere convertiti in un file PDF, SHP o KML in Dati->Report. Con Fieldware Link, un operatore può inserire i dati relativi al cliente, all'azienda agricola e al campo, nonché copiare/modificare i lavori per riutilizzare i contorni e le linee di guida. È possibile inserire con Fieldware Link le sole informazioni sul cliente, sull'azienda agricola e sul campo.

Figura 3-2: Schermata iniziale della modalità avanzata



MODALITÀ SEMPLICE

Una volta terminata la sequenza di accensione, sarà visualizzata la schermata iniziale con l'opzione per iniziare un nuovo lavoro o continuare un lavoro esistente.

Accertarsi che il GPS sulla console sia attivo prima di iniziare o continuare un lavoro.

Nuovo lavoro

L'avvio di un nuovo lavoro determinerà la cancellazione dei dati del lavoro precedente.

Per iniziare un nuovo lavoro:

1. Dalla schermata iniziale , premere **Nuovo lavoro**.

La console passerà a Vista Veicolo.

Continua lavoro

Il pulsante Continua non è disponibile quando il lavoro corrente è distante più di due (2) Zone UTM.

Per continuare il lavoro esistente:

1. Dalla schermata iniziale , premere **Continua**.

La console passerà a Vista Veicolo e inizierà a fornire le informazioni di navigazione.

Chiudi lavoro

Per chiudere un lavoro:

1. Dalla schermata iniziale , premere **Chiudi lavoro**.

Per creare un report del lavoro quando si chiude un lavoro:

1. Inserire una memoria USB nella porta USB della console.
2. Dalla schermata iniziale , premere **Chiudi lavoro**.
3. Selezionare:
 - ▶ Sì: per creare un report dell'ultimo lavoro
 - ▶ No: per ritornare alla schermata iniziale senza salvare

MODALITÀ AVANZATA

Una volta terminata la sequenza di accensione, sarà visualizzata la schermata iniziale con l'opzione per iniziare un nuovo lavoro o continuare un lavoro esistente.

Accertarsi che il GPS sulla console sia attivo prima di iniziare o continuare un lavoro.

Nuovo lavoro

L'avvio di un nuovo lavoro determinerà la cancellazione dei dati del lavoro precedente.

Per iniziare un nuovo lavoro:

1. Dalla schermata iniziale , premere **Nuovo lavoro**.

2. Premere:

- ▶ Sì: per generare un nome automaticamente
- ▶ No: per inserire un nome utilizzando la tastiera su schermo.

È possibile inserire con Fieldware Link le informazioni sul cliente, sull'azienda agricola e sul campo.

La console passerà a Vista Veicolo.

Inizia lavoro

Matrix Pro è programmato con lo strumento Ricerca campo per aiutare l'operatore a trovare il lavoro più vicino alla posizione del veicolo. Con GPS acquisito, l'elenco di selezione dei lavori sarà aggiornato ogni dieci secondi. Durante l'aggiornamento, l'elenco di lavori è ordinato in base alla distanza e i due lavori più vicini sono visualizzati in cima all'elenco. I lavori restanti sono elencati di seguito a questi.

Il pulsante Inizia lavoro non è disponibile e la distanza indicherà "Fuori range" quando il lavoro corrente è distante più di due (2) Zone UTM. La distanza indicherà "Nessun dato" quando il lavoro corrente non ha informazioni registrate.

Per continuare il lavoro esistente:

1. Dalla schermata iniziale , premere la freccia GIÙ  per accedere all'elenco di lavori salvati nella console.
2. Selezionare il nome del lavoro da iniziare/continuare.
3. Premere **Inizia lavoro**.

La console passerà a Vista Veicolo e inizierà a fornire le informazioni di navigazione.

Chiudi lavoro

Per chiudere un lavoro:

1. Dalla schermata iniziale , premere **Chiudi lavoro**.

Per creare un report del lavoro quando si chiude un lavoro:

1. Inserire una memoria USB nella porta USB della console.
2. Dalla schermata iniziale , premere **Chiudi lavoro**.
3. Selezionare:
 - ▶ Sì: per creare un report dell'ultimo lavoro
 - ▶ No: per ritornare alla schermata iniziale senza salvare

CAPITOLO 4: VISUALIZZAZIONE DI VIDEO A SCHERMO INTERO

La visualizzazione di video a schermo intero RealView consente di visualizzare immagini video in tempo reale. È possibile visualizzare i feed video e impostare le videocamere anche senza GPS disponibili. Le opzioni per la Guida RealView non sono disponibili in questa schermata.

Qualora sia installato sul sistema un Modulo di selezione video (VSM), sono disponibili due (2) opzioni:

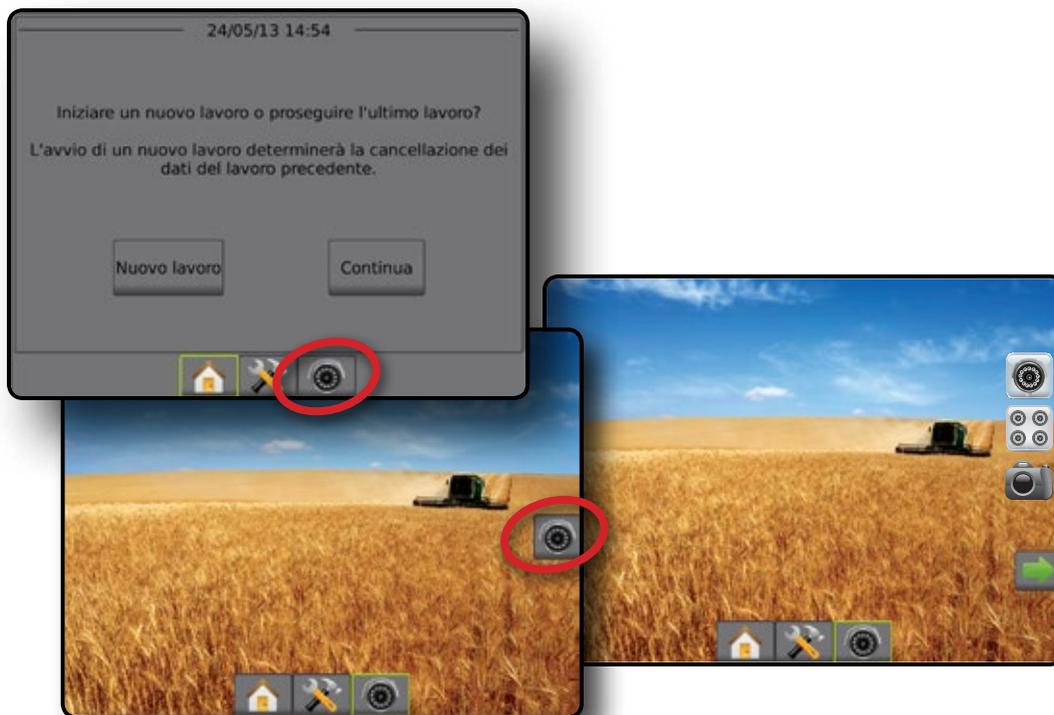
- ▶ Vista da videocamera singola  : è possibile selezionare una (1) delle otto (8) videocamere per modificare la visualizzazione dell'immagine video.
- ▶ Vista da più videocamere  : è possibile selezionar uno (1) dei due (2) gruppi di quattro (4) videocamere (A/B/C/D o E/F/G/H) per suddividere lo schermo in quattro parti separate.

È inoltre disponibile:

- ▶ Istantanea della videocamera RealView  : salva un'istantanea della vista corrente sulla schermata su una memoria USB

1. Premere l'icona inferiore VISUALIZZAZIONE VIDEO A SCHERMO INTERO DA VIDEOCAMERA REALVIEW .

Figura 4-1: Visualizzazione video a schermo intero da videocamera RealView



CAPITOLO 5: CONFIGURAZIONE DEL SISTEMA

La configurazione del sistema consente di configurare la console, la macchina e i relativi componenti. Sono presenti quattro icone laterali: Configurazione macchina/strumento, Gestione dati, Impostazioni console e Strumenti.

PANORAMICA

Sono presenti quattro icone laterali:



Configurazione macchina/strumento

- Strumento (in rettilineo, diffusore, sfalsate)
- Barra luminosa
- Sterzo automatico/Pilota assistito (impostazione valvola, impostazioni sterzata, test valvola, diagnostica valvola, sensori del volante, sensori d'angolo di sterzata)
- Correzione inclinaz
- GPS
- Configurazione video
- Sensori (monitoraggio pressione)
- Monitoraggio dimensioni gocce



Gestione dati

- Dati lavoro (trasferisci, gestisci)
- Report
- Opzioni: Modalità lavoro
- Impostazioni macchina (trasferisci, gestisci)



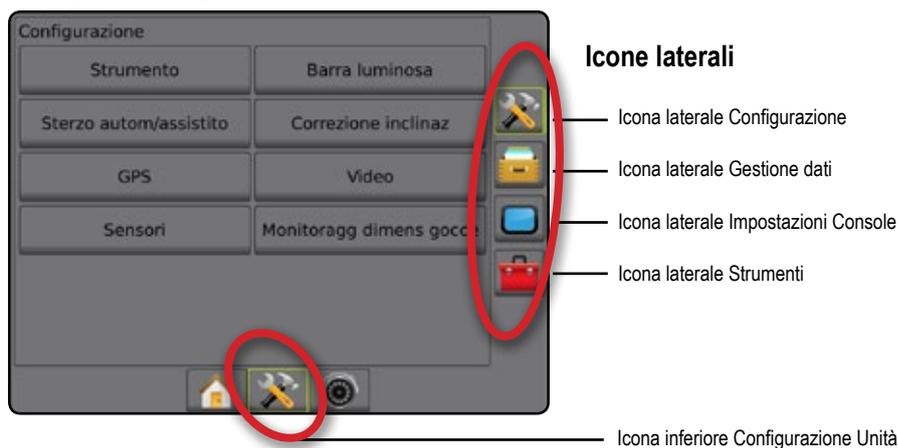
Impostazioni console

- Display
- Coltura
- Volume audio
- Modalità Demo
- Informazioni sul sistema



Strumenti (calcolatrice, convertitore di unità di misura)

Figura 5-1: Opzioni di configurazione



Opzioni non disponibili quando è attivo un lavoro

Quando un lavoro è attivo determinate opzioni di configurazione non sono disponibili. Per conoscere quali opzioni non sono accessibili, consultare il grafico relativo alla struttura del menu di configurazione dell'unità.

Figura 5-2: Esempi di opzioni non disponibili



CONFIGURAZIONE

L'opzione Configurazione viene utilizzata per configurare lo strumento, la barra luminosa, il sterzo automatico/Pilota assistito, la correzione della pendenza, il GPS, i video, i sensori e il monitoraggio delle dimensioni della gocce.

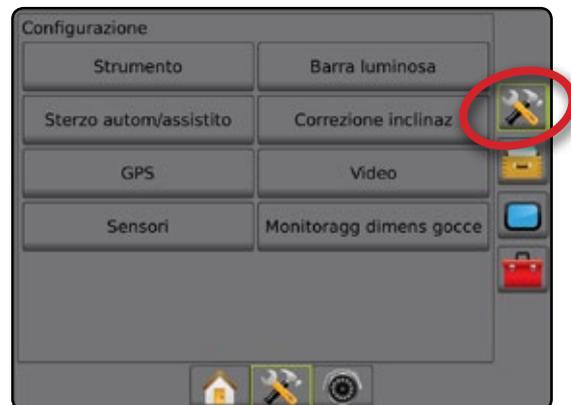
NOTA: la disponibilità delle funzionalità varierà in base ai dispositivi disponibili sul sistema Matrix Pro GS.

1. Premere l'icona inferiore CONFIGURAZIONE UNITÀ .
2. Premere la scheda laterale CONFIGURAZIONE .
3. Selezionare tra:

- ▶ Strumento: utilizzare questa opzione per impostare tipo di macchina, altezza dell'antenna GPS, tipo di strumento, layout strumento simmetrico, distanza/direzione compensazione strumento, numero di sezioni dello strumento, larghezza guida, larghezza lavoro/ applicazione e tempi di allarme dell'area applicata.
 - In modalità In rettilineo: direzione scostamento braccio, distanza antenna-barra, percentuale di sovrapposizione, ritardo di attivazione e ritardo di disattivazione
 - In modalità Diffusore: TeeJet: distanza tra antenna e disco, percentuale di sovrapposizione, ritardo di attivazione, ritardo di disattivazione, distanza di compensazione dal sezione, distanze di compensazioni di sezione e lunghezze sezione
 - In modalità Diffusore: OEM: distanza tra antenna e disco, distanza iniziale, distanza finale, compensazione sezioni iniziali e compensazione sezioni finali
 - In modalità Sfalsate: direzione di compensazione sezione 1, distanza tra antenna e sezione 1, percentuale di sovrapposizione, ritardo di attivazione, ritardo di disattivazione e scostamenti sezione
- ▶ Barra luminosa: utilizzare questa opzione per impostare luminosità LED, modalità di visualizzazione e spaziatura LED
- ▶ Sterzo automatico/Pilota assistito: utilizzare questa opzione per abilitare/disabilitare sterzo assistito/pilota automatico così come per stabilire le impostazioni valvola, impostazioni sterzata e impostazioni sensori d'angolo di sterzata, per eseguire i test della valvola o la diagnostica della valvola

- ▶ Correzione inclinaz: utilizzare questa opzione per abilitare/disabilitare e calibrare il modulo giroscopio pendenza e correggere la stessa per applicazioni su colline o terreni declivi.
- ▶ GPS: utilizzare questa opzione per impostare tipo di GPS, porta e PRN così come per visualizzare le informazioni di stato del GPS
- ▶ Video: utilizzare questa opzione per configurare videocamere individuali
- ▶ Sensore: utilizzare questa opzione per definire le impostazioni dei sensori di pressione
- ▶ Monitoraggio dimensioni gocce: utilizzare questa opzione per abilitare/disabilitare e impostare gli ugelli preimpostati e attuali

Figura 5-3: Opzioni di configurazione



Strumento

La configurazione dello strumento consente di regolare le diverse impostazioni associate alle modalità In rettilineo, modalità Diffusore o modalità Sfalsate. Per istruzioni dettagliate, consultare il capitolo Strumento nel presente manuale.

Le impostazioni variano in base alla presenza di uno SmartCable o di un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM).

Tipo di strumento

Il tipo di strumento definisce il modello di applicazione che si avvicina maggiormente al sistema in uso.

- In modalità In rettilineo: le sezioni della barra non hanno lunghezza e si trovano su una linea a distanza fissa dall'antenna.
- In modalità Diffusore: una linea virtuale viene creata in linea con i dischi di consegna da cui la sezione o le sezioni dell'applicazione possono variare in lunghezza e possono essere a distanze diverse dalla linea
- In modalità Sfalsate: una linea virtuale viene creata in linea con la sezione 1 da cui la sezione o le sezioni dell'applicazione non hanno lunghezza e possono essere a distanze diverse dall'antenna

Figura 5-4: Tipo di strumento: In rettilineo

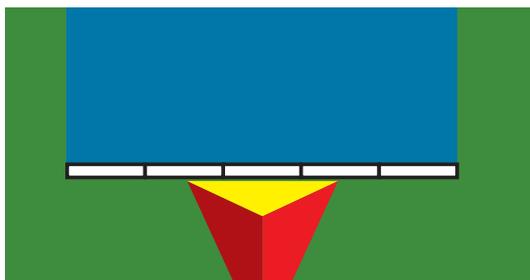


Figura 5-5: Tipo di strumento: Diffusore

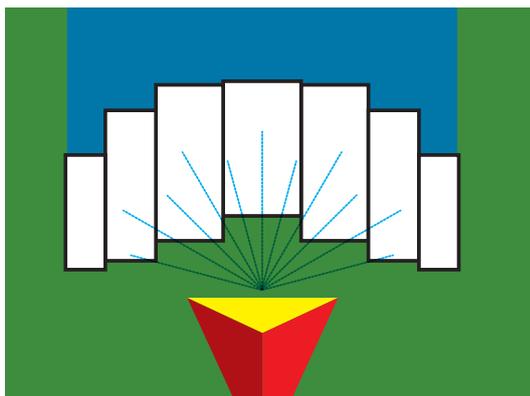
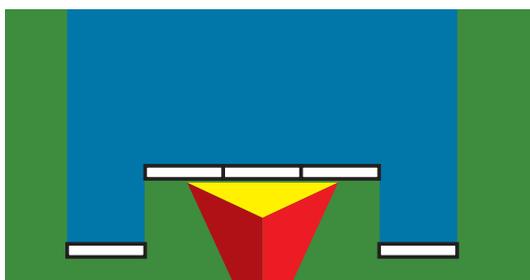


Figura 5-6: Tipo di strumento: Sfalsate



Configurazione a sezione singola

La configurazione a sezione singola è utilizzata quando non è presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM) sul sistema. La barra intera o l'area di consegna viene considerata come un'unica sezione.

NOTA: per maggiori informazioni sulle fasi di configurazione, consultare il capitolo Configurazione SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM) in base a quale dei due elementi è presente.

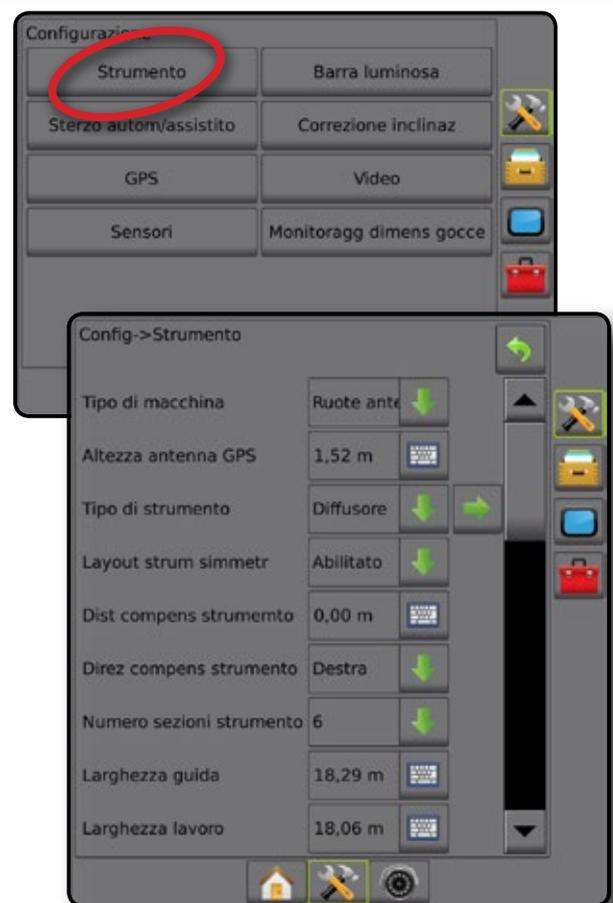
1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Strumento**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo di macchina: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di macchina che si avvicina maggiormente alla macchina in uso.
 - ▶ Altezza dell'antenna GPS: utilizzare questa opzione per misurare l'altezza dell'antenna da terra
 - ▶ Tipo di strumento: utilizzare questa opzione per selezionare il layout delle sezioni per la posizione del prodotto applicato.
 - ▶ Distanza compens strumento: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'asse della macchina al centro dello strumento
 - ▶ Direzione compens strumento: direzione dall'asse della macchina al centro dello strumento guardando verso la direzione di avanzamento della macchina
 - ▶ Larghezza guida: utilizzare questa opzione per inserire la distanza tra le linee di guida
 - ▶ Larghezza applicazione [tipo di strumento In rettilineo]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza totale dello strumento
 - ▶ Larghezza lavoro [tipo di strumento Diffusore]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza totale dello strumento
 - ▶ Avviso area applicata: utilizzare questa opzione per impostare un avviso che segnala quando si esce da un'area applicata o vi si entra.
4. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA  per impostare le opzioni del tipo di strumento specifico selezionato.

Figura 5-7: Strumento



- ▶ Layout strumento simmetrico: utilizzare questa opzione per stabilire se le sezioni sono appaiate e hanno gli stessi valori di larghezza, compensazione e lunghezza
 - ▶ Distanza compens strumento: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'asse della macchina al centro dello strumento
 - ▶ Direzione compens strumento: direzione dall'asse della macchina al centro dello strumento guardando verso la direzione di avanzamento della macchina
 - ▶ Numero di sezioni strumento: utilizzare questa opzione per selezionare il numero di sezioni dello strumento
 - ▶ Larghezza guida: utilizzare questa opzione per inserire la distanza tra le linee di guida
 - ▶ Larghezza applicazione [tipo di strumento In rettilineo o tipo di strumento Sfalsate]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza totale di tutte le sezioni dello strumento
 - ▶ Larghezza lavoro [tipo di strumento Diffusore]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza totale di tutte le sezioni dello strumento
4. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡ per impostare le opzioni del tipo di strumento specifico selezionato.

Figura 5-8: Strumento



Configurazione SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra

La configurazione SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra è utilizzata quando è presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM) sul sistema. La barra o l'area di consegna può essere inserita fino a 15 sezioni. Ogni sezione può variare per larghezza e, nella modalità Diffusore, può variare per lunghezza. Ulteriori opzioni disponibili con un SDM includono sovrapposizione applicazione, ritardo applicazione e modalità Sfalsate.

NOTA: per maggiori informazioni sulle fasi di configurazione, consultare il capitolo "Configurazione a sezione singola" se non sono presenti né uno SmartCable né un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM).

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE [Icon].
2. Premere **Strumento**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo di macchina: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di macchina che si avvicina maggiormente alla macchina in uso.
 - ▶ Altezza dell'antenna GPS: utilizzare questa opzione per misurare l'altezza dell'antenna da terra
 - ▶ Tipo di strumento: utilizzare questa opzione per selezionare il layout delle sezioni per la posizione del prodotto applicato.

Barra luminosa

La funzione Configurazione della barra luminosa è utilizzata per configurare la luminosità dei LED, la modalità di visualizzazione e la spaziatura LED.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Barra luminosa**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Luminosità LED: utilizzare questa opzione per regolare la luminosità dei LED
 - ▶ Modalità Display: utilizzare questa opzione per determinare se la barra luminosa rappresenta la falciata o il veicolo. Quando impostati su "falciata", i LED rappresentano la posizione della linea di guida e il LED in movimento rappresenta il veicolo. Quando impostato su "veicolo", il LED centrale rappresenta la posizione del veicolo e il LED in movimento rappresenta la linea di guida.
 - ▶ Spaziatura LED: utilizzare questa opzione per impostare la distanza dalla linea di guida o dal veicolo che ciascun LED illuminato rappresenta.
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 5-9: Barra luminosa



Sterzo automatico/Pilota assistito

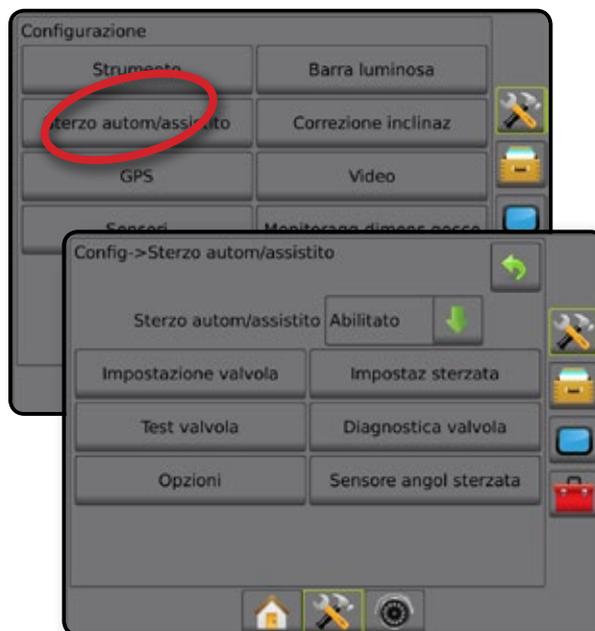
Quando è presente un Modulo controllo sterzo (SCM), le opzioni di sterzo assistito/pilota automatico saranno disponibili. Per informazioni dettagliate relative alla configurazione, fare riferimento al manuale di installazione per sterzo assistito/pilota automatico.

NOTA: potrebbe essere necessario un aggiornamento del software SCM quando si passa a una versione aggiornata di Matrix Pro GS da sistemi Matrix precedenti. Per visualizzare le informazioni sulla versione del software, vedere Console->schermata Info.

La Configurazione del sterzo automatico/pilota assistito viene utilizzata per abilitare/disabilitare il pilota automatico/lo sterzo assistito, nonché per configurare l'impostazione della valvola, le impostazioni dello sterzo, il test sulla valvola, la diagnostica della stessa e i sensori d'angolo di sterzata.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Sterzo automatico/assistito**.
3. Selezionare se pilota automatico/sterzo assistito è abilitato o disabilitato.
4. Quando abilitato, selezionare tra:
 - ▶ Impostazione valvola: utilizzare questa opzione per configurare il tipo di valvola, la frequenza della valvola, il ciclo di lavoro minimo sinistro, il ciclo di lavoro minimo destro e il ciclo di lavoro massimo
 - ▶ Impostazioni sterzata: utilizzare questa opzione per definire la regolazione sterzata approssimativa, la regolazione sterzata di precisione, la banda morta e in avanti
 - ▶ Test valvola: utilizzare questa opzione per verificare se la direzione dello sterzo è corretta
 - ▶ Diagnostica valvola: utilizzare questa opzione per verificare se le valvole sono connesse in modo corretto
 - ▶ Opzioni: Sensori del volante: utilizzare questa opzione per definire se i sensori di disinnesto dello sterzo è magnetico o a pressione
 - ▶ Sensore d'angolo di sterzata: utilizzare questa opzione per stabilire e calibrare il Sensori d'angolo di sterzata (SAS) come sensori di feedback principale per il pilota automatico.
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

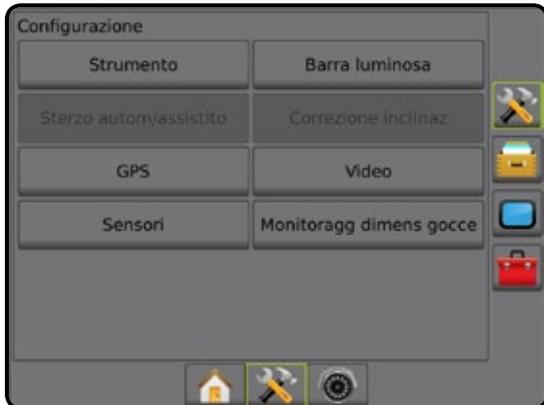
Figura 5-10: Sterzo automatico/Pilota assistito



Sterzo assistito/pilota automatico non disponibile

Se non è installato un sistema di pilota automatico, le opzioni di configurazione non saranno disponibili.

Figura 5-11: Pilota automatico/sterzo assistito non rilevato



Correzione inclinaz

Quando è presente un Modulo controllo sterzo (SCM) o un Modulo Giroscopio pendenza (TGM), le opzioni di correzione della pendenza saranno disponibili. Per istruzioni dettagliate, consultare il manuale di installazione per pilota automatico/sterzo assistito o il bollettino per la configurazione della pendenza.

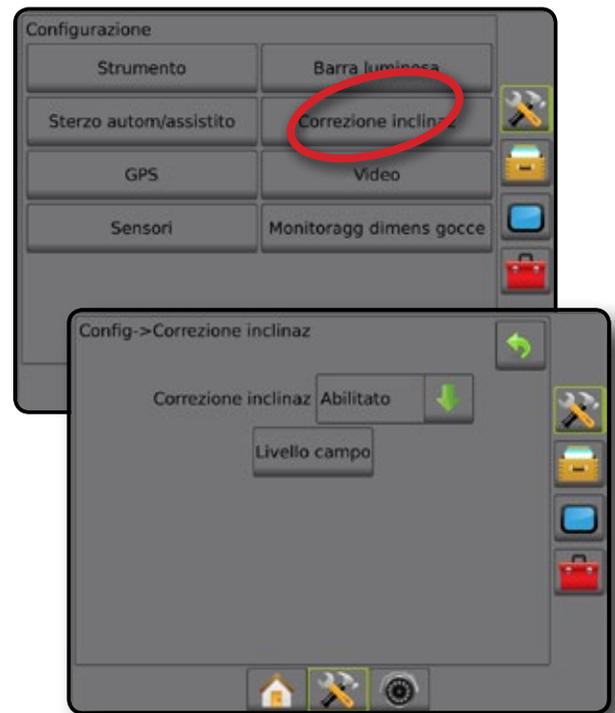
La funzione di correzione inclinaz corregge il segnale GPS per rimediare agli errori nella posizione del GPS durante le operazioni sul terreno in pendenza.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Correzione inclinaz**.
3. Selezionare se la correzione della pendenza è abilitata o disabilitata.
4. Quando abilitata, selezionare **Livello campo** per calibrare la correzione della pendenza.
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per tornare alla schermata principale Configurazione.

NOTA: se FieldPilot o UniPilot è in uso, un Modulo Giroscopio pendenza è integrato nel sistema.

NOTA: l'altezza dell'antenna deve essere inserita prima della calibrazione della pendenza.

Figura 5-12: Correzione inclinaz



Livello campo non disponibile

Se il veicolo è in movimento, l'opzione Livello campo non sarà disponibile. Il veicolo deve essere arrestato per almeno 10 secondi per iniziare a calibrare la correzione della pendenza.

Correzione inclinaz non disponibile

Se non è collegato un TGM o un SCM, le opzioni di regolazione non saranno disponibili.

Figura 5-13: Correzione inclinaz non rilevata



GPS

La funzione GPS è utilizzata per configurare il tipo di GPS, la porta GPS e il PRN, oltre che per visualizzare le informazioni di stato del GPS. Per istruzioni dettagliate, consultare il manuale GPS nel presente manuale.

NOTA: queste impostazioni sono richieste per il funzionamento del pilota automatico/dello sterzo assistito e dei sensori di pendenza, nonché per il funzionamento corretto degli strumenti.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **GPS**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo di GPS: selezionare il segnale GPS
 - ▶ Porta GPS: impostare la porta (D)GPS COM
 - ▶ Informazioni di stato GPS: visualizza informazioni sull'utilizzo di GGAVTG (trasmissione dati), numero di satelliti, HDOP, PRN, qualità GGA, ricevitore GPS e relativa versione e zona UTM
 - ▶ Programmaz ricevitore: consente di programmare direttamente il ricevitore GPS attraverso un'interfaccia a riga di comando
 - ▶ PRN: seleziona il SBAS PRN che fornirà i dati per la correzione del differenziale GNSS. Impostare su **Automatico** per la selezione automatica del PRN.
 - ▶ PRN alternativo: quando PRN non è automatico, un secondo SBAS PRN alternativo fornirà un secondo set di dati per la correzione del differenziale GNSS.
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 5-14: GPS



PRN non mostrato

Quando il Tipo di GPS è impostato su "GPS+GLONASS", le opzioni del PRN non sono disponibili né mostrate sullo schermo.

Video

La funzione Configurazione video è utilizzata per impostare una singola videocamera collegata direttamente o le singole videocamere utilizzando un Modulo di selezione video (VSM) a otto (8) o quattro (4) canali. Possono essere configurate fino a 8 videocamere se è installato un Modulo di selezione video (VSM).

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Video**.
3. Selezionare la/e casella/e adeguata/e:
 - ▶ Al contrario: **ABC**
 - ▶ Capovolta: **VBC**

Per una visualizzazione normale dei video **ABC** deselezionare tutte le caselle.
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

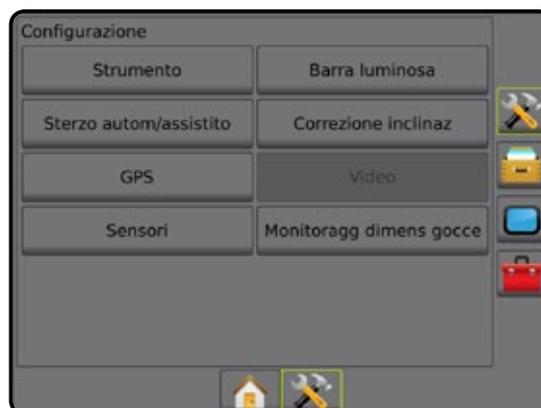
Figura 5-15: Video con VSM a 4 canali



Impostazione video non disponibile

Se non è collegata una videocamera o un VSM, le opzioni di configurazione non saranno disponibili.

Figura 5-16: Video non disponibile

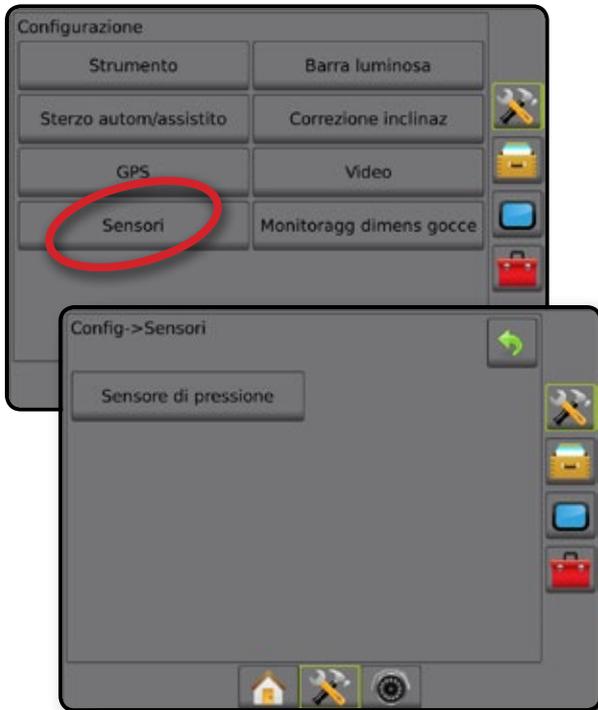


Sensori

Quando un sensore è presente sul sistema, le opzioni per regolare e configurare il sensore saranno disponibili.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Sensori**.

Figura 5-17: Sensori



Il kit interfaccia sensori di pressione viene riconosciuto sul CAN bus come Modulo Input/Output (IOM)

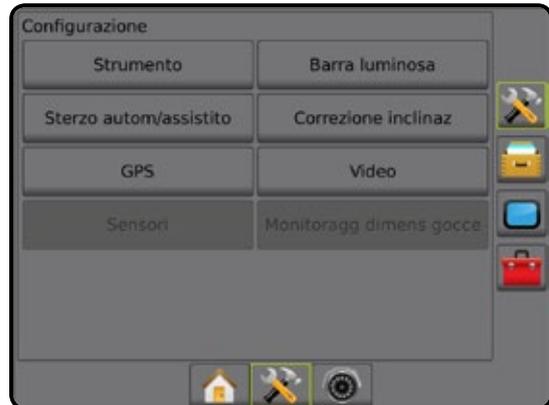
Figura 5-18: Modulo Input/Output



Sensori non disponibili

Se non è installato un kit interfaccia sensori di pressione, le opzioni di configurazione non saranno disponibili.

Figura 5-19: Kit interfaccia sensori di pressione non rilevato



Sensori di pressione

Quando è presente un kit interfaccia sensori di pressione, le opzioni dei sensori di pressione sono utilizzate per inserire la pressione nominale massima del produttore del sensore e gli allarmi di alta e bassa pressione determinati dall'operatore.

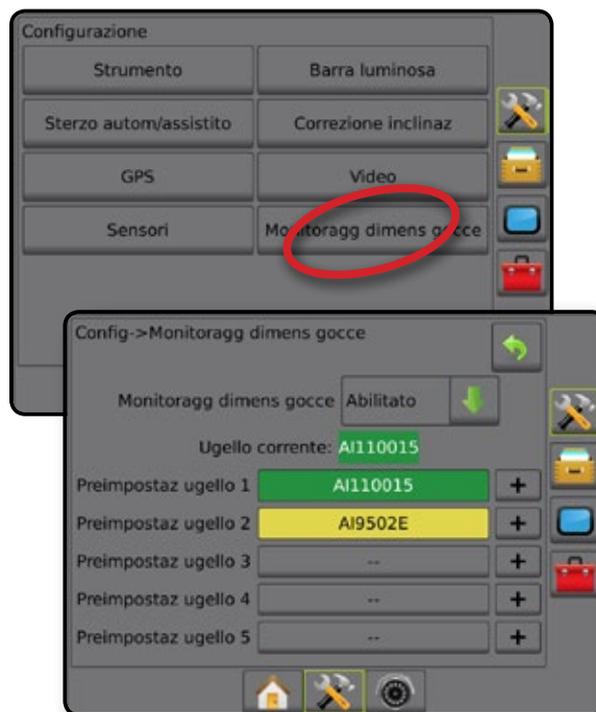
NOTA: se viene utilizzato un kit interfaccia sensori di pressione, il monitoraggio delle dimensioni della goccia sarà disponibile.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Sensori**.
3. Premere **Sensori di pressione**.
4. Selezionare tra:
 - ▶ Pressione nominale massima: utilizzare questa opzione per impostare la pressione nominale massima del sensore di pressione come consigliato dal produttore.
 - ▶ Allarme di bassa pressione: utilizzare questa opzione per impostare il punto di bassa pressione determinato dall'operatore al quale viene emesso l'allarme acustico
 - ▶ Allarme di alta pressione: utilizzare questa opzione per impostare il punto di alta pressione determinato dall'operatore al quale viene emesso l'allarme acustico
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 5-20: Sensori di pressione



Figura 5-21: Monitoraggio dimensioni gocce



Monitoraggio dimensioni gocce

Quando è presente un kit interfaccia sensori di pressione, il monitoraggio delle dimensioni della goccia viene utilizzato per abilitare/disabilitare il Monitoraggio dimensioni gocce (DSM), preimpostare un massimo di cinque (5) ugelli e selezionare l'ugello corrente.

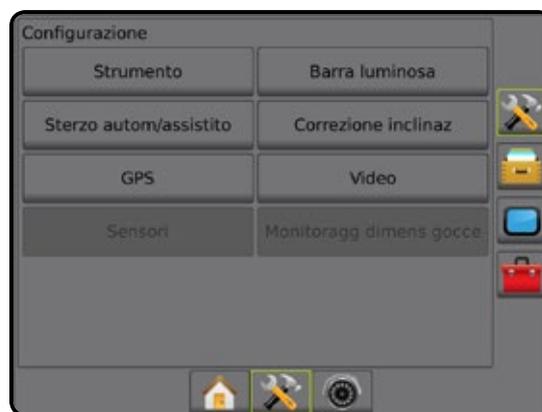
Per istruzioni dettagliate, consultare il capitolo relativo al Monitoraggio dimensioni gocce nel presente manuale.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE
2. Premere **Monitoraggio dimensioni gocce**.
3. Selezionare se monitoraggio dimensioni gocce è abilitato o disabilitato.
4. Quando abilitato, selezionare tra:
 - ▶ Preimpostazioni ugello: seleziona fino a cinque (5) ugelli per richiamarli rapidamente.
 - ▶ Ugello corrente: seleziona l'ugello attualmente selezionato per la determinazione delle informazioni sulle dimensioni delle gocce.
5. Premere la freccia INDIETRO o l'icona laterale CONFIGURAZIONE per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Monitoraggio dimensioni gocce non disponibile

Se non è installato un kit interfaccia sensori di pressione, le opzioni di configurazione non saranno disponibili.

Figura 5-22: Kit interfaccia sensori di pressione non rilevato

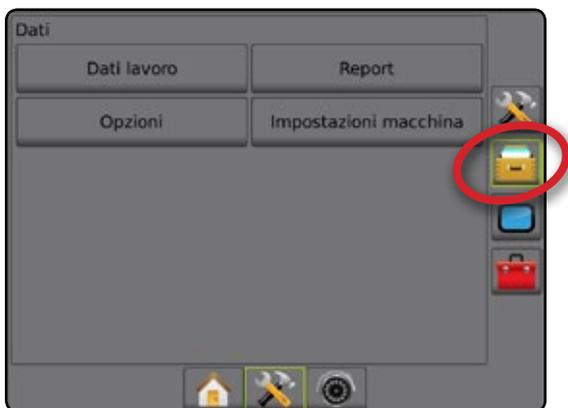


GESTIONE DATI

La Gestione dei dati consente di trasferire e gestire dati lavoro, creare report sui dati lavoro, cambiare modalità di lavoro e trasferire e gestire le impostazioni della macchina.

1. Premere l'icona inferiore CONFIGURAZIONE UNITÀ .
2. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
3. Selezionare tra:
 - Dati lavoro: in Modalità lavoro avanzata, utilizzare questa opzione per trasferire informazioni sul lavoro (eliminare, importare, esportare) e gestire le informazioni sul lavoro (creare un nuovo lavoro, eliminare un lavoro o copiare i dati sulle linee guida di un lavoro, dati sui confini e/o dati applicati a un nuovo lavoro)
 - Report: utilizzare questa opzione per creare report sul lavoro e salvarli su una memoria USB
 - Opzioni: utilizzare questa opzione per selezionare la modalità di lavoro semplice o avanzata
 - Impostazioni della macchina: utilizzare questa opzione per trasferire le impostazioni della macchina (eliminare, importare, esportare) e gestire le impostazioni della macchina (creare una nuova impostazione della macchina, copiare un'impostazione della macchina, eliminare un'impostazione della macchina, salvare l'corrente impostazione della macchina in un file selezionato o caricare l'impostazione della macchina del file selezionato)

Figura 5-23: Opzioni di gestione dei dati



Dati lavoro

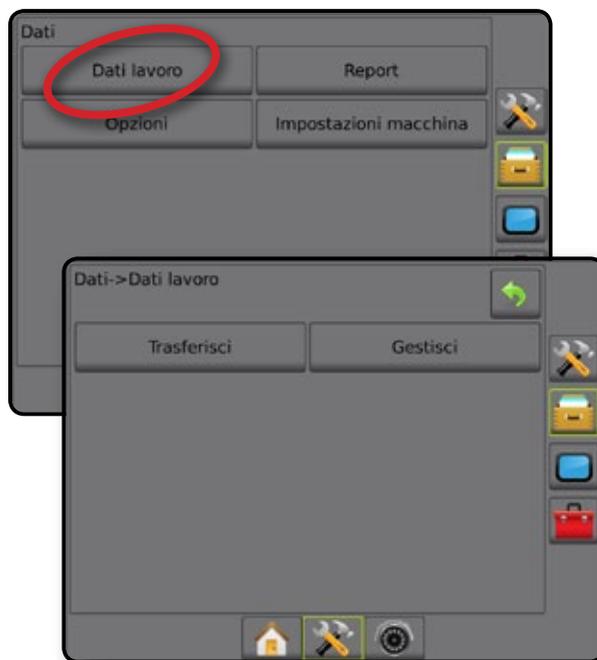
In Modalità lavoro avanzata, le opzioni dei dati lavoro sono utilizzate per trasferire informazioni sul lavoro (eliminare, importare, esportare) e gestire le informazioni sul lavoro (creare un nuovo lavoro, eliminare un lavoro o copiare i dati sulle linee guida di un lavoro, dati sui confini e/o dati applicati a un nuovo lavoro).

I dati lavoro includono:

- Nome del lavoro
- Nomi del cliente, dell'azienda agricolo e del campo
- Confine
- Area di copertura
- Linee di guida

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
2. Premere **Dati lavoro**.

Figura 5-24: Dati lavoro



Dati lavoro non disponibili

In Modalità lavoro semplice, le opzioni dei dati lavoro non saranno disponibili.

Figura 5-25: Dati lavoro non disponibili



Trasferisci

In Modalità lavoro avanzata, la schermata di trasferimento dati lavoro consente il trasferimento di lavori selezionati su o da una memoria USB nonché di eliminare dei lavori.

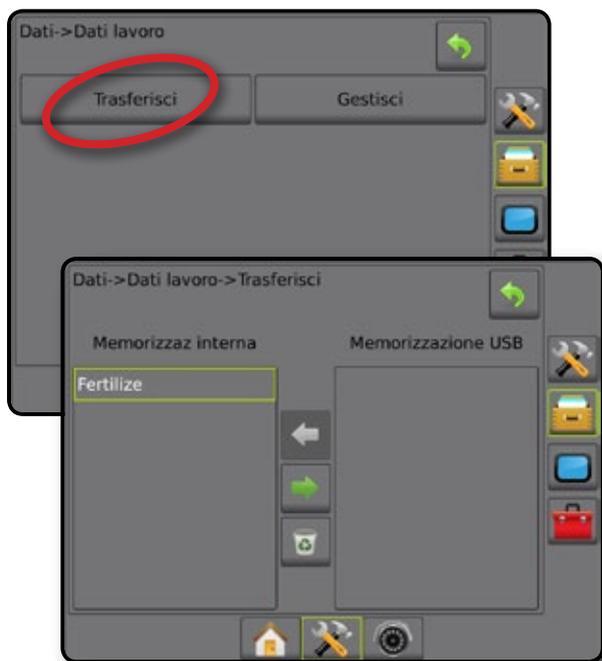
I lavori trasferiti su una memoria USB possono essere aperti e aggiornati con l'ausilio di Fieldware Link. Con Fieldware Link, un operatore può inserire i dati relativi al cliente, all'azienda agricola e al campo, nonché copiare/modificare i lavori per riutilizzare i contorni e le linee di guida. Da Fieldware Link, i lavori possono essere salvati nuovamente su una memoria USB o spostati, ai fini del loro utilizzo, sulla memoria interna della console.

NOTA: quando un lavoro è attivo/iniziato, le opzioni di trasferimento non sono disponibili per la selezione. Arrestare il lavoro corrente per abilitare questa funzione.

I lavori trasferiti su una memoria sono rimossi dalla console e non sono più disponibili per l'uso.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
2. Premere **Dati lavoro**.
3. Premere **Trasferisci**.
4. Selezionare tra:
 - ▶ Sposta dati lavoro su memoria USB: utilizzare questa opzione per spostare i dati del lavoro dalla memoria interna a una memoria USB
 - ▶ Sposta dati lavoro su memoria interna: utilizzare questa opzione per spostare i dati del lavoro da una memoria USB alla memoria interna
 - ▶ Elimina dati lavoro da memoria interna: utilizzare questa opzione per eliminare i dati del lavoro dalla memoria interna o da una memoria USB
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale GESTIONE DATI  per tornare alla schermata principale di Gestione dati.

Figura 5-26: Dati lavoro - Trasferisci



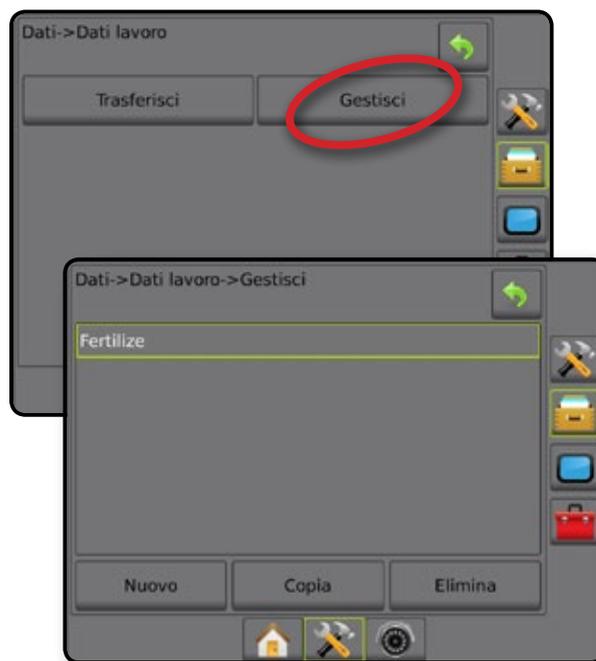
Gestisci

In Modalità lavoro avanzata, lo schermo di gestione dei dati del lavoro permette la creazione di un nuovo lavoro vuoto e la copia dei dati sulle linee guida di un lavoro selezionato, i dati sui confini e/o i dati applicati in un nuovo lavoro nonché l'eliminazione di un lavoro selezionato.

NOTA: quando un lavoro è attivo/iniziato, le opzioni di gestione non sono disponibili per la selezione. Arrestare il lavoro corrente per abilitare questa funzione.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
2. Premere **Dati lavoro**.
3. Premere **Gestisci**.
4. Selezionare tra:
 - ▶ Crea nuovo lavoro: utilizzare questa opzione per creare un nuovo lavoro vuoto senza dati sulle linee guida, dati sui confini e/o dati applicati associati
 - ▶ Copia dati lavoro: utilizzare questa opzione per copiare i dati sulle linee guida, dati sui confini e/o dati applicati del lavoro selezionato in un nuovo lavoro
 - ▶ Eliminare dati lavoro da memoria interna: utilizzare questa opzione per eliminare i dati del lavoro dalla memoria interna
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale GESTIONE DATI  per tornare alla schermata principale di Gestione dati.

Figura 5-27: Dati lavoro - Gestisci



Report

Report è utilizzato per creare report sul lavoro e salvarli su una memoria USB.

NOTA: qualora nella pagina Opzioni si selezioni Modalità lavoro semplice, sarà salvato il solo lavoro corrente.

Quando un lavoro è attivo/iniziato, non è possibile selezionare Report. Arrestare il lavoro corrente per abilitare questa funzione.

Quando si chiude un lavoro con una memoria USB nella console, si ha l'opzione di creare un report sul lavoro corrente.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .

2. Premere **Report**.

3. Inserire la memoria USB nella console.

4. Selezionare il lavoro da salvare

5. Selezionare:

- ▶ PDF : report per la stampa
- ▶ KML : Mappa di Google Earth
- ▶ SHP : dati in formato ESRI
- ▶ ALL : tutti i tipi di file disponibili

6. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale GESTIONE DATI  per tornare alla schermata principale di Gestione dati.

NOTA: le icone     o i pulsanti non si possono selezionare (appaiono grigi) fino a che una memoria USB non è inserita correttamente.

Figura 5-28: Report: modalità lavoro avanzata

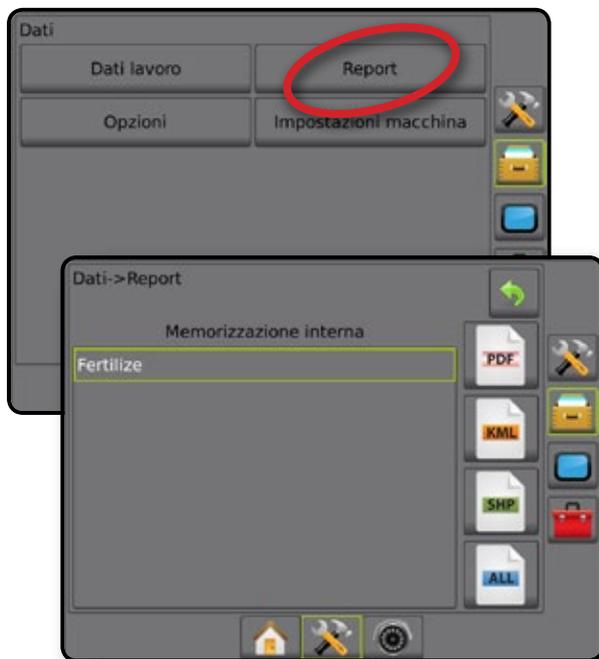


Figura 5-29: Report: modalità lavoro semplice



Opzioni

La funzione Opzioni consente all'operatore di selezionare la modalità di lavoro semplice o avanzata.

NOTA: quando un lavoro è attivo/iniziato, non è possibile cambiare la modalità di lavoro. Arrestare il lavoro corrente per abilitare questa funzione.

AVVERTENZA! La modifica della modalità di lavoro determinerà la cancellazione di tutti i dati del lavoro interni.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .

2. Premere **Opzioni**.

3. Premere la freccia GIÙ  per accedere all'elenco di opzioni.

4. Selezionare:

- ▶ Semplice: sulla schermata iniziale sono visualizzate soltanto l'area delimitata e l'area di copertura. È possibile salvare in Report il solo lavoro corrente. L'utilizzo di Fieldware Link è disabilitato.
- ▶ Avanzata: sulla schermata iniziale sono visualizzati nomi cliente, azienda agricola, campo e lavoro, area delimitata e aree di copertura e distanza dal lavoro selezionato. Tra i nomi, solo il nome del lavoro può essere inserito utilizzando la console. Tutti i lavori salvati possono essere convertiti in un file PDF, SHP o KML in Dati->Report. Con Fieldware Link, un operatore può inserire i dati relativi al cliente, all'azienda agricola e al campo, nonché copiare/modificare i lavori per riutilizzare i contorni e le linee di guida. È possibile inserire con Fieldware Link le sole informazioni sul cliente, sull'azienda agricola e sul campo.

5. "La modifica delle modalità di lavoro richiede la cancellazione di tutti i dati del lavoro. Continuare?"

Premere:

- ▶ Sì: per apportare la modifica
- ▶ No: per mantenere le impostazioni correnti

6. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale GESTIONE DATI  per tornare alla schermata principale di Gestione dati.

Figura 5-30: Opzioni: modifica modalità lavoro



Impostazioni macchina

La funzione Impostazioni macchina è utilizzata per trasferire i profili per le impostazioni della macchina (eliminare, importare, esportare) e gestire i profili per le impostazioni della macchina (creare un nuovo profilo, copiare o eliminare un profilo, salvare l'attuale profilo in un file selezionato o caricare le impostazioni della macchina del profilo selezionato).

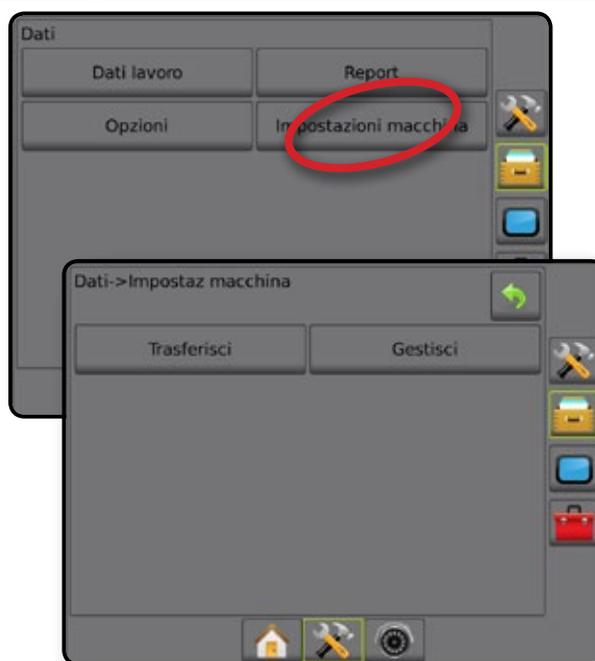
Le impostazioni macchina includono:

- Impostazioni strumento
- Impostazioni sterzo automatico/pilota assistito
- Pendenza abilitata/disabilitata

NOTA: non tutte le impostazioni sono salvate come parte delle impostazioni macchina. Vedere la tabella della disponibilità delle impostazioni per ulteriori dettagli.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
2. Premere **Impostazioni macchina**.

Figura 5-31: Impostazioni macchina



Trasferisci

Lo schermo di trasferimento delle impostazioni macchina consente il trasferimento delle impostazioni macchina selezionate a o da una memoria USB nonché l'eliminazione delle impostazioni macchina.

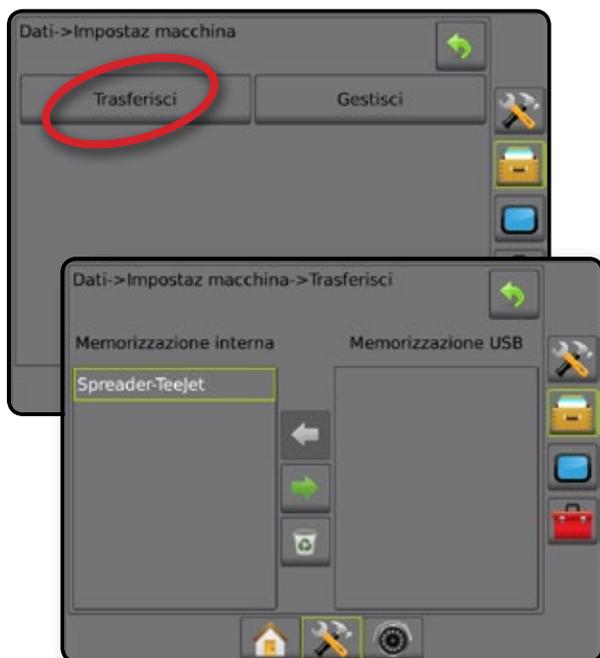
Le impostazioni macchina trasferite su una memoria USB possono essere aperte e aggiornate con l'ausilio di Fieldware Link. Da Fieldware Link, le impostazioni macchina possono essere salvate nuovamente su una memoria USB o spostate, ai fini del loro utilizzo, sulla memoria interna della console.

NOTA: non tutte le impostazioni salvate come parte delle impostazioni macchina sono disponibili per la modifica in Fieldware Link. Vedere la tabella della disponibilità delle impostazioni per ulteriori dettagli.

Le impostazioni macchina trasferite in una memoria sono rimosse dalla console e non sono più disponibili per l'uso.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
2. Premere **Impostazioni macchina**.
3. Premere **Trasferisci**.
4. Selezionare tra:
 - ▶ Sposta impostazioni macchina su memoria USB: utilizzare questa opzione per spostare le impostazioni macchina dalla memoria interna a una memoria USB
 - ▶ Sposta impostazioni macchina su memoria interna: utilizzare questa opzione per spostare le impostazioni macchina da una memoria USB alla memoria interna
 - ▶ Elimina impostazioni macchina: utilizzare questa opzione per eliminare impostazioni macchina dalla memoria interna o da una memoria USB
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale GESTIONE DATI  per tornare alla schermata principale di Gestione dati.

Figura 5-32: Impostazioni macchina - Trasferisci

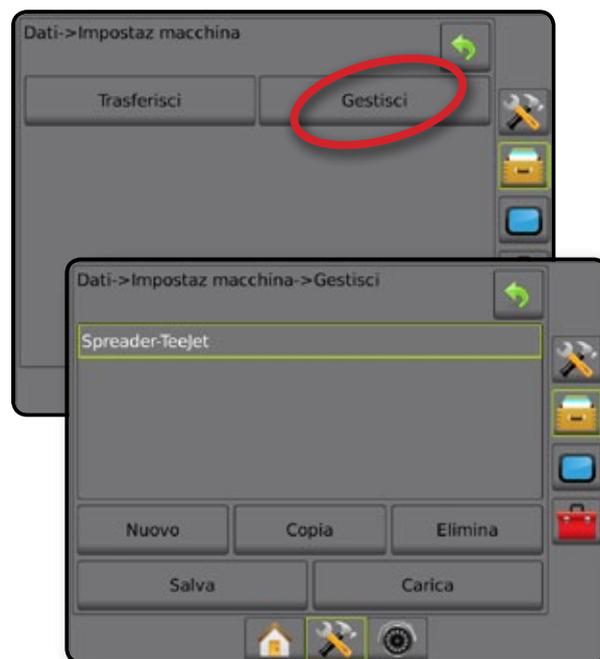


Gestisci

La schermata di gestione delle impostazioni macchina consente la creazione delle impostazioni di una nuova macchina, la copia delle impostazioni di una macchina selezionata nelle impostazioni di una nuova macchina, l'eliminazione delle impostazioni di una macchina selezionata, il salvataggio delle impostazioni della macchina corrente alle impostazioni della macchina selezionata o il caricamento delle impostazioni della macchina selezionata nelle impostazioni correnti.

1. Premere l'icona laterale GESTIONE DATI .
2. Premere **Impostazioni macchina**.
3. Premere **Gestisci**.
4. Selezionare tra:
 - ▶ Crea impostazioni nuova macchina: utilizzare questa opzione per creare le impostazioni di una nuova macchina
 - ▶ Copia impostazioni macchina: utilizzare questa opzione per copiare le impostazioni della macchina selezionata nelle impostazioni di una nuova macchina
 - ▶ Elimina impostazioni macchina dalla memoria interna: utilizzare questa opzione per eliminare le impostazioni della macchina selezionata dalla memoria interna
 - ▶ Salva impostazioni macchina: utilizzare questa opzione per salvare le impostazioni della macchina corrente nelle impostazioni della macchina selezionata
 - ▶ Carica impostazioni macchina: utilizzare questa opzione per caricare le impostazioni della macchina selezionata nelle impostazioni correnti
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale GESTIONE DATI  per tornare alla schermata principale di Gestione dati.

Figura 5-33: Impostazioni macchina - Gestisci



Disponibilità delle impostazioni macchina

Impostazione	Può essere modificata in		Salvata nel profilo esportato in		
	Matrix Pro GS	FieldWare Link	Matrix Pro GS	FieldWare Link	
Tipo di macchina	✓	✗	✓	mantenuta da Matrix Pro GS	
Altezza antenna GPS	✓	✓	✓	✓	
Tipo di strumento	✓	✓	✓	✓	
Layout strumento simmetrico	✓	✗	✗	✗	
- Distanza compens strumento	✓	✓	✓	✓	
Direzione compens strumento	✓	✓	✓	✓	
Numero di sezioni strumento	✓	✓	✓	✓	
Larghezza guida	✓	✓	✓	✓	
Larghezza applicazione/lavoro	✓	✓	✓	✓	
Avviso area applicato	✓	✗	✗	✗	
Strumento	Modalità In rettilineo	Direzione scostamento braccio	✓	✓	✓
		Distanza tra antenna e barra	✓	✓	✓
		Sovrapposizione	✓	✓	✓
		Ritardo di attivazione/disattivazione	✓	✓	✓
	Modalità Diffusore	Tipo di configurazione: TeeJet	✓	✓	✓
		Distanza tra antenna e disco	✓	✓	✓
		Sovrapposizione	✓	✓	✓
		Ritardo di attivazione/disattivazione	✓	✓	✓
		Distanza di compensazione dal sezione	✓	✓	✓
		Scostamento sezione	✓	✓	✓
		Lunghezze sezione	✓	✓	✓
	Modalità Sfalsate	Tipo di configurazione: OEM	✓	✓	✓
		Distanza tra antenna e disco	✓	✓	✓
		Distanza iniziale/finale	✓	✓	✓
		Compensazioni di sezione iniziale/finale	✓	✓	✓
Modalità Sfalsate	Direzione di compensazione sezione 1	✓	✓	✓	
	Da antenna a sezione 1	✓	✓	✓	
	Sovrapposizione	✓	✓	✓	
	Ritardo di attivazione/disattivazione	✓	✓	✓	
	Compensazioni di sezione	✓	✓	✓	
Applicazione	- Impostazioni macchina	✗	✓	✗	
	Prodotto	✗	✓	✗	
Sterzo automatico/ Pilota assistito	- Abilitato/Disabilitato	✓	✗	✓	
	Impostazione valvola	Tipo di valvola	✓	✗	✓
		Frequenza valvola	✓	✗	✓
		Ciclo di lavoro minimo sinistra/destra	✓	✗	✓
		Ciclo di lavoro massimo	✓	✗	✓
	Impostazioni sterzata	Regolazione sterzata approssimativa	✓	✗	✓
		Regolazione sterzata di precisione	✓	✗	✓
		Banda morta	✓	✗	✓
	In avanti	✓	✗	✓	
	- Test valvola	✓	✗	✓	
- Diagnostica valvola	✓	✗	✓		
- Opzioni	Sensori del volante	✓	✗	✓	
Sensori d'angolo sterzata	Abilita	✓	✗	✓	
	Calibrazione sensori	✓	✗	✓	
	Calibrazione in linea	✓	✗	✓	
Correzione inclinaz	- Abilitato/Disabilitato	✓	✗	✓	
	Livello campo	✓	✗	✓	

continua...

PANORAMICA

INTRODUZIONE

SCHEMATA INIZIALE

SCHEMO INTERO

CONFIGURAZIONE

GUIDA

GPS

STRUMENTO

MONITORAGGIO DIMENS. GOCCIA

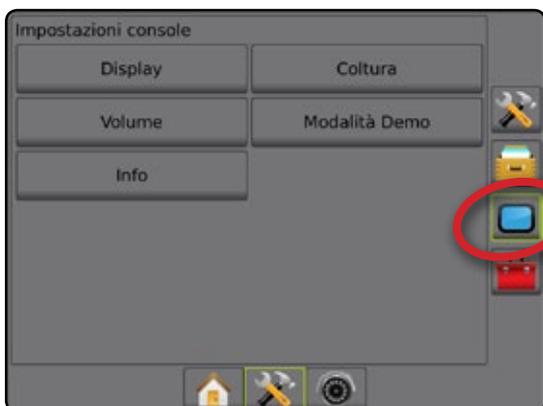
Impostazione	Può essere modificata in		Salvata nel profilo esportato in	
	Matrix Pro GS	FieldWare Link	Matrix Pro GS	FieldWare Link
Barra luminosa	✓	✗	✗	✗
GPS	✓	✗	✗	✗
Video	✓	✗	✗	✗
Sensori	- Pressione: Pressione nominale massima Allarme di bassa pressione Allarme di alta pressione	✓	✗	✗
		✓	✗	✗
		✓	✗	✗
Monitoraggio dimensioni gocce	- Abilitato/Disabilitato Selezione ugello	✓	✗	✗
		✓	✗	✗

CONSOLE

La configurazione Console è utilizzata per configurare le impostazioni del display e della coltura. Le informazioni relative ad altri dispositivi connessi al sistema sono reperibili nella sezione Info.

1. Premere l'icona inferiore CONFIGURAZIONE UNITÀ .
2. Premere l'icona laterale CONSOLE .
3. Selezionare tra:
 - Display: utilizzare questa opzione per configurare lo schema colori e la luminosità LCD, definire la disponibilità della schermata e calibrare il touchscreen
 - Coltura: utilizzare questa opzione per configurare le unità di misura, la lingua e il fuso orario
 - Volume audio: utilizzare questa opzione per regolare il volume dell'altoparlante
 - Modalità Demo: utilizzare questa opzione per avviare la riproduzione di un segnale GPS simulato.
 - Info: utilizzare questa opzione per visualizzare la versione del software del sistema nonché le versioni software di moduli collegati al CAN bus e visualizzare il codice QR per il collegamento diretto ai manuali di istruzioni

Figura 5-34: Opzioni della console

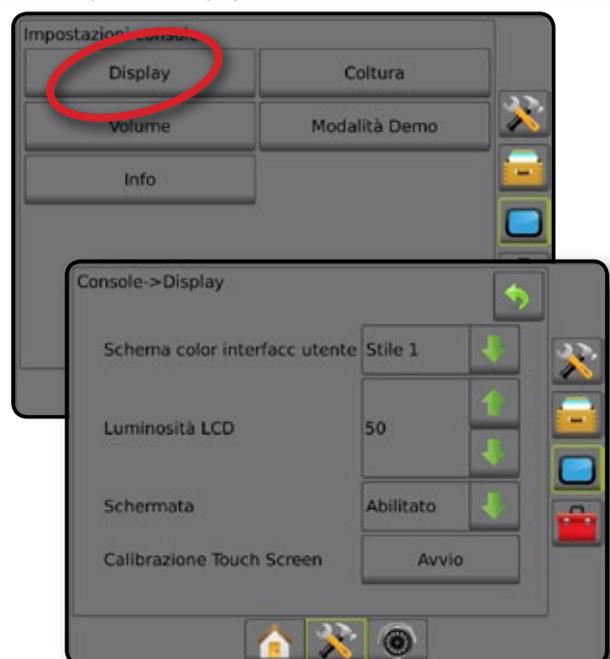


Display

La funzione Display è utilizzata per configurare lo schema colori e la luminosità LCD, definire la disponibilità della schermata e calibrare il touchscreen.

1. Premere l'icona laterale CONSOLE .
2. Premere **Display**.
3. Selezionare tra:
 - Schema colori: utilizzare questa opzione per modificare il colore dello sfondo e del testo sul display
 - Luminosità LCD: utilizzare questa opzione per regolare la luminosità del display della console
 - Schermata: utilizzare questa opzione per consentire il salvataggio su una memoria USB di immagini dello schermo
 - Calibrazione: utilizzare questa opzione per effettuare una calibrazione forzata del touchscreen
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONSOLE  per tornare alla schermata iniziale delle Impostazioni console.

Figura 5-35: Opzioni del display



Coltura

Coltura è usata per configurare le impostazioni delle unità di misura, della lingua e del fuso orario.

1. Premere l'icona laterale CONSOLE .
2. Premere **Coltura**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Unità di misura: utilizzare questa opzione per definire le unità di misura del sistema
 - ▶ Lingua: utilizzare questa opzione per definire la lingua del sistema
 - ▶ Fuso orario: utilizzare questa opzione per definire il fuso orario locale
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONSOLE  per tornare alla schermata iniziale delle Impostazioni console.

Figura 5-36: Opzioni Coltura

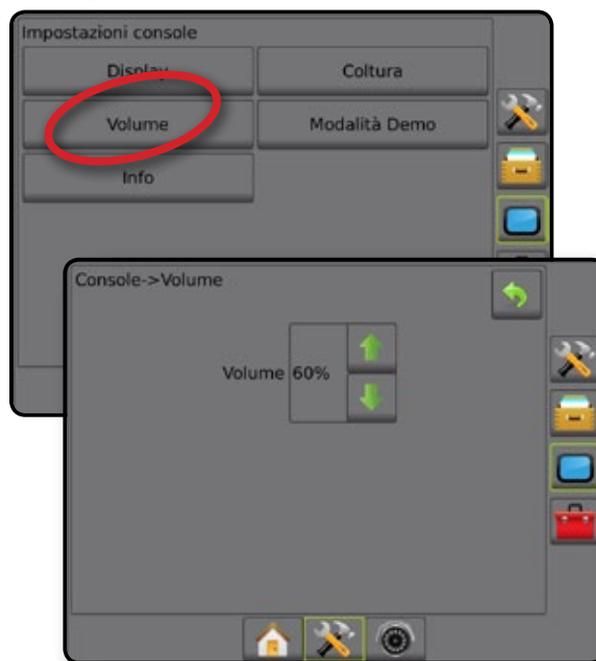


Volume audio

La funzione Volume audio regola il livello del volume degli altoparlanti.

1. Premere l'icona laterale CONSOLE .
2. Premere **Volume**.
3. Premere:
 - ▶ Freccia SU  per aumentare il volume
 - ▶ Freccia GIÙ  per abbassare il volume
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONSOLE  per tornare alla schermata iniziale delle Impostazioni console.

Figura 5-37: Opzioni di Volume audio



Modalità Demo

La funzione Modalità Demo è utilizzata per avviare la riproduzione di un segnale GPS simulato.

NOTA: questo strumento consente di disattivare le posizioni GPS in arrivo e iniziare la riproduzione di dati simulati. È necessario riavviare la console per ripristinare il GPS reale.

1. Premere l'icona laterale CONSOLE .
2. Premere **Modalità Demo**.
3. Premere **Avvio**.
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONSOLE  per tornare alla schermata principale delle Impostazioni console.

Figura 5-38: Opzioni della Modalità Demo



Info

La funzione Info/Salva visualizza la versione software del sistema così come le versioni software dei moduli collegati al CAN bus e visualizza il codice QR per il collegamento diretto ai manuali di istruzioni.

Per aiutare l'operatore quando si verificano problemi di visualizzazione nel campo, si può utilizzare il pulsante Salva per scaricare un file di testo contenente le informazioni sull'attuale software su una memoria USB e quindi inviare il file via e-mail all'assistenza tecnica.

1. Premere l'icona laterale CONSOLE .
2. Premere **Info** per visualizzare dati su:
 - ◀ Numero di serie dell'unità
 - ◀ Versione del Software
 - ◀ Codice QR: collegamento diretto alla pagina dei manuali di istruzioni Matrix Pro GS su www.TeeJet.com
 - ◀ Moduli collegati

OPPURE

Premere **Salva** per salvare le Info su una memoria USB
 "Informazioni sulla versione salvate sulla memoria USB" confermerà il salvataggio.

3. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONSOLE  per tornare alla schermata iniziale delle Impostazioni console.

*NOTA: l'opzione **Salva** non è disponibile per la selezione (appare grigia) fino a che non viene inserita correttamente una memoria USB.*

Figura 5-39: Opzioni Info



STRUMENTI

Il menu Strumenti consente all'operatore di effettuare diverse operazioni su una calcolatrice o un convertitore di unità di misura. Il convertitore di unità converte molteplici misure relative all'area, alla lunghezza o al volume.

1. Premere l'icona inferiore CONFIGURAZIONE UNITÀ .
2. Premere l'icona laterale STRUMENTI .
3. Premere **Extra**.
4. Selezionare tra:
 - ▶ Calcolatrice: utilizzare questa opzione per effettuare calcoli matematici
 - ▶ Convertitore di unità di misura: utilizzare questa opzione per convertire unità relative all'area, alla lunghezza e al volume

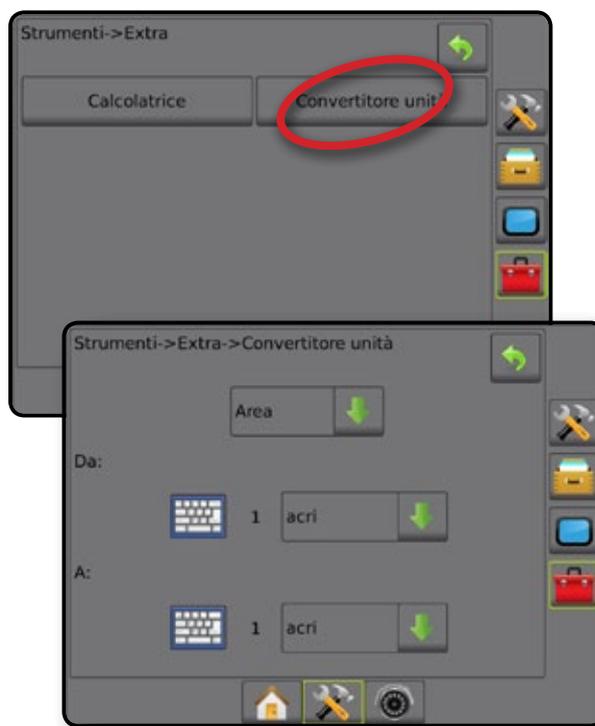
Figura 5-40: Strumenti



Figura 5-41: Calcolatrice



Figura 5-42: Convertitore di unità di misura

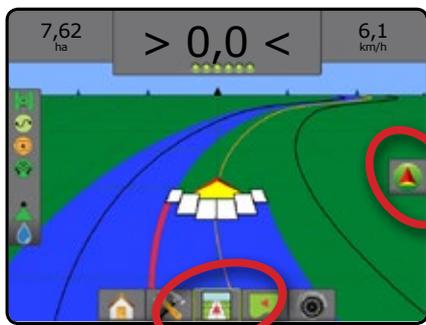


CAPITOLO 6: GUIDA

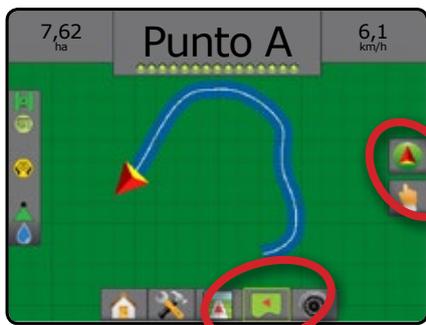
La console Matrix Pro GS consente di abilitare la guida e di effettuare contemporaneamente l'applicazione del prodotto. Una volta completata la configurazione del sistema, è possibile abilitare la guida. Le cinque modalità di guida consentono all'operatore di ottimizzare il lavoro sul campo: Retta AB (👉), Curva AB (👤), Circolare (🕒), Ultimo passaggio (👤) e Prossima fila (👤). È possibile ottimizzare ulteriormente la guida con le funzioni Applicazione contorni (👤), Guarda avanti in curva (👤), Ritorno al punto (👤) e con la guida su video RealView (👤).

Tre schermate di guida tengono l'operatore informato.

La Guida Vista Veicolo crea un'immagine generata al computer della posizione del veicolo all'interno dell'area di applicazione



La Guida Vista campo crea un'immagine generata al computer della posizione del veicolo e dell'area oggetto del trattamento da una prospettiva aerea.



La guida automatica RealView consente di visualizzare immagini video in tempo reale invece di immagini generate da computer.



Per scegliere una Modalità di guida:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA (👤) per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona MODALITÀ DI GUIDA (👤).
3. Selezionare tra:
 - ▶ Guida retta AB (👉)
 - ▶ Guida curva AB (👤)
 - ▶ Guida curva AB (🕒)
 - ▶ Guida ultimo passaggio (👤)
 - ▶ Guida prossima fila (👤)

Figura 6-1: Scegliere una modalità di guida



Opzioni delle schermate di navigazione

Opzioni di Navigazione e di Guida

Linee di guida	
	Punto A : segna il primo punto della linea di guida.
	Punto B : segna il punto finale della linea di guida. Grigio = non è stata percorsa la distanza minima.
	Cancella Punto A: cancella il punto A segnato. Torna alla precedente linea di guida AB (se presente).
	Punto B Prossima fila : segna il punto finale della fila.
	Grado Azimut : stabilisce una linea di guida rettilinea misurata in gradi in senso orario da una linea di base a nord. Nord = 0, Est = 90, Sud = 180, Ovest = 270.
	Sposta A+: sposta la linea di guida esistente all'corrente posizione del veicolo.
	Prossima linea di guida retta AB o Grado Azimut: mostra la prossima linea di guida retta salvata nel lavoro corrente.
	Prossima linea di guida curvilinea AB: mostra la prossima linea di guida curvilinea AB salvata nel lavoro corrente.
	Prossima linea di guida circolare: mostra la prossima linea di guida circolare AB salvata nel lavoro corrente.
	Guarda avanti in curva: fornisce un'indicazione di dove il comando di guida corrente porterà il veicolo con un 'puntatore' come guida.

Ritorno al punto

	Contrassegna un punto : stabilisce un punto nella posizione del veicolo. Grigio = GPS non disponibile.
	Guida ritorno al punto: indica la distanza e fornisce indicazioni di guida per tornare a un punto definito.
	Cancella punto: cancella un punto contrassegnato.
	Cancella guida: nasconde la distanza e non fornisce le indicazioni di guida per tornare al punto contrassegnato.

Contorni

	Traccia contorno: stabilisce l'area di applicazione e determina le zone di non applicazione. Quando si crea un contorno esterno o iniziale, la linea del contorno si collocherà all'esterno della sezione della barra più esterna. Quando si crea un contorno interno o aggiuntivo, la linea del contorno si collocherà all'interno della sezione della barra più interna. Grigio = GPS non disponibile.
	Termina contorno: completa la definizione del contorno. I contorni possono essere anche chiusi percorrendoli con il veicolo purché rientrino entro la larghezza di un passaggio dal punto di partenza. Grigio = non è stata percorsa la distanza minima.
	Annulla contorno: annulla la definizione di un nuovo contorno con contrassegno. Torna al precedente contorno (se presente).
	Cancella contorno: elimina tutti i contorni definiti dal lavoro corrente.

BoomPilot

	Sezione singola: attiva o disattiva tutte le barre. Grigio = GPS non disponibile.
	SmartCable/SDM: seleziona la modalità BoomPilot. Grigio = GPS non disponibile.

Opzioni di Guida RealView

	Selezione videocamera: seleziona da una a otto viste di ripresa, se è inserito un Modulo di selezione video (VSM).
	Vista da più videocamere: seleziona uno dei due gruppi di quattro videocamere (A/B/C/D o E/F/G/H) per suddividere lo schermo in quattro parti separate.
	Configurazione Guida su video: accedere per attivare le modalità Guida su video oppure Angolo di sterzata e regolare le linee di guida.
	Guida su video: fornisce linee di guida tridimensionali sullo schermo per assistere la navigazione.
	Angolo di sterzata: visualizza la direzione nella quale il volante deve essere regolato.
	Icone Su e Giù: utilizzate per regolare le linee di guida da abbinare alla vista della videocamera.
	Acquisizione di immagini da videocamera: salva un'istantanea della vista corrente su una memoria USB.

Opzioni di schermata

Zoom In/Out	
	Icone: da utilizzare su Matrix Pro 570GS
	Pulsanti: da utilizzare su Matrix Pro 840GS
	Vista Veicolo: le icone o i pulsanti regolano la vista del veicolo o la prospettiva dell'orizzonte dalla Vista Veicolo alla vista dall'alto.
	Vista campo: le icone o i pulsanti aumentano/diminuiscono l'area visualizzata sullo schermo.

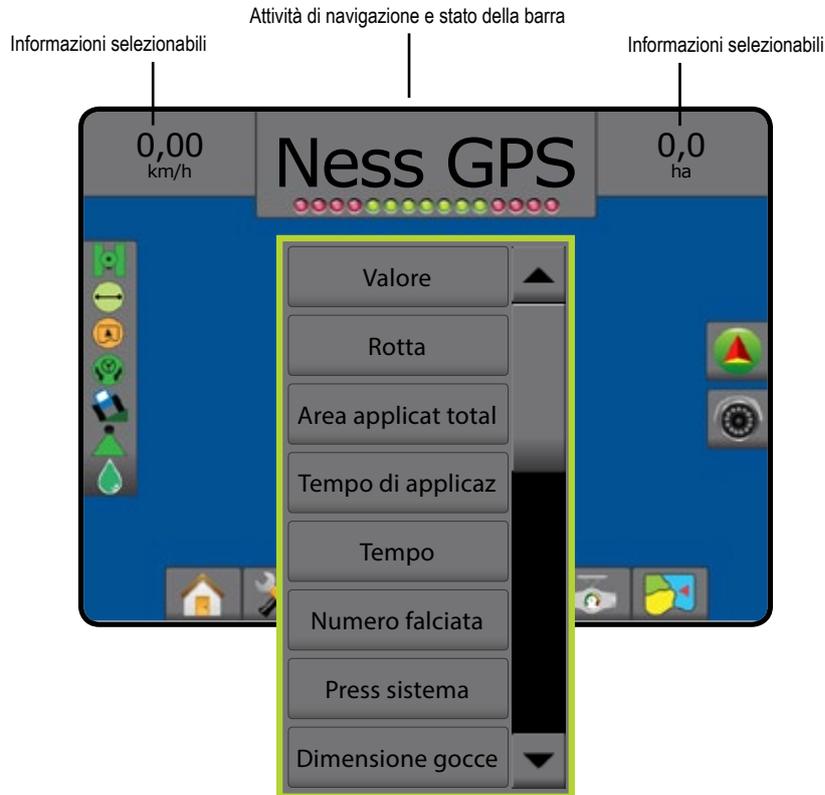
Pan

	Frecce: consentono all'operatore di concentrare l'attenzione su aree specifiche della mappa senza spostare il veicolo. Le frecce spostano la vista nella direzione corrispondente.
	Vista mondo: estende la vista schermo alla più ampia superficie disponibile.

BARRA DI GUIDA

La Barra di guida consente all'operatore di visualizzare le informazioni sul lavoro selezionabili (valore corrente, rotta, area applicata totale, ora corrente, numero falciata, pressione del sistema corrente e dimensione corrente della gocce), le attività di navigazione (errore traccia trasversale [metri], attività corrente e stato del GPS) e lo stato della barra.

Figura 6-2: Esempio di Barra di guida



Informazioni selezionabili

Valore: visualizza la valore corrente

Rotta: visualizza in senso orario il tragitto da una linea di base a nord.
Nord = 0, Est = 90, Sud = 180, Ovest = 270.

Area applicata totale: visualizza l'area accumulata sulla quale è già stata effettuata l'applicazione incluse le aree di copertura doppia

Tempo di applicazione: mostra il tempo totale in cui l'applicazione è attiva durante il lavoro corrente.

Tempo: visualizza l'ora corrente in base al fuso orario selezionato

Numero falciata: visualizza il numero della falciata corrente rispetto alla linea di guida iniziale. I numeri saranno positivi quando il veicolo si trova alla destra della linea di base AB e negativi quando il veicolo si trova alla sinistra della stessa

Pressione sistema: visualizza la pressione corrente del sistema (disponibile solo quando un sensori di pressione è sul sistema)

Dimensioni della goccia: visualizza le dimensioni della goccia dell'ugello corrente (disponibile solo quando un sensori di pressione è sul sistema)

Attività di navigazione e stato della barra

Stato GPS: visualizza "Nessun GPS" qualora il GPS non sia disponibile o "GPS lento" quando il GPS riceve dati GGA a una valore inferiore a 5 Hz.

Errore traccia trasversale: visualizza la distanza dal percorso desiderato.

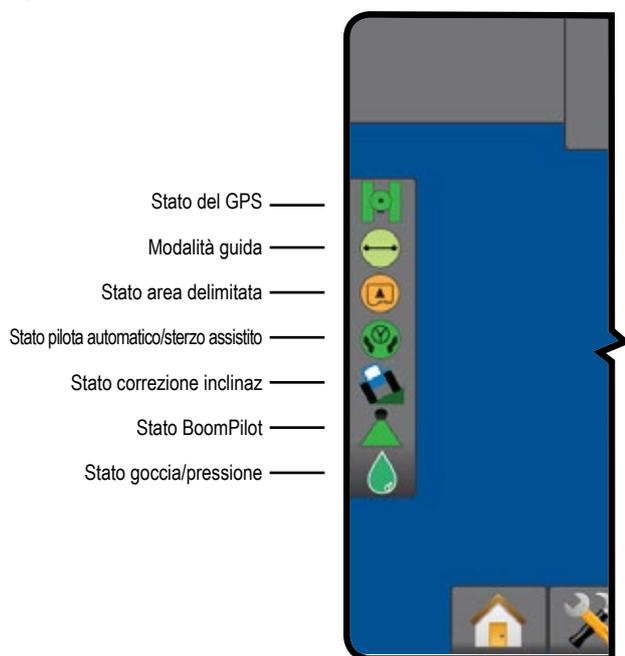
Attività corrente: visualizza attività quali indicazione di un punto A o B, avvicinamento alla fine della fila, indicazione di girare adesso e la distanza per tornare al punto contrassegnato.

Stato barra: viene visualizzato un punto per ogni sezione di barra programmata. Un punto verde indica che la sezione è attiva; un punto rosso indica che la sezione non è al momento attiva.

BARRA DI STATO

La Barra di stato fornisce le informazioni di stato GPS, sulla modalità di guida, sull'area delimitata, sull'attivazione del pilota automatico/dello sterzo assistito, sullo stato di controllo dello strumento e sulle dimensioni della goccia.

Figura 6-3: Barra di stato



Stato del GPS

-  Rosso = nessun GPS
-  Giallo = solo GPS
-  Verde = DGPS, WAAS/RTK, GLONASS
-  Arancione = Traiettoria libera

Modalità guida

-  Guida retta AB
-  Guida curva AB
-  Guida circolare
-  Guida ultimo passaggio
-  Guida prossima fila
- Nessuna icona = nessuna guida

Stato area delimitata

-  Fuori contorno = il veicolo sta viaggiando fuori dall'area delimitata
-  Dentro il contorno = il veicolo sta viaggiando all'interno dell'area delimitata
- Nessuna icona = nessuna delimitazione stabilita

Stato pilota automatico/sterzo assistito

-  Verde = abilitato, pilota in funzione
-  Giallo = abilitato, sono state soddisfatte tutte le condizioni per abilitare il pilota automatico/lo sterzo assistito
-  Rosso = disabilitato, non sono state soddisfatte tutte le condizioni per abilitare il pilota automatico/lo sterzo assistito.
- Nessuna icona = nessun sistema di guida pilota automatico/sterzo assistito installato

Stato correzione inclinaz

-  Colorato = innestato, applicazione attiva della correzione inclinaz
-  Rosso = disabilitato
- Nessuna icona = nessun modulo giroscopio pendenza installato sul sistema oppure la pendenza è associata al sistema di guida pilota automatico/sterzo assistito

Stato BoomPilot

-  Rosso = spento/manuale
-  Verde = automatico
-  Giallo = acceso
- Nessuna icona = sezione di barra singola (senza SmartCable o SDM installato sul sistema)

Stato goccia/pressione

-  Colorato = innestato. Il colore della goccia è direttamente associato alle dimensioni correnti della goccia. Le opzioni dei colori includono: 
-  Barrato = disabilitato
- Nessuna icona = nessun kit interfaccia sensori di pressione installato

Schermate informative/di stato

Stato del GPS

Lo stato del GPS visualizza le informazioni su frequenza acquisizione dati, numero di satelliti visibili, qualità dei satelliti e ID.

1. Premere l'icona STATO GPS .

Figura 6-4: Stato del GPS



Stato Modalità di guida.

La funzione Stato Modalità di guida visualizza le informazioni relative al modello di guida, al nome della linea di guida corrente e al numero di linee di guida salvate nella console.

1. Premere l'icona MODALITÀ DI GUIDA .

Figura 6-5: Stato Modalità di guida.



Stato area delimitata

La funzione Stato area delimitata visualizza le informazioni relative alle aree nei confini correnti.

1. Premere l'icona AREA DELIMITATA .

Figura 6-6: Stato area delimitata



Stato pilota automatico/sterzo assistito

La funzione Stato pilota automatico/sterzo assistito visualizza le informazioni relative allo stato corrente del sistema di pilota automatico/sterzo assistito incluso lo stato della pendenza.

1. Premere l'icona STATO PILOTA AUTOMATICO/STERZO ASSISTITO .

Figura 6-7: Stato pilota automatico/sterzo assistito



Stato correzione inclinaz

La funzione Stato correzione inclinaz visualizza le informazioni relative allo stato corrente del sistema di correzione della pendenza.

1. Premere l'icona CORREZIONE INCLINAZ .

Figura 6-8: Stato correzione inclinaz



Stato BoomPilot

La funzione Stato BoomPilot visualizza le informazioni relative allo stato corrente del sistema BoomPilot.

1. Premere l'icona STATO BOOMPILOT .

Figura 6-9: Stato BoomPilot



Stato goccia/pressione

La funzione Stato goccia/pressione visualizza le informazioni relative allo stato corrente delle dimensioni della goccia e della pressione del sistema.

1. Premere l'icona STATO GOCCIA/PRESSIONE .

Figura 6-10: Stato goccia/pressione



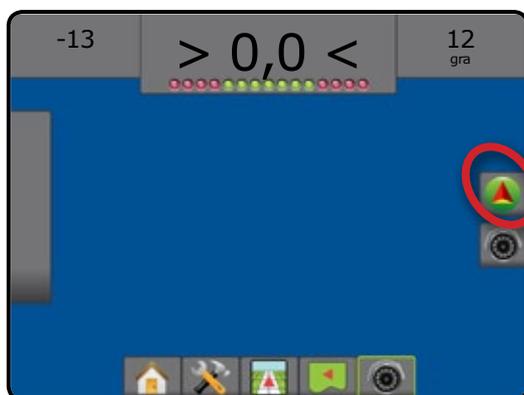


SCHEMATE DI NAVIGAZIONE

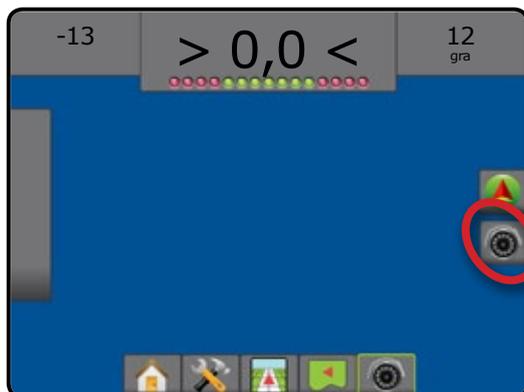
È possibile accedere alle OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA di Matrix Pro GS dalle schermate Vista Veicolo, Vista campo o RealView.

- Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione
- Premere l'icona OPZIONI REALVIEW  per visualizzare le opzioni di configurazione della videocamera e di guida

Figura 6-11: Opzioni della schermata di guida



Le icone Zoom In/Out non sono disponibili su Matrix Pro 840GS o sulle schermate di guida RealView



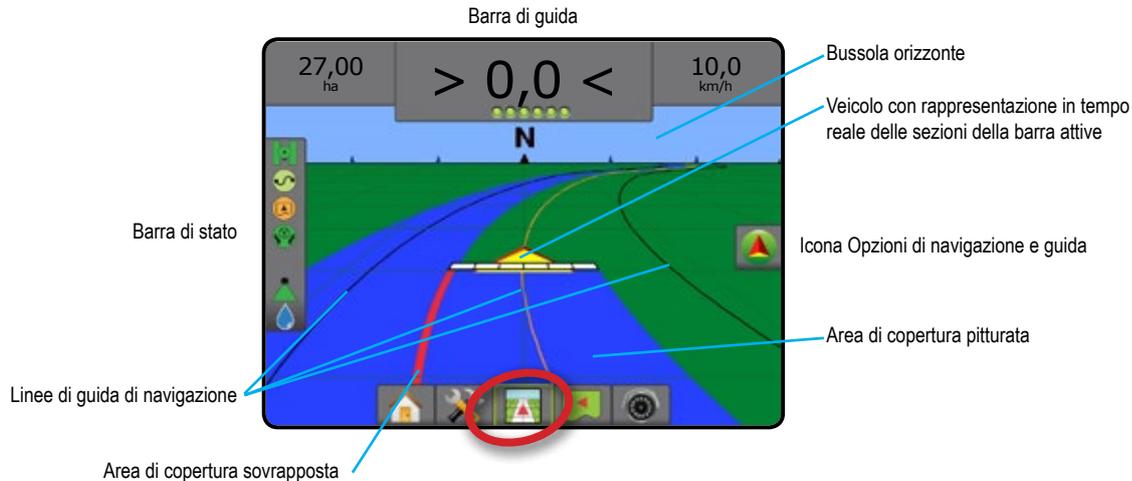
- Schermata iniziale/Lavoro (o premere il tasto Home)
- Configurazione dell'unità
- Guida Vista Veicolo
- Guida Vista campo
- Guida RealView

Vista Veicolo



La funzione Vista Veicolo crea un'immagine generata al computer della posizione del veicolo nell'area oggetto del trattamento. In questa schermata, è possibile accedere a tutte le opzioni di configurazione e navigazione tramite l'icona a destra.

Figura 6-12: Vista Veicolo



Guida su schermo

- Linee di guida
 - ◀ Arancione: linea di guida attiva
 - ◀ Più linee nere: linee di guida adiacenti
 - ◀ Nero: linea del contorno
- Punti: contrassegni per punti definiti
 - ◀ Punto rosso: ritorno al punto
 - ◀ Punto blu: punto A
 - ◀ Punto verde: punto B
- Bussola orizzonte: la rotta verso un punto cardinale può essere visualizzata sulla linea dell'orizzonte (quando si effettua lo zoom in)
- Area coperta: illustra l'area trattata e le sovrapposizioni
 - ◀ Blu: una applicazione
 - ◀ Rosso: due o più applicazioni

- Zoom In/Out e Prospettiva: regola la vista del veicolo o la prospettiva dell'orizzonte dalla Vista Veicolo alla vista dall'alto.
- Sezioni della barra
 - ◀ Quadrati neri: sezioni non attive
 - ◀ Quadrati bianchi: sezioni attive

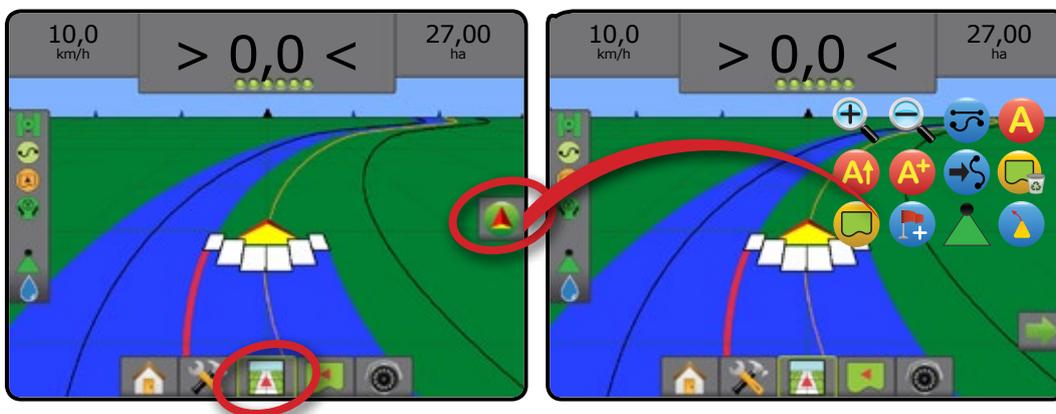
Pulsante assistenza sulla console di Matrix Pro 840GS

- Zoom In/Out e Prospettiva: i pulsanti Su/Giù ▲ ▼ regolano la vista del veicolo o la prospettiva dell'orizzonte dalla Vista Veicolo alla vista dall'alto.
- Schermata iniziale/Lavoro: il pulsante Home 🏠 consente di accedere alla schermata iniziale/Lavoro.

Per accedere alla schermata Vista Veicolo:

1. Premere l'icona GUIDA VISTA VEICOLO

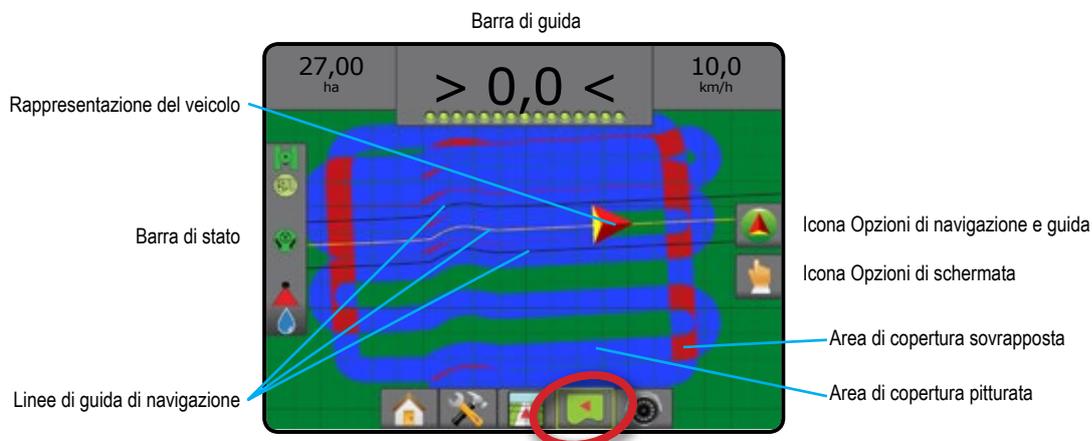
Figura 6-13: Viene visualizzata la Vista Veicolo con le icone comuni



Vista campo

La funzione Vista campo crea un'immagine generata al computer della posizione del veicolo e dell'area oggetto del trattamento da una prospettiva aerea. In questa schermata, è possibile accedere a tutte le opzioni di configurazione e navigazione e alla modalità Pan tramite le icone delle opzioni a destra.

Figura 6-14: Vista campo



Guida su schermo

- Linee di guida
 - ◀ Arancione: linea di guida attiva
 - ◀ Più linee nere: linee di guida adiacenti
 - ◀ Nero: linea del contorno
- Punti: contrassegni per punti definiti
 - ◀ Punto rosso: ritorno al punto
 - ◀ Punto blu: punto A
 - ◀ Punto verde: punto B
- Area coperta: illustra l'area trattata e le sovrapposizioni
 - ◀ Blu: una applicazione
 - ◀ Rosso: due o più applicazioni

- Pan: regola l'area visualizzata sulla mappa senza che sia necessario spostare il veicolo.
- Zoom In/Out: regola l'area visualizzata sulla mappa.

Pulsante assistenza sulla console di Matrix Pro 840GS

- Zoom in/out: i pulsanti Su/Giù ▲ ▼ regolano l'area visualizzata sulla mappa.
- Schermata iniziale/Lavoro: il pulsante Home 🏠 consente di accedere alla schermata iniziale/Lavoro.

Per accedere alla schermata Vista campo:

1. Premere l'icona GUIDA VISTA CAMPO 📍.

Figura 6-15: Viene visualizzata la Vista campo con le icone comuni



Guida RealView

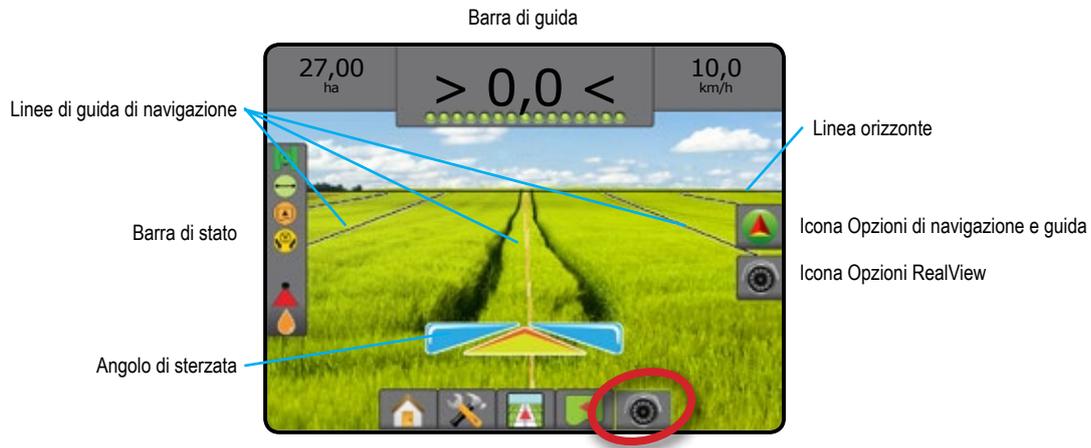
La guida automatica RealView consente di visualizzare immagini video in tempo reale invece di immagini generate da computer. In questa schermata, è possibile accedere a tutte le opzioni di configurazione e navigazione tramite le icone a destra.

Se un Modulo di selezione video (VSM) è installato sul sistema, sono disponibili due opzioni video:

- Vista da videocamera singola: è possibile selezionare fino a otto videocamere per modificare la visualizzazione dell'immagine video.
- Vista da più videocamere: seleziona uno dei due gruppi di quattro videocamere (A/B/C/D o E/F/G/H) per suddividere lo schermo in quattro parti separate.

Da questa schermata, è possibile accedere alle modalità guida su video e angolo di sterzata tramite le icone delle opzioni a destra.

Figura 6-16: Guida RealView



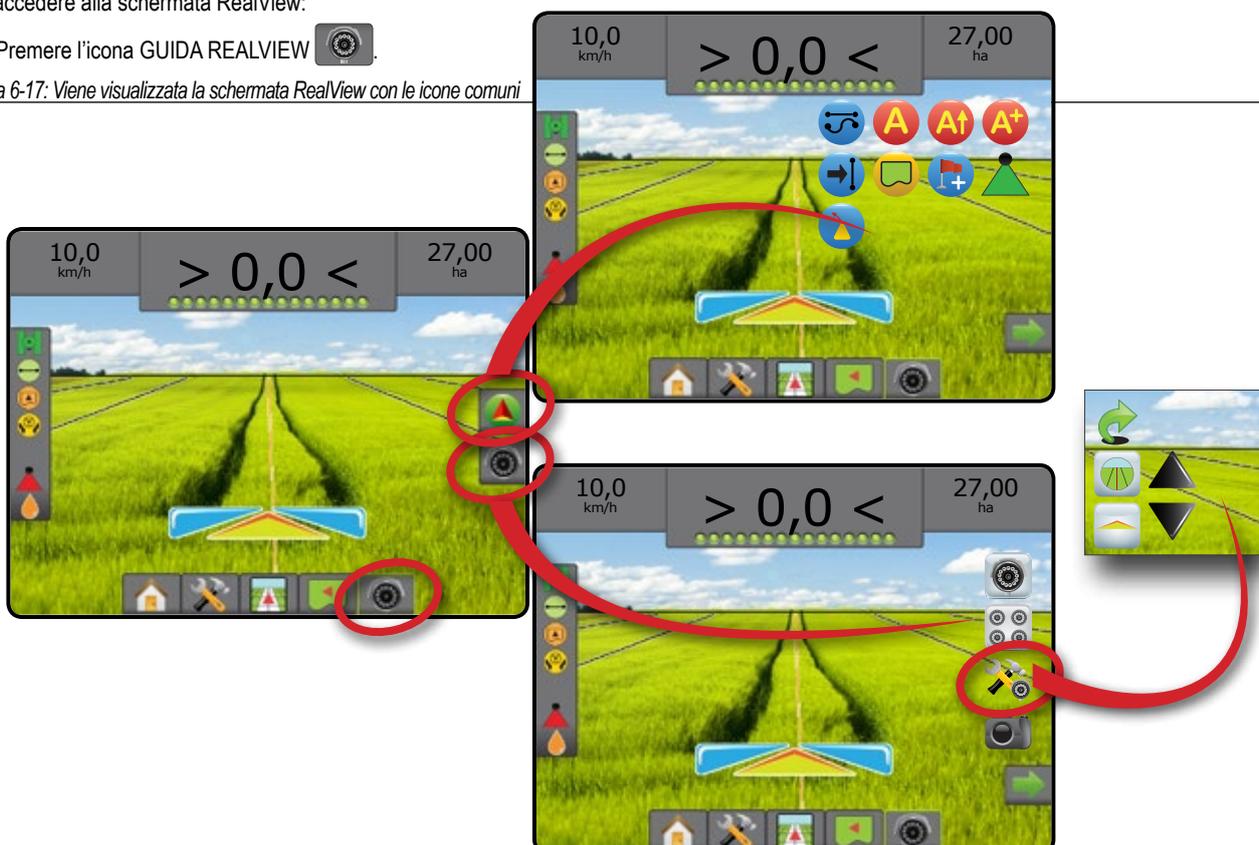
Guida su schermo

- Linee di guida
 - ◀ Arancione: linea di guida attiva
 - ◀ Linee nere: linee di guida adiacenti
- ◀ Linea nera orizzontale: linea orizzonte regolabile

Per accedere alla schermata RealView:

1. Premere l'icona GUIDA REALVIEW

Figura 6-17: Viene visualizzata la schermata RealView con le icone comuni





MODALITÀ DI GUIDA

	<p>Guida retta AB</p> <p>La Guida retta AB fornisce una guida in linea retta in base ai punti di riferimento A e B. I punti originali A e B sono utilizzati per calcolare tutte le altre linee di guida parallele.</p> <p><i>NOTA: la compensazione delle linee guida adiacenti viene calcolata utilizzando la larghezza di guida, definita nella Configurazione dell'unità nelle opzioni Strumento.</i></p>	
	<p>Guida curva AB</p> <p>La Guida curva AB fornisce una guida lungo linee curve sulla base di una prima linea di riferimento AB. Questa linea di base iniziale viene utilizzata per calcolare tutte le altre linee di guida.</p> <p><i>NOTA: è consigliabile che la Guida curvilinea non superi di oltre 30° la linea di guida AB.</i></p> <p><i>La compensazione delle linee guida adiacenti viene calcolata utilizzando la larghezza di guida, definita nella Configurazione dell'unità nelle opzioni Strumento.</i></p> <p><i>SUGGERIMENTO: quando si lavora in un'area delimitata, la rotta che si prolunga oltre i punti di riferimento AB diventerà una rotta rettilinea.</i></p>	
	<p>Guida circolare</p> <p>La guida Circolare fornisce la guida intorno a un centro che si irradia verso l'interno o verso l'esterno in base a una linea di riferimento iniziale AB. Questa linea di base iniziale viene utilizzata per calcolare tutte le altre linee di guida.</p> <p>È utilizzata per l'applicazione di un prodotto in un campo lungo una linea di guida circolare che corrisponde a quella di un sistema di irrigazione con centro di rotazione.</p> <p><i>NOTA: la compensazione delle linee guida adiacenti viene calcolata utilizzando la larghezza di guida, definita nella Configurazione dell'unità nelle opzioni Strumento.</i></p>	
	<p>Guida ultimo passaggio</p> <p>La Guida ultimo passaggio offre una vera navigazione di ultimo passaggio. La console rileverà automaticamente la linea di guida applicata più vicina e definisce una linea di guida parallela sulla base della stessa.</p> <p><i>NOTA: se è definito un contorno del campo ma non è stata effettuata alcuna applicazione durante la procedura di definizione del contorno stesso, la guida automatica non sarà attivata.</i></p>	
	<p>Guida prossima fila</p> <p>La Guida prossima fila indica dove si trova la prossima fila e fornisce una guida al termine della fila per la fila successiva adiacente. Quando l'operatore contrassegna la fine della fila e comincia a girare sulla fila successiva, viene fornita una linea di guida retta AB nella fila successiva. Quando il veicolo si trova sulla fila successiva, la guida viene spenta.</p> <p><i>NOTA: la compensazione della fila successiva viene calcolata utilizzando la larghezza di guida, definita nella Configurazione dell'unità nelle opzioni Strumento.</i></p> <p><i>Con la funzione Guida prossima fila non è possibile saltare delle file.</i></p>	
	<p>Nessuna guida</p> <p>Nessuna Guida spegne la guida.</p> <p><i>NOTA: la funzione Nessuna Modalità di Guida non cancella le rotte o i punti stabiliti dalla console. Per eliminare dati definiti in precedenza o salvati dalla console, consultare la sezione Gestione dati all'interno di Configurazione dell'unità.</i></p>	

LINEE DI GUIDA

Guarda avanti in curva  indica la direzione del veicolo quando si sterza in una qualunque direzione.

La disponibilità delle linee di guida AB, Azimut, ultimo passaggio e prossima fila varia in base alla modalità di guida selezionata. Sulla console è possibile memorizzare fino a 25 linee di guida per ciascun lavoro. Il passaggio da una modalità di guida all'altra determinerà la modifica delle linee di guida attualmente disponibili.

In ogni modalità di guida è possibile creare più linee di guida. Se in una modalità di guida sono salvate più linee di guida, sarà abilitata la funzione Prossima linea di guida. Premendo l'opzione Prossima linea di guida   , il veicolo sarà indirizzato alla linea di guida successiva memorizzata sulla console.

Un operatore può copiare e modificare i lavori e riutilizzare i contorni e le linee di guida per diverse applicazioni nello stesso campo utilizzando Fieldware Link o l'opzione Dati->Dati lavoro->Gestisci.

Linea di guida Guarda avanti in curva

 La linea di guida Guarda avanti in curva fornisce un'indicazione di dove il comando di guida corrente porterà il veicolo con un 'puntatore' come guida. L'opzione Guarda avanti in curva è disponibile in tutte le modalità di guida.

Per abilitare la linea di guida Guarda avanti in curva:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Selezionare l'icona GUARDA AVANTI IN CURVA .

Sullo schermo di navigazione viene visualizzato il puntatore.

Figura 6-18: Guarda avanti in curva



Per disabilitare la linea di guida Guarda avanti in curva:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Selezionare l'icona GUARDA AVANTI IN CURVA .

Contrassegnare Punti A e B

  Per definire una linea di guida AB:

1. Raggiungere il luogo desiderato per segnare il punto A .
2. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
3. **Mentre il veicolo è in movimento**, premere l'icona PUNTO A .
4. Raggiungere il luogo desiderato per contrassegnare il Punto B .
5. Premere l'icona PUNTO B  per definire la linea AB.
6. "Assegnare un nome a questa linea di guida?"

Premere:

- ▶ Sì: per inserire un nome e salvare la linea di guida sulla console
- ▶ No: per generare automaticamente un nome e salvare la linea di guida nella console.

La console inizierà a fornire informazioni sulla navigazione.

NOTA: l'icona PUNTO B  non è disponibile per la selezione (in grigio) fino a quando non viene percorsa la distanza minima (3,0 metri per la Guida retta o curvilinea, 50,0 metri per la Guida circolare).

NOTA: non è necessario percorrere l'intera circonferenza del cerchio pivot per attivare la Guida circolare.

Utilizzare l'icona CANCELLA PUNTO  per cancellare il Punto A e ripristinare la precedente linea di guida (se presente).

Figura 6-19: Contrassegnare il punto A



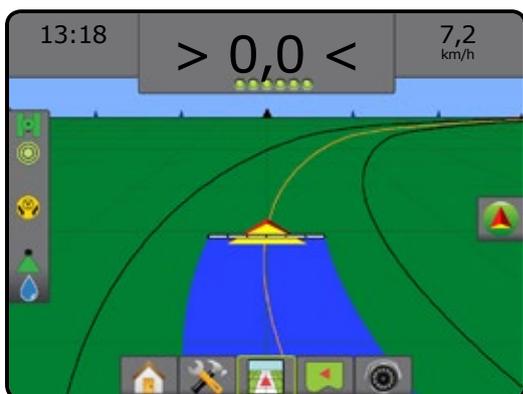
Figura 6-20: Contrassegnare il punto B



Figura 6-21: Salvare la linea di guida



Figura 6-22: Seguire la guida



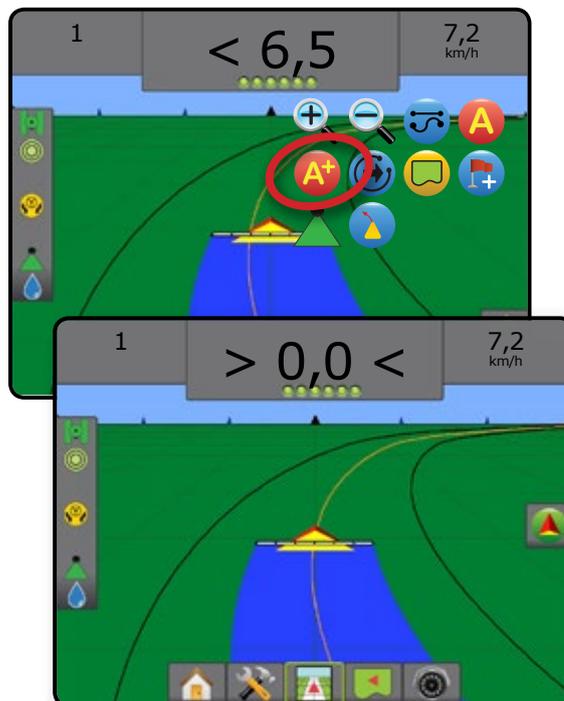
Funzione Sposta A+

La funzione Sposta A+ consente di tralare la linea di guida corrente alla posizione corrente del veicolo.

Per regolare la linea di guida:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona SPOSTA A+ .

Figura 6-23: Sposta A+



Funzione Prossima linea di guida

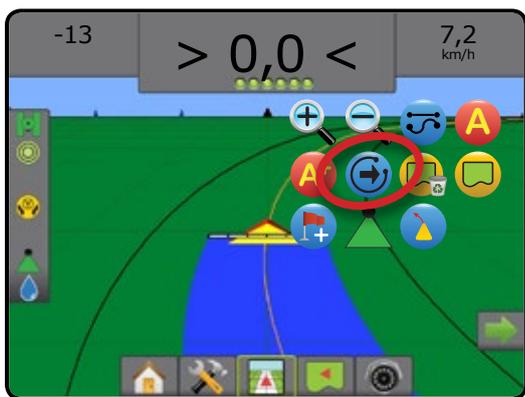
Se sono salvate più linee di guida, sarà abilitata la funzione Prossima linea di guida. Premendo l'opzione Prossima linea di guida , il veicolo sarà indirizzato alla linea di guida successiva memorizzata sulla console.

Per passare a un'altra linea di guida disponibile:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona PROSSIMA LINEA DI GUIDA .

Premendo nuovamente l'icona PROSSIMA LINEA DI GUIDA , è possibile spostarsi tra tutte le linee di guida disponibili.

Figura 6-24: Prossima linea di guida



Per vedere quale Linea di guida è attiva, premere l'icona Modalità di guida sulla barra di stato.

Figura 6-25: Visualizzare quale linea di guida è attiva



Linee di guida Ultimo passaggio

 La funzione Guida ultimo passaggio offre una navigazione precisa rispetto all'ultimo passaggio effettuato. La console rileverà automaticamente la linea di guida applicata più vicina e definisce una linea di guida parallela sulla base della stessa.

Per abilitare le linee di guida Ultimo passaggio:

1. Raggiungere il punto desiderato per effettuare il primo passaggio.
2. Procedere in prossimità dell'area trattata.
3. La console inizierà a fornire informazioni sulla navigazione.

NOTA: se è definito un contorno del campo ma non è stata effettuata alcuna applicazione durante la procedura di definizione del contorno stesso, la guida automatica non sarà attivata.

Figura 6-26: Applicare il primo passaggio

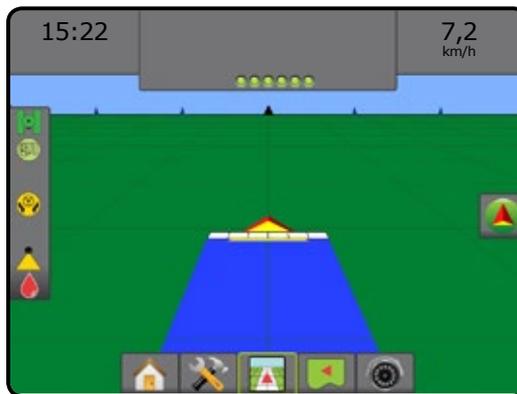
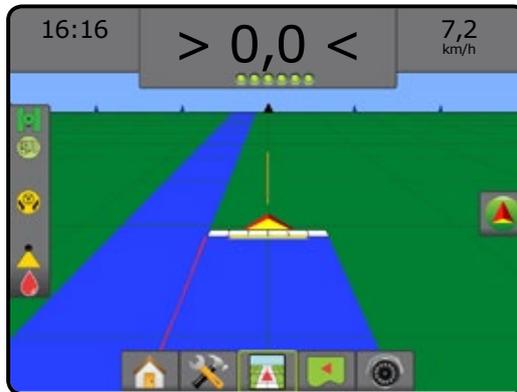


Figura 6-27: Seguire la guida



Linee di Guida prossima fila

La Guida prossima fila indica dove si trova la prossima fila in base alla guida programmata e fornisce all'operatore indicazioni di guida per passare dalla fine della fila contrassegnata alla fila successiva adiacente. Quando l'operatore segnala la fine della fila, viene definita una Linea retta AB sulla fila corrente e viene fornita una linea di guida per la Prossima fila. Quando il veicolo si trova sulla fila successiva, la guida viene spenta.

NOTA: la compensazione della fila successiva viene calcolata utilizzando la larghezza di guida, definita nella Configurazione dell'unità nel menu Strumento.

Per abilitare le linee di guida Prossima fila:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Al termine di una fila (mentre si è alla guida lungo una linea retta), premere l'icona PUNTO B .
 - ◀ La fine della fila viene contrassegnata da un punto verde .
3. Girare verso la fila successiva.
4. In base alla direzione della curva, viene fornita una linea di guida per la fila adiacente successiva.
 - ◀ Quando il veicolo si trova sulla fila, la linea di guida viene rimossa
5. Ripetere al termine della prossima fila.

NOTA: con la funzione Guida prossima fila non è possibile saltare delle file.

Figura 6-28: Contrassegnare la fine della fila



Grado Azimut

Viene definito un azimut nella forma di un angolo orizzontale misurato in senso orario dalla linea di base a nord. Quando si utilizza un azimut, il punto dal quale viene generato è il centro di un cerchio immaginario. Questo cerchio presenta un angolo di 360°. Nord = 0, Est = 90, Sud = 180, Ovest = 270.

Per determinare la posizione esatta del veicolo, è possibile inserire un grado azimut. Quando viene selezionata una modalità di navigazione, è possibile inserire un grado azimut.

Per definire una linea di guida grado Azimut:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona AZIMUTH  per inserire il grado azimuth.
3. Utilizzare la schermata di inserimento per definire il grado Azimut.
4. Premere:
 - ▶ Accetta  per salvare le impostazioni
 - ▶ Annulla  per lasciare la tastiera senza salvare
5. "Assegnare un nome a questa linea di guida?"
 - Premere:
 - ▶ Sì: per inserire un nome e salvare la linea di guida
 - ▶ No: per generare automaticamente un nome

La console inizierà a fornire informazioni sulla navigazione.

Per definire ulteriori linee di guida azimut, seguire la stessa procedura applicata alla linea di guida azimut iniziale.

Figura 6-29: Guida azimut



CONTORNO DI APPLICAZIONE

I contorni di applicazione definiscono le aree dove è stata o non è stata effettuata l'applicazione con ABSC o BoomPilot. È possibile definire dei contorni in tutte le modalità di guida. È possibile salvare un contorno esterno e fino a cinque (5) contorni interni alla volta.

Utilizzando Dati->Dati lavoro->Gestisci o con Fieldware Link, un operatore può copiare e modificare i lavori e riutilizzare i contorni e le linee di guida per diverse applicazioni nello stesso campo.

Per definire un contorno di applicazione esterno:

1. Raggiungere una posizione desiderata sul perimetro del campo/area di applicazione.
2. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
3. Con il veicolo in movimento, premere l'icona CONTORNO .
4. Percorrere il perimetro del campo/area.
5. Terminare il contorno:
 - ▶ Raggiungere una larghezza di falciata del punto di partenza. Il contorno si chiuderà automaticamente (la linea di guida bianca diventerà nera)
 - ▶ Premere l'icona TERMINA CONTORNO . Una linea retta completerà il contorno tra la posizione corrente e il punto di partenza.
6. Premere:
 - ▶ Salva: per salvare il contorno
 - ▶ Cancella: per cancellare il contorno

NOTA: sul contorno iniziale o esterno, l'icona TERMINA CONTORNO  non è disponibile per la selezione (in grigio) fino al raggiungimento della distanza minima (cinque volte la larghezza di falciata).

Se si effettua una mappatura del contorno con una o più barre piegate e disattivate, è necessario mantenere questa configurazione della barra per la durata del passaggio del contorno. Qualsiasi modifica effettuata al numero di barre attive e, quindi, alla larghezza della macchina dopo l'avvio del processo di mappatura del contorno, comporterà la mappatura da parte dell'applicazione del contorno al bordo esterno di tutte le barre programmate (non necessariamente quelle attive in qualsiasi momento durante il passaggio del contorno).

Quando si effettua la mappatura di un contorno con delle barre disattivate, è necessario impostare BoomPilot in Modalità manuale  e ruotare l'interruttore principale e Barra su "On" per tutte le barre che saranno utilizzate durante il passaggio del contorno. Al termine del passaggio del contorno, gli interruttori Barra possono essere ruotati su OFF, l'interruttore principale rimane su ON, BoomPilot può essere riportato in Modalità automatica  e il controllo automatico della sezione della barra può quindi essere utilizzato.

NOTA: se un contorno è mappato con delle barre piegate come descritto in precedenza, potrebbe essere necessario utilizzare l'icona SPOSTA+  sulla linea di guida sopra la posizione corretta per i passaggi successivi nel campo.

Figura 6-30: Definizione Contorno in corso



Figura 6-31: Termina contorno: linea retta fino al punto di partenza



Figura 6-32: Termina contorno: raggiungere il punto di partenza



Figura 6-33: Salva contorno



Utilizzare l'icona CANCELLA CONTORNO  per cancellare la definizione di un nuovo contorno del campo e tornare al contorno precedente (se presente).

Per creare uno o più contorni interni, seguire la stessa procedura del contorno iniziale.

Figura 6-34: Aggiungere un contorno interno



Quando si crea un contorno esterno o iniziale, la linea del contorno si collocherà all'esterno della sezione della barra più esterna. Quando si crea un contorno interno o aggiuntivo, la linea del contorno si collocherà all'interno della sezione della barra più interna.

Utilizzare l'icona ANNULLA CONTORNO  per cancellare tutti i contorni del campo per il lavoro corrente.

Figura 6-35: Termina contorno: raggiungere il punto di partenza



In corrispondenza della posizione corrente, l'icona CONTORNO INTERNO  o CONTORNO ESTERNO  è visualizzata sulla Barra di stato una volta che viene definito il contorno.

Figura 6-36: Termina contorno: raggiungere il punto di partenza



RITORNO AL PUNTO

Ritorno al punto fornisce una linea di guida per tornare a un punto definito in precedenza con la Vista Veicolo e la Vista campo. Qualora sia attiva la Vista Veicolo, una freccia indica al veicolo come tornare al punto desiderato. Nella Vista campo, viene invece visualizzato il solo punto desiderato.

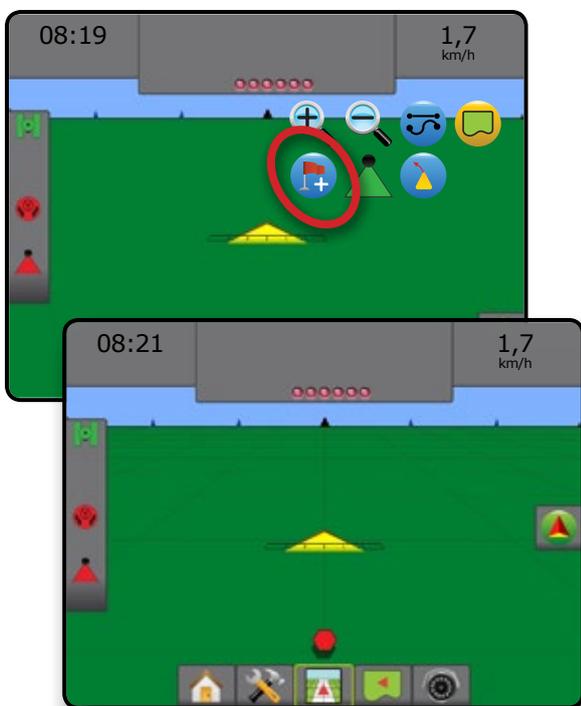
Un punto di ritorno è specifico di un lavoro e resta attivo fino a quando il lavoro non viene eliminato.

Contrassegnare un punto di ritorno

Per contrassegnare un punto di ritorno:

1. Raggiungere la posizione del Punto di ritorno desiderato .
2. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
3. Premere l'icona AGGIUNGI PUNTO .

Figura 6-37: Punto di ritorno impostato: Vista Veicolo



Eliminare il punto di ritorno

Per eliminare il punto di ritorno impostato:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona CANCELLA PUNTO .

Non è possibile selezionare l'icona Cancella punto mentre è attiva l'icona Guida al punto di ritorno.

Figura 6-38: Eliminare un punto



Guida a un punto di ritorno

Per visualizzare la distanza e la guida fino al punto di ritorno impostato:

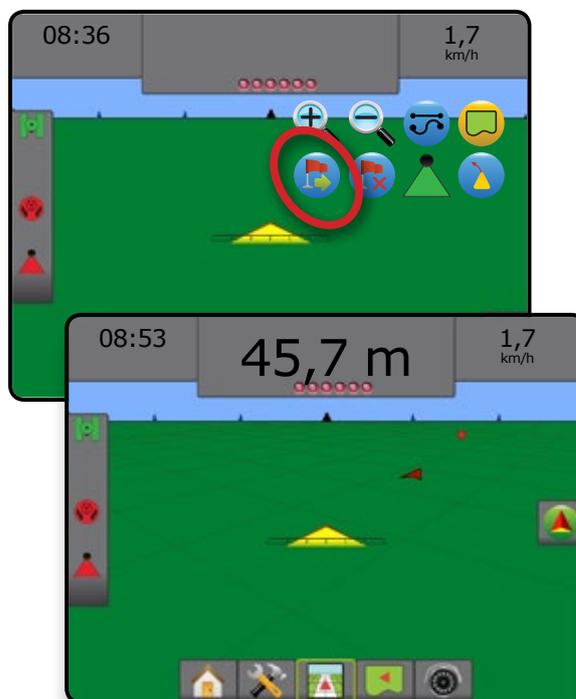
1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona GUIDA RITORNO AL PUNTO .

La console comincerà a fornire informazioni sulla Barra di guida riguardanti la distanza tra il veicolo e il punto stabilito.

Utilizzare l'icona CANCELLA RITORNO AL PUNTO  per nascondere la distanza e la guida fino al punto stabilito.

La guida non può essere calcolata quando un simbolo "?" viene visualizzato nella Barra di guida.

Figura 6-39: Guida ritorno al punto: Vista Veicolo



BOOMPILOT

Sezione singola

Qualora sia presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra, è possibile utilizzare BoomPilot per abilitare o disabilitare tutte le barre. Viene visualizzata la sola larghezza delle sezioni della barra e la Barra di stato non presenta icone.

NOTA: qualora sia presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM), consultare la sezione SmartCable o SDM per maggiori informazioni.

Solo console

Per abilitare o disabilitare l'applicazione tramite la console:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona BOOMPILOT .

NOTA: il GPS non è disponibile quando l'icona BOOMPILOT è grigia .

Nelle aree sulle quali non si desidera effettuare l'applicazione:

◀ Premere l'icona BOOMPILOT .

Premere di nuovo l'icona BOOMPILOT  per riprendere l'applicazione.

Figura 6-40: Tutte le barre On/Off: nessun SDM



Con interruttore di lavoro On/Off facoltativo

È possibile disabilitare BoomPilot utilizzando un interruttore di lavoro On/Off facoltativo.

NOTA: qualora l'interruttore di lavoro On/Off sia posizionato su "On", sarà attivata l'intera sezione e l'icona BOOMPILOT  resterà invariata.

Utilizzare l'interruttore di lavoro On/Off

Per abilitare l'applicazione tramite l'interruttore di lavoro On/Off:

1. Ruotare l'interruttore di lavoro On/Off su "On".

Per disabilitare l'applicazione tramite l'interruttore di lavoro On/Off:

1. Ruotare l'interruttore di lavoro On/Off su "Off".

Utilizzare la console

Per controllare l'applicazione utilizzando la console:

1. L'interruttore di lavoro On/Off deve restare sulla posizione "Off".
2. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
3. Premere l'icona BOOMPILOT .

NOTA: il GPS non è disponibile quando l'icona BOOMPILOT è grigia .

Nelle aree sulle quali non si desidera effettuare l'applicazione:

1. Premere l'icona BOOMPILOT .

Per riprendere l'applicazione, premere di nuovo l'icona BOOMPILOT .

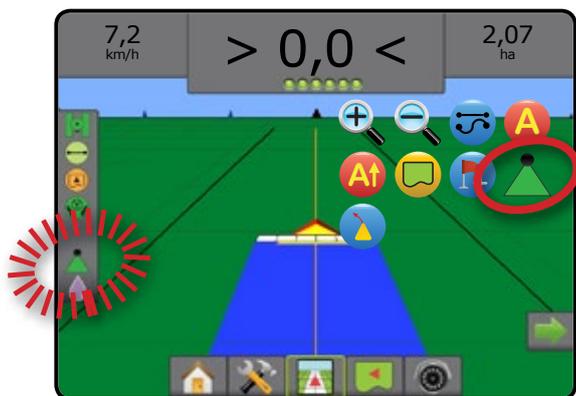
SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra

Qualora sia presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM), è possibile utilizzare BoomPilot per impostare il controllo automatico delle sezioni su Disabilitato/Manuale , Automatico  o Tutte abilitate .

NOTA: per visualizzare alcuni esempi, consultare il capitolo Configurazione sezione singola se non sono presenti né uno SmartCable né un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM).

Il GPS non è disponibile quando l'icona BOOMPILOT è grigia . L'icona Barra di stato BoomPilot sarà impostata su Disabilitato/Manuale .

Figura 6-41: Da modalità automatica a Tutte le sezioni abilitate



Solo console

Per passare da BoomPilot Disattivato/Manuale ad Automatico :

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona BOOMPILOT .
 - ◀Automatico: l'icona Barra di stato diventerà verde .

Nelle aree sulle quali non si desidera effettuare l'applicazione:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Premere l'icona BOOMPILOT .
 - ◀Disabilitato/Manuale: l'icona Barra di stato diventerà rossa .

Premere di nuovo l'icona BOOMPILOT  per riprendere l'applicazione.

Per abilitare tutte le sezioni :

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Tenere premuta l'icona BOOMPILOT .
 - ◀Tutte abilitate: l'icona Barra di stato diventerà gialla .

Rate controller o cassetta di comando

Per passare da BoomPilot Disattivato/Manuale  ad Automatico  quando un rate controller o una cassetta di comando sono presenti sul sistema:

1. Ruotare l'interruttore principale del rate controller sulla posizione "On". Gli interruttori delle singole sezioni di barra dovrebbero rimanere nella posizione "Off".
2. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
3. Premere l'icona BOOMPILOT .
 - ◀Automatico: l'icona Barra di stato diventerà verde .

Nelle aree sulle quali non si desidera effettuare l'applicazione:

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
 2. Premere l'icona BOOMPILOT .
 - ◀Disabilitato/Manuale: l'icona Barra di stato diventerà rossa .
- Premere di nuovo l'icona BOOMPILOT  per riprendere l'applicazione.

OPPURE

1. Ruotare manualmente l'interruttore principale del rate controller su "off" per disabilitare le barre.
 - ◀Disabilitato/Manuale: l'icona Barra di stato diventerà rossa .
- Rimettere l'interruttore principale su "On" per riprendere la distribuzione.

Per abilitare tutte le sezioni :

1. Premere l'icona OPZIONI DI NAVIGAZIONE E GUIDA  per visualizzare le opzioni di navigazione.
2. Tenere premuta l'icona BOOMPILOT .
 - ◀Tutte abilitate: l'icona Barra di stato diventerà gialla .

Rate controller con Modulo di attivazione delle sezioni di barra interno

Quando si utilizza un rate controller con Modulo di attivazione delle sezioni di barra interno, entrambi gli interruttori principale e sezione della barra devono essere in posizione "On".

Interruttore di lavoro On/Off

Quando installato, un interruttore di lavoro On/Off deve restare nella posizione "Off" per tutte le opzioni di configurazione.

Configurazione interruttore BoomPilot su Matrix Pro GS

Sistema BoomPilot (ABSC)	Rate controller		RC con SDM interno		Interruttore di lavoro	Icona Spray
	Principale	Interruttori della barra	Principale	Interruttori della barra		
Modalità automatica	Acceso (On)	Spento (Off)	Acceso (On)	Acceso (On)	Spento (Off)	
Modalità manuale	Acceso (On)	Acceso (On)	Acceso (On)	Acceso (On)	Spento (Off)	

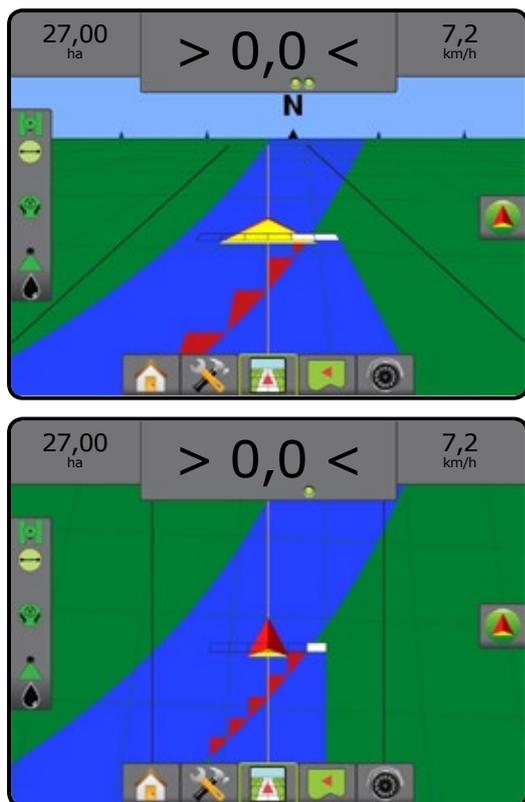
ZOOM IN/OUT

Vista Veicolo

La funzione Zoom In/Out e Prospettiva è utilizzata per regolare la vista del veicolo o la prospettiva dell'orizzonte dalla Vista Veicolo alla vista dall'alto.

- Zoom in   imposta la Vista Veicolo e visualizza una bussola all'orizzonte
- Zoom out   imposta la vista dall'alto

Figura 6-42: Passare da Zoom In a Zoom Out



Vista campo

La funzione Zoom In/Out è utilizzata per regolare l'area visualizzata sulla mappa.

- Zoom in   diminuisce l'ampiezza dell'area visualizzata sulla mappa
- Zoom out   aumenta l'ampiezza dell'area visualizzata sulla mappa

MODALITÀ PAN

Quando l'opzione di guida Vista campo è attiva, la modalità Pan consente di spostare manualmente la posizione sullo schermo fino a raggiungere la posizione desiderata. Sullo schermo viene visualizzata la posizione fuori centro fino a quando non si preme l'icona Mondo.

Per attivare la modalità Pan attraverso lo schermo:

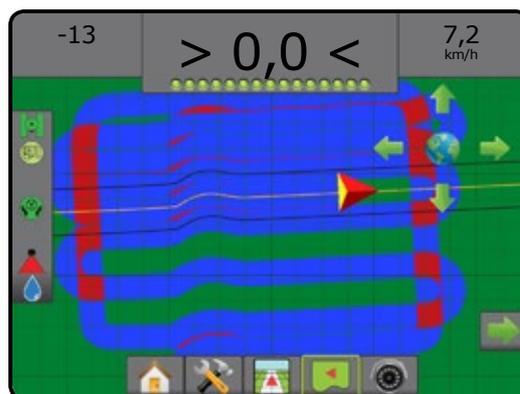
1. Premere l'icona OPZIONI SCHERMO .
2. Premere
 - ▶ E TRASCINARE LO SCHERMO nella direzione corrispondente per spostare la vista sullo schermo.
 - ▶ le FRECCE  nella direzione corrispondente per spostare la vista sullo schermo (giù, a sinistra, a destra, su).
 - ▶ l'icona VISTA MONDO  per centrare il veicolo sullo schermo ed estendere la vista sullo schermo alla più vasta area disponibile.

NOTA: tenere premute le FRECCE  per regolare rapidamente le impostazioni.

Per chiudere le opzioni della Modalità Pan:

1. Premere l'icona CHIUDI OPZIONI .

Figura 6-43: Modalità Pan



OPZIONI SPECIFICHE DI REALVIEW

La guida automatica RealView consente di visualizzare immagini video in tempo reale invece di immagini generate da computer.

Qualora sia installato sul sistema un Modulo di selezione video (VSM), sono disponibili due (2) opzioni:

- ▶ Vista da videocamera singola : è possibile selezionare una (1) delle otto (8) videocamere per modificare la visualizzazione dell'immagine video.
- ▶ Vista da più videocamere : seleziona uno (1) dei due (2) gruppi di quattro (4) videocamere (A/B/C/D o E/F/G/H) per suddividere lo schermo in quattro parti separate.

È inoltre disponibile:

- ▶ Acquisizione di immagini da videocamera RealView : salva un'istantanea della vista corrente su una memoria USB

Le opzioni di Guida RealView comprendono anche guida su video, indicatore dell'angolo di sterzata e acquisizione di immagini da videocamera.

Figura 6-44: Opzioni RealView

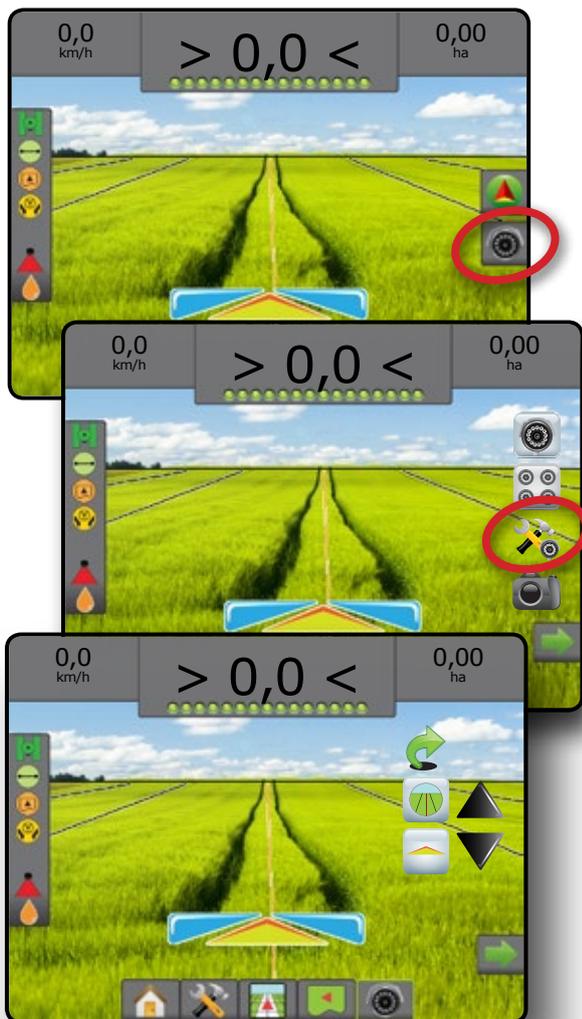


Figura 6-45: Selezione della singola videocamera



Figura 6-46: Selezionare più videocamere



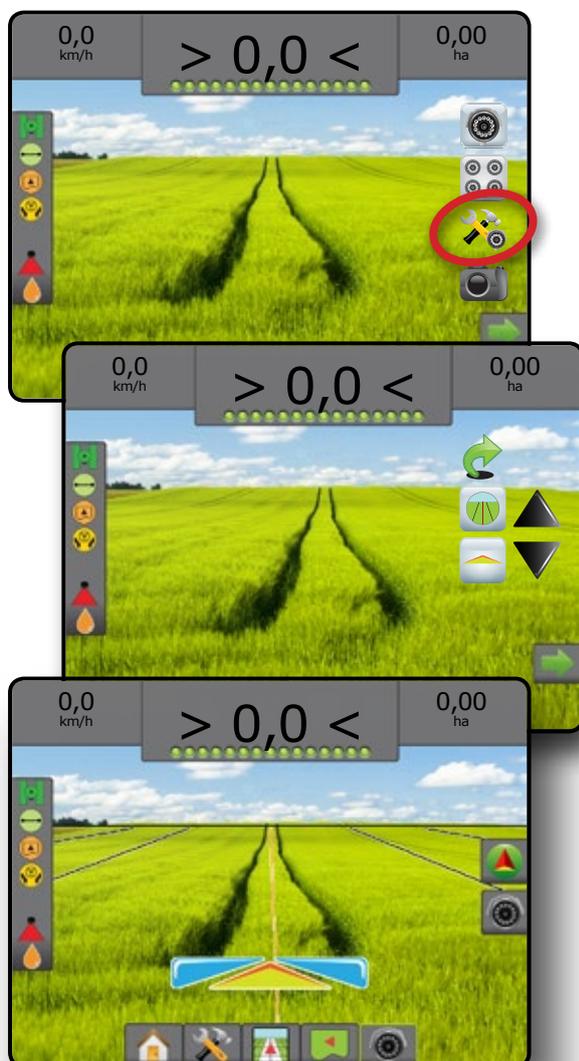
Opzioni di configurazione RealView

Le opzioni di configurazione RealView consentono di accedere a strumenti di guida supplementari tra cui guida su video e indicatore dell'angolo di sterzata.

Per accedere alle opzioni di Guida RealView:

1. Premere l'icona OPZIONI REALVIEW  per visualizzare le opzioni RealView
2. Premere l'icona OPZIONI DI GUIDA REALVIEW .
3. Selezionare da:
 - ▶ Guida su video : fornisce linee di guida tridimensionali sullo schermo video per assistere la navigazione
 - ▶ Indicatore dell'angolo di sterzata : visualizza la direzione nella quale il volante deve essere indirizzato
 - ▶ Regolazione linea dell'orizzonte  : sposta in alto o in basso la linea dell'orizzonte sullo schermo

Figura 6-47: Opzioni di configurazione RealView



CAPITOLO 7: GPS

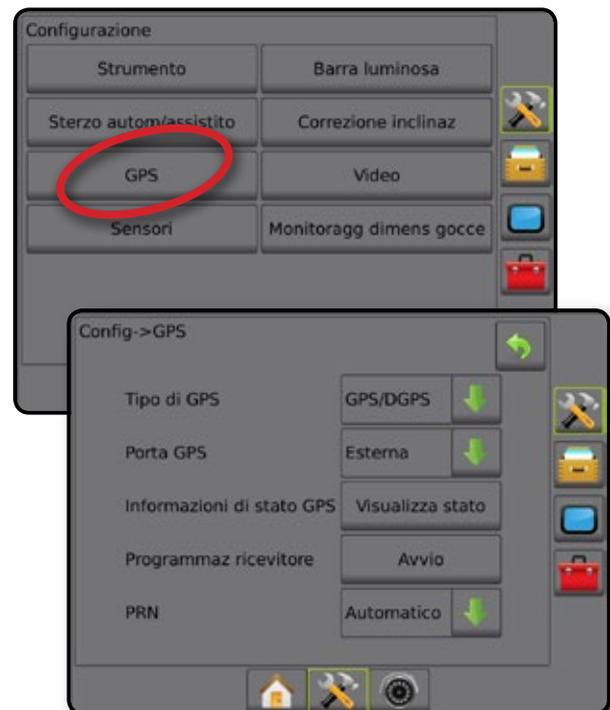
La funzione GPS è utilizzata per configurare il tipo di GPS, la porta GPS e il PRN, oltre che per visualizzare le informazioni di stato del GPS.

GPS

NOTA: queste impostazioni sono richieste per il funzionamento del pilota automatico/dello sterzo assistito e dei sensori di pendenza, nonché per il funzionamento corretto degli strumenti.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **GPS**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo di GPS: selezionare per accettare il segnale GPS
 - ▶ Porta GPS: impostare la porta di comunicazione (D)GPS
 - ▶ Informazioni di stato GPS: visualizza informazioni sull'utilizzo di GGA/VTG (trasmissione dati), numero di satelliti, HDOP, PRN, qualità GGA, ricevitore GPS e relativa versione e zona UTM
 - ▶ Programmaz ricevitore: consente di programmare direttamente il ricevitore GPS attraverso un'interfaccia a riga di comando
 - ▶ PRN: seleziona il SBAS PRN che fornirà i dati per la correzione del differenziale GNSS
 - ▶ PRN alternativo: quando PRN non è automatico, un secondo SBAS PRN alternativo fornirà un secondo set di dati per la correzione del differenziale GNSS.
4. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 7-1: GPS

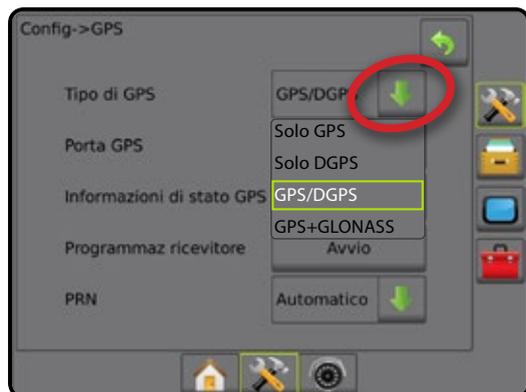


Tipo di GPS

Il tipo di GPS può essere personalizzato in modo che accetti trasmissioni provenienti da GPS (solo segnali non corretti), trasmissioni provenienti da DGPS (solo segnali corretti differenzialmente) o entrambi i tipi di segnale.

1. Premere la freccia GIÙ ↓ per accedere all'elenco di opzioni.
2. Selezionare:
 - ▶ Solo GPS: segnali non corretti
 - ▶ Solo DGPS: segnali corretti differenzialmente
 - ▶ GPS/DGPS: entrambi i tipi di segnale
 - ▶ GPS+GLONASS: segnali non corretti dai sistemi GPS e GLONASS

Figura 7-2: Tipo di GPS



NOTA: quando "GPS+GLONASS" è selezionato, PRN non è disponibile, né mostrato sullo schermo.

Porta GPS

La porta COM può essere impostata su "Interno" per utilizzare il (D) GPS interno (se presente) e per trasmettere verso l'esterno oppure su "Esterno" per ricevere i dati (D)GPS esterni.

1. Premere la freccia GIÙ ↓ per accedere all'elenco di opzioni.
2. Selezionare:
 - ▶ Interno: utilizzare il (D)GPS interno (se equipaggiato) e trasmettere all'esterno
 - ▶ Esterno: ricevere dati (D)GPS esterni

NOTA: utilizzare segnali GPS come Omnistar HP/XP o RTK richiederà che la porta GPS sia configurata su Esterno.

Figura 7-3: Porta GPS



Requisiti minimi per la configurazione di un ricevitore esterno

Affinché il sistema Matrix sia collegato e funzioni con un ricevitore GPS esterno, devono essere soddisfatti i seguenti requisiti minimi per la configurazione.

Impostazioni porta seriale	
Valore in baud:	19,200
Bit di dati:	8
Parità:	Nessuno
Bit di stop:	1

Requisiti per il collegamento della porta seriale

Cavo seriale RS-232 a 9 poli maschio

NOTA: potrebbe essere necessario un adattatore null-modem in base al polo esterno del ricevitore.

Stringhe NMEA	
GGA	5 Hz
VTG facoltativo	5 Hz, 2 Hz, Off
ZDA	0,2 Hz

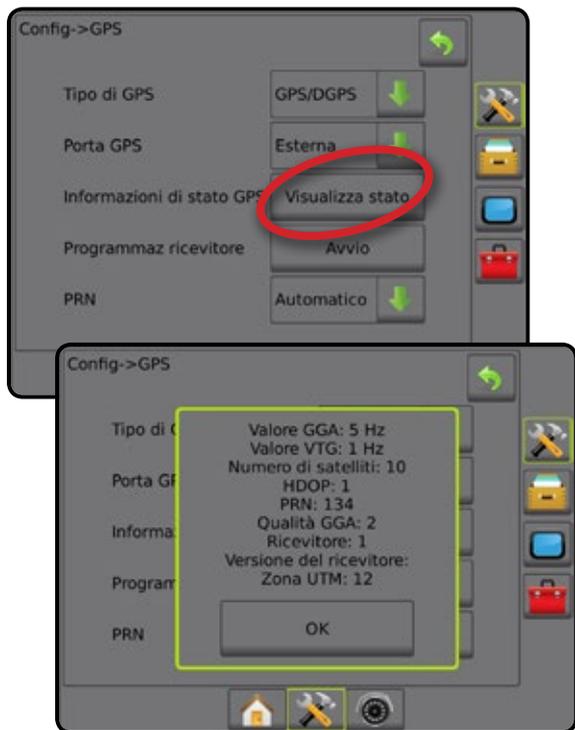
Informazioni di stato GPS

Stato GPS visualizza un'istantanea delle informazioni di stato GPS correnti.

1. Premere **Visualizza stato**.
2. I dati di visualizzazione includono:
 - ◀ Valore dei dati GGA/VTG: il numero di posizioni GPS al secondo.
 - ◀ Numero di satelliti: il numero di satelliti GPS nella visualizzazione (ne sono richiesti almeno 4 per DGPS)
 - ◀ HDOP: una misura della forza geometrica del satellite nel piano orizzontale. È preferibile un valore HDOP inferiore a 2.
 - ◀ PRN: l'ID satellite DGPS corrente
 - ◀ Qualità GGA: l'indicatore della qualità corrente del segnale GPS (vedere tabella GGA)
 - ◀ Ricevitore: l'indicatore corrente del ricevitore
 - ◀ Versione di ricevitore: la versione del software installato sul ricevitore
 - ◀ Zona UTM: zona dove si è attualmente situati
3. Premere **OK** per tornare alla schermata di configurazione del GPS.

NOTA: se il GPS non è disponibile, tutte le impostazioni saranno "non valide".

Figura 7-4: Informazioni di stato GPS



Informazioni di stato GPS sulle schermate di guida

Lo stato del GPS visualizza le informazioni su frequenza acquisizione dati, numero di satelliti visibili, qualità dei satelliti e ID.

1. Premere l'icona STATO GPS



Requisiti GGA

La qualità GGA richiesta per poter operare con diversi tipi di segnale può variare. Vedere la tabella riportata sotto per i requisiti.

Servizio	Indicatore	Precisione
Solo GPS	1	<3 m
WAAS/EGNOS/Beacon	2	<1 m
RTK	4	4 cm
Omnistar HP/XP	5	10 cm
Traiettoria libera	9	<1 m

Programmazione ricevitore

Programma consente di programmare direttamente il ricevitore GPS attraverso un'interfaccia a riga di comando. Solo i tecnici dell'assistenza TeeJet devono usare questa funzione. L'uso è a proprio rischio.

1. Premere **Avvio**.
2. Regolare la programmazione come necessario.

Figura 7-5: Programmazione ricevitore

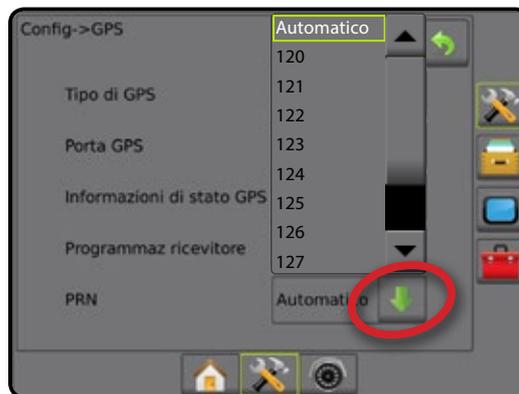


PRN

PRN seleziona il SBAS PRN che fornirà a GNSS i dati di correzione differenziale.

1. Premere la freccia GIÙ ↓ per accedere all'elenco di opzioni.
2. Selezionare:
 - ▶ Automatico: selezione del PRN automatico
 - ▶ Numero: contattare il rivenditore locale per il numero associato alla sede operativa

Figura 7-6: PRN



PRN alternativo

Quando PRN non è automatico, un secondo SBAS PRN alternativo fornirà un secondo set di dati per la correzione del differenziale GNSS.

1. Premere la freccia GIÙ ↓ per accedere all'elenco di opzioni.
2. Selezionare:
 - ▶ Nessuno: nessun numero PRN alternativo
 - ▶ Numero: contattare il rivenditore locale per il numero associato alla sede operativa

Figura 7-7: PRN alternativo



PRN non mostrato

Quando il Tipo di GPS è impostato su "GPS+GLONASS", le opzioni del PRN non sono disponibili né mostrate sullo schermo.

Figura 7-8: PRN



CAPITOLO 8: CONFIGURAZIONE DELLO STRUMENTO

La configurazione dello strumento consente di regolare le diverse impostazioni associate alle modalità In rettilineo, modalità Diffusore o modalità Sfalsate. Le impostazioni variano in base alla presenza di uno SmartCable o di un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM).

Tipo di strumento

Il tipo di strumento definisce il modello di applicazione che si avvicina maggiormente al sistema in uso.

- In modalità In rettilineo: le sezioni della barra non hanno lunghezza e si trovano su una linea a distanza fissa dall'antenna.
- In modalità Diffusore: una linea virtuale viene creata in linea con i dischi di consegna da cui la sezione o le sezioni dell'applicazione possono variare in lunghezza e possono essere a distanze diverse dalla linea
- In modalità Sfalsate: una linea virtuale viene creata in linea con la sezione 1 da cui la sezione o le sezioni dell'applicazione non hanno lunghezza e possono essere a distanze diverse dall'antenna

Figura 8-1: Tipo di strumento: In rettilineo

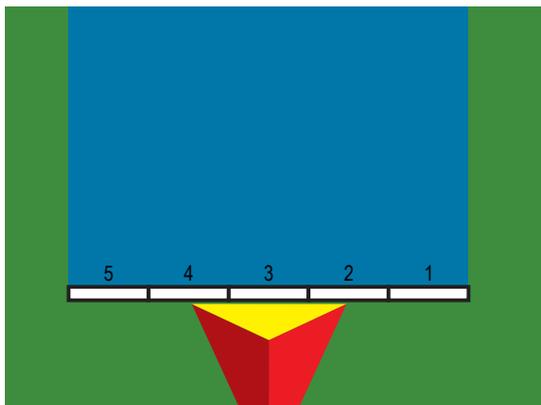


Figura 8-3: Tipo di strumento: Sfalsate

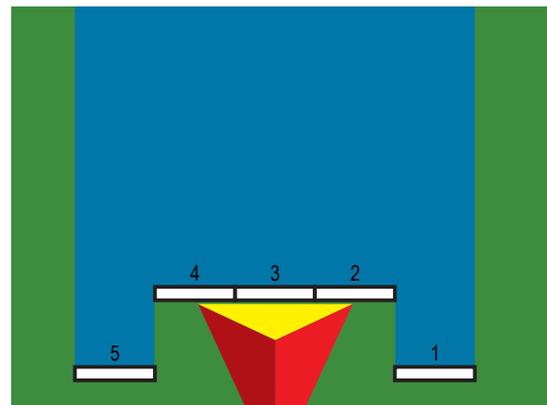
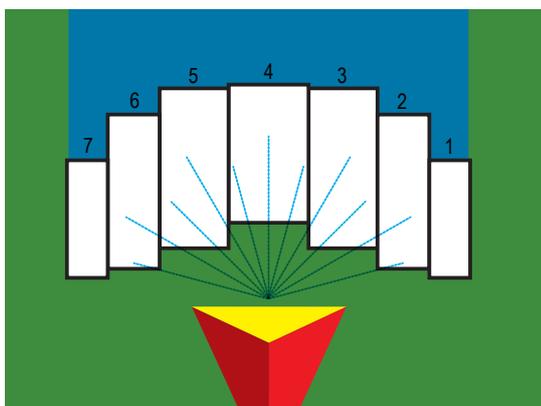


Figura 8-2: Tipo di strumento: Diffusore



Numeri di sezioni

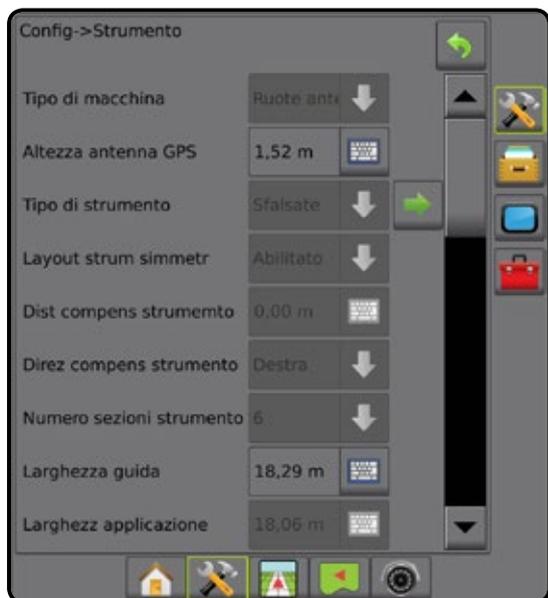
Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina.

UTILIZZO BASE DELLO SCHERMO

Opzioni non disponibili quando è attivo un lavoro

Quando un lavoro è attivo determinate opzioni di configurazione non sono disponibili. Per conoscere quali opzioni non sono accessibili, consultare il grafico relativo alla struttura del menu di configurazione dell'unità.

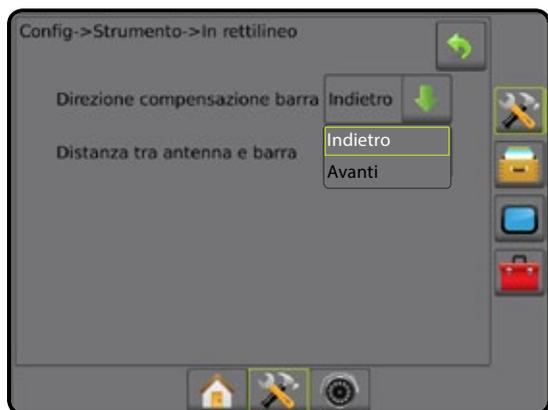
Figura 8-4: Esempi di opzioni non disponibili



Selezioni dai menu a tendina

Premere la freccia GIÙ ↓ per accedere alle opzioni. Utilizzare le frecce SU/GIÙ ▲/▼ o, se necessario, la barra di scorrimento, per passare da una voce all'altra all'interno dell'elenco. Selezionare l'opzione adeguata. Per chiudere l'elenco senza selezionare alcuna opzione, toccare qualsiasi punto dello schermo al di fuori del menu a tendina.

Figura 8-5: Esempio di menu a tendina



Scorrimento delle schermate

Alcune schermate presentano più informazioni o opzioni visibili oltre alla schermata corrente. Utilizzare le frecce SU/GIÙ ▲/▼ o la barra laterale per accedere alle opzioni o informazioni aggiuntive non attualmente visibili sullo schermo.

Figura 8-6: Esempio di scorrimento delle schermate

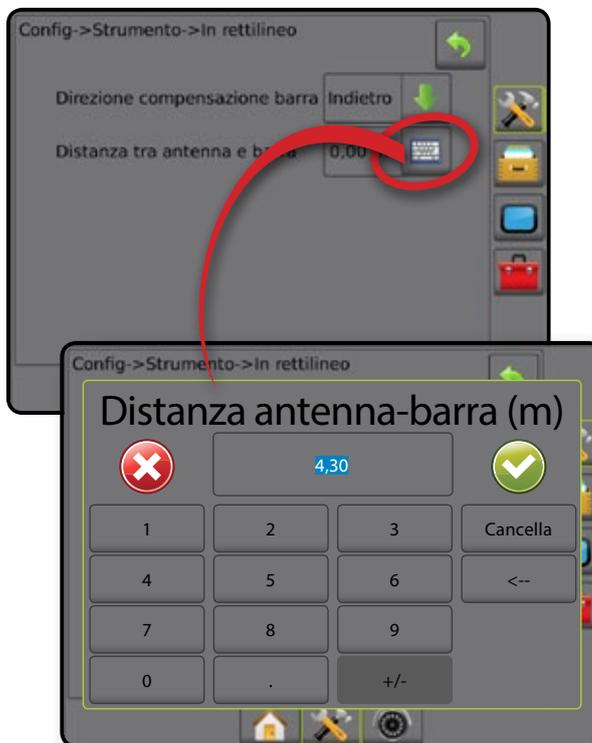


Schermata per l'inserimento da tastiera

Premere l'icona TASTIERINO [Keyboard icon]. Utilizzare il tastierino numerico per inserire un valore.

Premere l'icona ACCETTA [Checkmark icon] per salvare le impostazioni o l'icona CANCELLA [X icon] per chiudere il tastierino numerico senza salvare.

Figura 8-7: Esempio di tastiera



CONFIGURAZIONE A SEZIONE SINGOLA

La configurazione a sezione singola è utilizzata quando non è presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM) sul sistema. La barra intera o l'area di consegna viene considerata come un'unica sezione.

NOTA: per maggiori informazioni sulle fasi di configurazione, consultare il capitolo "Configurazione SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra" in base a quale dei due elementi è presente.

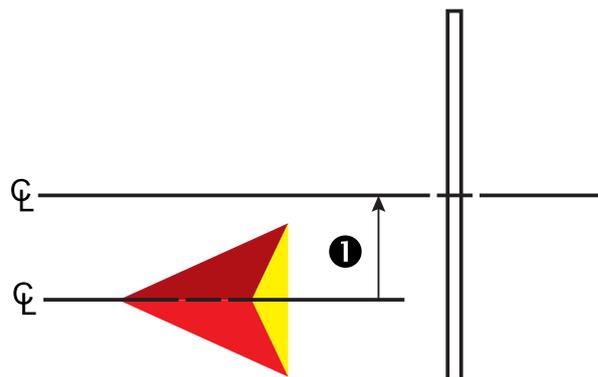
1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE 
2. Premere **Strumento**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo di macchina: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di macchina che si avvicina maggiormente alla macchina in uso.
 - ▶ Altezza dell'antenna GPS: utilizzare questa opzione per misurare l'altezza dell'antenna da terra. Il range è 0,0 - 10,0 metri.
 - ▶ Tipo di strumento: utilizzare questa opzione per selezionare il layout delle sezioni per la posizione del prodotto applicato.
 - ▶ Distanza compensamento strumento **1**: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'asse della macchina al centro dello strumento. Il range è 0 - 10,0 metri.

NOTA: per informazioni dettagliate sulla configurazione, consultare la sezione Compensazione strumento in questo capitolo.
 - ▶ Direzione compensamento strumento **1**: direzione dall'asse della macchina al centro dello strumento osservando nella direzione avanti della macchina.
 - ▶ Larghezza guida: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza tra le linee di guida. Il range è da 1,0 a 75,0 metri.
 - ▶ Larghezza applicazione [tipo di strumento In rettilineo]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza dello strumento
 - ▶ Larghezza lavoro [tipo di strumento Diffusore]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza dello strumento
 - ▶ Avviso area applicata: utilizzato per generare un avviso per segnalare l'entrata o l'uscita da un'area trattata
 - ▶ Tempo di uscita avviso area applicata: quando l'Avviso area applicato è abilitato, utilizzare questa opzione per impostare il tempo che trascorre prima di uscire da un'area applicata e al cui termine viene emesso il segnale acustico. Il range è da 0 a 10 secondi.
 - ▶ Tempo di entrata avviso area applicata: quando l'Avviso area applicato è abilitato, utilizzare questa opzione per impostare il tempo che trascorre prima di entrare in un'area applicata e al cui termine viene emesso il segnale acustico. Il range è da 0 a 10 secondi.
4. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA  per impostare le opzioni del tipo di strumento specifico selezionato.

Figura 8-8: Strumento: Singola sezione



Figura 8-9: Direzione e distanza di compensamento strumento



Tipo di strumento In rettilineo

1. Selezionare il tipo di strumento **In rettilineo** sulla schermata dello strumento
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Direzione compensazione barra: utilizzare questa opzione per stabilire se la barra è situata davanti o dietro l'antenna GPS, mentre il veicolo procede in avanti
 - ▶ Distanza tra antenna e barra ❶: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'antenna GPS alla barra. Il range è 0,0 - 50,0 metri.
4. Premere la freccia INDIETRO ⬅ per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona CONFIGURAZIONE 🛠 per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

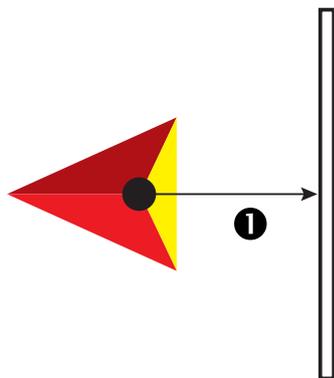
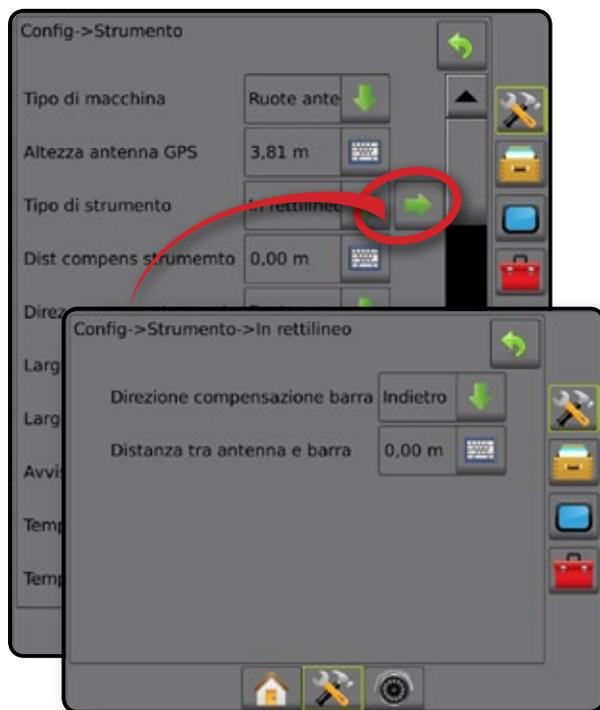


Figura 8-10: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità In rettilineo



Tipo di strumento Diffusore TeeJet

1. Selezionare il tipo di strumento **Diffusore** sulla schermata dello strumento.
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo impostazione: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di diffusore **TeeJet**
 - ▶ Distanza tra antenna e disco ❶: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'antenna GPS ai dischi di consegna o al meccanismo di dispersione. Il range è 0,0 - 50,0 metri.
 - ▶ Distanza di compensazione dal sezione ❷: utilizzare questa opzione per impostare la distanza di compensazione dai dischi, o dal meccanismo di dispersione, al punto in cui il prodotto tocca inizialmente il suolo. Il range è 0,0 - 75,0 metri.
 - ▶ Lunghezza sezione ❸: utilizzare questa opzione per impostare la lunghezza di applicazione per la sezione. Il range è 0,0 - 75,0 metri.
4. Premere la freccia INDIETRO ⬅ per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona CONFIGURAZIONE 🛠 per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

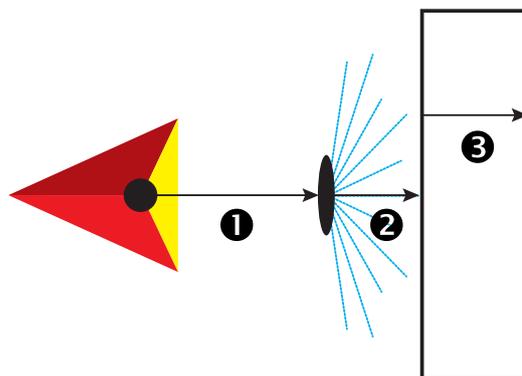
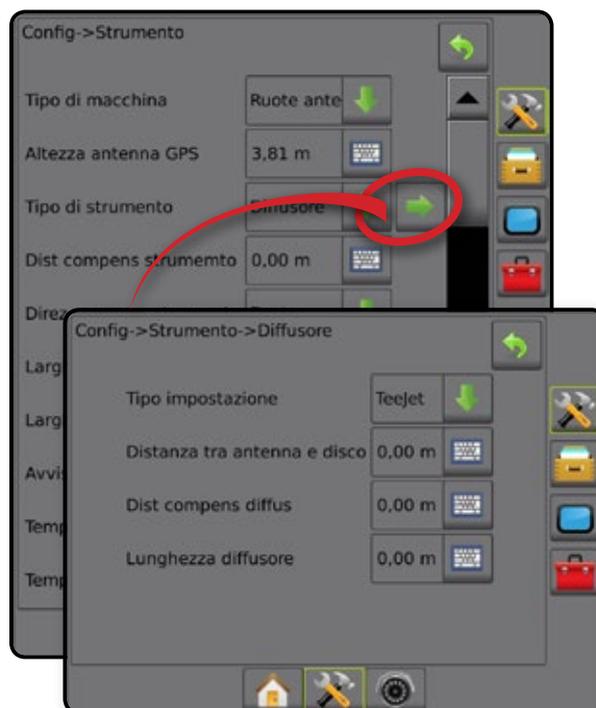


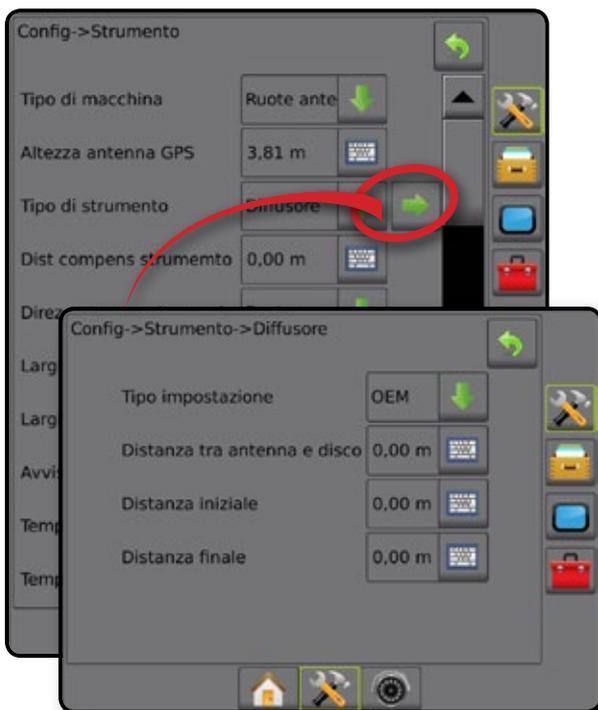
Figura 8-11: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità Diffusore TeeJet



Tipo di strumento Diffusore OEM

1. Selezionare il tipo di strumento **Diffusore** sulla schermata dello strumento.
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo impostazione: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di diffusore **OEM**.
 - ▶ Distanza tra antenna e disco: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'antenna GPS ai dischi di consegna o al meccanismo di dispersione. Il range è 0,0 - 50,0 metri.
 - ▶ Distanza iniziale: utilizzare questa opzione per impostare la distanza iniziale quando si esce da un'area applicata. Consultare il produttore del diffusore per il valore.
 - ▶ Distanza finale: utilizzare questa opzione per impostare la distanza finale quando si entra in un'area applicata. Consultare il produttore del diffusore per il valore.
4. Premere la freccia INDIETRO ⬅ per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona CONFIGURAZIONE ⚙ per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 8-12: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità Diffusore OEM



CONFIGURAZIONE SMARTCABLE O MODULO DI ATTIVAZIONE DELLE SEZIONI DELLA

La configurazione SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra è utilizzata quando è presente uno SmartCable o un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM) sul sistema. La barra o l'area di consegna può essere inserita fino a 15 sezioni. Ogni sezione può variare per larghezza e, nella modalità Diffusore, può variare per lunghezza. Ulteriori opzioni disponibili con un SDM includono sovrapposizione applicazione, ritardo applicazione e modalità Sfalsate.

NOTA: per maggiori informazioni sulle fasi di configurazione, consultare il capitolo "Configurazione a sezione singola" se non sono presenti né uno SmartCable né un Modulo di attivazione delle sezioni della barra (SDM).

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Strumento**.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo di macchina: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di macchina che si avvicina maggiormente alla macchina in uso.
 - ▶ Altezza dell'antenna GPS: utilizzare questa opzione per misurare l'altezza dell'antenna da terra. Il range è 0,0 - 10,0 metri.
 - ▶ Tipo di strumento: utilizzare questa opzione per selezionare il layout delle sezioni per la posizione del prodotto applicato.
 - ▶ Layout strumento simmetrico: utilizzare questa opzione per stabilire se le sezioni sono appaiate e hanno gli stessi valori di larghezza, compensazione e lunghezza.
 - ▶ Distanza compens strumento **1**: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'asse della macchina al centro dello strumento. Il range è 0 - 10,0 metri.

NOTA: per informazioni dettagliate sulla configurazione, consultare la sezione Compensazione strumento in questo capitolo.

 - ▶ Direzione compens strumento **1**: direzione dall'asse della macchina al centro dello strumento osservando nella direzione avanti della macchina.
 - ▶ Numero di sezioni dello strumento: utilizzare questa opzione per selezionare il numero di sezioni dello strumento
 - ▶ Larghezza guida: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza tra le linee di guida. Il range è da 1,0 a 75,0 metri.
 - ▶ Larghezza applicazione [tipo di strumento In rettilineo o tipo di strumento Sfalsate]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza di tutte le sezioni dello strumento. Ciascuna sezione può avere larghezza diversa. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Il range per ogni sezione è 0,0 - 75,0 metri. Il totale per tutte le sezioni deve essere maggiore di 1,0 metro.
 - ▶ Larghezza lavoro [tipo di strumento Diffusore]: utilizzare questa opzione per inserire la larghezza totale di tutte le sezioni dello strumento. Ciascuna sezione può avere larghezza diversa. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Il range per ogni sezione è 0,0 - 75,0 metri. Il totale per tutte le sezioni deve essere maggiore di 1,0 metro.
4. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA  per impostare le opzioni del tipo di strumento specifico.

Figura 8-13: Strumento: SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra

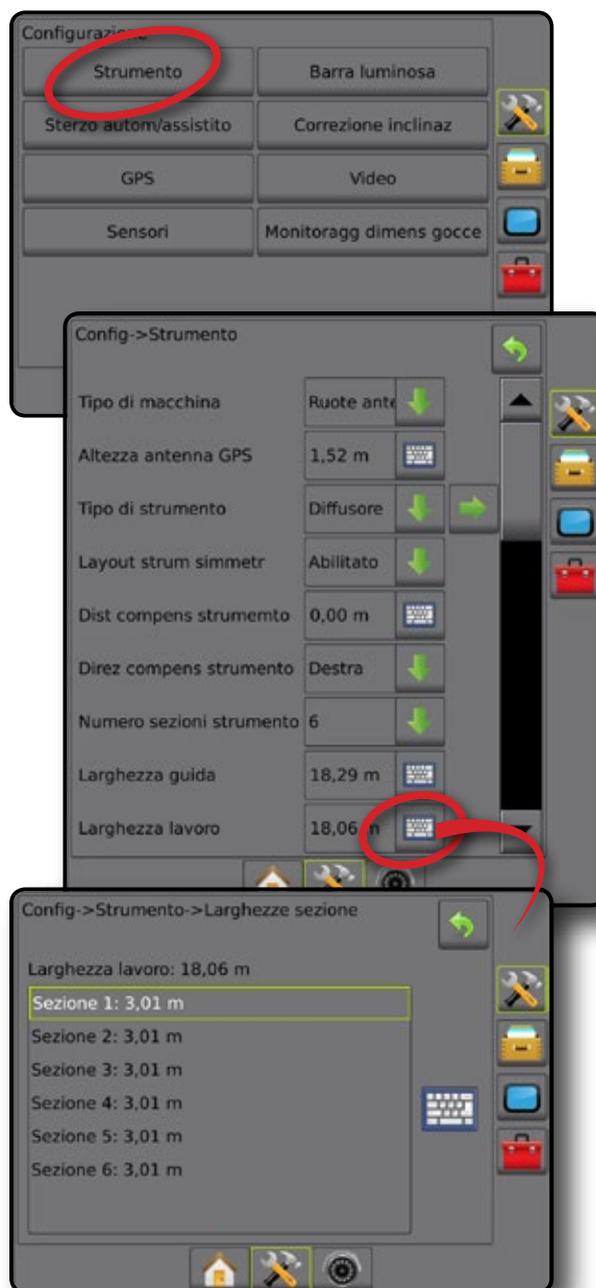
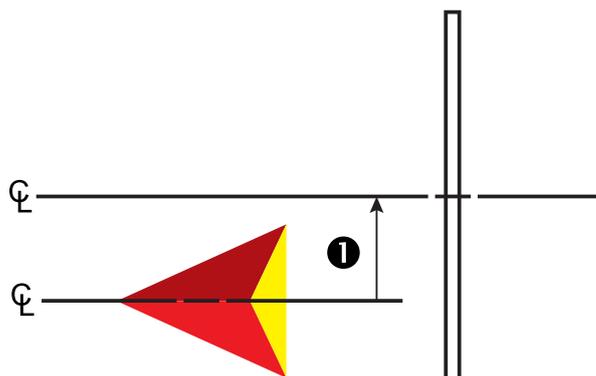


Figura 8-14: Direzione e distanza di compensazione strumento



Tipo di strumento In rettilineo

1. Selezionare il tipo di strumento **In rettilineo** sulla schermata dello strumento
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Direzione compensazione barra: utilizzare questa opzione per stabilire se la barra è situata davanti o dietro l'antenna GPS, mentre il veicolo procede in avanti
 - ▶ Distanza tra antenna e barra ❶: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'antenna GPS alla barra. Il range è 0,0 - 50,0 metri.
 - ▶ Sovrapposizione: utilizzare questa opzione per selezionare la quantità di sovrapposizione consentita quando le sezioni vengono accese e spente quando si usa il controllo automatico della sezione della barra
 - ▶ Ritardo tempo di attivazione: utilizzare questa opzione per impostare il tempo dopo il quale ciascuna sezione si attiva quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita l'applicazione. Se l'applicazione si attiva troppo presto quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita, diminuire il Ritardo tempo di attivazione. Se l'applicazione si attiva troppo tardi, aumentare il Ritardo tempo di attivazione. Il range è tra 0 - 10 secondi.
 - ▶ Ritardo tempo di disattivazione: utilizzare questa opzione per impostare il tempo dopo il quale ciascuna sezione si disattiva quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita l'applicazione. Se l'applicazione si disattiva troppo presto quando si entra in un'area su cui è stata eseguita, diminuire il Ritardo tempo di disattivazione. Se l'applicazione si disattiva troppo tardi, aumentare il Ritardo tempo di disattivazione. Il range è da 0 a 10 secondi.
4. Premere la freccia INDIETRO ⬅ per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona CONFIGURAZIONE ⚙ per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

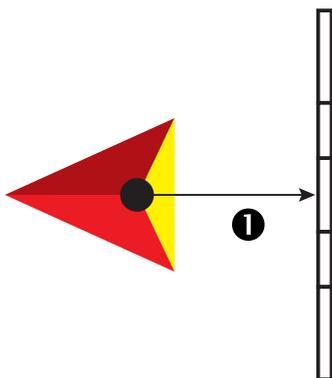


Figura 8-15: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità In rettilineo

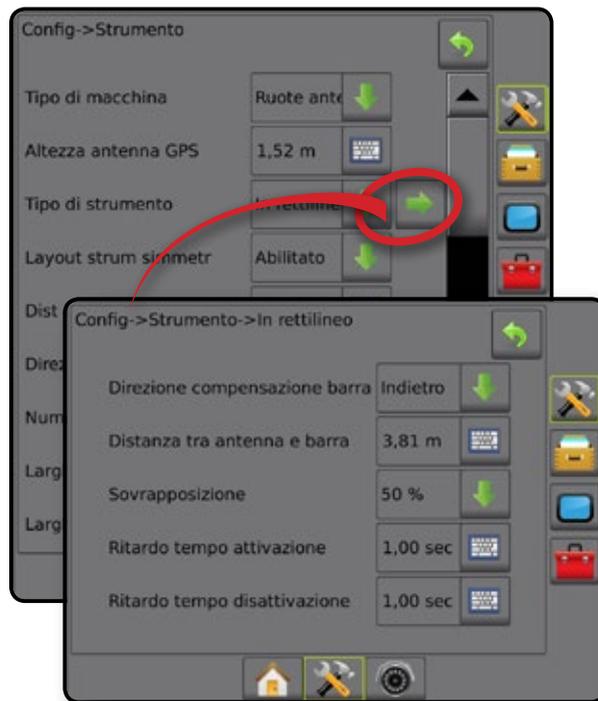
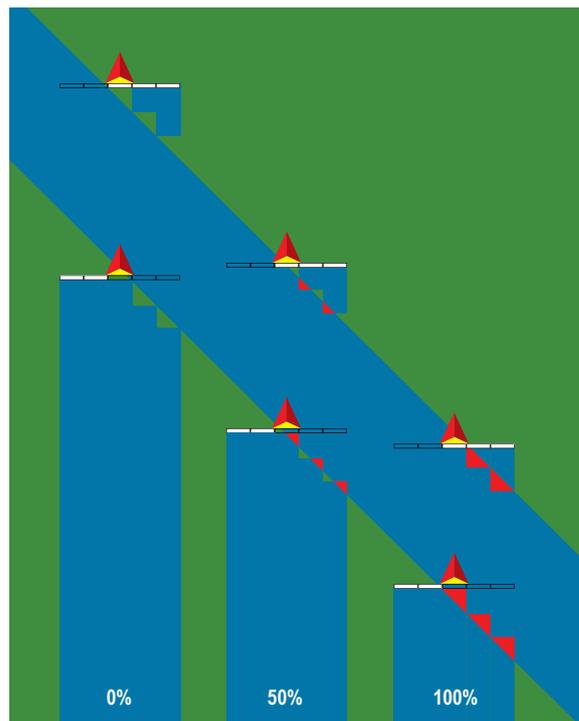


Figura 8-16: Sovrapposizione



Tipo di strumento Diffusore TeeJet

1. Selezionare il tipo di strumento **Diffusore** sulla schermata dello strumento.
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo impostazione: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di diffusore **TeeJet**
 - ▶ Distanza tra antenna e disco ❶: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'antenna GPS ai dischi di consegna o al meccanismo di dispersione Il range è 0,0 - 50,0 metri.
 - ▶ Sovrapposizione: utilizzare questa opzione per selezionare la quantità di sovrapposizione consentita quando le sezioni vengono accese e spente quando si usa il controllo automatico della sezione della barra
 - ▶ Ritardo tempo di attivazione: utilizzare questa opzione per impostare il tempo dopo il quale ciascuna sezione si attiva quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita l'applicazione. Se l'applicazione si attiva troppo presto quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita, diminuire il Ritardo tempo di attivazione. Se l'applicazione si attiva troppo tardi, aumentare il Ritardo tempo di attivazione. Il range è tra 0 - 10 secondi.
 - ▶ Ritardo tempo di disattivazione: utilizzare questa opzione per impostare il tempo dopo il quale ciascuna sezione si disattiva quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita l'applicazione. Se l'applicazione si disattiva troppo presto quando si entra in un'area su cui è stata eseguita, diminuire il Ritardo tempo di disattivazione. Se l'applicazione si disattiva troppo tardi, aumentare il Ritardo tempo di disattivazione. Il range è 0 - 10 secondi.
 - ▶ Distanza di compensazione dal sezione ❷: utilizzare questa opzione per impostare la distanza di compensazione dai dischi, o dal meccanismo di dispersione, al punto in cui il prodotto tocca inizialmente il suolo sulla sezione 1. Il range è 0,0 - 75,0 metri.
 - ▶ Compensazioni di sezione ❸: utilizzare questa opzione per impostare la distanza di compensazione dal bordo di attacco della sezione 1 (la linea di compensazione del sezione) e il bordo di attacco di ciascuna sezione. La sezione 1 è sempre pari a 0,0 metri. Tutte le altre sezioni possono essere a distanze diverse. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Il range è 0,0 - 75,0 metri.
 - ▶ Lunghezza sezione ❹: utilizzare questa opzione per impostare la lunghezza di applicazione per ciascuna sezione. Ciascuna sezione può avere lunghezza diversa. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Il range è 0,0 - 75,0 metri.
4. Premere la freccia INDIETRO ⬅ per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona CONFIGURAZIONE ⚙ per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

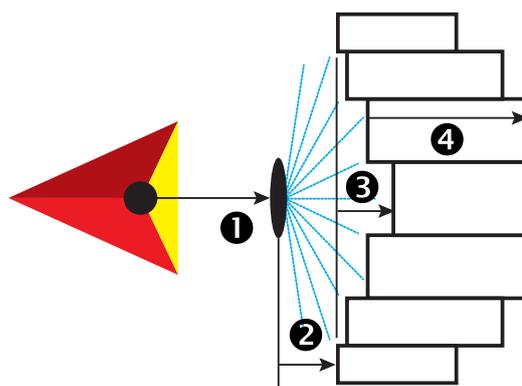
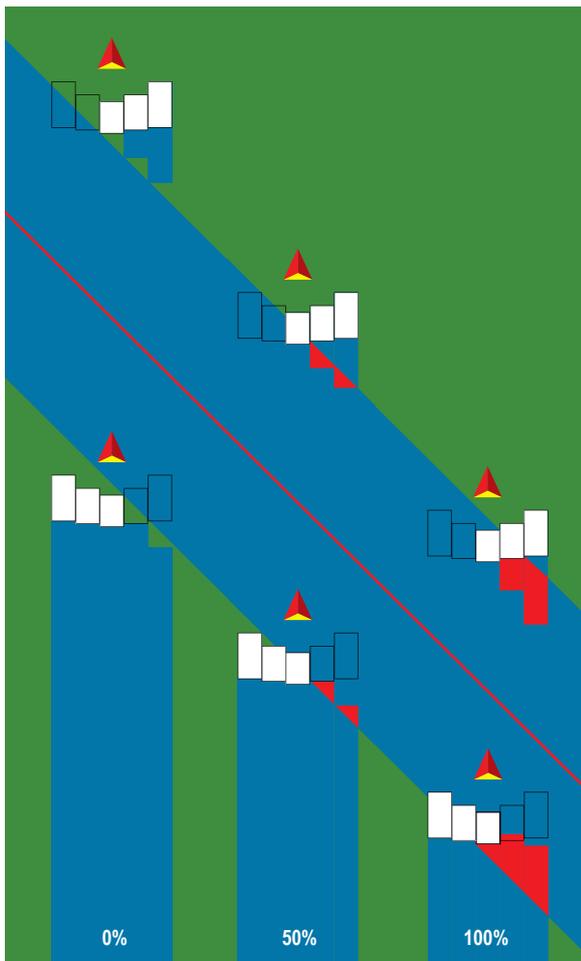


Figura 8-17: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità Diffusore TeeJet



Figura 8-18: Sovrapposizione



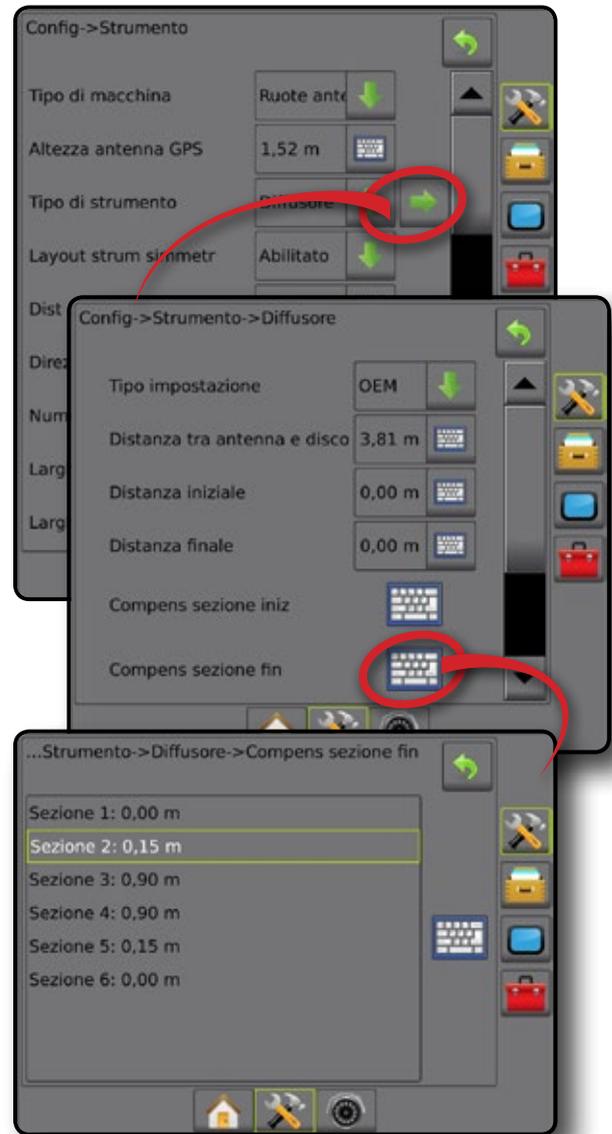
Tipo di strumento Diffusore OEM

1. Selezionare il tipo di strumento **Diffusore** sulla schermata dello strumento.
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Tipo impostazione: utilizzare questa opzione per selezionare il tipo di diffusore **OEM**
 - ▶ Distanza tra antenna e disco: utilizzare questa opzione per inserire la distanza dall'antenna GPS ai dischi di consegna o al meccanismo di dispersione. Il range è 0,0 - 50,0 metri.
 - ▶ Distanza iniziale: utilizzare questa opzione per impostare la distanza iniziale quando si esce da un'area applicata. Consultare il produttore del diffusore per il valore.
 - ▶ Distanza finale: utilizzare questa opzione per impostare la distanza finale quando si entra in un'area applicata. Consultare il produttore del diffusore per il valore.
 - ▶ Compensazioni di sezione iniziali: utilizzare questa opzione per impostare la distanza di compensazione dal bordo di attacco della sezione 1 al bordo di attacco di ciascuna sezione. La sezione 1 è sempre pari a 0,0 metri. Tutte le altre sezioni possono essere a distanze diverse. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Consultare il produttore del diffusore per il valore.
 - ▶ Compensazioni di sezione finali: utilizzare questa opzione per impostare la distanza di compensazione dal bordo di attacco

della sezione 1 al bordo di uscita di ciascuna sezione. Ciascuna sezione può essere a distanza diversa. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Consultare il produttore del diffusore per il valore.

4. Premere la freccia INDIETRO ↶ per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona CONFIGURAZIONE ⚙ per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 8-19: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità Diffusore OEM



Tipo di strumento Sfalsate

1. Selezionare il tipo di strumento **Sfalsate** sulla schermata dello strumento.
2. Premere la freccia PAGINA SUCCESSIVA ➡.
3. Selezionare tra:
 - ▶ Direzione di compensazione sezione 1: utilizzare questa opzione per stabilire se la sezione 1 (il punto zero delle compensazioni della sezione) è situata davanti o dietro l'antenna GPS mentre il veicolo procede in avanti.
 - ▶ Distanza tra antenna e sezione 1 ①: utilizzare questa opzione per definire la distanza tra l'antenna GPS e la sezione 1 (il punto zero delle compensazioni sezione). Il range è 0,0 - 50,0 metri.

- ▶ **Sovrapposizione:** utilizzare questa opzione per selezionare la quantità di sovrapposizione consentita quando le sezioni vengono accese e spente quando si usa il controllo automatico della sezione della barra.
 - ▶ **Ritardo tempo di attivazione:** utilizzare questa opzione per impostare il tempo dopo il quale ciascuna sezione si attiva quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita l'applicazione. Se l'applicazione si attiva troppo presto quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita, diminuire il Ritardo tempo di attivazione. Se l'applicazione si attiva troppo tardi, aumentare il Ritardo tempo di attivazione. Il range è tra 0 - 10 secondi.
 - ▶ **Ritardo tempo di disattivazione:** utilizzare questa opzione per impostare il tempo dopo il quale ciascuna sezione si disattiva quando si entra in un'area su cui non è stata eseguita l'applicazione. Se l'applicazione si disattiva troppo presto quando si entra in un'area su cui è stata eseguita, diminuire il Ritardo tempo di disattivazione. Se l'applicazione si disattiva troppo tardi, aumentare il Ritardo tempo di disattivazione. Il range è tra 0 - 10 secondi.
 - ▶ **Compensazioni di sezione** : utilizzare questa opzione per impostare la distanza di compensazione tra la sezione 1 (la distanza tra l'antenna e la sezione 1) e ciascuna sezione. Un valore di compensazione positivo sposta la sezione dietro la sezione 1. Un valore di compensazione negativo sposta la sezione davanti alla sezione 1. La sezione 1 è sempre pari a 0 metri. Tutte le altre sezioni possono essere a distanze diverse. Le sezioni sono numerate da sinistra a destra, guardando verso la direzione di avanzamento della macchina. Il range è da - 75,0 a 75,0 metri.
4. Premere la freccia **INDIETRO**  per ritornare alla schermata dello strumento o l'icona **CONFIGURAZIONE**  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

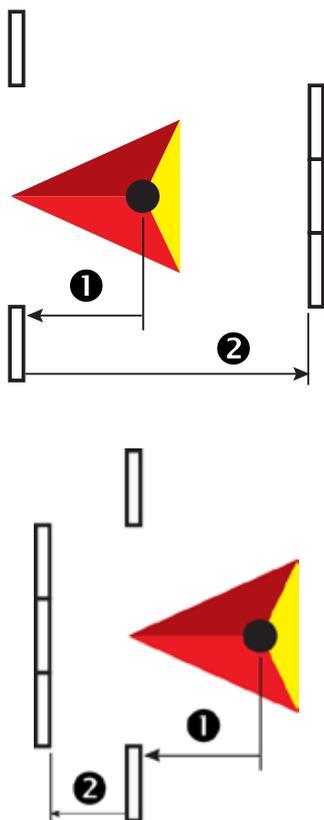


Figura 8-20: Opzioni di configurazione dello strumento in modalità Sfalsate

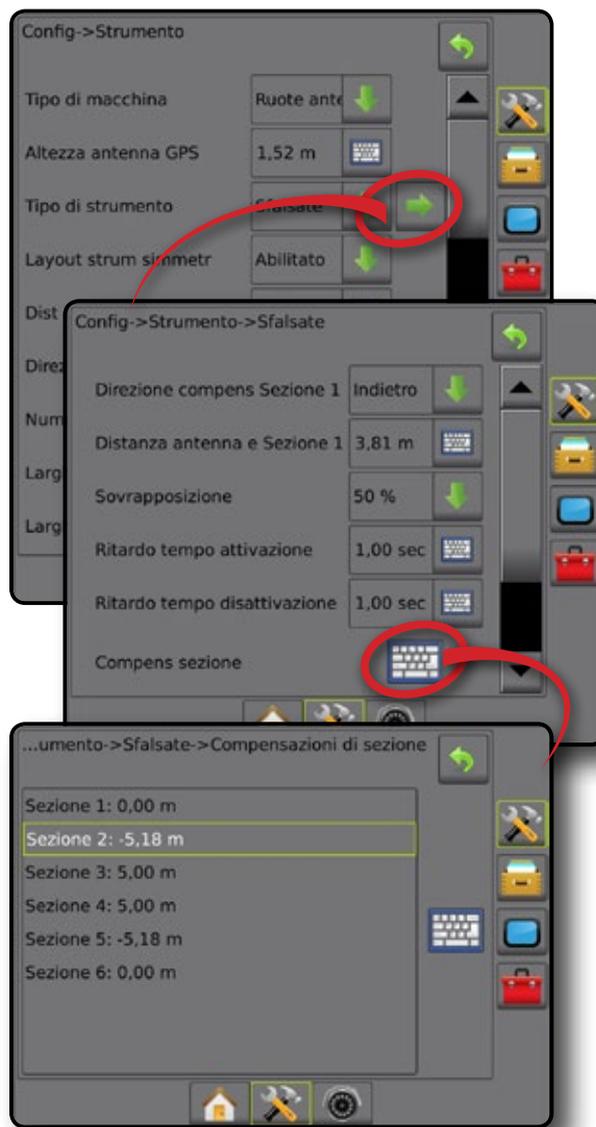
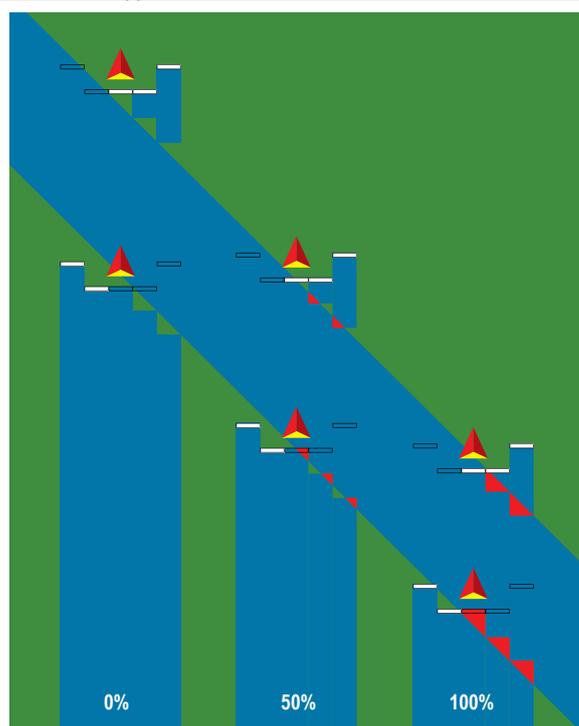


Figura 8-21: Sovrapposizione



REGOLAZIONE DELLA DISTANZA DI COMPENSAZIONE STRUMENTO

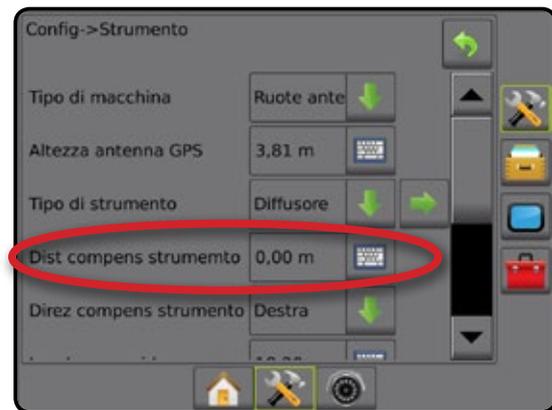
La funzione Distanza compensazione strumento è utilizzata per inserire la distanza dall'asse della macchina al centro dello strumento. Quando la mappatura sullo schermo mostra l'assenza di sovrapposizioni o interruzioni, sebbene l'applicazione del campo produca una sovrapposizione o un'interruzione permanentemente su un solo lato in direzione della marcia, una regolazione alla distanza di compensazione dello strumento deve essere calcolata ed effettuata al valore della distanza di compensazione dello strumento.

Se si utilizza uno spruzzatore o un diffusore autoazionato, utilizzare il calcolo di regolazione della compensazione GPS per calcolare la regolazione della distanza di compensazione dello strumento.

Se si utilizza uno strumento cingolato o trainato, utilizzare il calcolo di regolazione della compensazione dello strumento per calcolare la regolazione della distanza di compensazione dello strumento.

NOTA: quando si utilizza il pilota automatico/lo sterzo assistito, se la mappatura sullo schermo mostra sovrapposizioni o interruzioni, è necessario effettuare delle regolazioni alle impostazioni del pilota automatico/dello sterzo assistito.

Figura 8-22: Distanza compens strumento



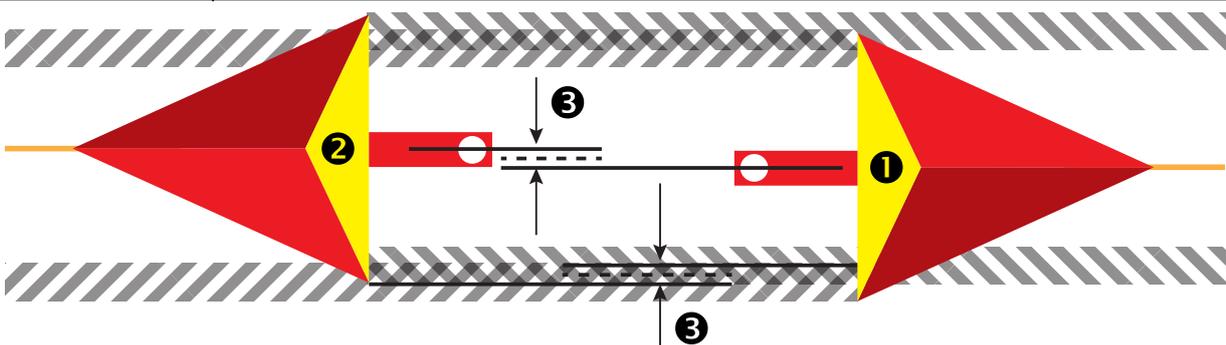
Calcolo di regolazione della compensazione GPS

Per calcolare una regolazione della compensazione GPS utilizzare la stessa linea di guida:

1. Creare una linea retta AB.
2. Con il pilota automatico/lo sterzo assistito innestato, percorrere il passaggio ❶ per almeno 30 metri e collocare delle bandiere sulla barra di trazione o accanto alla macchina.
3. Girare intorno e innestare il pilota automatico/lo sterzo assistito al passaggio ❷ sulla stessa linea di guida AB. Collocare delle bandiere sulla barra di trazione o accanto alla macchina o arrestarsi mentre si è sulla linea guida AB accanto alle bandiere collocate al passaggio ❶.
4. Misurare la differenza ❸ tra le bandiere del passaggio ❶ e il passaggio ❷.
5. Dividere la distanza misurata ❸ a metà. Questa differenza sarà la regolazione di compensazione.
6. Aumentare o ridurre la distanza di compensazione come necessario in base a dove si verifica l'applicazione del campo e l'impostazione della direzione di compensazione dello strumento corrente.

Sovrapposizione dell'applicazione del campo	Impostazioni di compensazione attuali		
	Direzione compensazione = sinistra	Direzione compensazione = destra	Direzione compensazione = destra Distanza compensazione = 0 m
A destra del passaggio ❶	aumentare il valore di compensazione della distanza	ridurre il valore di compensazione della distanza	aumentare il valore di compensazione della distanza
A sinistra del passaggio ❶	ridurre il valore di compensazione della distanza	aumentare il valore di compensazione della distanza	modificare la direzione di compensazione dello strumento a sinistra e aumentare il valore di compensazione della distanza

Figura 8-23: Distanza di compensazione GPS



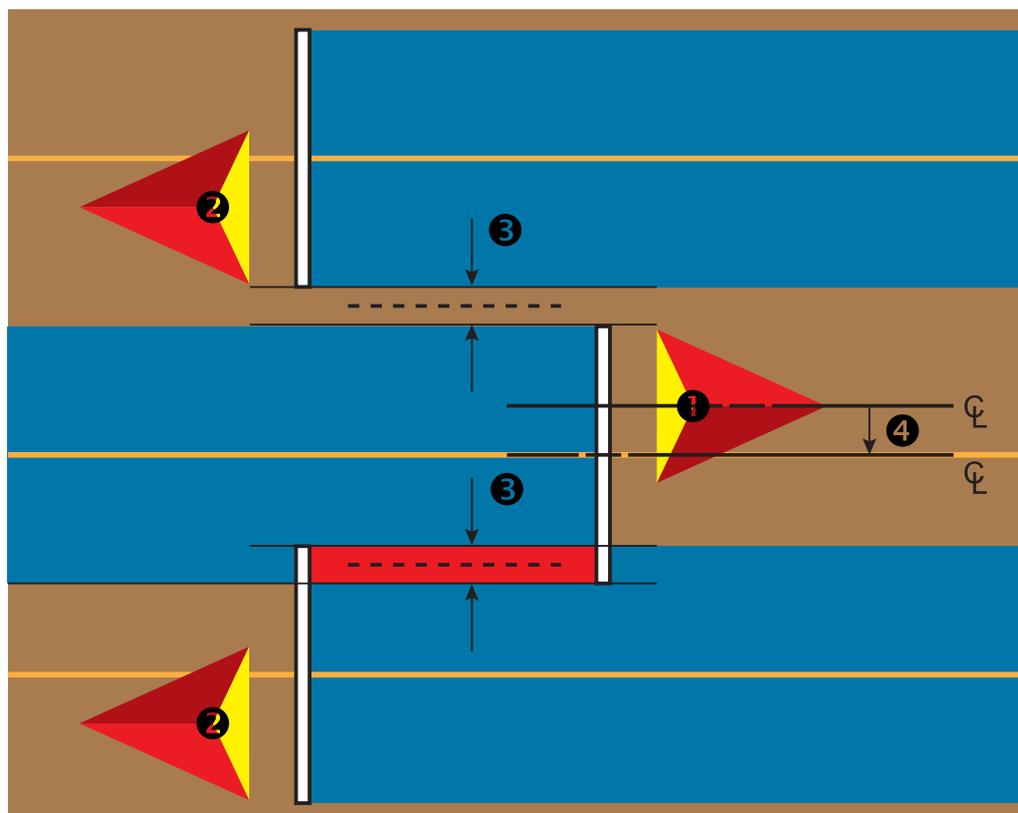
Regolazione della compensazione dello strumento

Per calcolare la regolazione della compensazione dello strumento utilizzando linee guida adiacenti:

1. Creare una linea retta AB.
2. Con il pilota automatico/lo sterzo assistito innestato, percorrere il passaggio ❶ come se si stesse facendo funzionare lo strumento e collocare le bandiere sui bordi esterni dello strumento.
3. Girare intorno e innestare il pilota automatico/lo sterzo assistito al passaggio ❷ sulla linea di guida AB adiacente. Collocare delle bandiere aggiuntive sui bordi esterni dello strumento o arrestarsi mentre si è sulla linea guida AB accanto alle bandiere collocate al passaggio ❶.
4. Misurare la differenza ❸ tra le bandiere del passaggio ❶ e il passaggio ❷.
5. Dividere la distanza misurata ❸ a metà. Questa differenza sarà la regolazione della compensazione.
6. Aumentare o ridurre la distanza di compensazione ❹ come necessario in base a dove si verifica la sovrapposizione dell'applicazione del campo e l'impostazione della direzione di compensazione dello strumento corrente.

Applicazione del campo	Impostazioni di compensazione attuali		
	Direzione compensazione = sinistra	Direzione compensazione = destra	Direzione compensazione = destra Distanza compensazione = 0 m
Sovrapposizione a destra del passaggio ❶ o Interruzione a sinistra del passaggio ❶	aumentare il valore di compensazione della distanza	ridurre il valore di compensazione della distanza	aumentare il valore di compensazione della distanza
Sovrapposizione a sinistra del passaggio ❶ o Interruzione a destra del passaggio ❶	ridurre il valore di compensazione della distanza	aumentare il valore di compensazione della distanza	modificare la direzione di compensazione dello strumento a sinistra e aumentare il valore di compensazione della distanza

Figura 8-24: Direzione e distanza di compensazione strumento



IMPOSTAZIONI DI FABBRICA E GAMME
Sezione singola

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Tipo di macchina	Ruota anteriore	
Altezza antenna GPS	3,81 m	Da 0,0 a 10,0 m
Tipo di strumento	In rettilineo	
Distanza compens strumento	0,0 m	Da 0,0 a 10,0 m
Distanza compens strumento	Destra	
Larghezza guida	18,288 m	Da 1,0 a 75,0 m
Larghezza applicazione/ Larghezza lavoro	3,6576 m	Da 1,0 a 75,0 m
Avviso area applicato	Disabilitato	
Allarme di uscita	0,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec
Allarme di entrata	0,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec

Tipo di strumento In rettilineo

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Direzione compensazione barra	Indietro	
Da antenna a barra	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m

Tipo di strumento Diffusore TeeJet

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Tipo impostazione	TeeJet	
Distanza tra antenna e disco	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m
Distanza di compensazione sezione	0,0 m	Da 0,0 a 75,0 m
Lunghezza sezione	0,0 m	Da 0,0 a 75,0 m

Tipo di strumento Diffusore OEM

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Tipo impostazione	OEM	
Distanza tra antenna e disco	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m
Distanza iniziale	Consultare il produttore del diffusore per il valore.	
Distanza finale	Consultare il produttore del diffusore per il valore.	

SmartCable o Modulo di attivazione delle sezioni della barra

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Tipo di macchina	Ruota anteriore	
Altezza antenna GPS	3,81 m	Da 0,0 a 10,0 m
Tipo di strumento	In rettilineo	
Layout strumento simmetrico	Abilitato	
Distanza compens strumento	0,0 m	Da 0,0 a 10,0 m
Distanza compens strumento	Destra	
Numero di sezioni strumento	In base al cavo o a SDM	
Larghezza guida	18,288 m	Da 1,0 a 75,0 m
Larghezza applicazione/ Larghezza lavoro	Il totale per tutte le sezioni deve essere maggiore di 1,0 metro.	
Larghezze sezione	3,6576 m	Da 0,0 a 75,0 m

Tipo di strumento In rettilineo

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Direzione compensazione barra	Indietro	
Da antenna a barra	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m
Sovrapposizione	50%	
Ritardo tempo di attivazione	1,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec
Ritardo tempo di disattivazione	1,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec

Tipo di strumento Diffusore TeeJet

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Tipo impostazione	TeeJet	
Distanza tra antenna e disco	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m
Sovrapposizione	50%	
Ritardo tempo di attivazione	0,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec
Ritardo tempo di disattivazione	0,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec
Distanza di compensazione sezione	0,0 m	Da 0,0 a 75,0 m
Compensazioni di sezione	0,0 m	Da 0,0 a 75,0 m
Lunghezza sezione	0,0 m	Da 0,0 a 75,0 m

Tipo di strumento Diffusore OEM

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Tipo impostazione	OEM	
Distanza tra antenna e disco	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m
Distanza iniziale	Consultare il produttore del diffusore per il valore.	
Distanza finale	Consultare il produttore del diffusore per il valore.	
Compensazioni di sezione iniziali	Consultare il produttore del diffusore per il valore.	
Compensazioni di sezione finali	Consultare il produttore del diffusore per il valore.	

Tipo di strumento Sfalsate

Descrizione	Settaggio di fabbrica	Range
Direzione di compensazione sezione 1	Indietro	
Distanza tra antenna e sezione 1	0,0 m	Da 0,0 a 50,0 m
Sovrapposizione	50%	
Ritardo tempo di attivazione	1,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec
Ritardo tempo di disattivazione	1,0 sec	Da 0,0 a 10,0 sec
Compensazioni di sezione	0,0 m	Da - 75,0 a 75,0 m

CAPITOLO 9: MONITORAGGIO DIMENSIONI GOCCIA

La Configurazione per il monitoraggio dimensioni goccia è utilizzata per abilitare il Monitoraggio dimensioni goccia (DSM). Per abilitare il Monitoraggio dimensioni goccia è necessario un kit interfaccia del sensori pressione. Il DSM è disponibile su tutte le pagine della linea di guida attraverso la barra di stato.

CONFIGURAZIONE PER IL MONITORAGGIO DIMENSIONI GOCCIA

Sensori di pressione

Quando è presente un kit interfaccia sensori di pressione, le opzioni dei sensori di pressione sono utilizzate per inserire la pressione nominale massima del produttore dei sensori e gli allarmi di alta e bassa pressione determinati dall'operatore.

NOTA: se viene utilizzato un kit interfaccia sensori di pressione, il monitoraggio delle dimensioni della goccia sarà disponibile.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Sensori**.
3. Premere **Sensori di pressione**.
4. Premere l'icona TASTIERINO  per selezionare da:
 - ▶ Pressione nominale massima: utilizzare questa opzione per impostare la pressione nominale massima dei sensori di pressione come consigliato dal produttore.
 - ▶ Allarme di bassa pressione: utilizzare questa opzione per impostare il punto di bassa pressione determinato dall'operatore al quale viene emesso l'allarme acustico
 - ▶ Allarme di alta pressione: utilizzare questa opzione per impostare il punto di alta pressione determinato dall'operatore al quale viene emesso l'allarme acustico
5. Utilizzare il tastierino numerico per inserire un valore.
6. Premere l'icona ACCETTA  per salvare le impostazioni oppure l'icona ANNULLA  per chiudere il tastierino senza salvare.
7. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per tornare alla schermata Configurazione principale.

Figura 9-1: Sensori di pressione



Monitoraggio dimensioni goccia

Quando è presente un kit interfaccia sensori di pressione, il monitoraggio delle dimensioni della goccia viene utilizzato per abilitare/disabilitare il Monitoraggio dimensioni goccia (DSM), preimpostare un massimo di cinque (5) ugelli e selezionare l'ugello corrente.

1. Premere l'icona laterale CONFIGURAZIONE .
2. Premere **Monitoraggio dimensioni goccia**.
3. Selezionare se monitoraggio dimensioni goccia è abilitato o disabilitato.
4. Quando abilitato, selezionare tra:
 - ▶ Preimpostazioni ugello: seleziona fino a cinque (5) ugelli per richiamarli rapidamente.
 - ▶ Ugello corrente: seleziona l'ugello attualmente selezionato per la determinazione delle informazioni sulle dimensioni delle gocce.
5. Premere la freccia INDIETRO  o l'icona laterale CONFIGURAZIONE  per ritornare alla schermata principale di Configurazione.

Figura 9-2: Monitoraggio dimensioni goccia e ugelli



Monitoraggio dimensioni goccia non disponibile

Se non è installato un kit interfaccia sensori di pressione, le opzioni di configurazione non saranno disponibili.

Figura 9-3: Kit interfaccia sensori di pressione non rilevato



Abilita/Disabilita monitoraggio dimensioni goccia

Impostare Monitoraggio dimensioni goccia (DSM) su abilitato o disabilitato.

1. Premere la freccia GIÙ  per accedere all'elenco di opzioni.
2. Selezionare:
 - ▶ Abilitato
 - ▶ Disabilitato

Se DSM è impostato su "disabilitato", tutte le funzionalità dell'ugello e le funzioni di configurazione saranno disabilitate (le opzioni saranno grigie).

Figura 9-4: Opzioni DSM abilitate e disabilitate

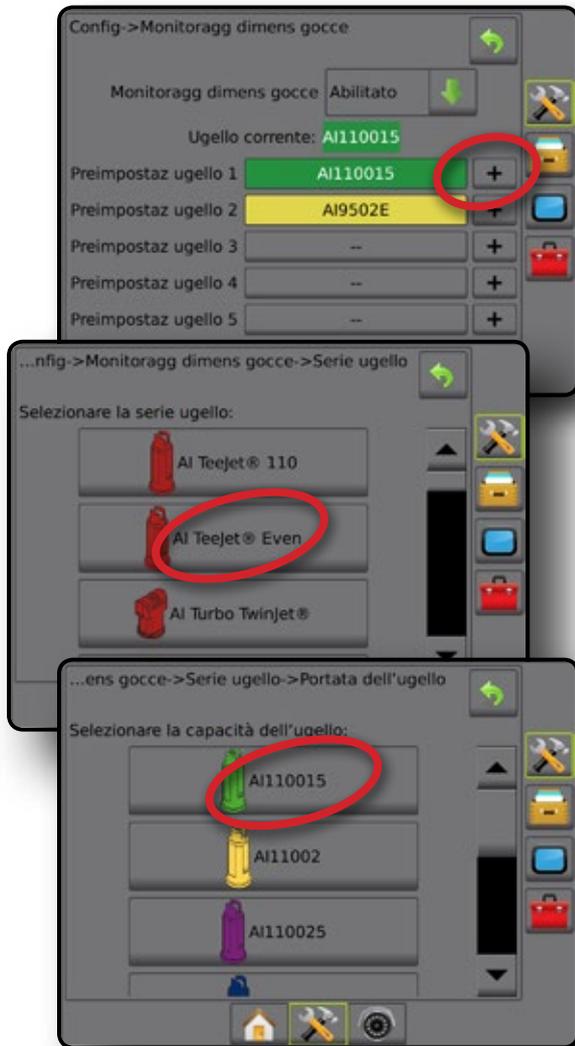


Preimpostazione ugello

Le preimpostazioni ugello consentono di salvare fino a cinque ugelli per richiamarli rapidamente.

1. Premere **+**.
2. Selezionare una serie di ugelli TeeJet.
3. Selezionare la capacità dell'ugello.

Figura 9-5: Ugello preimpostato



Ugello corrente

Ugello corrente mostra l'ugello attualmente attivo per la determinazione delle informazioni sulle dimensioni delle gocce. Gli ugelli devono essere preimpostati per essere disponibili per la selezione dell'ugello corrente.

1. Premere l'ugello desiderato.

L'ugello selezionato sarà visibile anche sul Display dello Stato goccia/pressione dalla barra di stato sulle schermate della linea di guida.

Figura 9-7: Ugello corrente

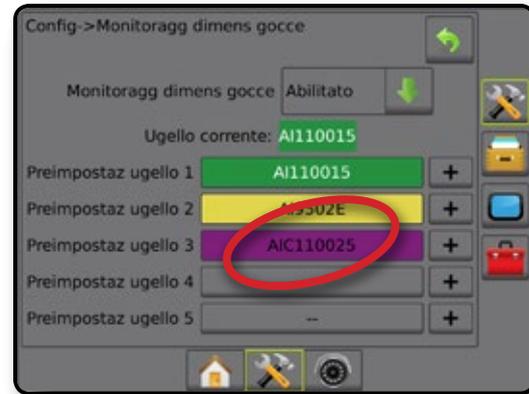
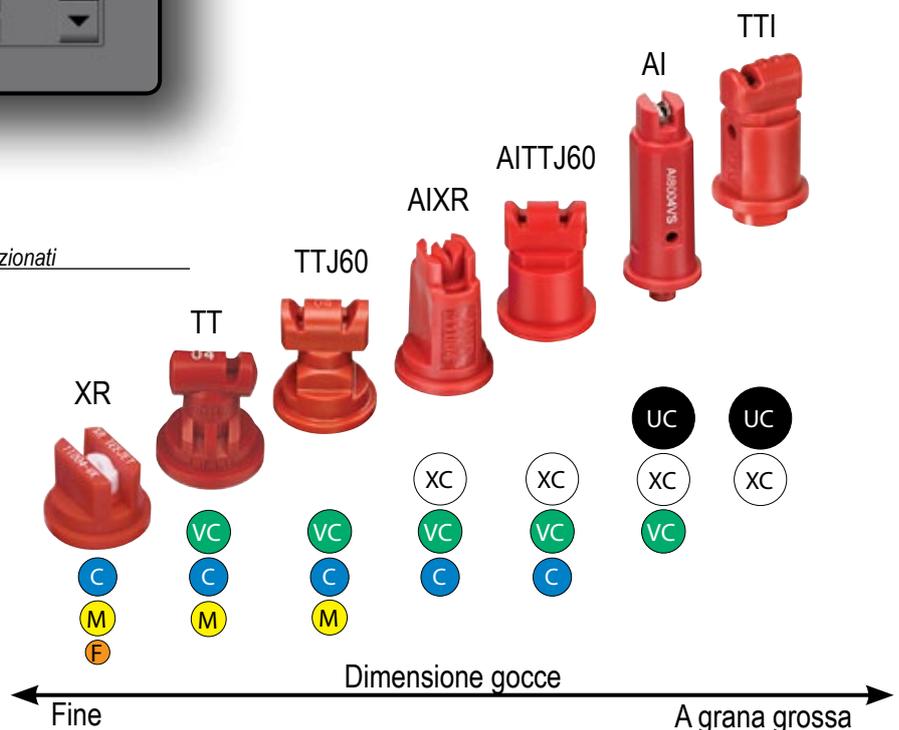


Figura 9-6: Dimensioni goccia per ugelli TeeJet selezionati



FUNZIONAMENTO DEL MONITORAGGIO DIMENSIONI GOCCIA

Barra di stato

La funzione Stato goccia/pressione visualizza le informazioni relative allo stato corrente delle dimensioni della goccia e della pressione del sistema.

1. Premere l'icona STATO GOCCIA/PRESSIONE .
2. Premere lo schermo in qualsiasi punto per tornare alla schermata di guida.

Figura 9-8: Stato goccia/pressione



Stato goccia/pressione

-  Colorato = innestato. Il colore della goccia è direttamente associato alle dimensioni correnti della goccia. Le opzioni dei colori includono: 
-  Barrato = disabilitato
- Nessuna icona = nessun kit interfaccia sensori di pressione installato sul sistema

Barra di guida

La barra di guida tiene informato l'operatore delle scelte delle informazioni selezionabili inclusa la pressione del sistema corrente e la dimensione della goccia corrente.

1. Premere il riquadro INFORMAZIONI SELEZIONABILI.
2. Selezionare:
 - ▶ Pressione del sistema: visualizza la pressione del sistema corrente
 - ▶ Dimensioni goccia: visualizza la dimensione della goccia dell'ugello corrente
3. Premere all'esterno della casella di selezione per tornare alla schermata di guida.

Figura 9-9: Informazioni selezionabili della barra di guida

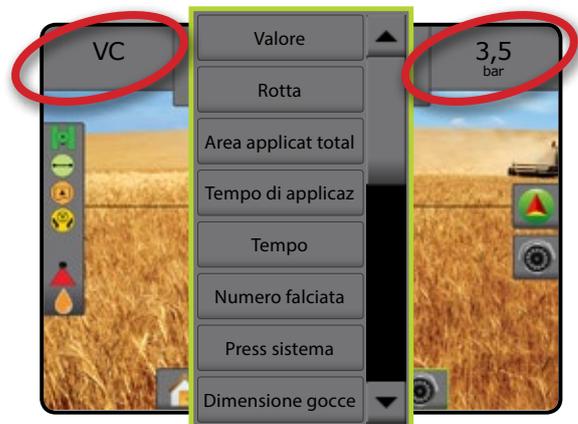


Tabella delle dimensioni della goccia

Quando si sceglie un ugello che eroga dimensioni di gocce in una delle otto categorie di classificazione delle dimensioni della goccia, è importante ricordare che lo stesso ugello, a pressioni diverse, può produrre gocce di dimensioni diverse. Un ugello può produrre gocce medie a pressioni basse ma se la pressione aumenta può produrre gocce fini.

Categoria	Simbolo	Codice colore
Estremamente fini	XF	Viola
Molto fini	VF	Rosso
Fini	F	Arancione
Medie	M	Giallo
Grandi	C	Blu
Molto grandi	VC	Verde
Estremamente grandi	XC	Bianco
Ultra grandi	UC	Nero

Specifiche dell'unità

Dimensioni	Matrix Pro 570GS	16,15 x 14,91 x 5,84 cm
	Matrix Pro 840GS	27,0 x 18,0 x 6,0 cm
Peso	Matrix Pro 570GS	0,794 kg
	Matrix Pro 840GS	1,06 kg
Connettore	Alimentazione/CAN	8 poli Conxall
	Videocamera	5 poli Conxall
	Valore/Stato	8 poli Conxall <i>AVVERTENZA! Alcune console Matrix originali sono dotate di una connessione tramite cavo a 4 poli Conxall. I cavi a 4 e 8 poli NON sono intercambiabili.</i>
Temperatura	Magazzino	Da -10 a +70°C
	Operativa	Da 0 a +50°C
	Umidità	90% senza condensazione
Display	Matrix Pro 570GS	risoluzione 320 x 240 14,5 cm
	Matrix Pro 840GS	risoluzione 800 x 600 21,3 cm
Input/output		USB 2.0
Requisiti per alimentazione		< 9 watt @ 12 VDC

Copyright

© 2013 TeeJet Technologies. Tutti i diritti riservati. Non è consentito riprodurre, copiare, fotocopiare, tradurre o ridurre con qualsivoglia mezzo o in qualsivoglia formato, sia esso elettronico, leggibile dall'elaboratore, registrazione o altro, alcuna parte del presente documento o dei programmi informatici in esso descritti senza la precedente autorizzazione scritta da parte di TeeJet Technologies.

Marchi registrati

Se non diversamente specificato, tutti gli altri marchi o nomi di prodotti sono marchi commerciali o marchi registrati delle loro rispettive società o organizzazioni.

Limitazione di responsabilità

TEEJET TECHNOLOGIES FORNISCE QUESTO MATERIALE "COSÌ COM'È" SENZA GARANZIE DI ALCUN TIPO, SE NON QUELLE ESPRESSE O TACITE. NON VIENE ASSUNTA ALCUNA RESPONSABILITÀ RIGUARDO A COPYRIGHT O BREVETTI. IN NESSUN CASO TEEJET TECHNOLOGIES SARÀ RESPONSABILE DI PERDITA DI ATTIVITÀ, PERDITA DI PROFITTO, PERDITA DI FUNZIONI O DATI, INTERRUZIONE DI LAVORO, O PER DANNI, INDIRETTI, SPECIALI, INCIDENTALI O CONSEGUENZIALI DI QUALSIVOGLIA NATURA, ANCHE NEL CASO IN CUI TEEJET TECHNOLOGIES SIA STATA INFORMATA CHE TALI DANNI SONO IMPUTABILI AI SOFTWARE DI TEEJET TECHNOLOGIES.

MATRIX[®] PRO GS

MANUALE DI ISTRUZIONI

Aggiornamenti di prodotto disponibili

- Pilota automatico FieldPilot[®]
- Sterzo assistito UniPilot[®]
- Controllo automatico della sezione di barra BoomPilot[®]
- Modulo Giroscopio pendenza
- Modulo Selezione video per un massimo di 8 videocamere
- Miglioramenti per ricevitore GPS o antenna esterna
- Fieldware[®] Link miglioramento dell'applicazione per l'organizzazione dei dati
- Kit sensori di pressione per monitoraggio della dimensione della goccia



TeeJet Technologies
1801 Business Park Drive
Springfield, Illinois 62703
USA

www.teejet.com

TeeJet Technologies Orléans
431 Rue de la Bergeresse
45160 Olivet (Orléans)
Francia

TeeJet Aabybro
Mølhavevej 2
DK 9440 Aabybro
Danimarca

A Subsidiary of  **Spraying Systems Co.**[®]

98-05273-IT R4 Italian/Italiano
© TeeJet Technologies 2013