

MATRIX® PRO GS

РЪКОВОДСТВО ЗА ПОТРЕБИТЕЛЯ

Версия на софтуер 4.11

MATRIX® PRO 840GS



MATRIX® PRO 570GS

TeeJet®
TECHNOLOGIES

A Subsidiary of  Spraying Systems Co.®


#1 Включете захранването





Натиснете бутона за ВКЛЮЧВАНЕ , за да включите конзолата.

#2 Начален екран


След като последователността от действия за включване е изпълнена, ще се появи начален екран с опцията за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

#3 Преминаване към настройка на устройството

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА УСТРОЙСТВОТО, който се намира в долната част .


Първо ще се покажат опциите за конфигурация , Бутоните за управление на данни , настройка на конзолата  и инструменти  могат да бъдат намерени чрез клавишите на страничния раздел.

Индивидуална настройка

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Регионални настройки**.


Бутон Регионални настройки се използва за конфигуриране на мерни единици, език и настройки за времева зона.

Настройка на GNSS

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Конфигурация на GNSS приемник**.


GNSS се използва за конфигуриране на вида на GNSS, GNSS порта и PRN, както и показва информация за GNSS статуса.

Настройка на прикачното устройство

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.

Настройката на прикачното устройство се използва за установяване на различните настройки, свързани с правия режим, разпръсквателния режим или разместения режим. Настройките ще варират в зависимост от това дали е наличен Smartcable или Модул за управление на секциите (SDM).





Настройка на автопилот

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Автопилот**.






При наличие на модул за контрол на кормилното управление (SCM), ще са достъпни опциите за асистирано/автопилот управление.

ЗАБЕЛЕЖКА: За подробни инструкции за настройка, вижте конкретното ръководство за инсталация на асистирано/автопилот управление.

#4 Преминаване към екран Навигация

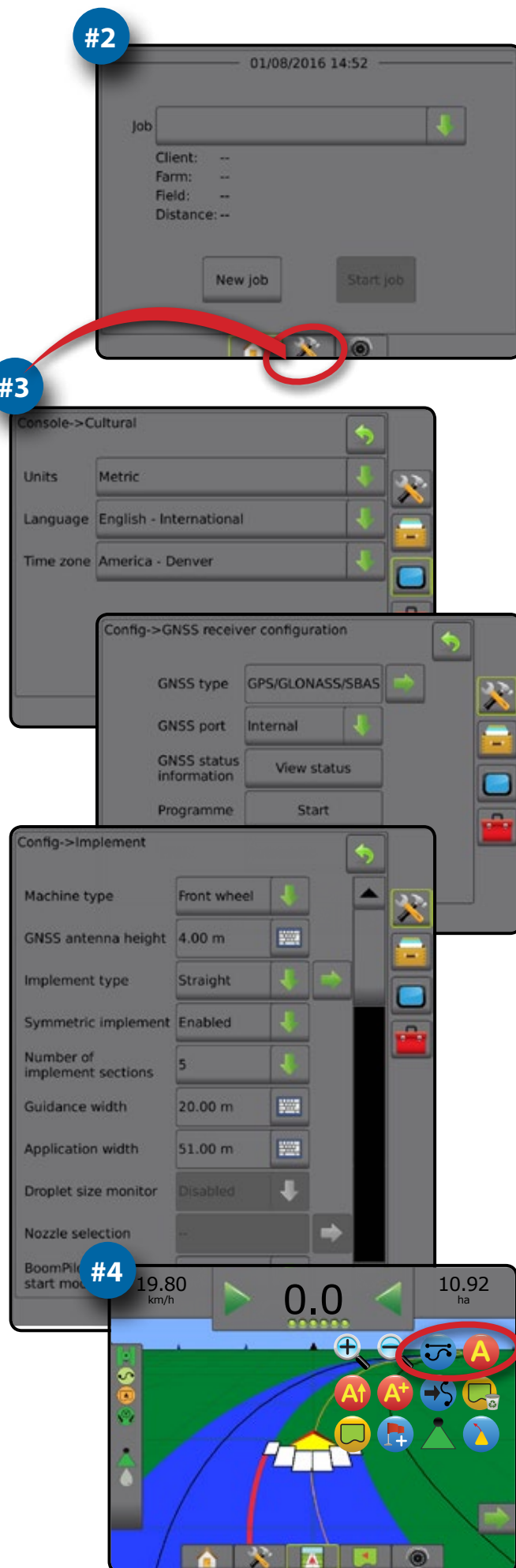
1. Натиснете раздел НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО , раздел НАВИГАЦИЯ С ПОЛЕВИ ИЗГЛЕД  или раздел НАВИГАЦИЯ REALVIEW .
2. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.

Изберете режим на навигация

- ▶ Права АВ 
- ▶ Последно минаване 
- ▶ Крива АВ 
- ▶ Следващ ред 
- ▶ Окръжност 

Маркирайте точка А и точка В

За установяване на АВ направляваща линия.



Съдържание

ГЛАВА 1 – ВЪВЕДЕНИЕ 1

Налични обновявания на продукта 1

КОМПОНЕНТИ НА СИСТЕМАТА 1

Конзола Matrix Pro 570GS 1

Конзола Matrix Pro 840GS 2

Бутони 2

Допълнителна информация 2

RealView® камера 3

КОНФИГУРАЦИЯ 3

ОСНОВНА УПОТРЕБА НА ЕКРАНА 3

Клавиши на долния раздел 3

Недостъпни опции, когато задачата е активна 3

Цветове на екрана на конзолата 4

Опростен или разширен режим 4

Предупреждения и изскачащи прозорци с информация 5

Информация за опцията за настройка 5

Избор от падащо меню 5

Превъртане на екрани 5

Екран за въвеждане от клавиатурата 6

Следваща страница 6

Квадратчета за отметки 6

ГЛАВА 2 – ЗАДАЧИ / НАЧАЛЕН ЕКРАН 7

Опростен режим 7

Разширен режим 7

ОПРОСТЕН РЕЖИМ 8

Нова задача 8

Продължение на задача 8

Затваряне на задача 8

РАЗШИРЕН РЕЖИМ 8

Нова задача 8

Начало на задача 8

Разстояние 8

Затваряне на задача 8

ГЛАВА 3 – ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН 9

Моментна снимка с камера 10

Опции на VSM камерата 10

ВЪВЕДЕНИЕ

НАЧАЛО

ЦЯЛ БЪРКАН

НАСТРОЙКА

GNSS

ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

НАВИГАЦИЯ

РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА

ПРИЛОЖЕНИЕ

ПРЕГЛЕД 11

КОНФИГУРАЦИЯ 12

- Прикачно устройство 13
 - Вид прикачно устройство* 13
- Настройка на единична секция 13
- Множество секции с настройка SDM/SFM 14
- Наблюдаване на размера на капките 15
- Избор на дюза 16
- Чувствителен модул за движение назад 16
- Навигация [светодиоден панел] 17
- Автопилот 17
 - Недостъпно асистирано/автопилот управление* 18
- Корекция на наклона 18
 - Ниво на полето не е достъпно* 18
 - Корекцията на наклона не е достъпна* 18
- Конфигурация на GNSS приемник 19
 - PRN не е показан* 19
- Видео 19
 - Настройката на видеото не е достъпна* 19
- Сензори 20
 - Недостъпни сензори* 20
 - Сензор на налягането на модул за вход/изход 20
 - Наблюдаване на размера на капките* 21

УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ 21

- Данни за задача 22
 - Данните за задачата не са достъпни* 22
- Прехвърляне 22
 - Управление 23
- Отчети 23
- Опции (режим на задача) 24
- Машинни настройки 25
 - Прехвърляне 26
 - Управление 26

КОНЗОЛА 27

- Относно 27
- Дисплей 28
- Културен 28
- Сила на звука 29
- Демо GNSS 29
 - Рестартиране на Демо GNSS 30
- Отключване на функция 30

ИНСТРУМЕНТИ 31

- Зареждане на софтуер 31
- Допълнителни удобства 32

ГЛАВА 5 – КОНФИГУРАЦИЯ НА GNSS ПРИЕМНИК

33

Конфигурация на GNSS приемник.....	33
Вид GNSS	34
GNSS порт	34
Изисквания за минимална конфигурация на външния приемник	34
Информация за GNSS статус.....	35
Информация за GNSS статуса върху екраните за навигация	35
GGA изисквания	35
Програма.....	36
PRN	36
Алтернативен PRN	36
PRN не е показан	36
GNSS речник на термините	37

ГЛАВА 6 – НАСТРОЙКА НА ПРИКАЧНОТО УСТРОЙСТВО

38

ВИД НА ПРИКАЧНОТО УСТРОЙСТВО

38

Номера на секции	38
Прав	39
Единична секция.....	39
Множество секции	39
Разпръсквач – TeeJet	40
Единична секция.....	40
Множество секции	41
Разпръсквач – OEM	43
Единична секция.....	43
Множество секции	43
Разместване	44
Множество секции	44

ШИРИНА НА ПРИЛОЖЕНИЕ ИЛИ РАБОТНА ШИРИНА

46

Единична секция.....	46
Множество секции	46

РЕГУЛИРАНЕ НА РАЗСТОЯНИЕТО ЗА ОТСТЪП НА СТРАНИЧНОТО ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

47

Изчисляване на корекция на GNSS отстъпа.....	47
Корекция на отстъпа на страничното прикачно устройство	48

ЧУВСТВИТЕЛЕН МОДУЛ ЗА ДВИЖЕНИЕ НАЗАД

49

Движение назад на екраните за навигация	49
---	----

ИЗБОР НА ДЮЗА

50

Предварително задаване	50
Текуща дюза	51

НАБЛЮДАВАНЕ НА РАЗМЕРА НА КАПКИТЕ





51






Настройка	51
Включване/изключване на наблюдаване на размера на капките (DSM)	51
Избор на дюза/текуща дюза	52
Сензор на налягането на модул за вход/изход	52
Работа.....	52
Лента за състоянието.....	52
Диаграма за размер на капка.....	52
Лента за насочване	52

ВЪВЕДЕНИЕ
НАЧАЛО
ЦЕНТЪР
НАСТРОЙКА
GNSS
ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО
НАВИГАЦИЯ
РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА
ПРИЛОЖЕНИЕ

BOOMPILOT	53
<i>Диаграма на системната конфигурация</i>	53
Режим на стартиране на BoomPilot.....	53
Икона на BoomPilot.....	54

ГЛАВА 7 – НАВИГАЦИЯ **55**

Опции на навигационните екрани	56
ЛЕНТА ЗА НАСОЧВАНЕ	57
Навигационна активност и статус на щангата	57
<i>Грешка при отклонение от курса</i>	57
Избираема информация.....	58
ЛЕНТА ЗА СЪСТОЯНИЕТО	58
Екрани за статус/информация.....	59
 НАВИГАЦИОННИ ЕКРАНИ	61
Изглед на превозното средство	62
Изглед на полето.....	63
RealView навигация.....	64
 РЕЖИМИ НА НАВИГАЦИЯ	65
Навигация по права АВ.....	65
Навигация по крива АВ.....	65
Навигация по окръжност	65
Навигация за последно минаване	65
Навигация за следващ ред.....	65
Без навигация.....	65
НАПРАВЛЯВАЩИ ЛИНИИ	66
Направляваща линия на предварителен преглед по крива.....	66
Маркиране на точка А и точка В	66
Функция А+ побутване.....	67
Функция следваща направляваща линия	68
Направляващи линии на последно минаване	68
Направляваща линия за следващ ред	69
Азимут в градуси.....	69
 ПРИЛОЖНА ГРАНИЦА	70
 ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА	72
Маркиране на точка за връщане	72
Изтриване на точката за връщане	72
Навигация към точка за връщане	72

	BOOMPILOT	73
	Без модул контрол на секция.....	73
	Само конзола.....	73
	С опционален превключвател за работа вкл./изкл.....	73
	<i>Използване на конзолата</i>	73
	С TeeJet модул за контрол на секция и разпределителна кутия или ISM.....	74
	С TeeJet модул за контрол на секция.....	74
	УВЕЛИЧАВАНЕ/НАМАЛЯВАНЕ НА МАЩАБИРАНЕТО	74
	Изглед на превозното средство.....	74
	Изглед на полето.....	74
	ПАНОРАМЕН РЕЖИМ	75
	ПРИЛОЖНА КАРТОГРАФИЯ	75
	СПЕЦИФИЧНИ ОПЦИИ НА REALVIEW	76
	Опции на навигация RealView.....	77
	Моментна снимка с камера.....	77
	Опции на VSM камерата.....	77

ГЛАВА 8 – УПРАВЛЕНИЕ НА НОРМАТА ОТ ТРЕТА СТРАНА **79**

	ОТКЛЮЧВАНЕ НА РЕГУЛИРАНЕ НА СКОРОСТТА ОТ ТРЕТА СТРАНА	79
	ОПЦИИ ЗА НАСТРОЙКА	80
	Регулиране на скоростта от трета страна.....	80
	Продукт.....	80
	ОПЦИИ НА ЕКРАНА ЗА НАВИГАЦИЯ	81
	Лента за насочване.....	81
	Лента за състоянието.....	81
	Приложна картография.....	81
	<i>Дублиране и прехвърляне на карти</i>	82
	Карта за покритие.....	82
	<i>Картографиране на екран</i>	82
	Карта с предписание.....	82
	<i>Картографиране на екран</i>	82
	Приложна карта.....	83
	<i>Картографиране на екран</i>	83
	<i>Избор на цетова гама</i>	83
	Карта с целеви показател.....	84
	<i>Картографиране на екран</i>	84
	<i>Целеви норми</i>	84

	ПРИЛОЖЕНИЕ А – СИСТЕМНИ КОНФИГУРАЦИИ	85
ВЪВЕДЕНИЕ	ПРИЛОЖЕНИЕ Б - МЕНЮ С НАСТРОЙКИ НА КОНЗОЛАТА MATRIX PRO GS	86
	ПРИЛОЖЕНИЕ В – СПЕЦИФИКАЦИИ ЗА ЕДИНИЦИ	89
НАЧАЛО	ПРИЛОЖЕНИЕ Г – НАСТРОЙКИ НА ДИАПАЗОНИТЕ	89
	ПРИЛОЖЕНИЕ Д - УТМ КООРДИНАТИ И ЗОНИ	90
ЦЯЛ ЕКРАН		
НАСТРОЙКА		
GNSS		
ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО		
НАВИГАЦИЯ		
РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА		
ПРИЛОЖЕНИЕ		

ГЛАВА 1 – ВЪВЕДЕНИЕ

Matrix Pro GS позволява управлението на множество свързани модули плюс GNSS картографиране, навигация, FieldPilot®, BoomPilot®, контрол на скоростта и събиране на данни в една единствена конзола, използвайки технологията с употреба на CAN шина. Тя замества използването на няколко конзоли в кабината на машината с една стабилна система.

Налични обновявания на продукта

- FieldPilot® автоматично кормилно управление
- UniPilot® асистирано кормилно управление
- BoomPilot® автоматизиран контрол на секциите на щангите
- Модул жироскоп
- Модули за избор на видео за максимален брой до 8 камери
- Външен GNSS приемник или обновявания за антената
- Fieldware® Приложение за организиране на данните, подпомагано от връзки
- Интерфейс комплект сензор на налягането за наблюдаване на размера на капките
- Контрол скорост от трета страна

КОМПОНЕНТИ НА СИСТЕМАТА

Конзола Matrix Pro 570GS

Конзолата Matrix Pro 570GS е проектирана така, че да осигурява безпроблемна работа в продължение на години при типични селскостопански работни условия. Стегнатите предпазни приспособления, в комбинация с гумени покрития за всички конектори, означава, че типичните запрашени среди няма да създават проблеми при работа. Въпреки че случайно напръскване с вода няма да повреди устройството, Matrix Pro 570GS не е предназначена за пряко излагане на дъжд. Погрижете се да не работите с Matrix Pro GS при влажни условия.

Фигура 1-1: Изглед отпред и отзад на конзола Matrix Pro 570GS



Matrix® Pro 570GS • Matrix® Pro 840GS

Конзола Matrix Pro 840GS


Конзолата Matrix Pro 840GS е проектирана така, че да осигурява безпроблемна работа в продължение на години при типични селскостопански работни условия. Стегнатите предпазни приспособления, в комбинация с гумени покрития за всички конектори, означава, че типичните запрашени среди няма да създават проблеми при работа. Въпреки че случайното напръскване няма да повреди уреда, Matrix Pro 840GS не е предназначена за пряко излагане на дъжд. Погрижете се да не работите с Matrix Pro GS при влажни условия.


Фигура 1-2: Изглед отпред и отзад на конзола Matrix Pro 840GS



Бутони


Включване/изключване на захранването

Включване – натиснете бутона за ВКЛЮЧВАНЕ,  за да включите конзолата. След включване, Matrix Pro GS ще започне да изпълнява последователност от действия за включване.



Изключване – Натиснете и задръжте за кратко бутона за ВКЛЮЧВАНЕ,  докато екран за потвърждение потвърди режима на изключване.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Изчакайте 10 секунди, преди да рестартирате конзолата.

Начало (само за Matrix Pro 840GS)

Бутонът за начало  осигурява бърз достъп до началния екран.

Нагоре/надолу (само за Matrix Pro 840GS)

Бутоните Нагоре/Надолу   настройват изгледа на превозното средство или перспективата спрямо хоризонта от изглед на превозното средство към перспектива на птичи поглед и навигация с изглед на полето.

Допълнителна информация

Всички промени се запазват автоматично.

Необходимо е конзолата да бъде изключвана и след това включвана отново при промяна или прикрепяне на оборудване към системата Matrix Pro GS.

Последователност от действия за включване

Необходими са около две минути, за да стартира конзолата. През това време ще бъде показана поредица от екрани, ще се включва и изключва светлинна индикация LED и нивата на яркост ще се променят. След завършване на последователността от действия за включване, ще се появи началния екран.

Препоръчително монтиране на антената

GNSS антената трябва да бъде монтирана на колкото е възможно по-голямо разстояние напред в горната част на превозното средство върху метална повърхност с размер на квадрат със страна най-малко 10 см.

RealView® камера

RealView камера на TeeJet Technologies дава възможност за показване на видео изображения на екрана на Matrix Pro GS. Камерата може да бъде насочена напред за включване на RealView навигация чрез видео или да бъде позиционирана така, че да има изглед към други оперативни аспекти на Вашето оборудване. Камерата е оборудвана с гъвкаво монтиране на RAM, вграден сенник и осигурява инфрачервено осветление, което дава възможност за ясни видео изображения дори и в условия на тъмнина.

КОНФИГУРАЦИЯ

Диаграмата, която беше на това място в предишните версии на софтуера, е преместена в приложението.

ОСНОВНА УПОТРЕБА НА ЕКРАНА






Matrix Pro GS може да се използва като проста система за текуща задача или като разширена система за няколко задачи. Независимо от режима, в който е включена конзолата, основните функции на екрана са едни и същи.

- Разделите в долната част и отстрани дават достъп до различните екрани и под екрани
- Предупрежденията и изскачащите прозорци дават информация на потребителя относно дейностите на конзолата и подробности относно настройката или функциите на навигацията
- Опциите за настройка могат да се настроят лесно чрез падащите менюта или екраните за въвеждане от клавиатура

За да откриете бързо функция за настройка, вижте „Меню за настройки на конзолата Menu Settings“ в това ръководство.

Клавиши на долния раздел

Клавишите на долния раздел винаги се виждат на екрана. Тези клавиши дават достъп до задачи, опции за настройка и навигация.

-  Начален екран/екран на задача
-  Системна настройка
-  Навигация с изглед на превозното средство
-  Навигация с изглед на полето
-  Навигация с RealView или видео изглед на цял екран с RealView камера

ЗАБЕЛЕЖКА: Опциите за RealView навигация са налични само при инсталирана камера в системата.

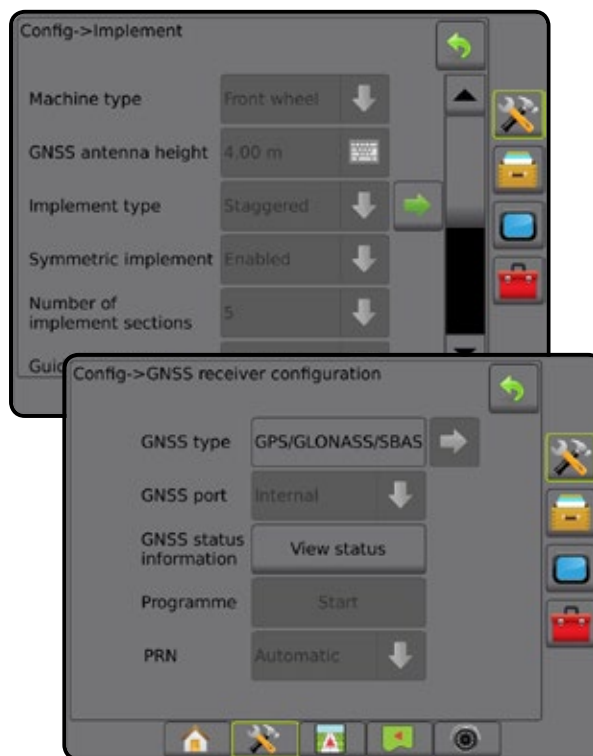
Фигура 1-3: Клавиши на долния раздел



Недостъпни опции, когато задачата е активна

Когато дадена задача е активна, някои опции за настройка не са достъпни: вижте „Меню за настройки на конзолата Matrix Pro GS“ в това ръководство.

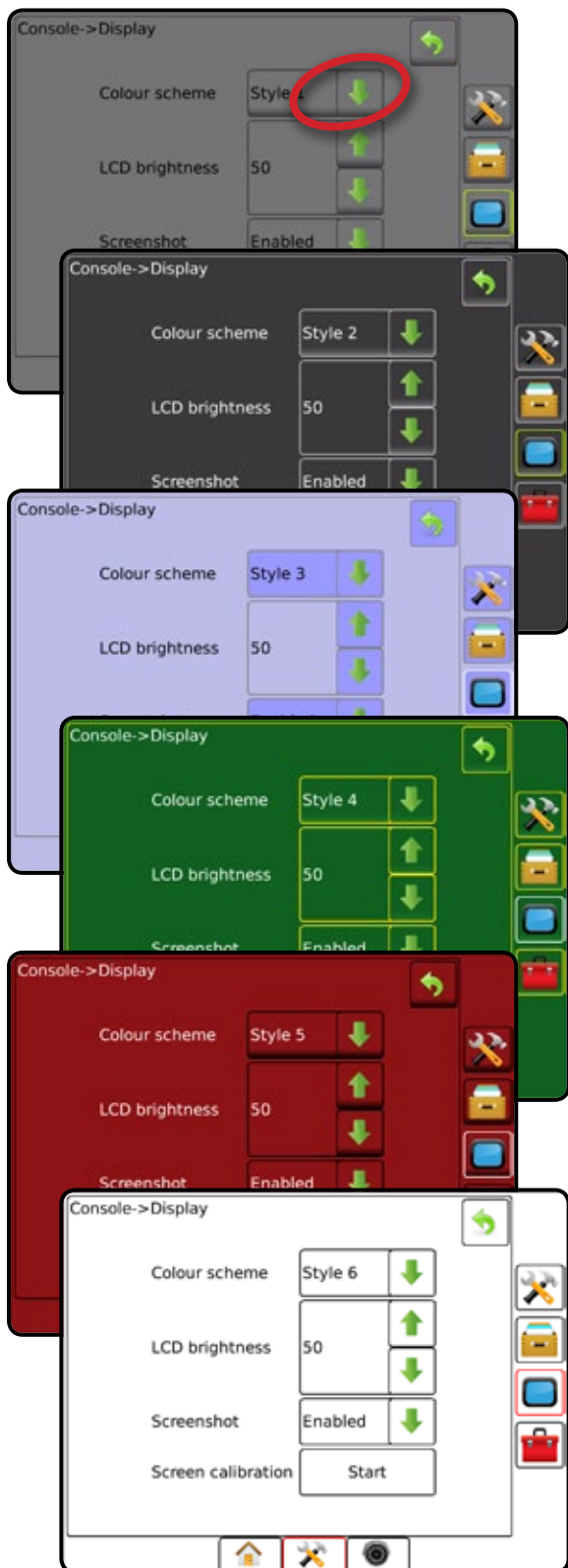
Фигура 1-4: Примери за недостъпни опции



Цветове на екрана на конзолата

Конзолата се предлага с шест цветови схеми. От долния клавиш за настройка на системата, натиснете страничен раздел **КОНЗОЛА** и въведете опциите за **дисплей**. Натиснете стрелката **НАДОЛУ** за достъп до опциите за цветовата схема, за да изберете цветовия режим.

Фигура 1-5: Цветови схеми

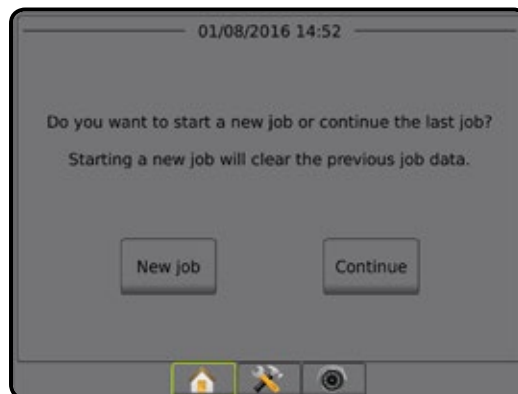


Опростен или разширен режим

За да превключите между опростен режим и разширен режим, вижте главата за конфигурация под Данни -> Опции.

В опростен режим е достъпна само една задача в даден момент. На началния екран се показват само ограничената площ и площите за покритие. За запамятане в „Отчети“ е налична само текущата задача. Употребата с връзка Fieldware не е налична.

Фигура 1-6: Начален екран на опростен режим



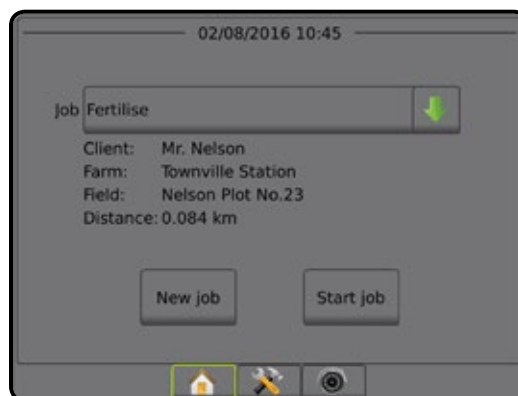
В разширен режим по всяко време ще има достъпна повече от една задача. Име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача се показват на началния екран. Всички запазени задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл до USB диск, използвайки Данни -> Отчети.

Информацията за клиент, ферма, поле и карта с предписание може да се въвежда единствено чрез връзката Fieldware. Името на задача може да се редактира само през връзката Fieldware.

Потребителят може да дублира задачите, за да използва повторно границите, направляващите линии, данните за обхват и картата с предписание, използвайки връзка Fieldware или от

Данни -> Дани за задача -> Управление на конзола.

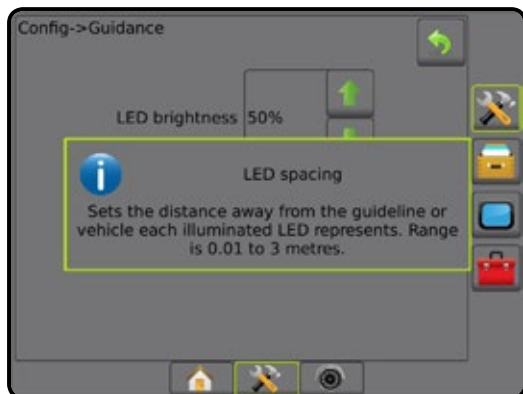
Фигура 1-7: Разширен режим на „Начален екран“



Предупреждения и искачащи прозорци с информация

В продължение на около пет (5) секунди ще се покаже искачащо предупреждение или поле с информация. За да премахнете полето с информация, докоснете екрана където и да е.

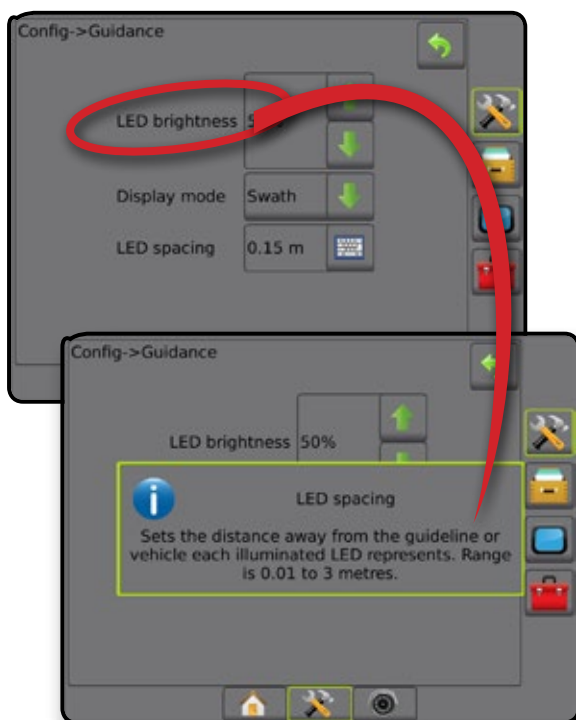
Фигура 1-8: Пример за текстово поле с информация



Информация за опцията за настройка

Натиснете иконата за опцията или името на опцията на който и да е елемент от менюто, за да се покаже дефиницията и диапазонът от стойности за този елемент. За да премахнете полето с информация, докоснете екрана където и да е.

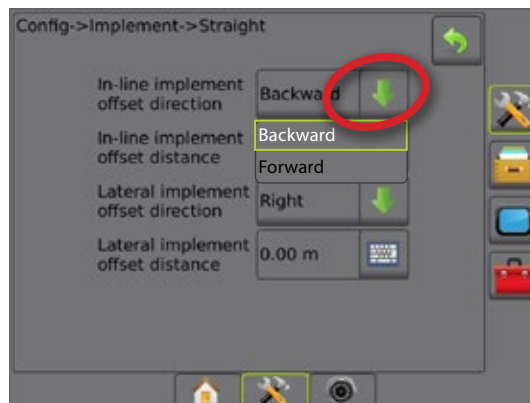
Фигура 1-9: Пример за текстово поле с информация



Избор от падащо меню

Натиснете стрелката НАДОЛУ ↓, за да получите достъп до опциите. Използвайте стрелките НАГОРЕ/НАДОЛУ ▲/▼ или лентата за плъзгане, ако е необходимо, за да превъртите през разширения списък. Изберете подходящата опция. За да затворите списъка без да изберете опция, докоснете екрана, някъде извън падащото меню.

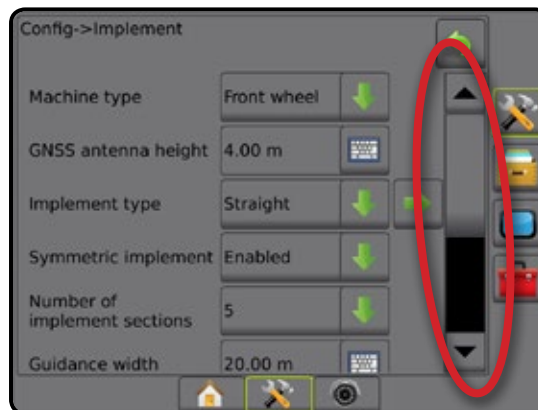
Фигура 1-10: Пример за падащо меню




Превъртане на екрани



Някои екрани имат повече информация или опции, които са видими извън текущия екран. Изберете стрелките НАГОРЕ/НАДОЛУ ▲/▼ или лентата за плъзгане, за да получите достъп до допълнителни опции или информация, които в момента не са видими върху екрана.

Фигура 1-11: Пример за превъртане на екрани

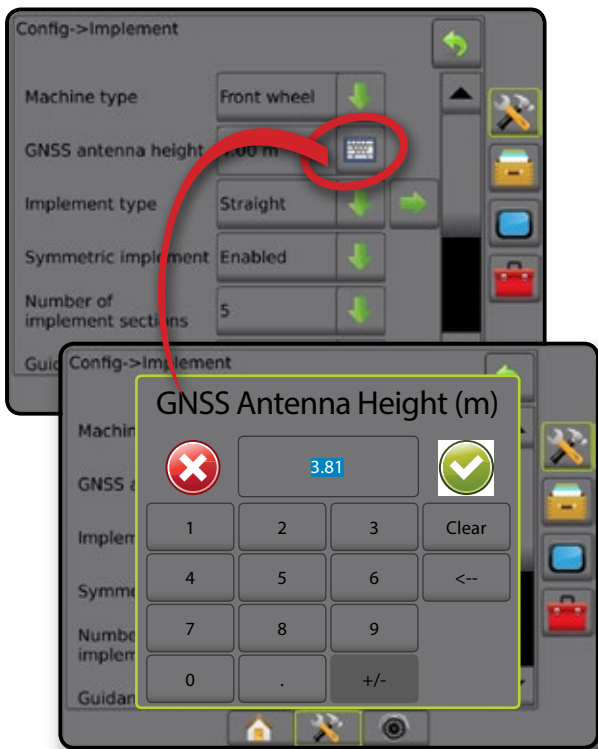


Екран за въвеждане от клавиатурата


Натиснете иконата за ЦИФРОВА КЛАВИАТУРА . Използвайте цифровата клавиатура, за да въведете стойност.

Натиснете иконата ПРИЕМИ  за запазване на настройките или иконата ОТКАЗ , за да излезете от клавиатурата без запазване.

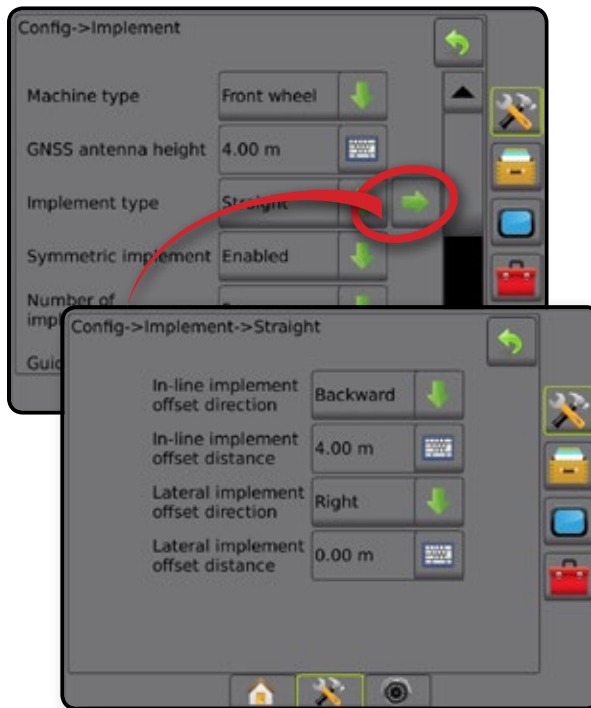
Фигура 1-12: Пример на клавиатура





Следваща страница

Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА , за да настроите допълнителни опции за избрания елемент.

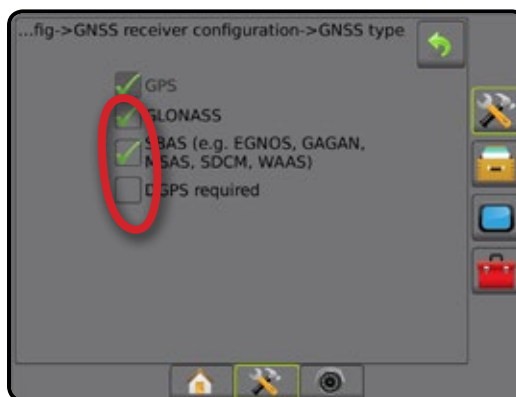
Фигура 1-13: Пример за следваща страница



Квадратчета за отметки

Натиснете КВАДРАТЧЕТО ЗА ОТМЕТКА  , за да изберете или да премахнете избора си.

Фигура 1-14: Примери за квадратчета с отметки



ГЛАВА 2 – ЗАДАЧИ / НАЧАЛЕН ЕКРАН

След като последователността от действия за включване е изпълнена и конзолата приема GNSS, ще се появи начален екран с опцията за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

Настройката за конкретната машина и нейните компоненти трябва да бъде завършена преди стартиране на задача.

След като дадена задача е активна, някои опции за настройка вече не са достъпни за промяна. Вижте „Меню за настройки на конзолата Matrix Pro GS“ в приложението към това ръководство.

За да превключите между опростен и разширен режим, отидете от системните настройки в Данни → Опции → Режим на задача.

Опростен режим

В опростен режим е достъпна само една задача в даден момент. Върху началния екран се показват ограничена площ, площ за покритие и време за обработка. За запамятуване в „Отчети“ е налична само текущата задача. Употребата с връзка Fieldware не е налична.

Фигура 2-1: Начален екран на опростен режим



Разширен режим

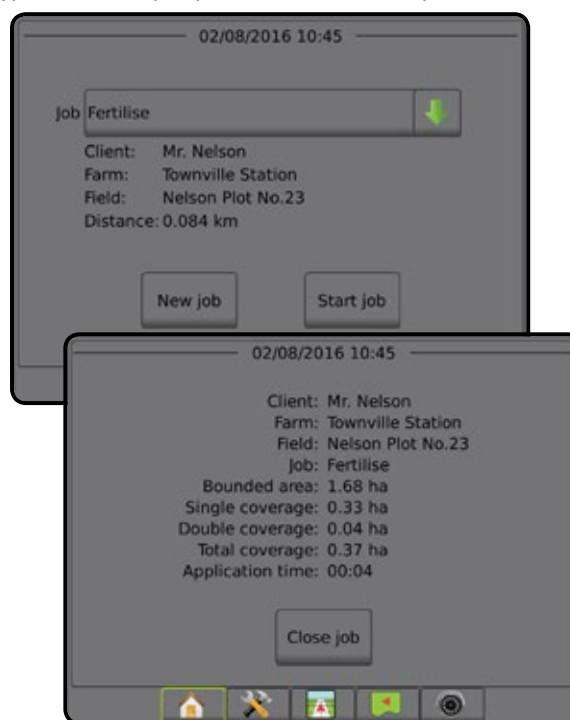
В разширен режим по всяко време ще има достъпна повече от една задача. Име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача се показват на началния екран. Всички запазени задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл до USB диск, използвайки Данни → Отчети.

Информацията за клиент, ферма, поле и карта с предписание може да се въвежда единствено чрез връзката Fieldware. Името на задача може да се редактира само през връзката Fieldware.

Потребителят може да дублира задачите, за да използва повторно границите, направляващите линии, данните за обхват и картата с предписание, използвайки връзка Fieldware или от

Данни → Дани за задача → Управление на конзола.

Фигура 2-2: Разширен режим на „Начален екран“



ОПРОСТЕН РЕЖИМ

След като последователността от действия за включване е изпълнена, ще се появи начален екран с опцията за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

Конзолата трябва да има GNSS преди стартиране или продължение на задача.

Нова задача

Започването на нова задача ще изтрие данните за предходната задача.

За да започнете нова задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Нова задача**.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство.

Продължение на задача

За продължение на съществуващата задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Продължение**.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство и ще започне да предоставя навигационна информация.

Ако избраната задача е в UTM зона, различна от текущата или UTM зона в близост, **Продължение** ще бъде изключено.


ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте приложението за UTM зона.

Затваряне на задача

За да затворите задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.

За да създадете отчет на задачата при затваряне на задача:

1. Въведете USB устройство в USB порта на конзолата.
2. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.
3. Изберете:
 - ▶ Да – за да създадете отчет за последната задача
 - ▶ Не – за да се върнете към началния екран без запаметяване

РАЗШИРЕН РЕЖИМ


След като последователността от действия за включване е изпълнена, ще се появи начален екран с опцията за стартиране на нова задача или продължение на съществуваща задача.

Конзолата трябва да има GNSS преди стартиране или продължение на задача.

Нова задача

Започването на нова задача ще изтрие данните за предходната задача.

За да започнете нова задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Нова задача**.
2. Натиснете:
 - ▶ Да – за да генерирате име автоматично
 - ▶ Не – за да въведете име, като използвате клавиатурата на екрана



Информацията за клиента, фермата и полето може да се въвежда единствено с използване на връзка Fieldware.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство.

Начало на задача

Устройството Matrix Pro е програмирано с инструмент за откриване на поле, което да помага на потребителя при намирането на задача, която е най-близка до местоположението на превозното средство. С придобиване на валиден GPS сигнал, списъкът с избор на задачи ще се актуализира на всеки десет секунди. По време на това актуализиране, списъкът със задачи се сортира по разстояние и двете най-близки задачи се показват в началото на списъка. Останалите задачи са изброени под тях.

За продължение на съществуващата задача:

1. Върху началния екран , натиснете стрелката НАДОЛУ  за достъп до списъка със задачи, запаметен в конзолата.
2. Изберете името на задачата, която ще стартира/продължи.
3. Натиснете **Начало на задача**.

Конзолата ще премине към Изглед на превозното средство и ще започне да предоставя навигационна информация.

Разстояние

Ако избраната задача е в UTM зона, различна от текущата или не е в близост до UTM зона, до Разстояние ще се покаже „Извън обсег“ и **Начало на задача** ще се изключи.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте приложението за UTM зона.


Разстоянието ще покаже „Няма данни“, когато няма записана информация за текущата задача.

Затваряне на задача

За да затворите задача:

1. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.

За да създадете отчет на задачата при затваряне на задача:

1. Въведете USB устройство в USB порта на конзолата.
2. Върху началния екран , натиснете **Затваряне на задача**.
3. Изберете:
 - ▶ Да – за да създадете отчет за последната задача
 - ▶ Не – за да се върнете към началния екран без запаметяване






ГЛАВА 3 – ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН

Видео изглед на цял екран RealView дава възможност за излъчване на входящо видео на живо. Така можете да прегледате видео излъчване(ия) и да настроите камери без да е достъпен GNSS. Опциите за навигация RealView не са достъпни на този екран.

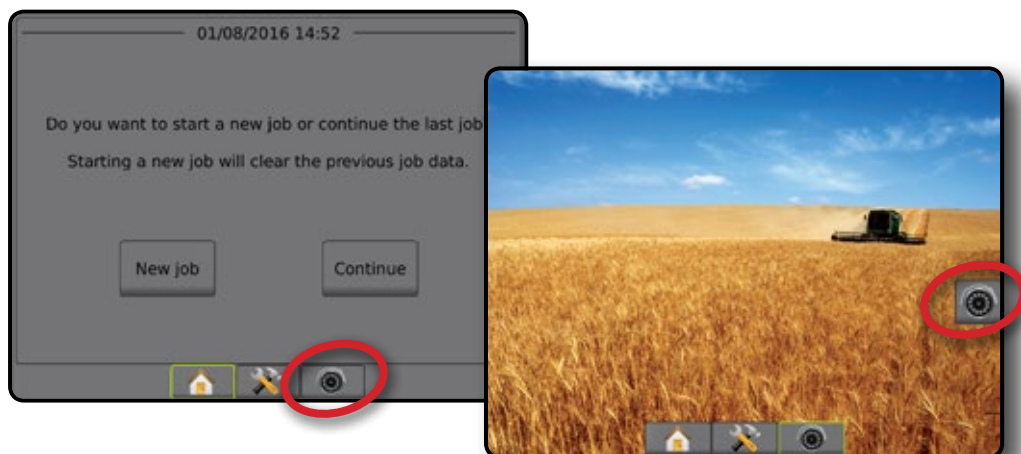
- ▶ Единична камера – към конзолата директно е прикрепена единична камера.
- ▶ Модул за избор на видео – Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:
 - Изглед с една камера – могат да бъдат избрани от един до осем входа за камери, за промяна на изгледа на входящото видео.
 - Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

За да настроите изгледа на камерата [обратно движение, обратно надолу], отидете в Настройки-> Конфигурация-> Видео.

За да влезете в режим на видео на цял екран:




1. Натиснете долния раздел ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН НА REALVIEW КАМЕРА .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Изберете от:
 - ▶ Изглед с единична камера  [само VSM]– може да бъде избран от един (1) до осем (8) входа за камери, за промяна в изгледа на входящото видео
 - ▶ Разделяне на изображението на камерата  [само VSM] – един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания
 - ▶ Моментна снимка от RealView камерата  – запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB устройство

Фигура 3-1: Видео изглед на цял екран RealView



Моментна снимка с камера

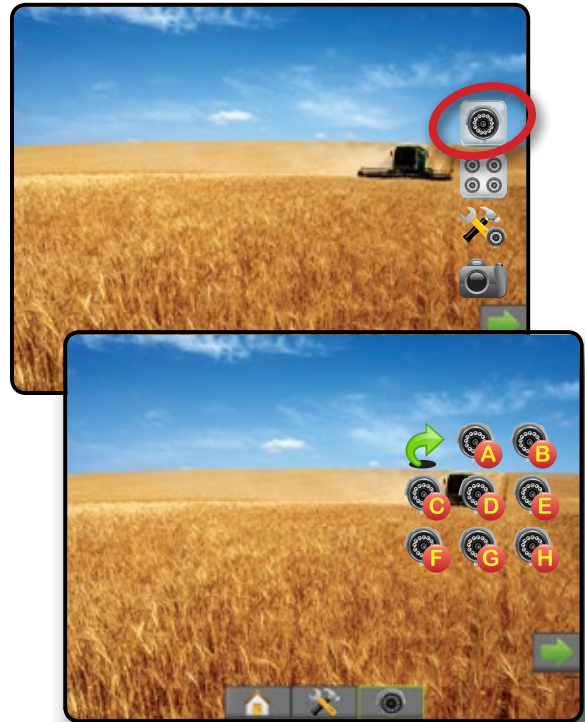
Моментна снимка от RealView камера запамятава неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB устройство.

1. Поставете USB устройство.
2. Натиснете долния раздел ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН НА REALVIEW КАМЕРА .
3. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
4. Натиснете иконата МОМЕНТНА СНИМКА С КАМЕРА .

Фигура 3-2: Видео изглед на цял екран RealView камера



Фигура 3-3: Избор на единична камера с VSM







Фигура 3-4: Избор на Разделяне на изображение с VSM



Опции на VSM камерата

Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:

1. Натиснете долния раздел ВИДЕО ИЗГЛЕД НА ЦЯЛ ЕКРАН НА REALVIEW КАМЕРА .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Изберете от:
 - ▶ Изглед с единична камера  – може да бъде избран от един (1) до осем (8) входа за камери, за промяна в изгледа на входящото видео.
 - ▶ Разделяне на изображението на камерите  – един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

ГЛАВА 4 – НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА

Настройката на системата се използва за конфигуриране на конзолата, машината и нейните прикачни устройства. Четири странични раздели дават достъп до опции за конфигуриране на машината/прикачното устройство, управление на данните, настройки на конзолата и инструменти.

ПРЕГЛЕД

Четири странични раздели дават достъп до опциите за настройка за:

Конфигурация на прикачно устройство

- Прикачно устройство (Конфигурация на прикачното устройство в прав режим, режим на разпръсквач или режим на разместване; Информация за избор на дюза, включваща Наблюдаване на размера на капките, Конфигурация на обратно движение)
- Чувствителност на навигацията (светодиоден панел)
- Автопилот (настройка на клапа, настройки за управление, тест на клапа, диагностика на клапа, сензор на волана, сензор за ъгъл на управление)
- Корекция на наклона
- Конфигурация на GNSS приемник
- Видео конфигурация
- Сензори (сензор на налягането на модул за вход/изход (IOM))

Управление на данни

- Данни за задача (прехвърляне, управление)
- Отчети
- Опции (режим на задача)
- Машинни настройки (прехвърляне, управление)

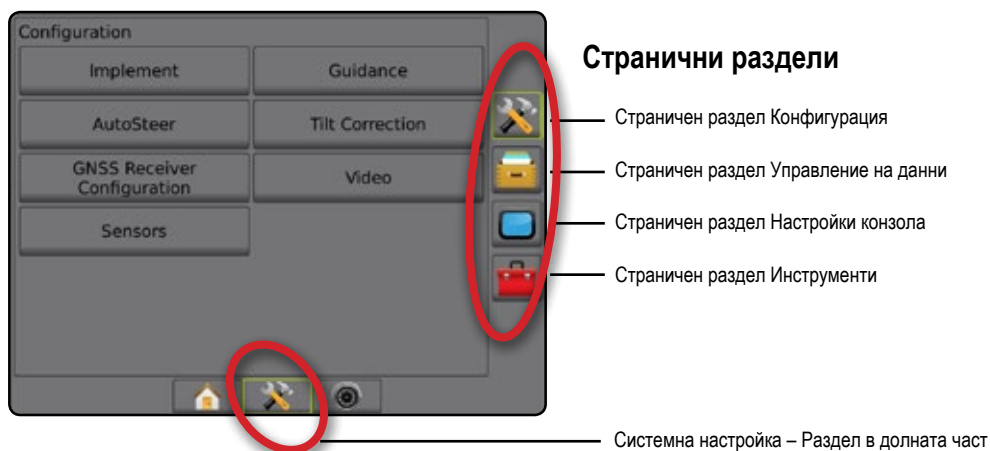
Настройки конзола

- Относно (информация за системата)
- Дисплей
- Културен
- Сила на звука
- Демо GNSS
- Отключване на функция

Инструменти

- Зареждане на софтуер
- Допълнителни удобства (калкулатор, конвертор на мерни единици)



Фигура 4-1: Опции за настройка



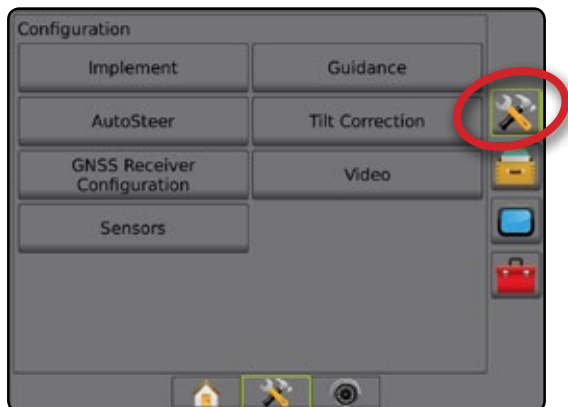
КОНФИГУРАЦИЯ

Конфигурацията се използва, за да конфигурира прикачното устройство, навигацията, автопилот, корекцията на наклона, GNSS приемник, видеото и сензорите.

ЗАБЕЛЕЖКА: Достъпността на функциите варира, в зависимост от достъпните устройства в системата Matrix Pro GS.

1. Натиснете раздел **НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА**, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничния раздел **КОНФИГУРАЦИЯ** .
3. Изберете от:
 - ▶ Прикачно устройство – използва се за установяване (когато е уместно) на вида на машината, височината на GNSS антената, вида на прикачното устройство, симетричното разположение на устройството, секциите за изходните модули, броя секции на прикачното устройство, ширина на навигацията, ширина на приложение/работна ширина, наблюдаване на размера на капките, избор на дюза, отстояние на дюза, режим на стартиране BoomPilot, чувствителен модул за движение назад.
 - В прав режим – посока/разстояние на отстъп на редовно/странично прикачно устройство, процент на припокриване, периоди на включване/изключване на забавяне на прикачното устройство.
 - В режим разпръсквач:
 - TeeJet – разстояние от антената до дисковете, посока на отстъпа на прикачното устройство/разстояние, процент на припокриване, периоди на включване/изключване на забавяне, разстояние за компенсация на разпръскване, разстояния на отстъп на секция, дължини на секции
 - OEM – разстояние от антената до дисковете, посока на отстъпа на прикачното устройство/разстояние, начално/крайно разстояние, начални/крайни разстояния на отстъпи на секция
 - В разместен режим – в линия/странична посока/разстояние на отстъп на секция 1, процент на припокриване, периоди на включване/изключване на забавяне, отстъпи на секция
 - ▶ Навигация – използва се за настройка на разстоянието около направляващата линия, която се възприема като нулева грешка
 - ▶ Автопилот – използва се за включване/изключване на асистирано/автопилот управление, както и за установяване на настройките на клапата, настройки управление, волана и настройките на сензор ъгъл на управление; освен това извършва тестове на клапата или диагностика на клапата
 - ▶ Корекция на наклона – използва се за включване/изключване и калибриране на функцията за корекция на наклона, и за подобро приложение по хълмист или наклонен терен
 - ▶ Конфигурация на GNSS приемник – използва се за конфигуриране на вида на GNSS, порта и PRN, както и за изглед на информацията за GNSS статус
 - ▶ Видео – използва се за настройване на индивидуални камери
 - ▶ Сензори – използват се за установяване на настройките на сензора на налягането

Фигура 4-2: Опции за конфигуриране



Прикачно устройство

Настройката на прикачното устройство се използва за установяване на различните настройки, свързани с правия режим, разпръсквателния режим или разместения режим. Наличните настройки ще варират в зависимост от специфичното оборудване, налично в системата.

Тази секция включва опции за настройка за тези конфигурации на прикачно устройство:

- ▶ Единична секция
- ▶ Множество секции със секционен драйверен модул или превключвател на модула за функция

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте главата за прикачно устройство в това ръководство.

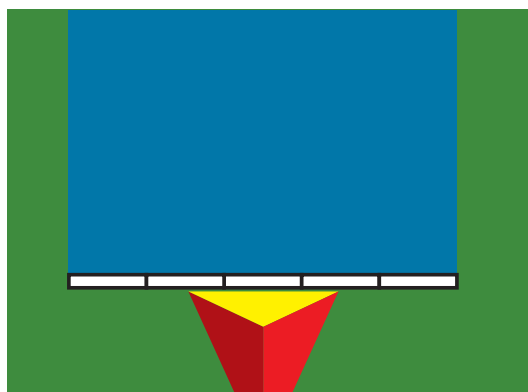
Вид прикачно устройство

Видът на прикачното устройство избира вида на шаблона на приложение, който е най-близък до Вашата система.

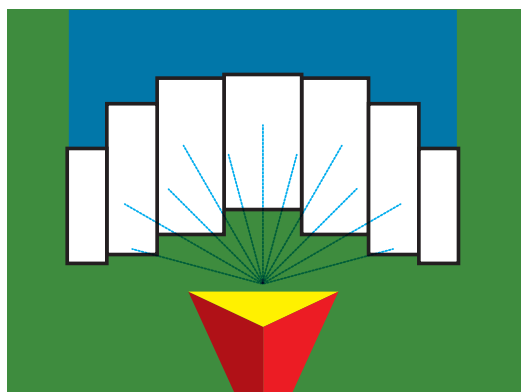
- В прав режим – секциите на щангата нямат дължина и са подредени в линия на фиксирано разстояние от антената
- В разпръсквателен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръскващите дискове, от които секцията или секциите на приложението могат да варират в дължината и да бъдат на различно разстояние от линията (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)
- В Разместен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие със секция 1, от която секцията или секциите на приложението нямат дължина и могат да бъдат на различни разстояния от антената (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Вид на прикачно устройство“ в главата за прикачно устройство в това ръководство.

Фигура 4-3: Вид на прикачното устройство – прав



Фигура 4-4: Вид на прикачното устройство – разпръсквач




Фигура 4-5: Вид на прикачното устройство – разместен



Настройка на единична секция

Настройката на единична секция се използва, когато в системата няма наличен SmartCable, модул за контрол на секциите (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM), (т.е няма наличен контрол на секция). Цялата щанга или площта за доставяне се считат за една секция.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете от:

- ▶ Вид на машината – използва се, за да се избере видът на машината, който е най-близък до Вашата машина
- ▶ Височина на GNSS антената – използва се за измерване на височината на антената от земята
- ▶ Вид на прикачното устройство – използва се за избор на оформлението на секциите за местоположението на приложения продукт
- ▶ Навигационна ширина – използва се за настройка на разстоянието между направляващите линии
- ▶ Работна ширина [разпръсквач вид на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на прикачното устройство
- ▶ Ширина на приложение [прав вид на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на прикачното устройство
- ▶ Наблюдаване на размера на капките [когато е налично] – използва се, за включване на наблюдаването на размера на капките на максимален брой от пет предварително избрани дюзи на разпръсквачи
- ▶ Избор на дюза [когато е налично] – използва се за избиране на вида на дюзата на разпръсквача (серия и капацитет), за определяне информацията за размер на капка

- ▶ Предупреждение за обработена площ – използва се за установяване на аларма за сигнализиране при излизане или навлизане в обработена площ
 - ▶ Режим на стартиране на BoomPilot – използва се за установяване дали BoomPilot ще се контролира от скоростта или с иконата BoomPilot
 - ▶ Икона BoomPilot – използва се за активиране на иконата екран за навигация за ръчно контролиране на оцветяването на екрана при изпълнение
4. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, ➡ за да настроите опциите на избрания специфичен тип на прикачното устройство. За подробна информация вижте главата за прикачно устройство.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, 🛠 за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-6: Прикачно устройство–Настройка на единична секция



Множество секции с настройка SDM/SFM

Множество секции с настройка SDM/SFM се използва, когато в системата има наличен секционен драйверен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM). Щангата или работната площ могат да бъдат въведени до 15 секции с различна ширина и (в разпръсквателен режим) дължина. Допълнителните опции, налични при SDM, включват припокриване при обработка, забавяне при обработка и разместен режим.

Превключвателят на модула за функция разрешава ръчен и автоматичен контрол на максимален брой до 20 щанги.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ 🛠.
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете от:
 - ▶ Вид на машината – използва се, за да се избере видът на машината, който е най-близък до Вашата машина
 - ▶ Височина на GNSS антената – използва се за измерване на височината на антената от земята
 - ▶ Вид на прикачното устройство – използва се за избор на оформлението на секциите за местоположението на приложения продукт
 - ▶ Симетрично оформление на прикачното устройство – използва се за установяване дали секциите са комбинирани по двойки и следователно споделят същите стойности за ширина, отстъп и дължина
 - ▶ Модули за извеждане на множество секции – използва се, за да разреши използването на модули за извеждане на множество секции на CAN шина
 - ▶ Брой секции на прикачното устройство – използва се за избор на броя на секциите на прикачното устройство
 - ▶ Навигационна ширина – използва се за задаване на разстояние между направляващите линии
 - ▶ Ширина на приложение [прав или разместен тип на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на всички секции на прикачното устройство
 - ▶ Работна ширина [разпръскващ вид на прикачното устройство] – използва се за въвеждане на общата ширина на прикачното устройство
 - ▶ Наблюдаване на размера на капките [когато е налично] – използва се, за включване на наблюдаването на размера на капките на максимален брой от пет предварително избрани дюзи на разпръсквачи
 - ▶ Избор на дюза [прав или разместен тип на прикачното устройство] – използва се за избор на вид дюза за пръскачка
4. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, ➡ за да настроите опциите на избрания специфичен тип на прикачното устройство. За подробна информация вижте главата за прикачно устройство.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, 🛠 за да се върнете към главния екран за конфигурация.




Фигура 4-7: Прикачно устройство – Множество секции с настройка SDM или SFM



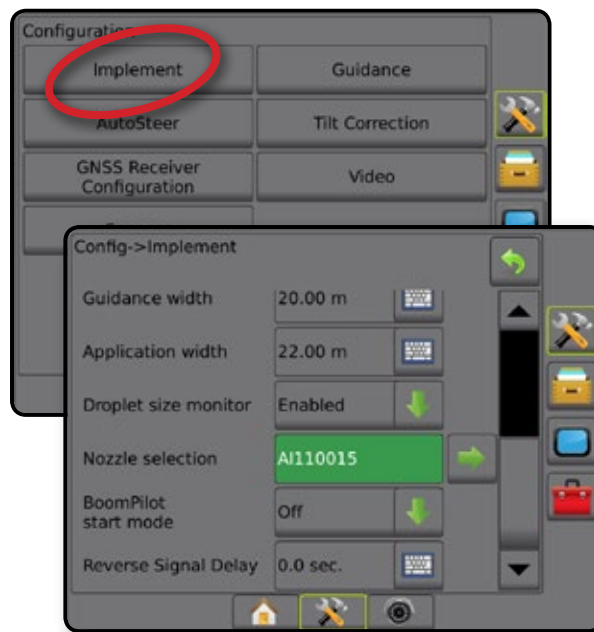
Наблюдаване на размера на капките

Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането (PSIK) или модул за двойно управление с контрол на вида на обработка на продукта, зададен на „Течност“ и основният сензор или монитор са настроени на „Налягане“, наблюдаването на размера на капките може да се активира/деактивира. След това DSM става достъпен на екраните за работа.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Наблюдаване на размера на капките“ в главата за прикачно устройство в това ръководство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете дали функцията наблюдаване на размера на капките е включена или изключена. (Ако го включвате, прочетете също показаната информация и натиснете **Приемам**.)
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.





Фигура 4-8: Наблюдаване на размера на капките



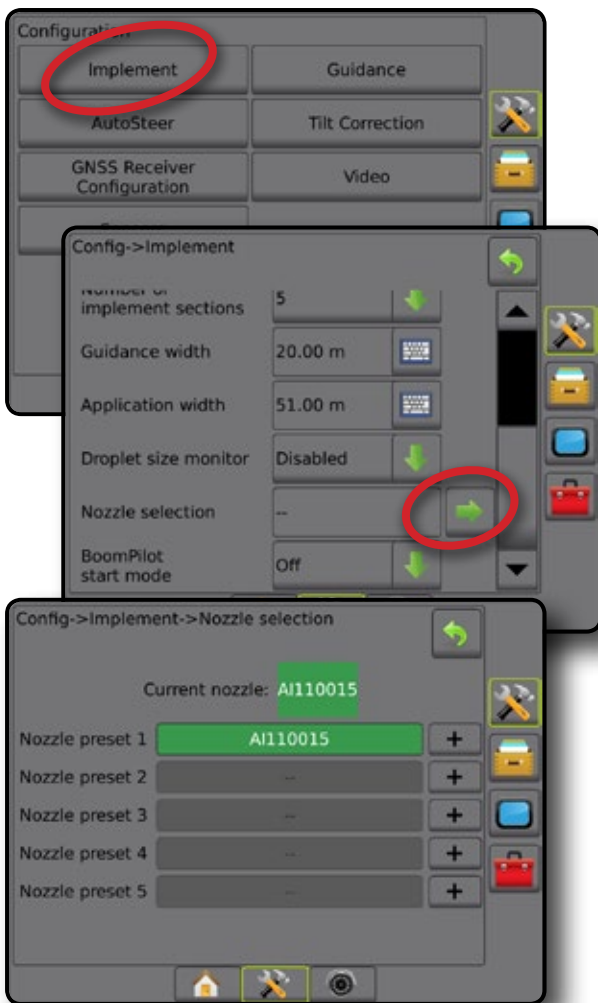
Избор на дюза

Изборът на дюзи позволява предварителното настройване на максимален брой от пет дюзи (5) за бързо извикване и ще бъде избрана текущата дюза.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Избор на дюза“ в главата за прикачно устройство в това ръководство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за избор на дюза .
4. Изберете от:
 - ▶ Предварителна настройка на дюзи 1-5 – избира до пет (5) дюзи за бързо извикване и избраната текущата дюза за определяне на информация за размера на капката
 - ▶ Текуща дюза – показва текущата дюза
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.




Фигура 4-9: Избор на дюза



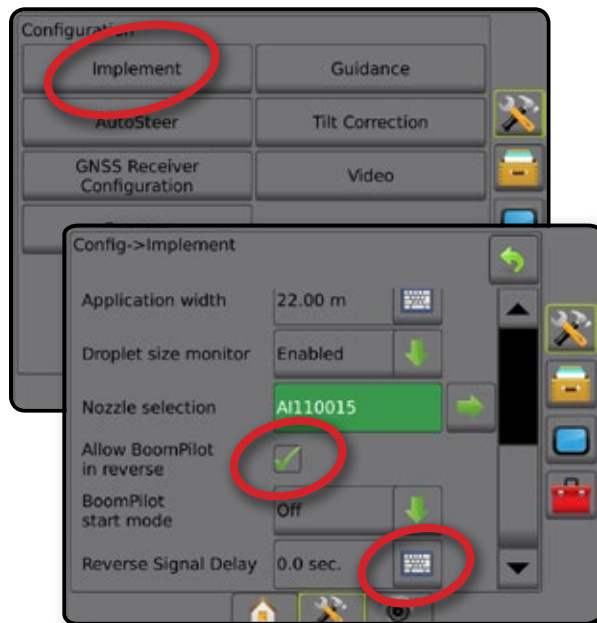
Чувствителен модул за движение назад

Настройката за чувствителен модул за движение назад се използва, когато към каквато и да е конфигурация, се добавя чувствителен модул за движение назад.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Чувствителен модул за движение назад“ в главата за прикачно устройство в това ръководство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете:
 - ▶ Разрешете BoomPilot при обратно движение [когато е налично] – използва се за активиране на функцията BoomPilot по време на придвижване в обратна посока
 - ▶ Закъснение на сигнал за движение назад – използва се за задаване на закъснение, когато се преминава от движение напред към обратно движение или обратно, след което иконата на превозното средство на екрана за навигация променя посоката си
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.




Фигура 4-10: Чувствителен модул за движение назад



Навигация [светодиоден панел]

Опциите за навигация се използват за конфигуриране на грешката при отклонение от курса, показана на светодиодния панел.

ЗАБЕЛЕЖКА: В предишната версия на софтуера, тази функция се наричаше „Светодиоден панел“.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Навигация**.
3. Изберете от:
 - ▶ Яркост на светодиодите – използва се за настройка на яркостта на светодиодите
 - ▶ Режим на дисплей – използва се за определяне дали светодиодният панел представлява лентата или превозното средство
 - Когато са настроени на „лента“, светодиодите представят местоположението на направляващата линия, а движещият се светодиод представлява превозното средство
 - Когато са настроени на „превозно средство“, централният светодиод представя местоположението на превозното средство, а движещият се светодиод представлява направляващата линия
 - ▶ Разстояние между светодиодите – използва се за настройване на разстоянието извън направляващата линия или превозното средство, което всеки включен светодиод представлява
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-11: Навигация






Автопилот

При наличие на модул за контрол на кормилното управление (SCM), ще са достъпни опциите за асистирано/автопилот управление.

ЗАБЕЛЕЖКА: За подробни инструкции за настройка, вижте конкретното ръководство за инсталация на асистирано/автопилот управление.

Настройката за автопилот се използва, за да включи/изключи асистирано/автопилот управление и да конфигурира настройката на клапата, настройките за управление, сензора на волана (опционално) и сензора ъгъл на управление, и да извърши тест на клапата или диагностика на клапа.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Автопилот**.
3. Изберете дали е включено или изключено асистирано/автопилот управление.
4. Когато е включено, изберете от:
 - ▶ Настройка на клапата – използва се за конфигурация на вид клапа, честота на клапа, минимален работен цикъл в ляво/дясно и максимален работен цикъл в ляво/дясно
 - ▶ Настройки на управление – използват се за установяване на обща настройка на кормилното управление, фина настройка на кормилното управление, мъртва зона и прогнозиране
 - ▶ Тест на клапа – използва се за проверка дали кормилното управление се насочва правилно
 - ▶ Диагностика на клапа – използва се за тестване на клапите, за да се види дали са свързани правилно
 - ▶ Опции: Сензор на волана – използва се за избор дали сензорът за изключване на кормилното управление е магнитен или базиран на сензор на налягането
 - ▶ Сензор ъгъл на управление – използва се за установяване и калибриране на сензор ъгъл на управление (SAS) като първичен сензор за автоматично кормилно управление.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

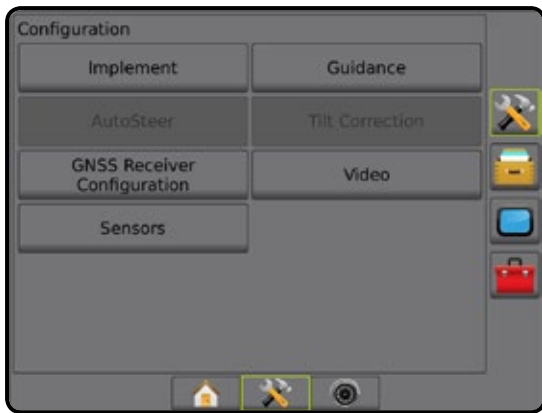
Фигура 4-12: Автопилот



Недостъпно асистирано/автопилот управление

Ако не е инсталирана система за асистирано/автопилот управление, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.

Фигура 4-13: Не е установено асистирано/автопилот управление






Фигура 4-14: Корекция на наклона



Корекция на наклона

Корекцията на наклона е достъпна, когато модулът за контрол на кормилното управление (SCM) е наличен. Това коригира GNSS сигнала, за да компенсира грешки в GNSS позицията, при работа на хълмист или наклонен терен.

За подробни инструкции за настройка, вижте специалното ръководство за инсталиране на асистирано/автопилот управление или листовката за настройка при наклон.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Корекция на наклона**.
3. Изберете дали корекцията на наклона да е включена или изключена.
4. Когато е включена, изберете **Ниво на полето**, за да калибрирате корекцията на наклона.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако се използва FieldPilot или UniPilot, в системата има вграден модул жирокоп.

ЗАБЕЛЕЖКА: Височината на антената трябва да бъде въведена преди калибриране на наклона.

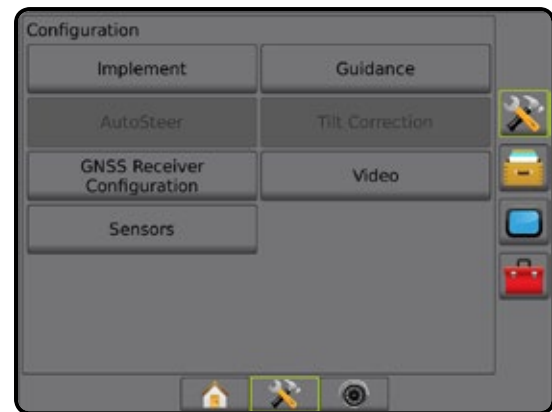
Ниво на полето не е достъпно

Ако превозното средство е в движение, опцията за ниво на полето няма да е достъпна. Превозното средство трябва да бъде спряно за най-малко 10 секунди, за да започне да калибрира корекцията на наклона.

Корекцията на наклона не е достъпна

Ако не е свързан SCM или TGM, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.

Фигура 4-15: Не е отчетена корекция на наклона







Конфигурация на GNSS приемник

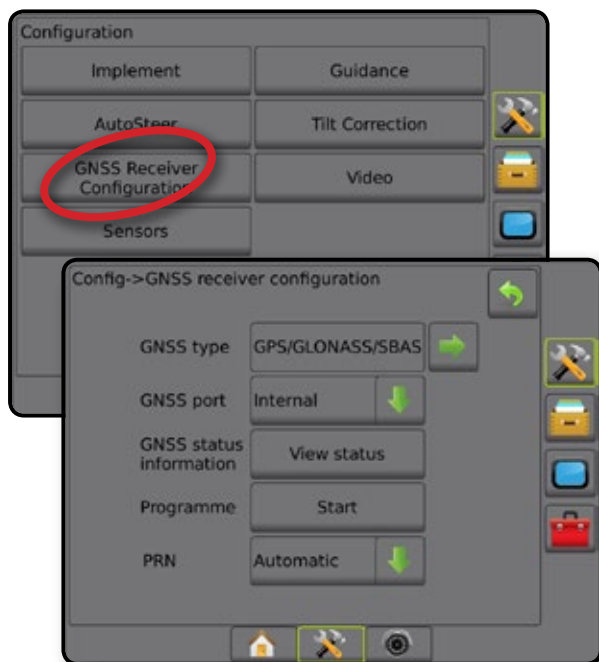
Конфигурация на GNSS приемник – използва се за конфигуриране на вида на GNSS, GNSS порта и PRN, както и показва информация за GNSS статуса.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте главата за конфигурация на GNSS приемник в това ръководство.

Тези настройки са необходими за асистирано/автопилот управление, работа на сензор за наклон и функционалност на контрол на скорост, както и правилна работа на прикачното устройство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Конфигурация на GNSS приемник**.
3. Изберете от:
 - ▶ Вид GNSS – настройва за прием на предавания от GNSS източник: GPS, GLONASS, SBAS (изискват се със или без DGPS)
 - ▶ GNSS порт – настройва GNSS комуникационния порт на вътрешен или външен
 - ▶ Информация за GNSS статуса – показва информация за статуса на GNSS
 - ▶ Програма – само техници по поддръжка на TeeJet трябва да използват това свойство
 - ▶ PRN – избира SBAS PRN, който ще осигури GNSS диференциална корекция на данните. Настройте на **Автоматичен** за автоматичен избор на PRN
4. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА,  за да настроите опциите за избрания специфичен тип на GNSS.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-16: Опции за конфигурация на GNSS приемник




PRN не е показан

Опциите PRN са достъпни само с избран тип SBAS GNSS.

Видео

Видео настройка се използва за настройване на единична директно свързана камера или индивидуални камери, при използване на модул за избор на видео (VSM) с осем (8) канала или четири (4) канала. Ако е инсталиран VSM, могат да се конфигурират до 8 камери.



1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Видео**.

3. Изберете съответното(ите) поле(та) за отметка:

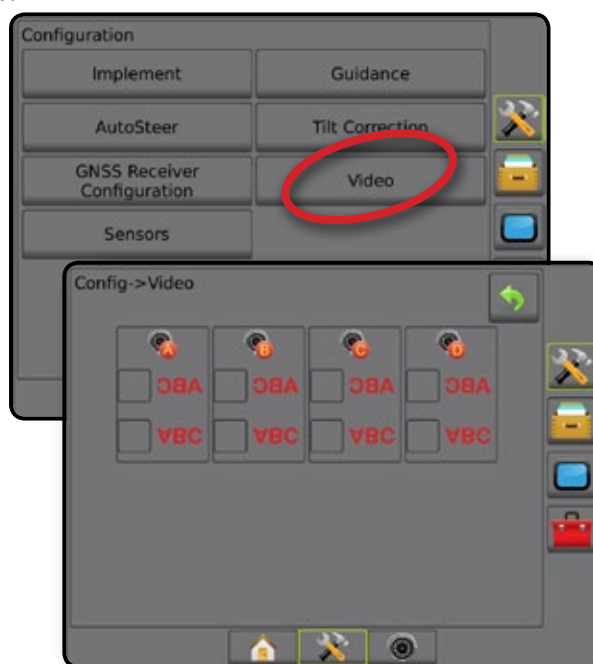
▶ Обратно движение – **ABC**

▶ Обърнато – **VBC**

За нормален видео изглед, **ABC** отменете избора на всички полета за отметка.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

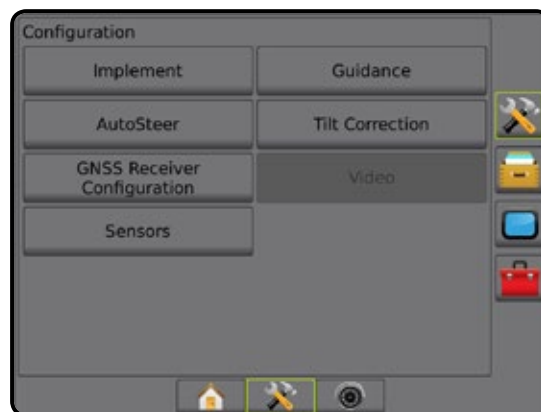
Фигура 4-17: Видео с VSM опции за 4 канала



Настройката на видеото не е достъпна

Ако няма свързана камера или VSM, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.


Фигура 4-18: Видеото не е достъпно



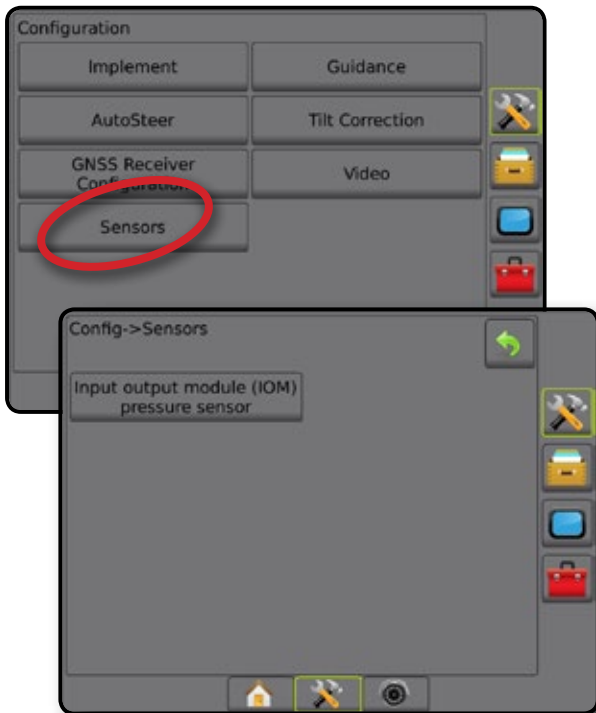
Сензори

Ако е инсталиран интерфейс комплект на сензор на налягането в системата (по-специално, модул за вход и изход (IOM)), опциите за настройка и конфигуриране на сензора ще бъдат налични.

ЗАБЕЛЕЖКА: Тези настройки не се влияят от употребата на сензора на налягането на модул за двойно управление.

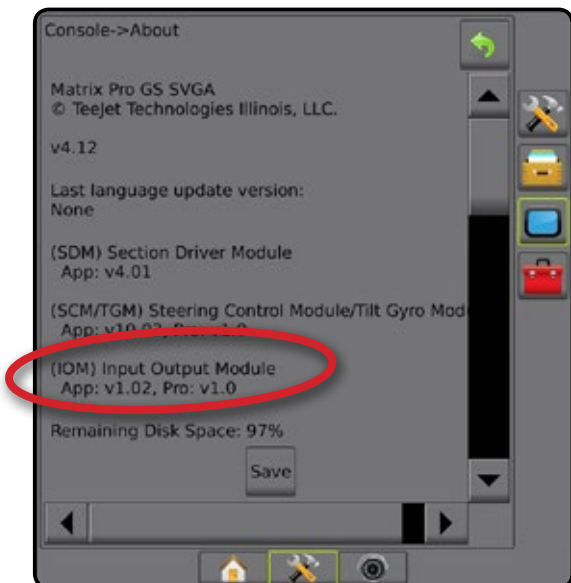
1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Сензори**.

Фигура 4-19: Сензори



Интерфейс комплектът на сензора на налягането се разпознава в екрана с информация за конзолата „За софтуера“, като модул за вход/изход (IOM).

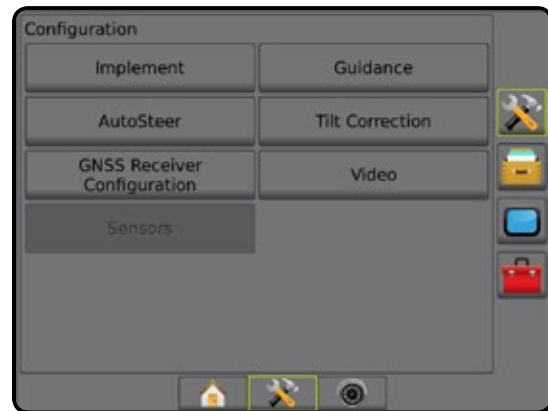
Фигура 4-20: Модул за вход/изход



Недостъпни сензори




Ако не е инсталиран интерфейс комплект на сензора на налягането, опциите за настройка няма да бъдат достъпни.

Фигура 4-21: Не е открит интерфейс комплект на сензора на налягането

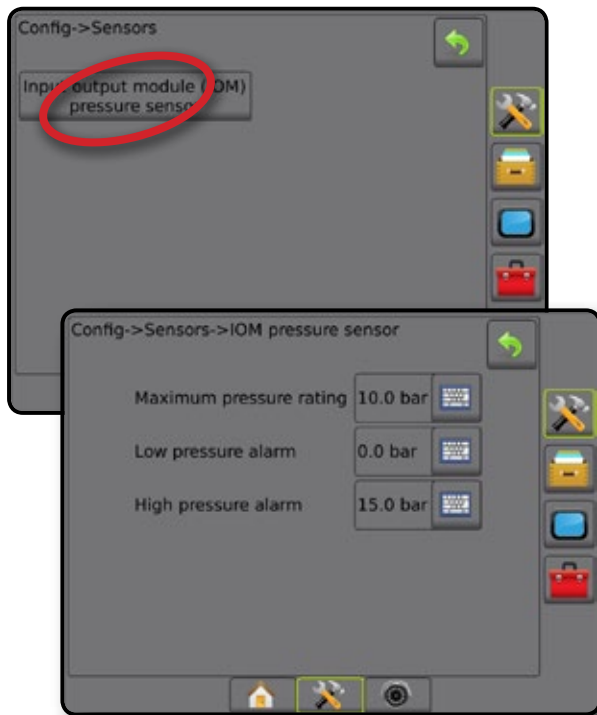


Сензор на налягането на модул за вход/изход

Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането, опциите на сензора на налягането се използват за въвеждане на нивото на максималното допустимо налягане на сензора и за задаване на предупреждения за високо и ниско налягане, зададено от потребителя.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Сензори**.
3. Натиснете **Сензор на налягането на модул вход/изход (IOM)**.
4. Изберете от:
 - ▶ Ниво на максимално налягане – използва се за установяване на нивото на максимално налягане на сензора на налягането според препоръките на производителя
 - ▶ Аларма за ниско налягане – използва се за въвеждане на точка на ниско налягане, определена от потребителя, при която ще прозвучи алармата
 - ▶ Аларма за високо налягане – използва се за въвеждане на точка на високо налягане, определена от потребителя, при която ще прозвучи алармата
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-22: Опции за сензор на налягането на модул за вход/изход



Наблюдаване на размера на капките

Ако е инсталиран интерфейс комплект на сензор на налягането, опциите за наблюдаване на размера на капките ще бъдат достъпни.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете **Наблюдаване на размера на капките**.
4. Изберете дали функцията наблюдаване на размера на капките да е включена или изключена.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 4-23: Наблюдаване на размера на капките

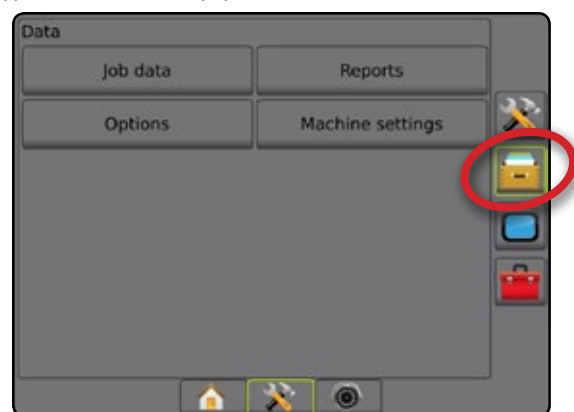


УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ

Управлението на данните дава възможност за прехвърляне и управление на данни за задача; отчитане на данни за задача; промяна на режим на задача; и прехвърляне и управление на настройки на машината.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
3. Изберете от:
 - Данни за задача – при разширен режим на задача се използва за прехвърляне на информация за задачата (изтриване, импорт, експорт) и управление на информацията за задачата (създаване на нова задача, изтриване на задача или копиране на данни за направляващата линия, границите, данните за прилагане на задачата и/или карта с предписание на нова задача)
 - Отчети – използват се за създаване на отчети за задачи и запаметяването им в USB устройство
 - Опции – използва се за избор на опростен или разширен режим на задача
 - Настройки на машината – използва се за прехвърляне на настройки на машината (изтриване, импорт, експорт) и управление на настройките на машината (създаване на нова настройка на машина, копиране на настройка на машина, изтриване на настройка на машина, запазване на текущата настройка на машина в избрания файл или зареждане на настройката на машината на избрания файл)




Фигура 4-24: Опции за управление на данните



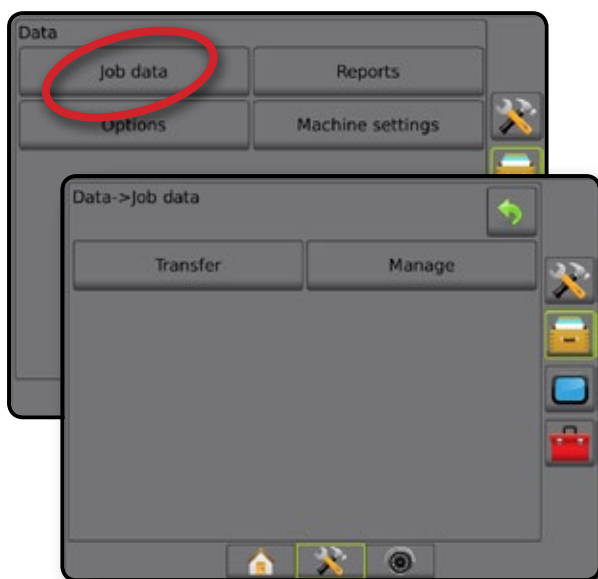
Данни за задача

При разширен режим на задачата, опциите за данни за задача се използват за прехвърляне на информация за задачата (изтриване, импорт, експорт) и управление на информацията за задачата (създаване на нова задача, изтриване на задача или копиране на данни за направляващата линия, границите, данните за прилагане на задачата и/или карта с предписание на нова задача).

Данните за задачата включват:

- Име на задача
 - Име на клиент, ферма и поле
 - Граница
 - Площ за покритие
 - Направляващи линии
 - Карти (покритие, предписание, приложение, предварително зададена скорост на целта)
 - Неизправности на дюзите
1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
 2. Натиснете **Данни за задача**.
 3. Изберете от:
 - ▶ Прехвърляне – при разширен режим на задачата, се позволява прехвърляне на избрани задачи към или от USB устройство, както и изтриване на задачи
 - ▶ Управление – при разширен режим на задача, се позволява създаване на нова празна задача, копиране на направляващите линии, границите, данните за прилагане на задачата и/или карта с предписание към нова задача, както и изтриване на избрана задача.
 4. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

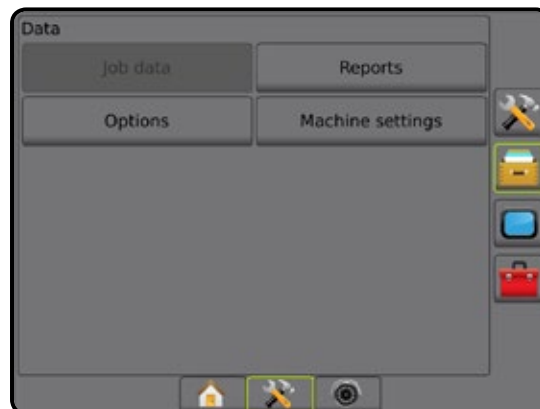
Фигура 4-25: Опции за данни за задача



Данните за задачата не са достъпни

При опростен режим на задачата, опциите за данни за задачата няма да бъдат достъпни.

Фигура 4-26: Данните за задачата не са достъпни









Прехвърляне

При разширен режим на задачата, екранът за прехвърляне на данни за задача позволява прехвърляне на избрани задачи към или от USB устройство, както и изтриване на задачи.

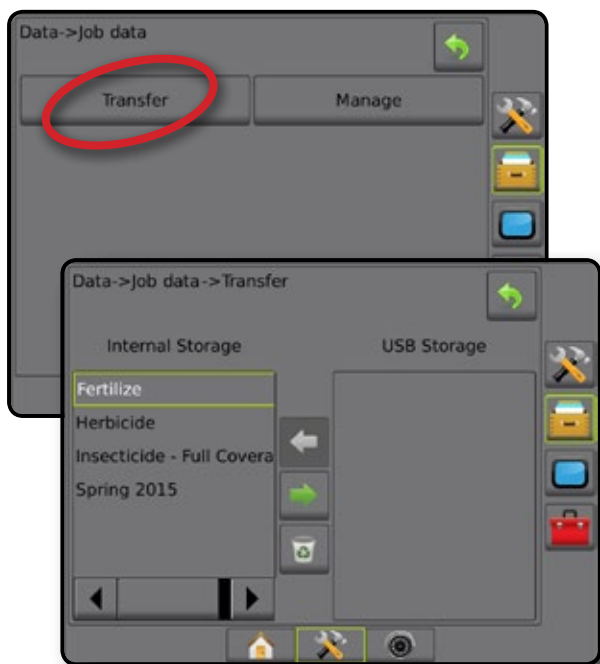
Задачи, прехвърлени към USB памет на устройството, могат да бъдат отворени и актуализирани чрез връзка Fieldware. Във връзка Fieldware, потребителят може да въведе данни за клиента, фермата и полето, както и задачи за копиране/редактиране за повторно използване на граници и направляващи линии. От връзка Fieldware, задачите могат да бъдат прехвърлени обратно в USB памет на устройството, за да бъдат преместени обратно във вътрешната памет на конзолата за използване.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато една задача е активна/стартирана, опциите за прехвърляне не могат да бъдат избрани. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

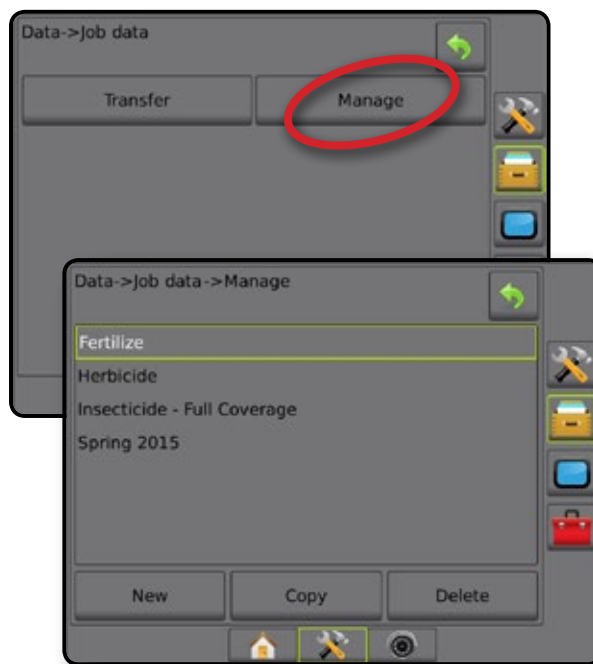
Задачи, прехвърлени към памет на устройство, се премахват от конзолата и вече не са достъпни за използване.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Данни за задача**.
3. Press **прехвърляне**.
4. Изберете от:
 - ▶ Преместване на данни за задача към USB памет  – използва се за преместване на данни за задача от вътрешна памет към USB памет
 - ▶ Преместване на данни за задача към вътрешна памет  – използва се за преместване на данни за задача от USB памет към вътрешна памет
 - ▶ Изтриване на данни за задача  – използва се за изтриване на данни за задача от вътрешната памет
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-27: Данни за задача – прехвърляне






Фигура 4-28: Данни за задача – Управление



Управление

При разширен режим на задача, екранът за управление на данни за задача позволява създаване на нова празна задача и копиране на направляващите линии, границите, данните за прилагане на задачата и/или карта с предписание към нова задача, както и изтриване на избрана задача.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато една задача е активна/стартирана, опциите за управление на задача не са достъпни за избор. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

1. Натиснете страничен раздел **УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ** .
2. Натиснете **Данни за задача**.
3. Натиснете **Управление**.
4. Изберете от:
 - ▶ Нова – използва се за създаване на нова празна задача, без свързани направляващи линии, граници, данни за прилагане или карта с предписание
 - ▶ Копиране – използва се за копиране на направляващите линии, границите, приложените данни на задачата или карта с предписание в нова задача
 - ▶ Изтриване – използва се за изтриване на данни за задача от вътрешната памет
5. Натиснете стрелката за **ВРЪЩАНЕ**  или страничен раздел **УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ** , за да се върнете към основния екран за управление на данни.








Отчети





Отчетите се използват за създаване на отчети за задачи и запаметяването им в USB устройство.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако на страницата с опции се избере опростен режим на задача, може да се запамети само текущата задача.

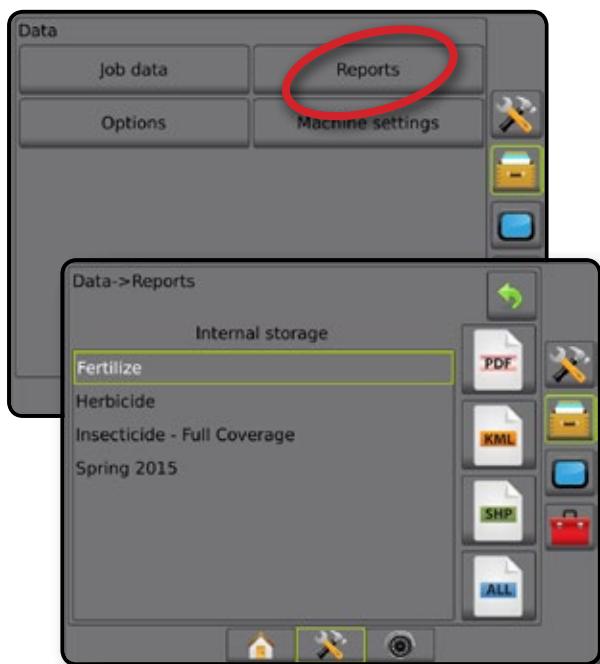
Когато дадена задача е активна/стартирана, отчетите не са достъпни за избор. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

При затваряне на задача с USB диск в конзолата, имате опцията да създадете отчет за текущата задача.

1. Натиснете страничен раздел **УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ** .
2. Натиснете **Отчети**.
3. Въведете USB устройство в USB порта на конзолата.
4. Изберете задача за запазване.
5. Изберете:
 - ▶ PDF  – отчет за печат
 - ▶ KML  – карта на Google Earth
 - ▶ SHP  – данни във вид ESRI
 - ▶ ALL  – всички налични видове файлове
6. Натиснете стрелката за **ВРЪЩАНЕ**  или страничен раздел **УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ** , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

ЗАБЕЛЕЖКА: Иконите за файлове     или бутоните не са достъпни за избор (посивени) до правилното въвеждане на USB устройство.

Фигура 4-29: Отчети – Разширен режим на задача



Фигура 4-30: Отчети – Опростен режим на задача





Опции (режим на задача)

Опциите дават възможност на оператора да избира между опростен и разширен режим на задача.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато дадена задача е активна/стартувана, не е достъпна промяна в режима на задачата. Спрете текущата задача, за да активирате функцията.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Промяната на режимите на задача изтрива всички вътрешни данни за задачата.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Опции**.
3. Натиснете стрелката НАДОЛУ , за да получите достъп до списъка с опциите.
4. Изберете:

► Опростен – на началния екран се показват само ограничената площ и площите за покритие. За запаметяване в „Отчети“ е налична само текущата задача. Употребата с връзка Fieldware не е налична.



► Разширен – по всяко време ще има достъпна повече от една задача. Име на клиент, ферма, поле и задача; ограничена площ и площ за покритие; време за обработка и разстояние от избраната задача се показват на началния екран. Всички запазени задачи могат да бъдат експортирани като PDF, SHP или KML файл до USB диск, използвайки Данни -> Отчети.

- Информацията за клиента, фермата, полето и картата с предписание може да се въвежда единствено чрез връзка Fieldware. Името на задача може да се редактира само през връзката Fieldware.
- Потребител може да дублира задачите, за да използва отново границите, направляващите линии, данните за обхват и картите с предписание, използвайки връзка Fieldware или Данни-> Данни за задача -> Управление на конзолата.

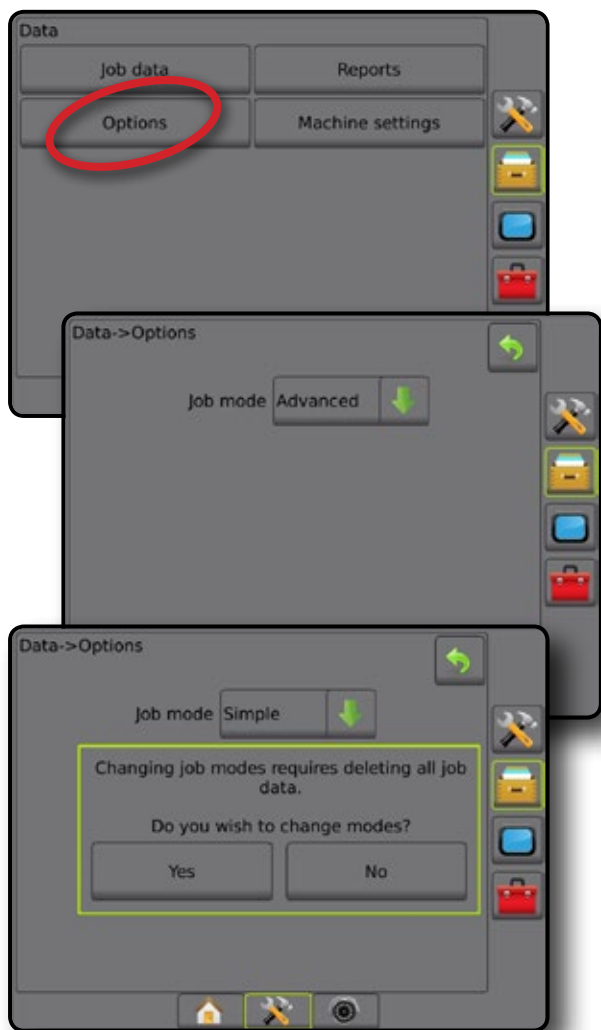
5. „Смяната на режимите на задачата изисква изтриването на всички данни за задачата. Желаете ли да смените режимите?“

Натиснете:

- Да – за да направите промяна
- Не – за да запазите текущата настройка

6. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-31: Опции – Промяна на режим на задача






Машинни настройки

Машинните настройки се използват за прехвърляне на профили за машинни настройки (изтриване, импорт, експорт) и за управление на профили за машинни настройки (създаване на нов профил, копиране или изтриване на профил, запазване на текущия профил към избрания профил или зареждане на машинните настройки на избрания профил).

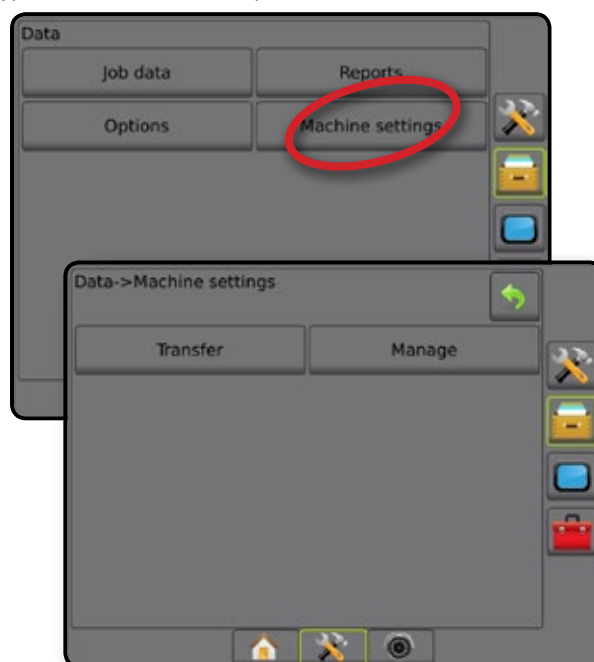
Машинните настройки включват:

- Настройки на прикачното устройство
- Настройки за Автопилот/корекция на наклона
- Настройки за контрол на скоростта
- Настройки, специфични за дадена задача (включват разходни норми, вид на обработка и задания на продуктов канал)

ЗАБЕЛЕЖА: Не всички настройки са запазени като част от машинните настройки. За подробности, вижте приложението „Меню за настройки на конзола Matrix Pro GS“.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Изберете от:
 - ▶ Прехвърляне – дава възможност за прехвърляне на избраните машинни настройки към или от USB устройство, както и изтриване на машинните настройки
 - ▶ Управление – позволява създаване на нови празни машинни настройки, копиране на избрани машинни настройки в нови машинни настройки, изтриване на избрани машинни настройки, запазване на текущите машинни настройки в избраните машинни настройки или зареждане на избраните машинни настройки в текущите машинни настройки
4. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-32: Машинни настройки









Прехвърляне

Екранът за прехвърляне на машинните настройки дава възможност за прехвърляне на избраните машинни настройки към или от USB устройство, както и изтриване на машинните настройки.

Машинни настройки, прехвърлени към USB устройство, могат да бъдат отворени и актуализирани с връзка Fieldware. От връзка Fieldware, машинните настройки могат да бъдат прехвърлени обратно в USB устройство, за да бъдат преместени обратно във вътрешната памет на конзолата за ползване.

ЗАБЕЛЕЖКА: Не всички настройки, запазени като част от машинни настройки, могат да се редактират във връзка Fieldware. Вижте диаграмата за наличност на настройката за повече информация.

Машинни настройки, прехвърлени към устройство за съхранение, се премахват от конзолата и вече не са достъпни за ползване.

1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Press **прехвърляне**.
4. Изберете от:
 - ▶ Преместване на машинните настройки към USB памет  – използва се за преместване на машинните настройки от вътрешната памет към USB памет
 - ▶ Преместване на машинните настройки към вътрешна памет  – използва се за преместване на машинните настройки от USB памет към вътрешна памет
 - ▶ Изтриване на машинните настройки  – използва се за изтриване на машинните настройки от вътрешна памет или USB памет.
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.




Фигура 4-33: Настройки на машината – прехвърляне



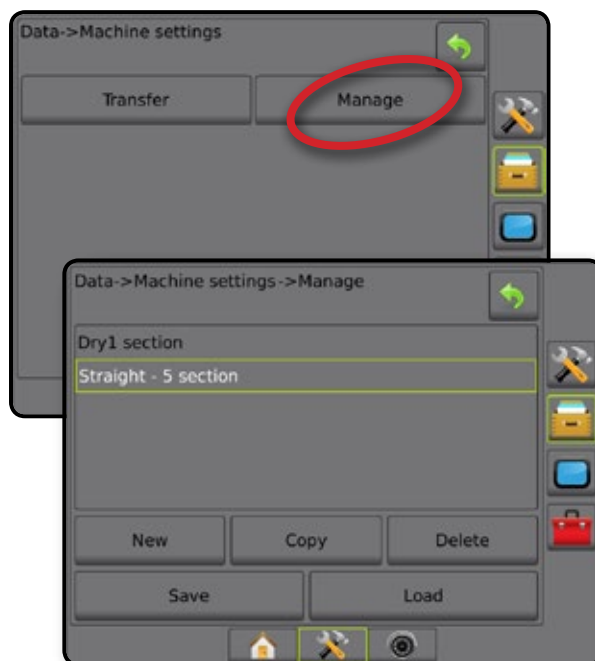
Управление

Екранът за управление на машинните настройки позволява създаване на нови празни машинни настройки, копиране на избрани машинни настройки в нови машинни настройки, изтриване на избрани машинни настройки, запазване на текущите машинни настройки в избраните машинни настройки или зареждане на избраните машинни настройки в текущите машинни настройки.

ЗАБЕЛЕЖКА: Не всички настройки са запазени като част от машинните настройки. За подробности, вижте приложението „Меню за настройки на конзола Matrix Pro GS“.



1. Натиснете страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ .
2. Натиснете **Машинни настройки**.
3. Натиснете **Управление**.
4. Изберете от:
 - ▶ Нови – използва се за създаване на нови машинни настройки без информация за съответното прикачно устройство
 - ▶ Копиране – използва се за копиране на избраните машинни настройки в нови машинни настройки
 - ▶ Изтриване – използва се за изтриване на избрани машинни настройки от вътрешната памет
 - ▶ Запазване – използва се за запазване на текущите машинни настройки в избраните машинни настройки
 - ▶ Зареждане – използва се за зареждане на избраните машинни настройки в текущите настройки
5. Натиснете стрелката за ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел УПРАВЛЕНИЕ НА ДАННИ , за да се върнете към основния екран за управление на данни.

Фигура 4-34: Машинни настройки – Управление

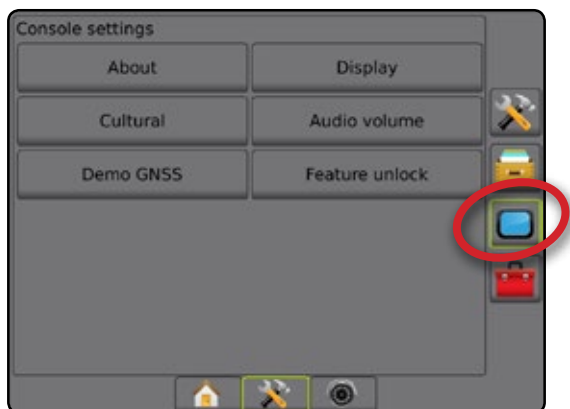


КОНЗОЛА

Настройката на конзолата се използва за конфигуриране на дисплея и културните настройки, отключване на разширените свойства, свързване към безжична мрежа и възпроизвеждане на данни от демо GNSS. Можете да откриете информация за други прикрепени към системата устройства в секция „Относно“.

1. Натиснете раздел **НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА**, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничен раздел **КОНЗОЛА** .
3. Изберете от:
 - ▶ **Относно** – използва се за показване на версията на софтуера на системата, както и версията на софтуерите на модулите, свързани към CAN шината
 - ▶ **Дисплей** – използва се за конфигуриране на цветовата схема и яркост на LCD екрана, установява достъпност до моментна снимка и калибриране на сензорния екран
 - ▶ **Културен** – използва се за конфигуриране на мерни единици, език и настройки за часова зона
 - ▶ **Сила на звука** – използва се за коригиране нивото на звука на високоговорителя
 - ▶ **Демо GNSS** – използва се за стартиране на възпроизвеждането на симулиран GNSS сигнал
 - ▶ **Отключване на функции** – използва се за отключване на разширени функции




Фигура 4-35: Опции на конзолата



Относно

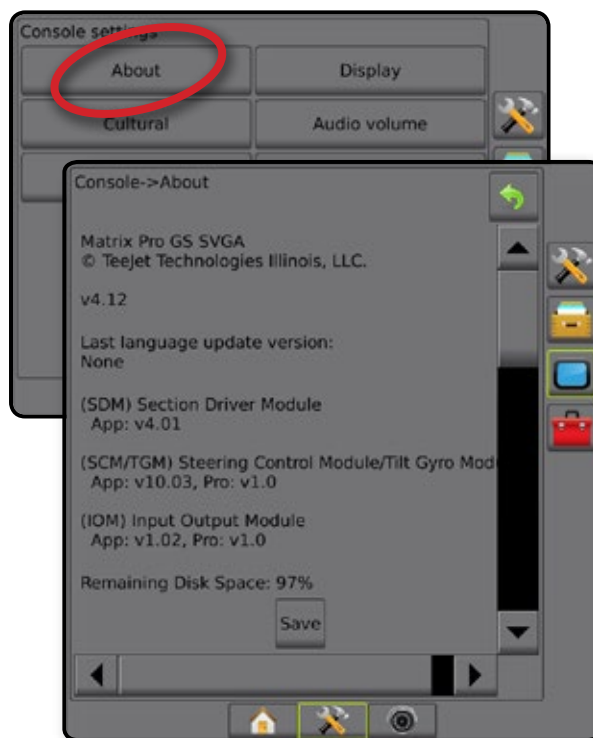
Екранът Относно/Запазване се използва за показване на версията на софтуера на системата, както и версията на софтуерите на модулите, свързани към CAN шината.

За помощ при отстраняване на проблеми в полето, крайният потребител може да използва бутона Запазване, за да изтегли текстов файл, съдържащ актуална информация за софтуера в USB устройство и след това да изпрати файла по имейл на персонала по поддръжка.

1. Натиснете страничен раздел **КОНЗОЛА** .
2. Натиснете **Относно**.
3. Изберете от:
 - ▶ Показва информация, включваща серийния номер на устройството, версията на софтуера и свързаните модули
 - ▶ С USB устройство в конзолата, натиснете **Запазване**, за да запазите информацията от раздел „Относно“ на USB устройството. Съобщение за запазено копие в USB устройството ще потвърди запазването
4. Натиснете стрелката **ВРЪЩАНЕ**  или страничен раздел на **КОНЗОЛАТА** , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.




ЗАБЕЛЕЖКА: Опцията **Запаметяване** не е достъпна за избор (в сив цвят) до правилното въвеждане на USB устройство.

Фигура 4-36: Опции на раздел „Относно“



Дисплей

Дисплеят се използва за конфигуриране на цветовата схема и яркостта на LCD екрана, установява достъпност до моментна снимка и калибриране на сензорния екран.




1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Дисплей**.
3. Изберете от:
 - ▶ Цветова схема – използва се за избор на цветова схема, от която се чете най-лесно
 - ▶ Яркост на LCD екрана – използва се за коригиране на яркостта на дисплея на конзолата
 - ▶ Моментна снимка – използва се за разрешаване на запамятане на изображения на екрана на USB устройство
 - ▶ Калибриране на екрана – използва се за калибриране на сензорния екран
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

Фигура 4-37: Опции на дисплея



Културен

Бутон Регионални настройки се използва за конфигуриране на мерни единици, език и настройки за времева зона.






1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Регионални настройки**.
3. Изберете от:
 - ▶ Мерни единици – използва се за избиране на измервателна система
 - ▶ Език – използва се за избиране на езика на системата
 - ▶ Часова зона – използва се за установяване на местната часова зона
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.

Фигура 4-38: Регионални опции

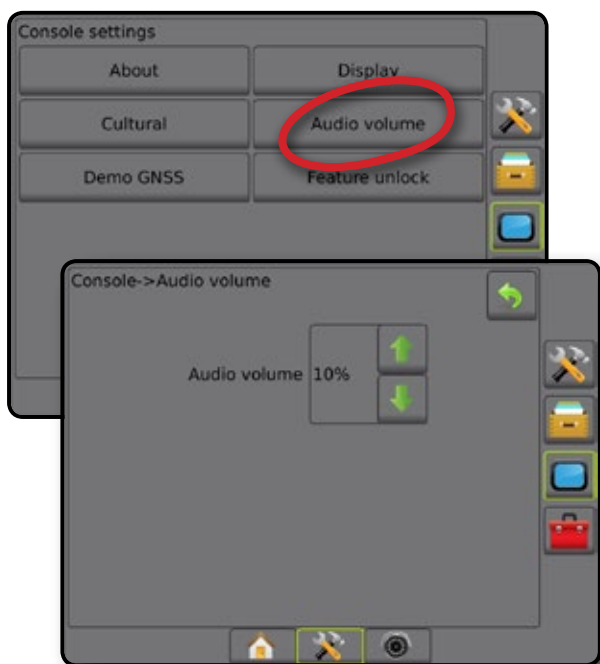


Сила на звука

Силата на звука коригира нивото на звука на високоговорителя.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Сила на звука**.
3. Натиснете:
 - ▶ Стрелка **НАГОРЕ**  за усилване на звука
 - ▶ Стрелка **НАДОЛУ**  за намаляване на звука
4. Натиснете стрелката **ВРЪЩАНЕ**  или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.




Фигура 4-39: Опции на сила на звука



Демо GNSS

Режимът Демо GNSS се използва за стартиране на възпроизвеждане на симулиран GNSS сигнал.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Този инструмент ще деактивира входящите GNSS позиции и ще започне да възпроизвежда симулираните данни. Необходимо е да се рестартира конзолата, за да се възстанови реалния GNSS.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Демо GNSS**.
3. Натиснете **Старт**.
4. Натиснете стрелката **ВРЪЩАНЕ**  или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.




ЗАБЕЛЕЖКА: Необходимо е да се рестартира конзолата, за да се възстанови реалния GNSS.

Фигура 4-40: Демо GNSS



Рестартиране на Демо GNSS

Демонстрационният GNSS може да се рестартира.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Демо GNSS**.
3. Натиснете **Рестартиране**.
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничен раздел на КОНЗОЛАТА , за да се върнете към главния екран с настройки за конзолата.



Фигура 4-41: Рестартиране на Демо GNSS



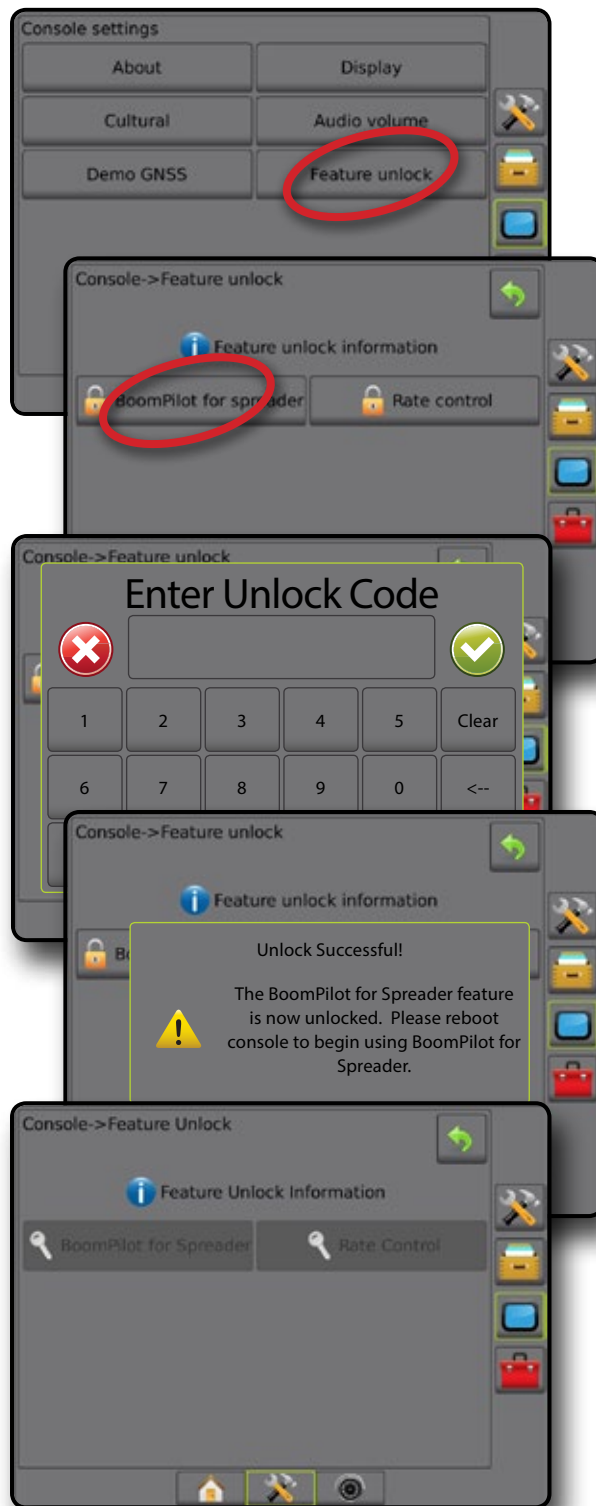
Отключване на функция

Отключване на функция се използва за отключване на разширените функции.

ЗАБЕЛЕЖКА: Кодът за отключване е уникален за всяка конзола. Свържете се с центъра за обслужване на клиенти на TeeJet Technologies. Веднъж отключена, функцията остава отключена, докато конзолата не се рестартира напълно.



1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Отключване на функция**.
3. Натиснете бутона за заключена функция  за заключената функция:
 - ▶ BoomPilot за разпръсквач – разрешава опции за приложение на разпръсквача, когато се използва със съвместимо прикачно устройство разпръсквач
 - ▶ Контрол на скоростта от трета страна – разрешава опции за контрол на скоростта, когато се използва със съвместим регулатор на скоростта на трета страна
4. Въведете код за отключване.
5. Рестартирайте конзолата.

Фигура 4-42: Отключване на функция

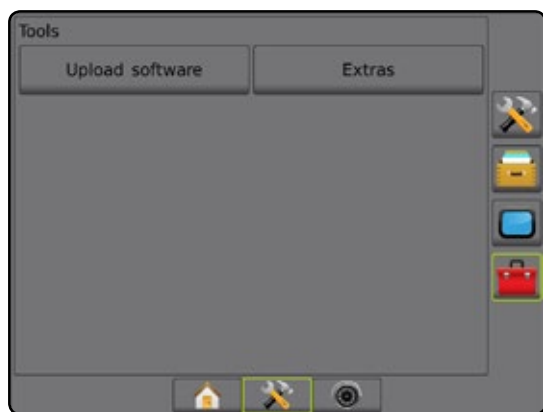


ИНСТРУМЕНТИ

Менюто Инструменти дава възможност за зареждане на актуализации на софтуера за устройствата на системата и да за извършване на различни изчисления на обикновен калкулатор или конвертор за мерни единици.

1. Натиснете раздел **НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА**, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничен раздел **ИНСТРУМЕНТИ** .
3. Изберете от:
 - ▶ Качване на софтуер – използва се за качване на актуализации на софтуера за устройствата на системата от USB устройство
 - ▶ Допълнителни удобства – предоставя достъп до калкулатор и конвертор на мерни единици






Фигура 4-43: Опции на Инструменти



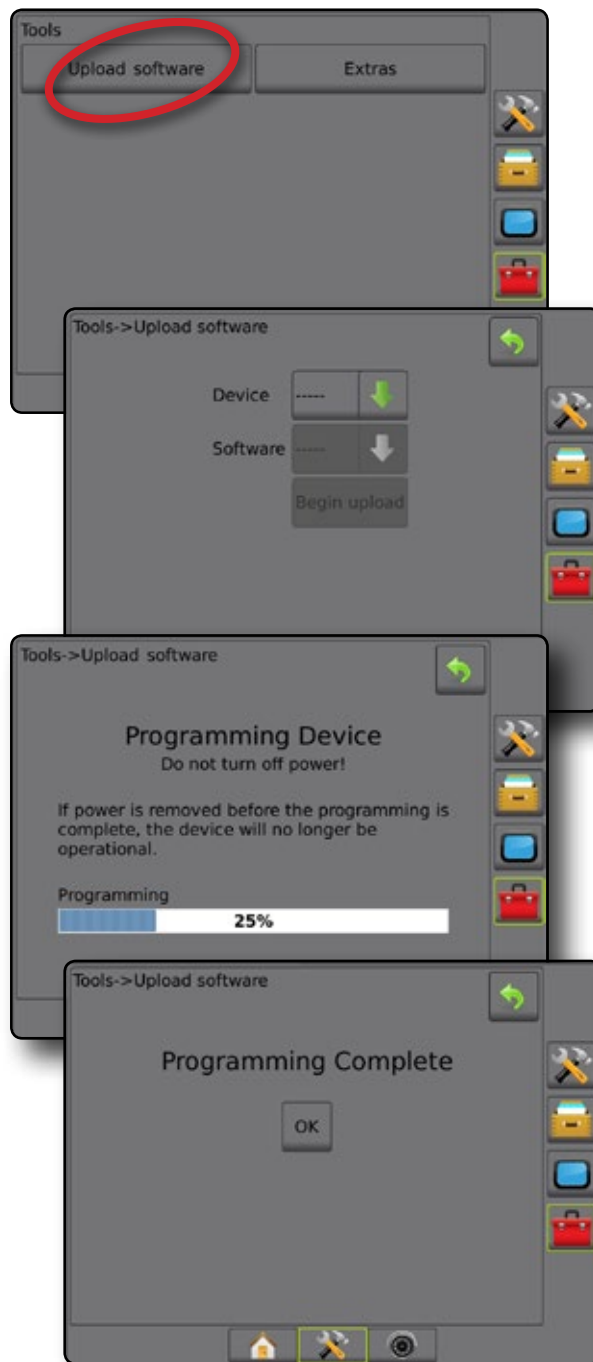
Зареждане на софтуер

Екранът за зареждане на софтуер се използва за зареждане на актуализации на софтуера за устройствата на системата от USB устройство.


ЗАБЕЛЕЖКА: Наличието на тази функция зависи от версията на софтуера.

1. Натиснете страничен раздел **ИНСТРУМЕНТИ** .
2. Натиснете **Зареждане на софтуер**.
3. Въведете USB устройство, съдържащо софтуерните актуализации, в конзолата.
4. Натиснете стрелката **НАДОЛУ**  на устройството и изберете устройството, което ще се актуализира:
5. Натиснете стрелката **НАДОЛУ**  на софтуера и изберете софтуерната актуализация, която ще се зарежда на устройството.
6. Натиснете **Начало на зареждане**.
7. Когато бъдете подканени, натиснете **ОК**.
8. Натиснете стрелката **ВРЪЩАНЕ** , за да се върнете на екрана с инструменти или страничния раздел **КОНЗОЛА** , за да се върнете към главния екран за настройки на конзолата.

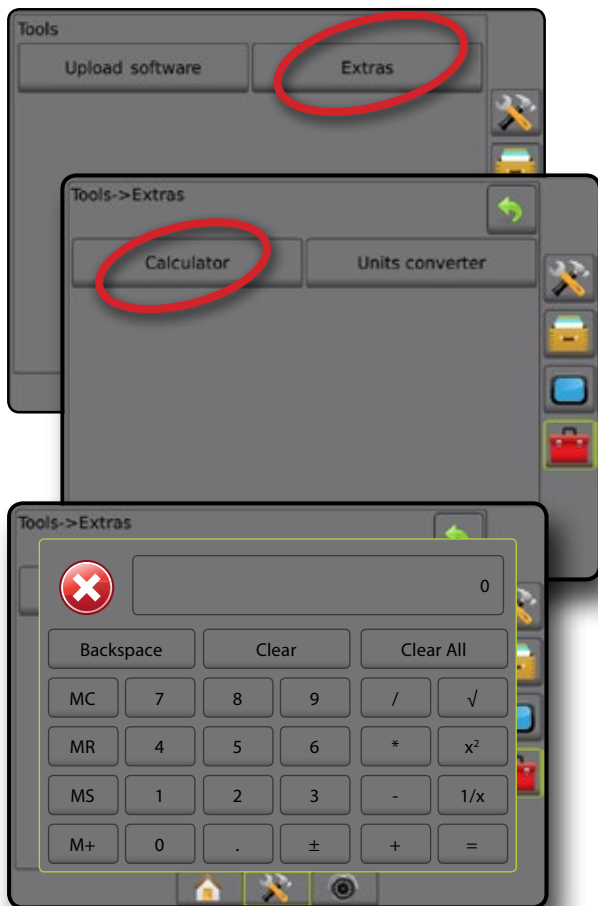
Фигура 4-44: Зареждане на софтуер



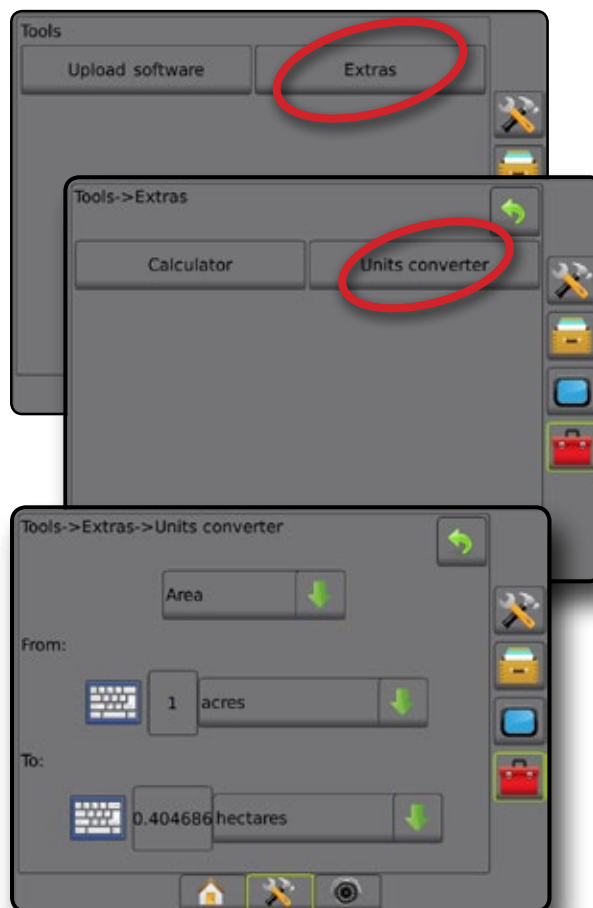
Допълнителни удобства

1. Натиснете страничен раздел ИНСТРУМЕНТИ .
2. Натиснете **Допълнителни удобства**.
3. Изберете от:
 - ▶ Калкулатор – използва се за математически изчисления
 - ▶ Конвертор за мерни единици – използва се за преобразуване на мерни единици за площ, дължина, обем, налягане, маса, температура или ъгъл

Фигура 4-45: Калкулатор



Фигура 4-46: Конвертор на мерни единици






ГЛАВА 5 – КОНФИГУРАЦИЯ НА GNSS ПРИЕМНИК

Конфигурацията на GNSS приемник се използва за конфигуриране на вида на GNSS, GNSS порта и PRN, както и показва други параметри за GNSS и информация за GNSS статуса.

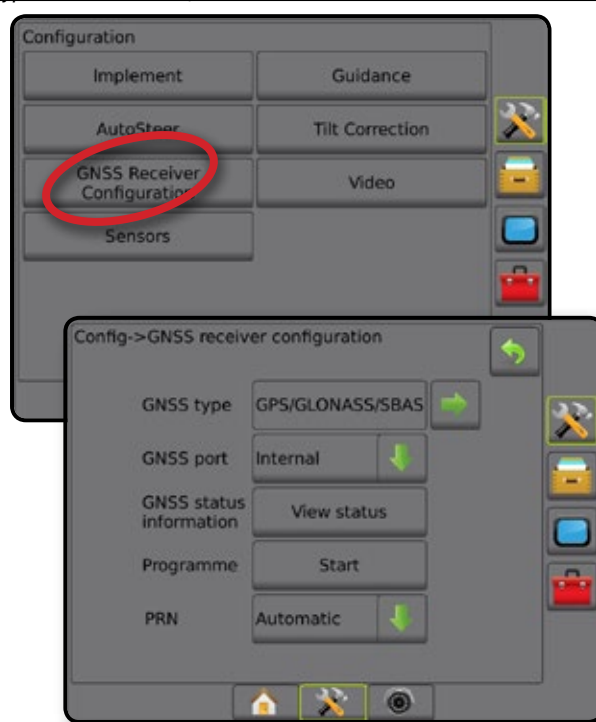
Конфигурация на GNSS приемник

ЗАБЕЛЕЖКА: Тези настройки са необходими за контрола на скоростта, асистирано/автопилот управление и работата на сензора за наклон, както и за правилната работа на прикачното устройство.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Конфигурация на GNSS приемник**.
3. Изберете от:
 - ▶ Вид GNSS – настройва за прием на предавания от GNSS източник: GPS, GLONASS или SBAS (изискват се със или без DGPS)
 - ▶ GNSS порт – определя GNSS комуникационния порт: Вътрешен или външен
 - ▶ Информация за GNSS статуса – показва информация за статуса на GNSS: GGA/VTG (скорост на данни), брой сателити, HDOP, PRN, GGA качество, приемник, версия на приемника, UTM зона и модел за корекция
 - ▶ Програма – позволява директно програмиране на GNSS приемник през команден интерфейс. Само техниците по поддръжка на TeeJet трябва да използват тази функция. Използвайте на собствена отговорност!
 - ▶ PRN – избира SBAS PRN, който ще осигури GNSS диференциална корекция на данните. Настройте на **Автоматичен** за автоматичен избор на PRN
 - ▶ Алтернативен PRN – когато PRN не е автоматичен, втори алтернативен SBAS PRN ще предостави втори комплект от GNSS диференциална корекция на данните


4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 5-1: GNSS опции



Вид GNSS

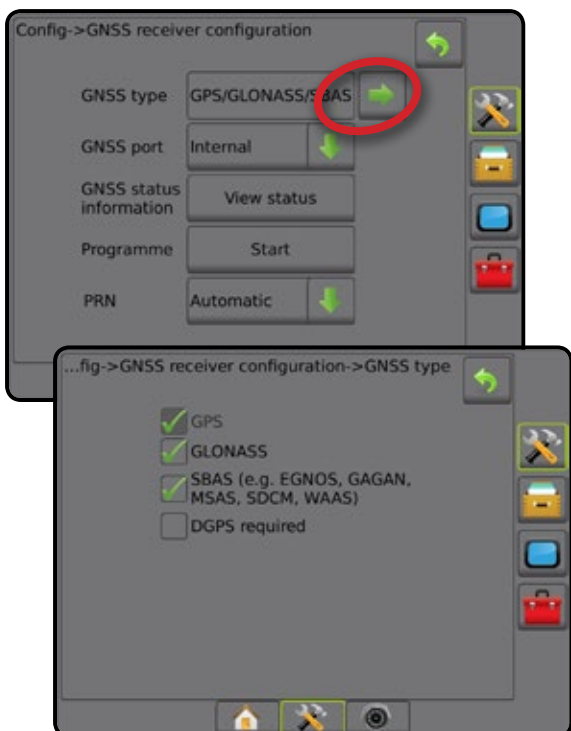
В допълнение към GPS сигналите, видът GNSS може да се настрои да приема разширени сигнали GNSS: диференциално коригирани излъчвания от SBAS източник, некоригирани излъчвания от GLONASS източник или и двете. Може да се изискват излъчвания от DGPS източник.

1. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА , за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
 - ▶ GPS – некоригирани сигнали от GPS системи
ЗАБЕЛЕЖКА: GPS винаги е избран.
 - ▶ GLONASS – добавя некоригирани сигнали от системата GLONASS
 - ▶ SBAS (т.н. EGNOS, GAGAN, MSAS, SDCM, WAAS) – добавя различно коригирани сигнали от SBAS системата
 - ▶ DGPS задължително – добавя различно коригирани GPS сигнали (SBAS също трябва да бъде избран)

ЗАБЕЛЕЖКА: Конзолата няма да разреши навигация при задължителен режим на DGPS без коригиран DGPS сигнал.


3. Излезте от този екран, за да започне инициализиране на GNSS приемника. Това ще отнеме около минута и конзолата няма да отговаря, докато не завърши процеса.

Фигура 5-2: Вид GNSS



GNSS порт

Портът COM може да бъде зададен на „Вътрешен“, за да използва вътрешен GNSS приемник и да предава сигнал, или „Външен“, за да получи данни с външен GNSS.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ , за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
 - ▶ Вътрешен – използвайте вътрешния GNSS и предавайте сигнал
 - ▶ Външен – приемайте външни GNSS данни

ЗАБЕЛЕЖКА: Работата със сигнали, като Omnistar HP/XP или RTK, ще изисква GNSS порта да бъде зададен на Външен.

Фигура 5-3: GNSS порт



Изисквания за минимална конфигурация на външния приемник

Преди Matrix Pro GS да се свърже и да работи с външен GNSS приемник, трябва да бъдат покрити тези минимални изисквания за конфигурация.

Настройки на сериен порт

Скорост на предаване (бод):	19,200
Информационни битове:	8
Четност:	Няма
Стоп битове:	1

Изисквания за свързване към сериен порт

Мъжки 9-пинов RS-232 сериен кабел

ЗАБЕЛЕЖКА: Може да изисква Null модем адаптер, в зависимост от изходните пинове на приемника.

NMEA стрингове

GGA	5 Hz
VTG по избор	5 Hz, 2 Hz, Изключено
ZDA	0,2 Hz

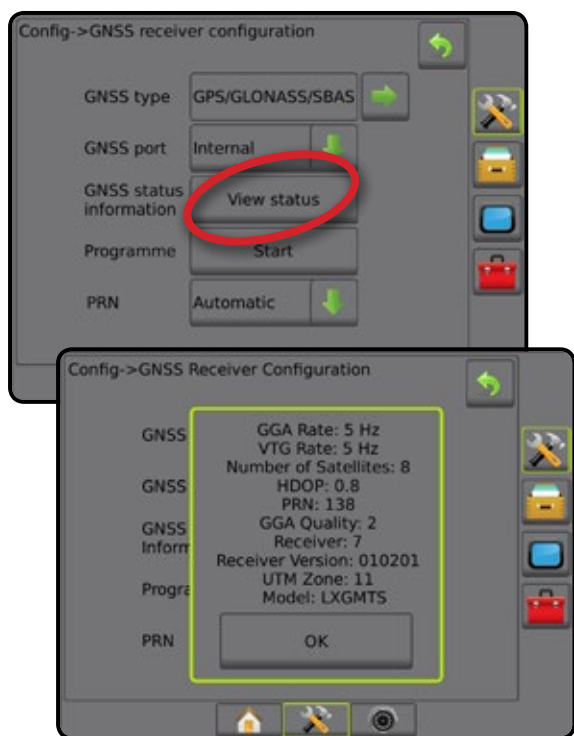
Информация за GNSS статус

Информация за GNSS статус показва моментна снимка от настоящата информация за статуса на GNSS.

1. Натиснете **Преглед на статус**.
2. Прегледайте данните включително:
 - ◀ GGA/VTG скорост на данните – броят на GNSS позиции за секунда
 - ◀ Брой сателити – броят на видимите GNSS сателити (минимум 4 се изискват за DGPS)
 - ◀ HDOP – мярка за силата на сателитната геометрия в хоризонталната равнина. Предпочита се HDOP стойност по-малка от 2
 - ◀ PRN – настоящият идентификатор на DGPS сателита
 - ◀ GGA качество – настоящият индикатор за качество на GNSS сигнал (вижте диаграмата с изисквания за GGA)
 - ◀ Приемник – настоящият индикатор на приемника
 - ◀ Версия на приемника – инсталираната софтуерна версия на приемника
 - ◀ UTM зона – зона, в която се намирате в момента (вижте „UTM координати и зони“ в това ръководство)
 - ◀ Модел – на разположение са модели за корекция, които могат да бъдат използвани с конфигурацията на текущия приемник
3. Натиснете **OK**, за да се върнете към екрана за конфигурация на GNSS приемник.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако няма достъпен GNSS, всички записи ще бъдат „Невалидни“.

Фигура 5-4: Информация за GNSS статус



Информация за GNSS статуса върху екраните за навигация

Статуса на GNSS показва информация по отношение на настоящия статус на GNSS, включително скоростите на данните, броя на видимите сателити, HDOP и PRN статуса, приемник и версия, качество и идентификация на сателита и UTM зона.

1. Натиснете иконата за СТАТУС НА GNSS

Фигура 5-5: Екран за навигация с информация за статуса на GNSS



GGA изисквания

Изискваното GGA качество за възможност за работа с различни видове сигнали, може да варира. За изискванията, вижте таблицата по-долу.

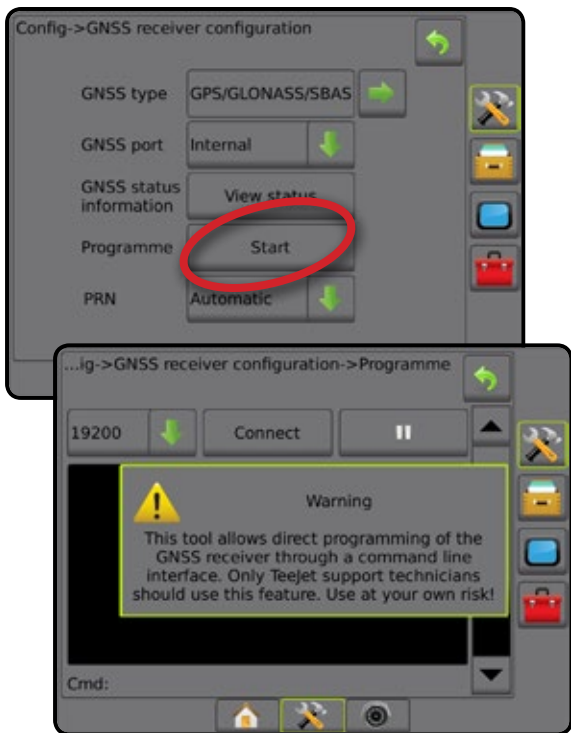
Обслужване	Индикатор	Точност
Само GPS	1	<3 m
WAAS/EGNOS/Beacon	2	<1 m
RTK	4	4 cm
Omnistar HP/XP	5	10 cm
Glide/ClearPath	9	<1 m

Програма

Програмата позволява директно програмиране на GNSS приемника чрез команден интерфейс. Само техниците по поддръжка на TeeJet трябва да използват тази функция. Използвайте на собствена отговорност!

1. Натиснете **Старт**.
2. Нагласете програмирането според изискванията.

Фигура 5-6: Програмиране приемник

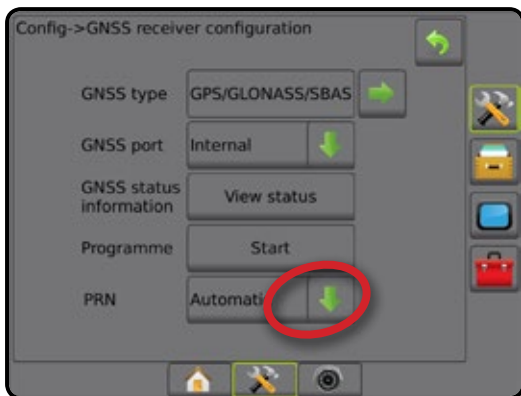


PRN

PRN избира SBAS PRN, който ще предостави GNSS диференциална корекция на данните.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ ↓, за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
 - ▶ Автоматичен – автоматичен PRN избор
 - ▶ Номер – свържете се с Вашия местен търговец за номера, свързан с Вашето работно местоположение

Фигура 5-7: PRN

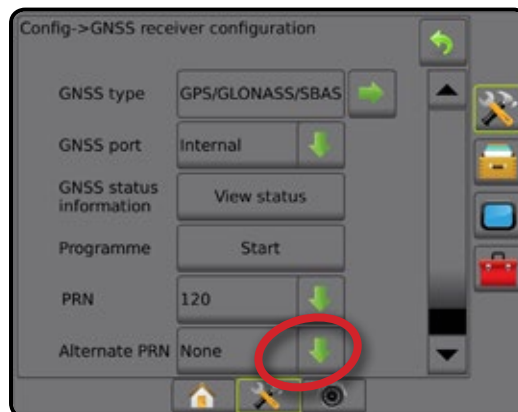


Алтернативен PRN

Когато PRN не е автоматичен, втори алтернативен SBAS PRN ще предостави втори комплект от GNSS диференциална корекция на данните.

1. Натиснете стрелката НАДОЛУ ↓, за да получите достъп до списъка с опциите.
2. Изберете:
 - ▶ Няма – без алтернативен PRN номер
 - ▶ Номер – свържете се с Вашия местен търговец за номера, свързан с Вашето работно местоположение

Фигура 5-8: Алтернативен PRN



PRN не е показан

Опциите PRN са достъпни само с избран тип SBAS GNSS.

Фигура 5-9: PRN не е показан



GNSS речник на термините

Търговски доставчик на сателитни услуги:

Друг често срещан източник за DGPS сигнали. Информацията за коригиране на грешки, получена от техните базови станции, е изпратена до телекомуникационен спътник (отделно от GPS сателитите) и излъчена до потребителя. Тези корекции през сателит имат по-широко разпространение, отколкото тези, базирани на предавания от кули (FM връзки) и точността на системата не е засегната в голяма степен от разстоянието на потребителя от приемниците на базовата станция. Повечето от тези доставчици на услуги изискват абонаментна такса за ползване. Известен доставчик е OmniSTAR®.

CORS (Непрекъснато действаща референтна станция)/Network RTK:

Серия от базови станции, разпръснати по даден географски регион (като цяла една държава/област), които са в мрежа чрез централизиран компютър и които излъчват корекция RTK данни по интернет. Мрежите CORS може да са държавно или частно притежавани/експлоатирани и могат да предлагат безплатен сигнал или да изискват годишна абонаментна такса. Чрез избиране на CORS мрежа чрез клетъчна телефонна връзка, крайният потребител премахва необходимостта от притежание на собствена базова станция.

Диференциален GPS (DGPS):

Най-често срещаният начин за коригиране на нормално настъпващи GPS грешки. Примерите за DGPS включват WAAS, EGNOS, OmniSTAR® и RTK.

EGNOS (Европейска геостационарна служба за навигационно покритие):

Това е спътниковата система на разширения (SBAS), разработена съвместно от Европейската космическа агенция (ESA), Европейската общност и ЕВРОКОНТРОЛ. Системата може да се използва безплатно и осигурява обхват за диференциална корекция предимно на европейския континент. EGNOS осигурява точност „следа-към-следа“ от 15-25 см и точност година след година +/-1 м.

GLONASS (Глобална система за сателитна навигация):

Глобална система за сателитна навигация, разработена и управлявана от руското правителство. Тя е съставена от около 24 спътника, които непрекъснато обикалят земята. Докато предишните GNSS приемници обикновено използват само GPS сигнали, много от днешните GNSS приемници могат да използват сигнали от GPS и GLONASS едновременно; така се увеличава ефективният общ брой спътници, които са разположение за употреба.

GPS (Глобална позиционираща система):

Името на сателитно-навигационна мрежа, която се поддържа от Министерството на отбраната на САЩ. Тя е съставена от около 30 спътника, които непрекъснато обикалят земята. Терминът се използва също така за всяко устройство, което зависи от навигационни сателити за функционалност.

NTRIP (Мрежов пренос на данни от RTCM чрез интернет протокол):

Всеки, който разполага с интернет връзка и подходящите пълномощия за сървъра на NTRIP, може да използва интернет-базираното приложение, което прави корекции на данни в RTCM от CORS станции. За достъп до интернет и сървъра NTRIP, обикновено се използва клетъчна връзка.

Изместване на GPS:

Изместването на позицията може да бъде причинено от промени в сателитите, работа близо до дървета или други препятствия и грешки на сателитния часовник. Препоръчва се корекция RTK за полеви приложения, когато е необходимо последиците от GPS изместването да се сведат до минимум.

GNSS (Глобална система за сателитна навигация):

Общ термин, който се отнася до многочестотна система за сателитна навигация, използвана от приемника, за да изчисли своята позиция. Примерите за тези системи включват: GPS, разработена от САЩ и GLONASS от Русия. Допълнително разработените системи включват Galileo на Европейския съюз и Compass на Китай. Разработени са ново поколение GNSS приемници, които използват многочестотните GNSS сигнали (като GPS и GLONASS). В зависимост от спътниците и желаните нива на точност, производителността на системата може да бъде подобрена с достъп до по-голям брой спътници.

RTK (Real Time Kinematic, Кинематика в реално време):

В момента най-точната GPS система за коригиране, която се предлага, използва референтна наземна станция, разположена в относително непосредствена близост до GPS приемника. RTK може да осигури точност още известна като точност „следа към следа“ до сантиметър, и също осигурява точност „година към година“. Потребителите на RTK могат да имат свои собствени базови станции, да се абонират за RTK мрежи или да използват CORS.

SBAS (Спътникова система на разширения):

Общ термин, който се отнася до всички сателитни системи за диференциална корекция. Примерите за SBAS включват: WAAS в САЩ, EGNOS в Европа и MSAS в Япония. В бъдеще вероятно ще се появят допълнителни SBAS, които да покриват и други региони.

WAAS (Система за повишаване на прецизността):

Сателитна коригираща услуга, разработена от Федералната авиационна администрация (FAA). Това е безплатна услуга и предоставя покритие на територията на САЩ и части от Канада и Мексико. WAAS осигурява точност „следа към следа“ от 15-25 см; въпреки това точността „година към година“ ще бъде в диапазон +/-1 м.

ГЛАВА 6 – НАСТРОЙКА НА ПРИКАЧНОТО УСТРОЙСТВО

Настройката на прикачното устройство се използва, за установяване на различните настройки, свързани с правия режим, разпръсквателния режим или разместения режим.

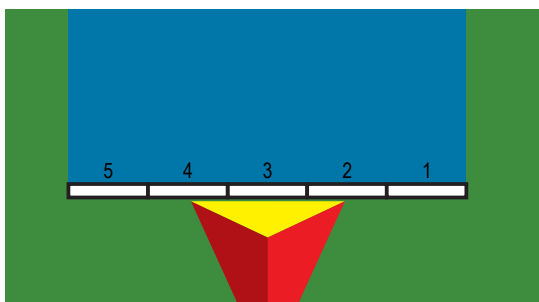
Настройките ще зависят от това, дали има наличен контрол на секция: SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM).

ВИД НА ПРИКАЧНОТО УСТРОЙСТВО

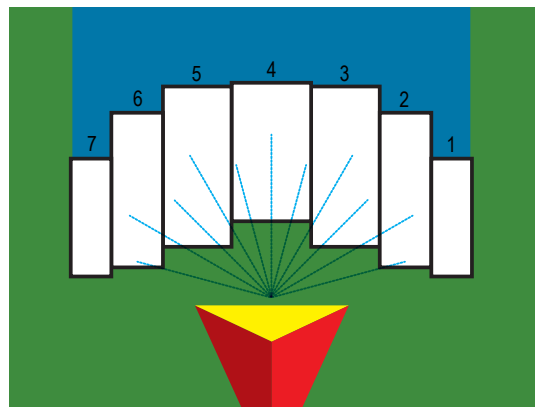
Видът на прикачното устройство избира вида на шаблона на приложение, който е най-близък до Вашата система.

- В прав режим – секциите на щангата нямат дължина и са подредени в линия на фиксирано разстояние от антената
- В разпръсквателен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръскващите дискове, от които секцията или секциите на приложението могат да варират в дължината и да бъдат на различно разстояние от линията (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)
- В Разместен режим – създадена е виртуална линия, в съответствие със секция 1, от която секцията или секциите на приложението нямат дължина и могат да бъдат на различни разстояния от антената (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата)

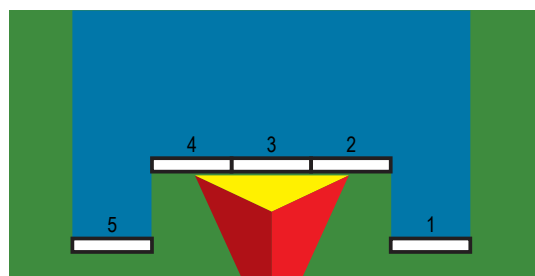
Фигура 6-1: Вид на прикачното устройство – прав



Фигура 6-2: Вид на прикачното устройство – разпръсквач



Фигура 6-3: Вид на прикачното устройство – разместен



Номера на секции

Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината.

Прав

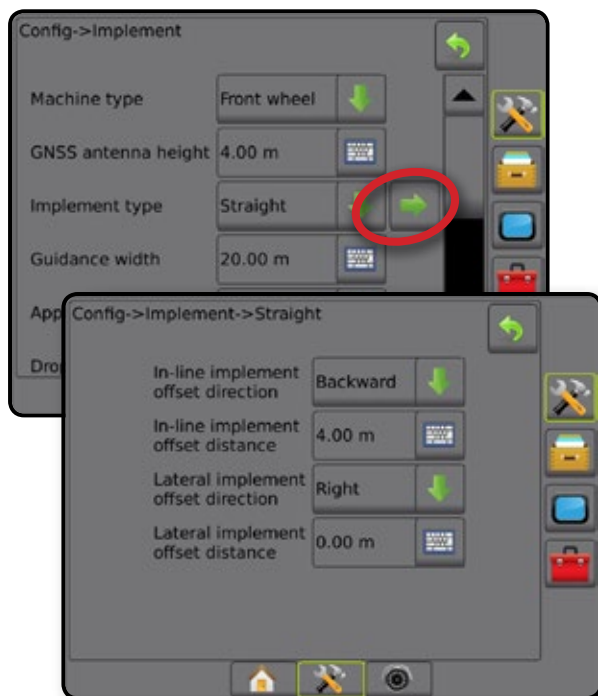
Секциите на щангата нямат дължина и са подредени в линия при фиксирано разстояние от антената.

Единична секция

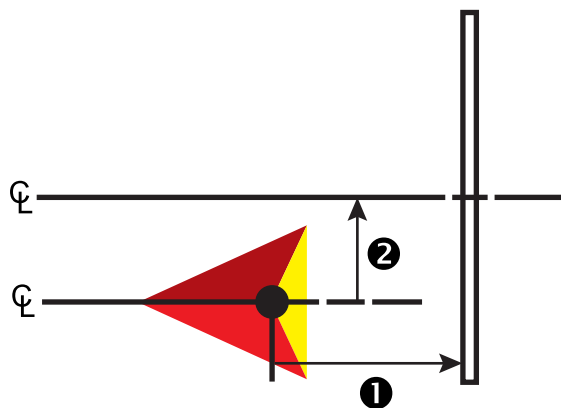
В системата не е наличен контрол на секция.

- Изберете **Прав** режим на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
- Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за Вид на прикачно устройство →.
- Изберете от:
 - ▶ Посока за отстъп на редово прикачно устройство ① – използва се за избор дали прикачното устройство да е разположено пред или зад GPS антената, докато превозното средство се премества в посока напред
 - ▶ Разстояние за отстъп на редово прикачно устройство ① – използва се за определяне на разстоянието от GNSS антената до прикачното устройство
 - ▶ Посока на отстъп на странично прикачно устройство ② – използва се за въвеждане на разстоянието от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте в посока напред на машината
 - ▶ Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство ② – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
- Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ 🛠️, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-4: Единична секция



Фигура 6-5: Посоки и разстояния на отстъп



Множество секции

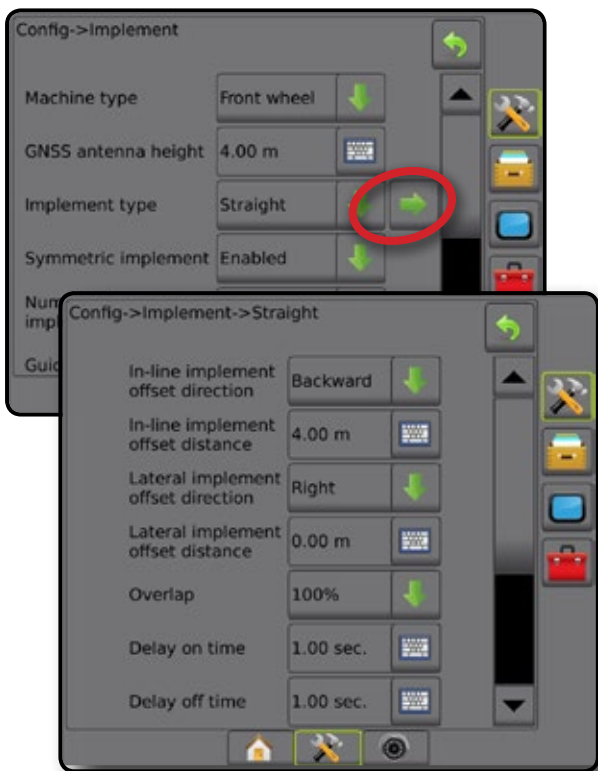
Наличен е контрол на секция (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) или ISOBUS).

- Изберете **Прав** режим на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
 - Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за Вид на прикачно устройство →.
 - Изберете от:
 - ▶ Посока за отстъп на редово прикачно устройство ① – използва се за избор дали прикачното устройство да е разположено пред или зад GPS антената, докато превозното средство се премества в посока напред
 - ▶ Разстояние за отстъп на редово прикачно устройство ① – използва се за определяне на разстоянието от GNSS антената до прикачното устройство.
 - ▶ Посока на отстъп на странично прикачно устройство ② – използва се за въвеждане на разстоянието от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте в посока напред на машината
 - ▶ Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство ② – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
 - ▶ Припокриване – използва се за определяне на количеството припокриване, което е позволено, когато се използва автоматичен контрол на секция на щангата
 - ▶ Време за включване със закъснение – използва се за задаване на времето, когато секцията ще се включи при навлизане в площ, която не е била обработена
- ЗАБЕЛЕЖКА:** Ако приложението се включи твърде рано при навлизането в необработена площ, намалете времето за включване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за включване със закъснение.
- ▶ Време за изключване със закъснение – използва се за задаване на времето, когато секцията ще се изключи при навлизането в площ, която е била обработена

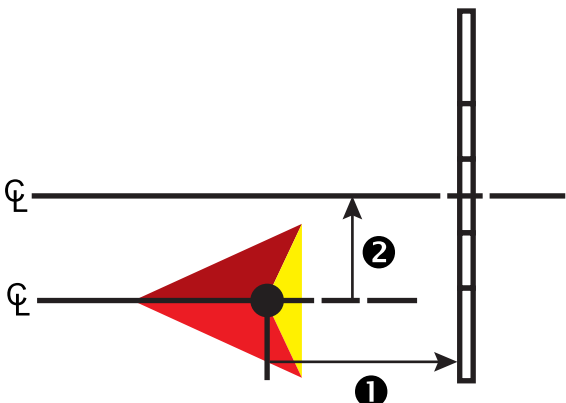
ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизане в необработена площ, намалете времето за изключване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за изключване със закъснение.

- Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ ⚙, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

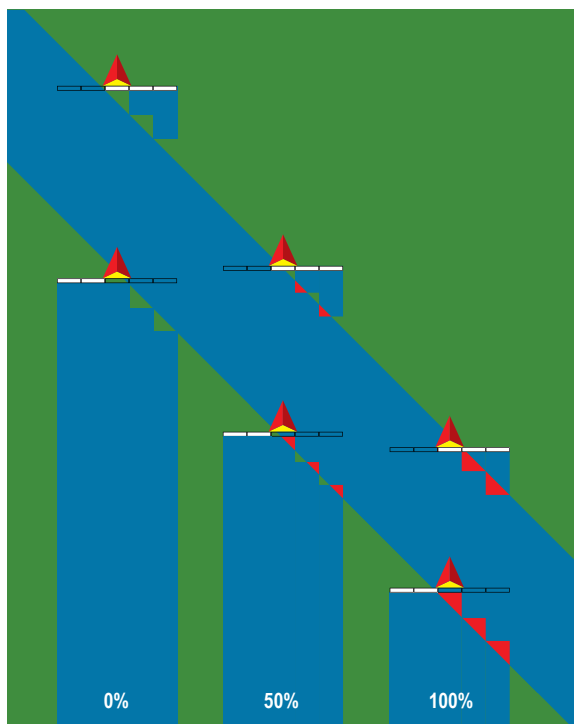
Фигура 6-6: Множество секции



Фигура 6-7: Посоки и разстояния на отстъп



Фигура 6-8: Припокриване



Разпръсквач – TeeJet

Създадена е редова виртуална линия, в съответствие с разпръсквачите дискове, от които секцията или секциите на приложение могат да варират в дължина и да бъдат на различни разстояния от линията (възможностите варират в зависимост от специфичното оборудване в системата).

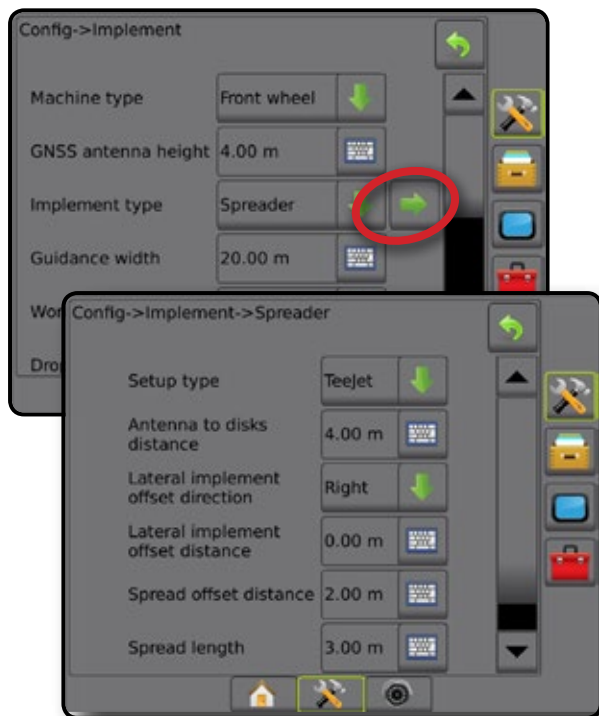
Единична секция

В системата не е наличен контрол на секция.

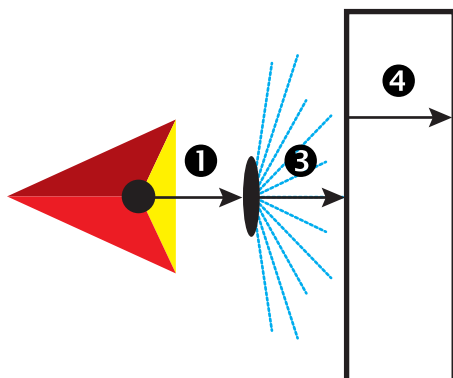
- Изберете **Разпръсквателен** вид на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
- Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за Вид на прикачно устройство →.
- Изберете от:
 - Вид настройка – използва се за избор на разпръсквателен вид **TeeJet**
 - Разстояние от антената до дисковете ① – използва се за определяне на разстоянието от GNSS антената към дисковете или механизма за разпръскване
 - Посока на отстъп на странично прикачно устройство ② – използва се за въвеждане на разстоянието от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте в посока напред на машината
 - Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство ② – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
 - Разстояние за компенсация на разпръскване ③ – използва се за определяне на разстоянието от дисковете или механизма за разпръскване до мястото, където продуктът първоначално достига земята на секцията
 - Дължина на разпръскване ④ – използва се за определяне на дължината на приложение за всяка секция

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ ⚙️, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

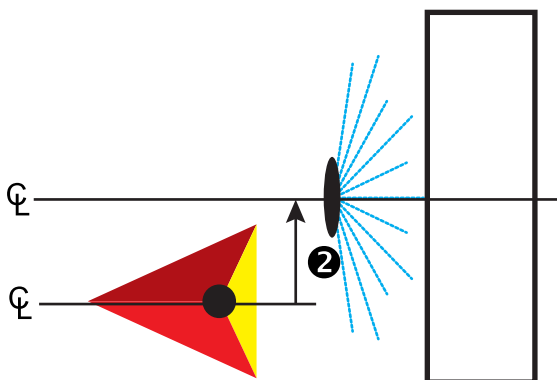
Фигура 6-9: Единична секция



Фигура 6-10: Разстояния и дължина



Фигура 6-11: Посока и разстояние на страничното отстояние



Множество секции

Наличен е контрол на секция (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) или ISOBUS).


- Изберете **Разпръсквателен** вид на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
- Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за Вид на прикачно устройство →.
- Изберете от:
 - Вид настройка – използва се за избор на разпръсквателен вид **TeeJet**
 - Разстояние от антената до дисковете ❶ – използва се за определяне на разстоянието от GNSS антената към дисковете или механизма за разпръскване
 - Посока на отстъп на странично прикачно устройство ❷ – използва се за въвеждане на разстоянието от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте в посока напред на машината
 - Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство ❷ – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
 - Припокриване – използва се за определяне на количеството припокриване, което е позволено, когато се използва автоматичен контрол на секция на щангата
 - Време за включване със закъснение – използва се за задаване на времето, когато секцията ще се включи при навлизане в площ, която не е била обработена

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако приложението се включи твърде рано при навлизането в необработена площ, намалете времето за включване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за включване със закъснение.

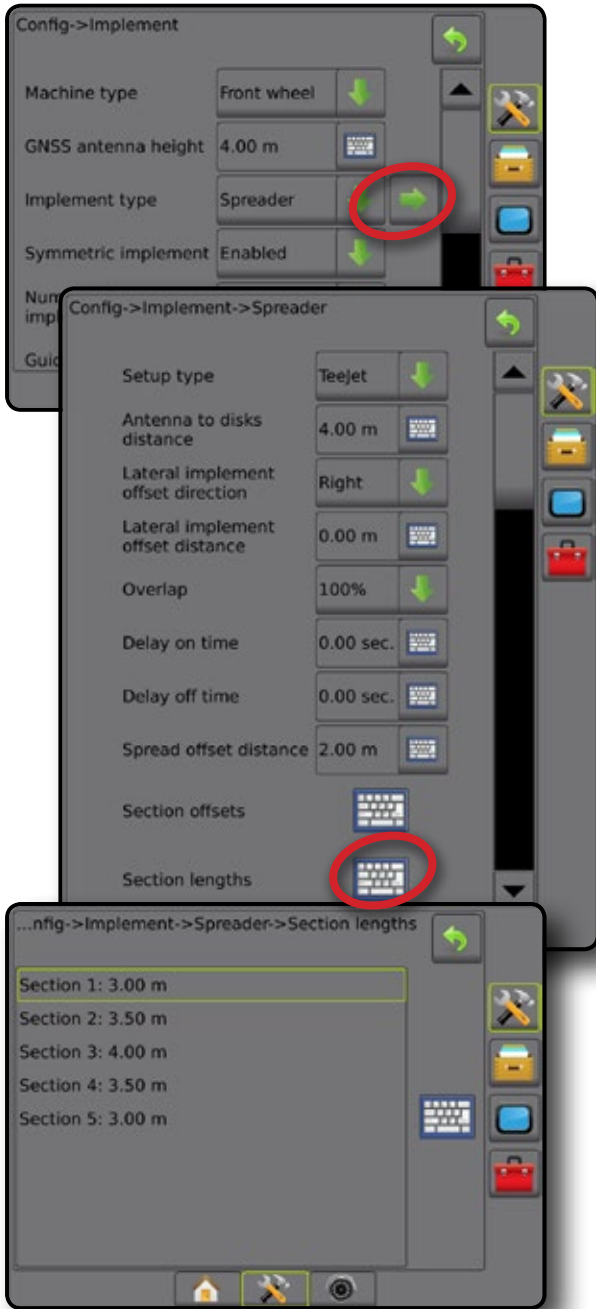
- Време за изключване със закъснение – използва се за задаване на времето, когато секцията ще се изключи при навлизането в площ, която е била обработена
- ЗАБЕЛЕЖКА:** Ако приложението се включи твърде рано при навлизане в необработена площ, намалете времето за изключване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за изключване със закъснение.

- Разстояние за компенсация на разпръскване ❸ – използва се за определяне на разстоянието от дисковете или механизма за разпръскване до мястото, където продуктът първоначално достига земята на секция 1.
 - Отстъп на секция ❹ – използва се за определяне на разстоянието на отстъп от секция 1 (линия на отстъп на разпръскване) към предния край на всяка секция. Секция 1 винаги е 0. Всички други секции могат да бъдат с различни разстояния.
 - Дължина на секция ❺ използва се за въвеждане на дължината на приложение за всяка секция. Всяка секция може да бъде с различна дължина.
- ЗАБЕЛЕЖКА:** Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината.

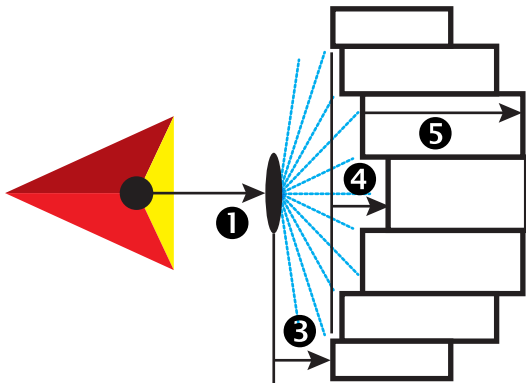
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел

КОНФИГУРАЦИЯ  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

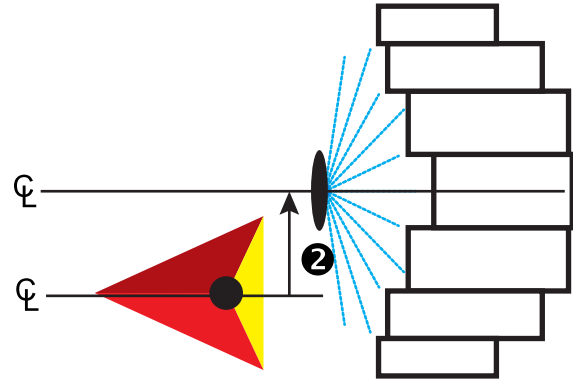
Фигура 6-12: Множество секции



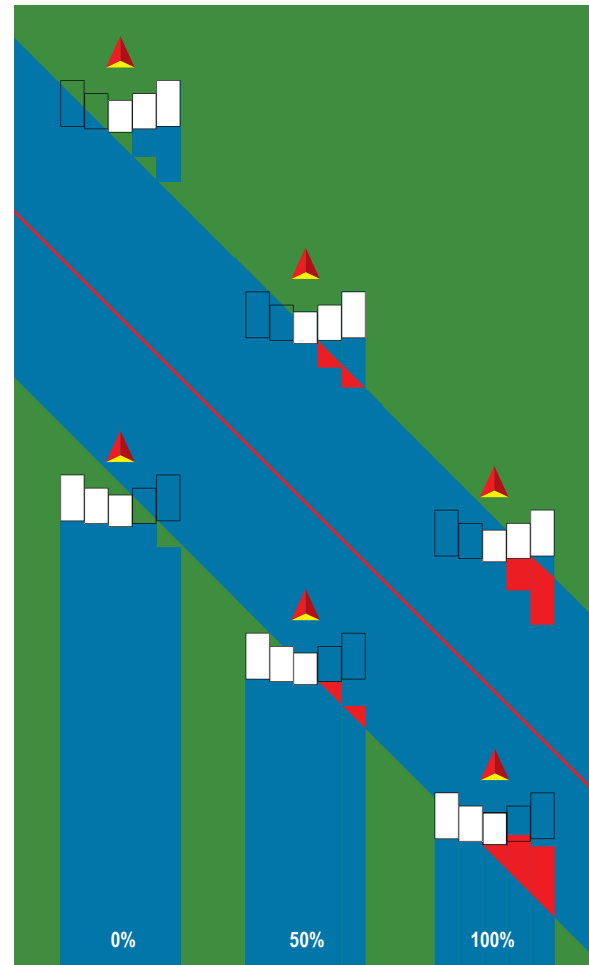
Фигура 6-13: Разстояния и дължина



Фигура 6-14: Посока и разстояние на страничното отстояние



Фигура 6-15: Припокриване



Разпръсквач – OEM

Създадена е виртуална линия, в съответствие с разпръсквачите дискове, от която секцията или секциите на приложение могат да вариат по дължина и да бъдат на различно разстояние от линията.

Единична секция

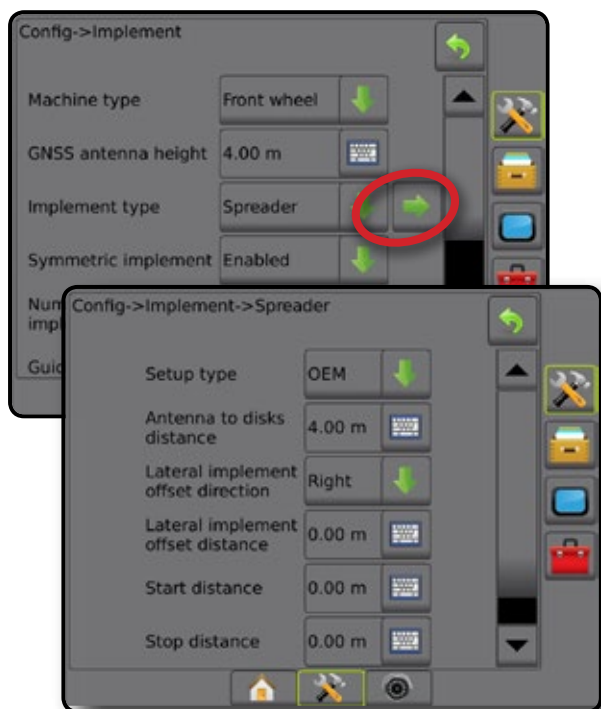
В системата не е наличен контрол на секция.

1. Изберете **Разпръсквателен** вид на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за Вид на прикачно устройство →.
3. Изберете от:
 - ▶ Вид на настройка – използва се за избор на разпръсквателен вид **OEM**
 - ▶ Разстояние от антената до дисковете – използва се за определяне на разстояние от GNSS антената до дисковете за доставяне или механизма за разпръскване
 - ▶ Посока на отстъп на странично прикачно устройство – използва се за избор на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на машината
 - ▶ Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
 - ▶ Начално разстояние – използва се за задаване на начално разстояние при излизане от обработена площ (за стойности се консултирайте с производителя на разпръсквача)
 - ▶ Крайно разстояние – използва се за настройване на крайното разстояние при навлизане в обработена площ (за стойности се консултирайте с производителя на разпръсквача)

ЗАБЕЛЕЖКА: Консултирайте се с производителя на разпръсквача относно началното и крайното разстояние.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ 🛠️, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-16: Единична секция



Множество секции

Наличен е контрол на секция (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) или ISOBUS).

1. Изберете **Разпръсквателен** вид на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
2. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА, за Вид на прикачно устройство →.
3. Изберете от:
 - ▶ Вид на настройка – използва се за избор на разпръсквателен вид **OEM**
 - ▶ Разстояние от антената до дисковете – използва се за определяне на разстояние от GNSS антената до дисковете за доставяне или механизма за разпръскване
 - ▶ Посока на отстъп на странично прикачно устройство – използва се за избор на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте с лице по посока напред на машината
 - ▶ Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
 - ▶ Начално разстояние – използва се за задаване на начално разстояние при излизане от обработена площ (за стойности се консултирайте с производителя на разпръсквача)
 - ▶ Крайно разстояние – използва се за настройване на крайното разстояние при навлизане в обработена площ (за стойности се консултирайте с производителя на разпръсквача)

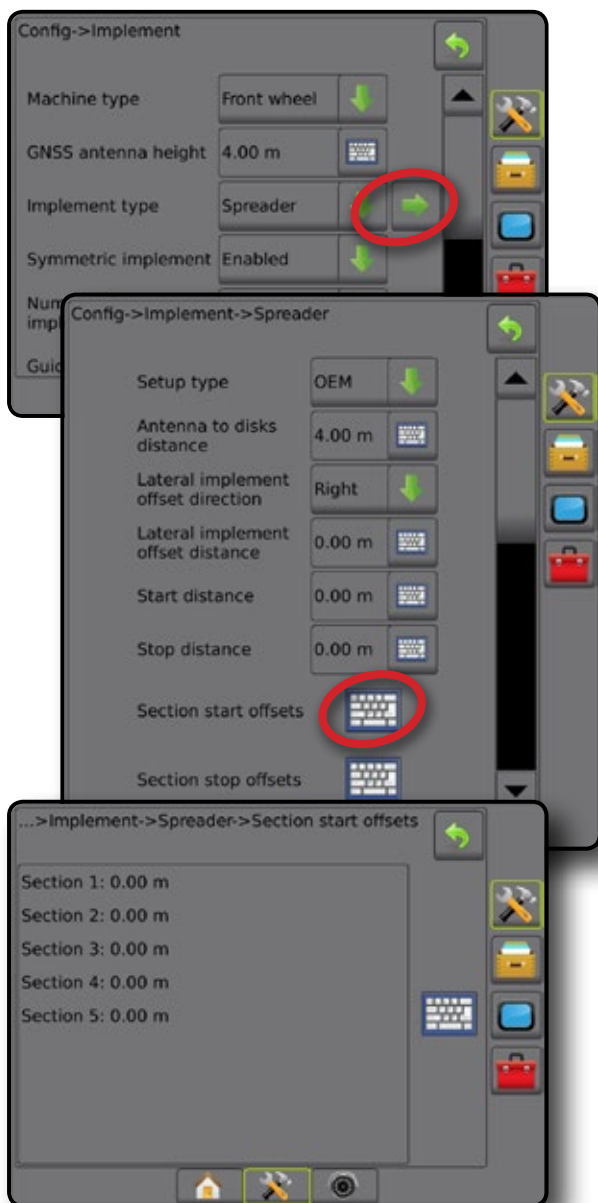
ЗАБЕЛЕЖКА: Консултирайте се с производителя на разпръсквача относно началното и крайното разстояние.

- ▶ Отстъп за начало на секция – използва се за задаване на разстоянието на отстъпа от секция 1 към предния край на всяка секция. Секция 1 винаги е 0. Всички други секции могат да бъдат с различни разстояния.
- ▶ Отстъпи на край на секция – използва се за задаване на разстоянието на отстъп от секция 1 към задния край на всяка секция. Всяка секция може да бъде с различно разстояние.

ЗАБЕЛЕЖКА: Консултирайте се с производителя на разпръсквача относно началните и крайните стойности за отстъп. Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината.

4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ ↶, за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ 🛠️, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-17: Множество секции






Разместване

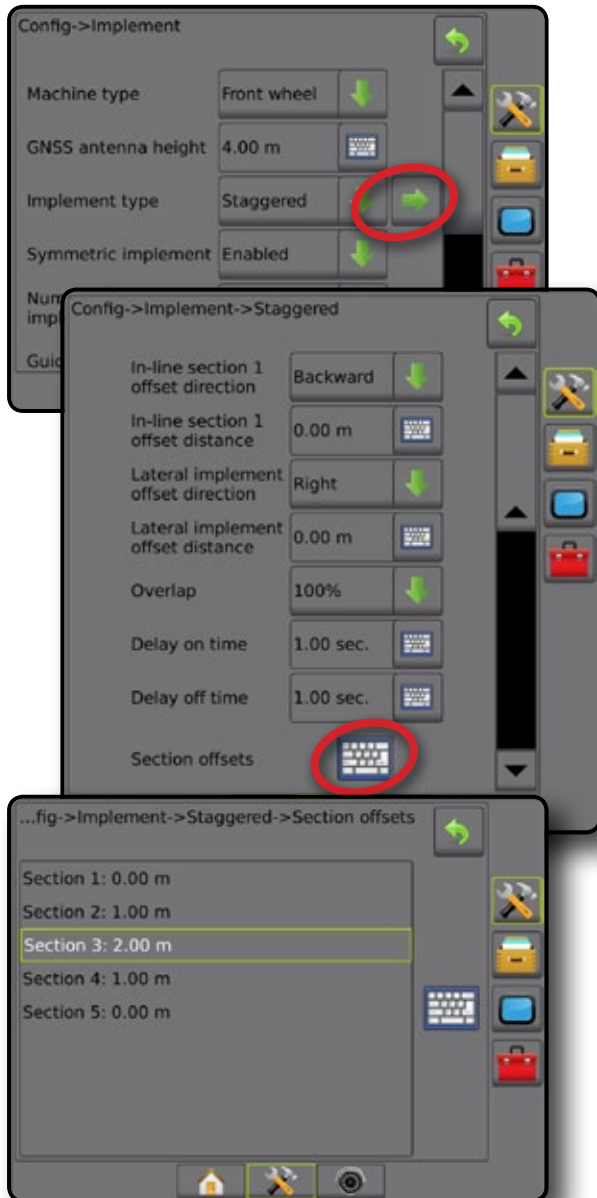
Създадена е редова виртуална линия, в съответствие със секция 1, от която секцията или секциите на приложение не варират в дължина и могат да се намират на различни разстояния от антената.

Множество секции

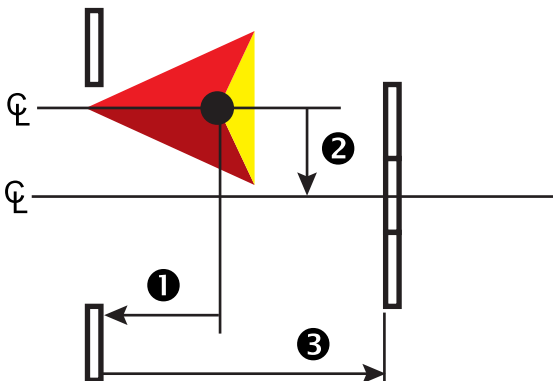
Наличен е контрол на секция (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) или ISOBUS).

- Изберете **Разместен** тип на прикачното устройство от екрана на прикачното устройство.
 - Натиснете стрелката **СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА**, за Вид на прикачно устройство .
 - Изберете от:
 - Посока на отстъп на Секция 1 **1** – използва се за избор дали Секция 1 (нулева точка на отстъп на секция) да бъде разположена пред или зад GNSS антената, докато превозното средство се придвижва в посока напред
 - Разстояние за отстъп на Секция 1 **1** – използва се за определяне на линейното разстояние от GNSS антената до Секция 1 (нулева точка на отстъп на секция)
 - Посока на отстъп на странично прикачно устройство **2** – използва се за въвеждане на разстоянието от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство, докато сте в посока напред на машината
 - Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство **2** – използва се за определяне на страничното разстояние от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство
 - Припокриване – използва се за определяне на количеството припокриване, което е позволено, когато се използва автоматичен контрол на секция на щангата
 - Време за включване със закъснение – използва се за задаване на времето, когато секцията ще се включи при навлизане в площ, която не е била обработена
- ЗАБЕЛЕЖКА:** Ако приложението се включи твърде рано при навлизането в необработена площ, намалете времето за включване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за включване със закъснение.
- Време за изключване със закъснение – използва се за задаване на времето, когато секцията ще се изключи при навлизането в площ, която е била обработена
- ЗАБЕЛЕЖКА:** Ако приложението се включи твърде рано при навлизане в необработена площ, намалете времето за изключване със закъснение. Ако приложението се включи твърде късно, увеличете времето за изключване със закъснение.
- Остъп на секция **3** – използва се за задаване на разстоянието на отстъпа от секция 1 (линейно разстояние на отстъп на редова секция 1) до всяка секция. Положителната стойност на отстъпа ще премести секцията зад секция 1. Отрицателната стойност на отстъпа ще премести секцията пред секция 1. Секция 1 винаги е 0. Всички други секции могат да бъдат с различни разстояния.
- Натиснете стрелката **ВРЪЩАНЕ** , за да се върнете към екрана на прикачното устройство или страничния раздел **КОНФИГУРАЦИЯ** , за да се върнете към главния екран за конфигурация.

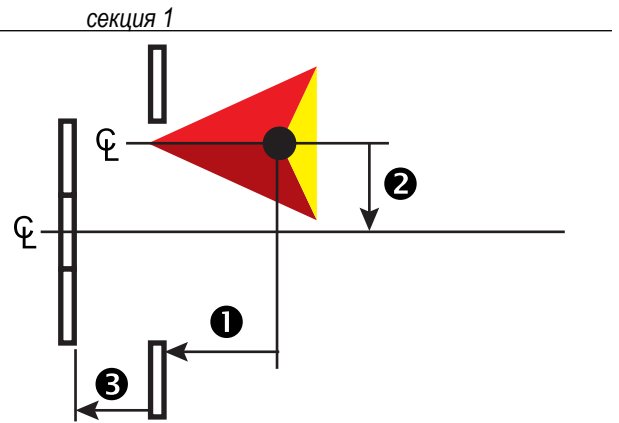
Фигура 6-18: Множество секции



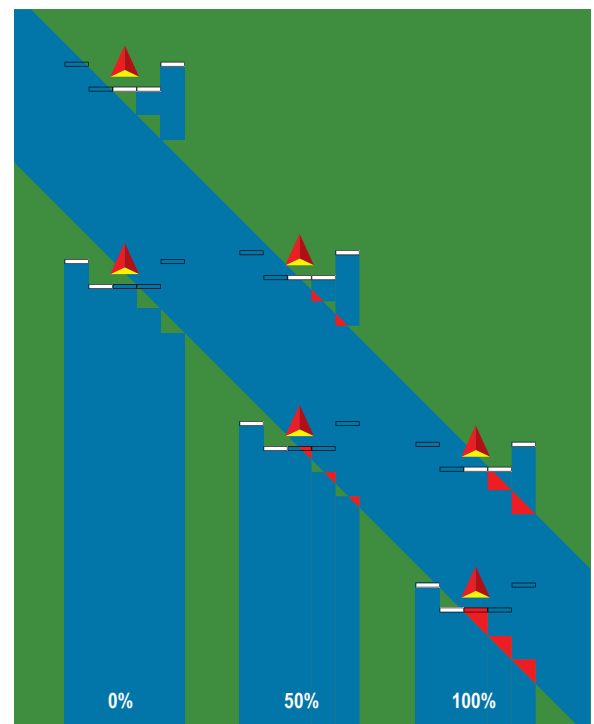
Фигура 6-19: Посоки и разстояния на отстъп – зад секция 1



Фигура 6-20: Посоки и разстояния на отстъп – пред секция 1



Фигура 6-21: Припокриване



ВЪВЕДЕНИЕ

НАЧАЛО

ЦЯЛ ЕКРАН

НАСТРОЙКА

GNSS

ПРИКЛЪЧНО УСТРОЙСТВО

НАВИГАЦИЯ

РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА

ПРИЛОЖЕНИЕ





ШИРИНА НА ПРИЛОЖЕНИЕ ИЛИ РАБОТНА ШИРИНА

Ширина на приложението [прав или разместен тип на прикачното устройство] или работна ширина [разпръсквателен тип на прикачното устройство] се използва за въвеждане на ширина на единична секция или ширина на всяка секция, за да се изчисли общата ширина на прикачното устройство.

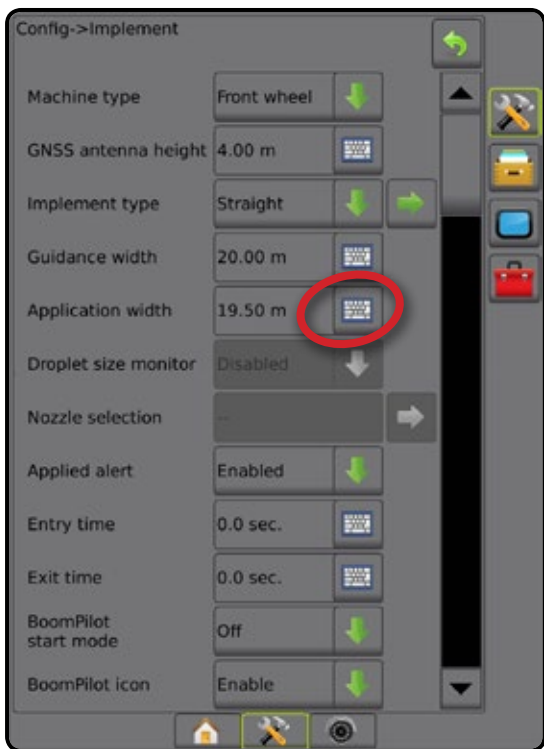
Единична секция

В системата не е наличен контрол на секция.

Ширина на приложение или работна ширина се използват за въвеждане на общата ширина на единична секция на прикачното устройство. Диапазонът за всяка секция е от 1,0 до 75,0 метра.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете иконата за цифрова клавиатура Ширина на приложението [прав или разместен тип на прикачното устройство] или работна ширина [разпръсквателен тип на прикачното устройство] .
4. Използвайте цифровата клавиатура, за да въведете стойност.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към главния екран за конфигурация.






Фигура 6-22: Единична секция – ширина на приложението и работна ширина



Множество секции

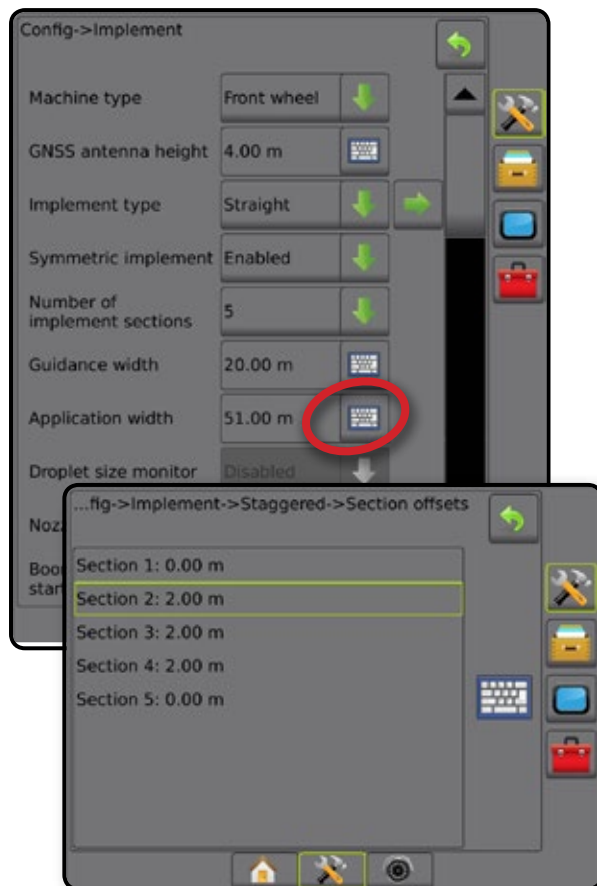
Наличен е контрол на секция (SmartCable, Секционен драйвърен модул (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM) или ISOBUS).

Ширина на приложението или работна ширина се използва за въвеждане на ширината на всяка секция, за да се изчисли общата ширина на всички секции на прикачното устройство. Всяка секция може да бъде с различна ширина. Секциите са номерирани от ляво на дясно, с лице по посока напред на машината. Диапазонът за ширина на всяка секция е от 0,0 до 75,0 метра. Общата дължина за всички секции трябва да бъде повече от 1,0 метър.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете иконата за цифрова клавиатура Ширина на приложение [прав или разместен тип на прикачното устройство] или работна ширина [разпръсквателен тип на прикачното устройство] .
4. Маркирайте раздела, в който ще вписвате или редактирате данни.
5. Натиснете иконата за ЦИФРОВА КЛАВИАТУРА .
6. Използвайте цифровата клавиатура, за да въведете ширината на избраната секция.
7. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ , за да се върнете към екрана прикачно устройство или към главния екран за конфигурация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако симетричното разположение на прикачното устройство е включено, само първата от всяка двойка подравнени секции ще може да се маркира.

Фигура 6-23: Много секции – Ширина на приложението или работна ширина



РЕГУЛИРАНЕ НА РАЗСТОЯНИЕТО ЗА ОТСТЪП НА СТРАНИЧНОТО ПРИКАЧНО

Разстояние на отстъп на странично прикачно устройство се използва за въвеждане на разстоянието от централната линия на машината към центъра на прикачното устройство. Когато екранното картографиране не показва припокриване или междина, но все още полето на приложение произвежда последователно припокриване или междина само от една страна в посоката на придвижване, трябва да бъде изчислена корекция към разстоянието за отстъп на страничното прикачно устройство и да бъде приложена към стойността на разстоянието за отстъп на прикачното устройство.

Ако използвате самодвижеща се пръскачка или разпръсквач, използвайте изчислението за корекция на GNSS отстъпа, за да изчислите регулирането на разстоянието за отстъп на прикачното устройство.

Ако използвате издърпващо назад или верижно прикачно устройство, използвайте изчислението за корекция на отстъпа на прикачното устройство, за да изчислите регулирането на разстоянието за отстъп на прикачното устройство.

ЗАБЕЛЕЖА: Докато използвате асистирано/автопилот управление, ако екранното картографиране показва припокриване и пропуски, може да се наложи да бъдат направени корекции по настройките на асистирано/автопилот управление.

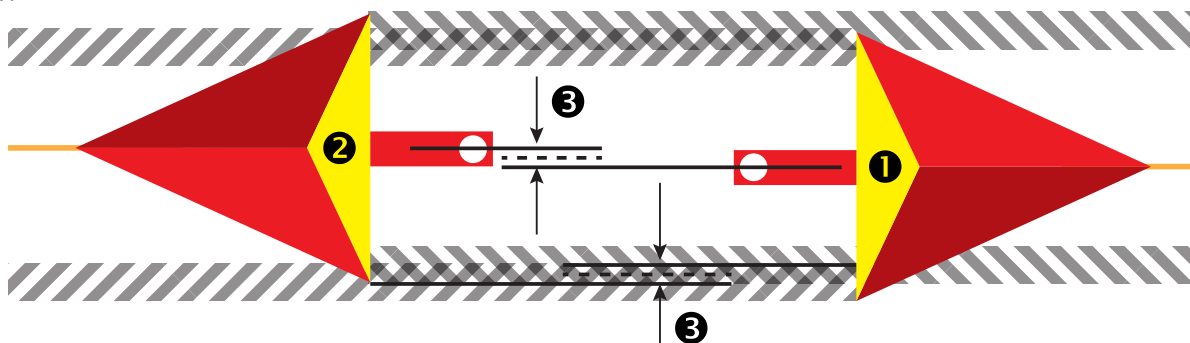
Изчисляване на корекция на GNSS отстъпа

За да изчислите корекцията на GNSS отстъпа, използвайте една направляваща линия:

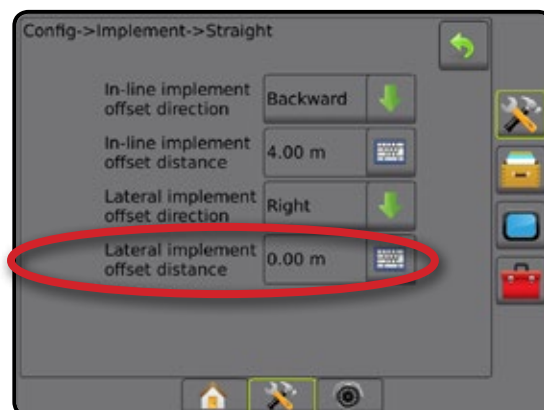
1. Създайте права АВ линия.
2. С включено асистирано/автопилот управление, преминете карайки ❶ поне 30 метра и поставете флагове на теглича или в близост до машината.
3. Обърнете се и включете асистирано/автопилот управление при преминаване ❷ на същата АВ направляваща линия. Поставете флагове на линията на преминаване или в близост до машината, или спрете, докато сте върху АВ направляващата линия, точно до флаговете, които сте поставили при преминаване ❶.
4. Измерете разликата ❸ между флаговете на преминаване ❶ и преминаването ❷.
5. Разделете измереното разстояние ❸ на половина. Тази разлика ще бъде корекцията на отстъпа.
6. Увеличете или намалете разстоянието на отстъпа, както е необходимо, в зависимост от това къде възниква припокриване на полето на приложение и текущата настройка на посоката на отстъп на прикачното устройство.

Припокриване на полето на приложение	Настройки на текущия отстъп		
	Посока на отстъпа = Ляво	Посока на отстъпа = Дясно	Посока на отстъпа = Дясно Разстояние на отстъпа = 0 м
Надясно от преминаването ❶	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа
Наляво от преминаването ❶	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Променете посоката на отстъпа на прикачното устройство наляво и увеличете стойността на разстоянието на отстъпа

Фигура 6-25: Разстояние на GNSS отстъпа



Фигура 6-24: разстояние на отстъп на странично прикачно устройство



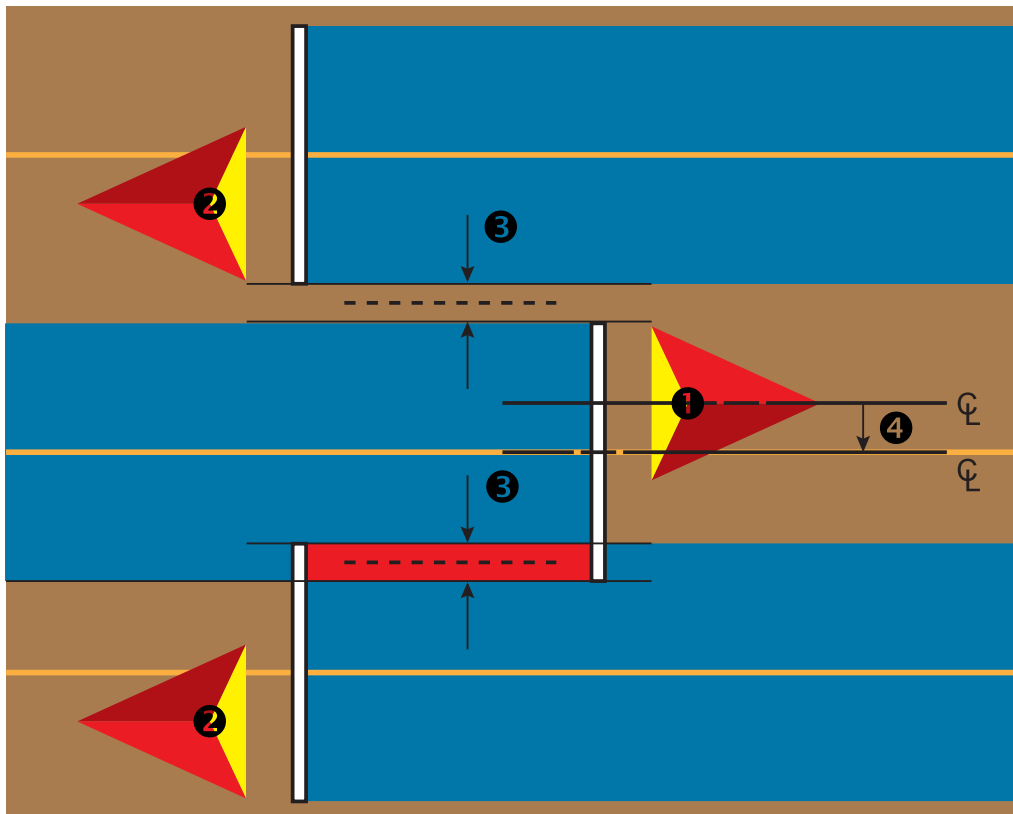
Корекция на отстъпа на страничното прикачно устройство

За да изчислите корекцията на отстъпа на прикачното устройство, използвайте прилежащите направляващи линии:

1. Създайте права АВ линия.
2. С включено асистирано/автопилот управление, преминете като карате ❶ все едно работите с прикачното устройство и поставете флаговете на външните краища на прикачното устройство.
3. Обърнете се и включете асистирано/автопилот управление при преминаване ❷ на прилежащата АВ направляваща линия. Поставете допълнителни флагове в крайните ъгли на прикачното устройство или спрете докато сте върху АВ направляващата линия в съседство с флаговете, които сте поставили при преминаването ❶.
4. Измерете разликата ❸ между флаговете на преминаване ❶ и преминаването ❷.
5. Разделете измереното разстояние ❸ на половина. Тази разлика ще бъде корекцията на отстъпа.
6. Увеличете или намалете разстоянието на отстъпа ❹, както е необходимо, в зависимост от това, къде възниква припокриване в полето на приложение и текущата настройка на посоката на отстъпа на прикачното устройство.


Поле на приложение	Настройки на текущия отстъп		
	Посока на отстъпа = Ляво	Посока на отстъпа = Дясно	Посока на отстъпа = Дясно Разстояние на отстъпа = 0 m
Припокриване вдясно от преминаването ❶ или пропуск вляво от преминаването ❶	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа
Припокриване вляво от преминаването ❶ или пропуск вдясно от преминаването ❶	Намалете стойността на разстоянието на отстъпа	Увеличете стойността на разстоянието на отстъпа	Променете посоката на отстъпа на прикачното устройство наляво и увеличете стойността на разстоянието на отстъпа

Фигура 6-26: Разстояние и посока на отстъп на странично прикачно устройство

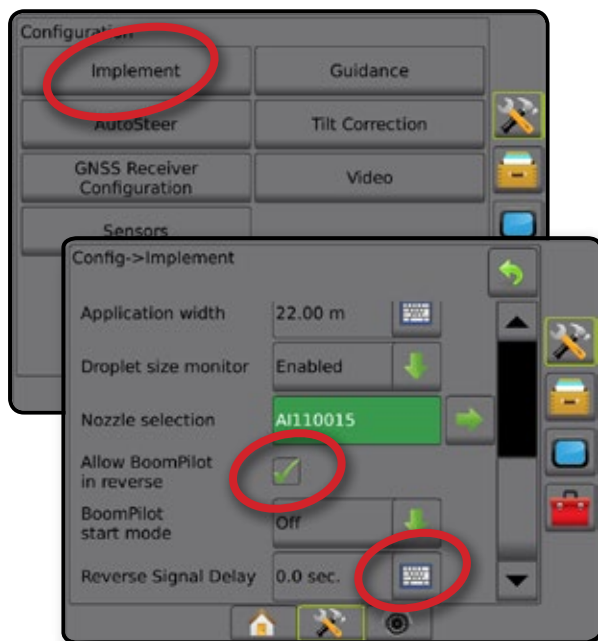


ЧУВСТВИТЕЛЕН МОДУЛ ЗА ДВИЖЕНИЕ НАЗАД

Настройката за чувствителен модул за движение назад се използва, когато към каквато и да е конфигурация, се добавя чувствителен модул за движение назад. Това позволява приложна картография и контрол, и екранна навигация при придвижване назад.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. В допълнение към стандартните опции, изберете от:
 - ▶ Включено BoomPilot при обратно движение – използва се за активиране на функцията BoomPilot по време на придвижване назад
 - ▶ Закъснение на сигнал за движение назад – използва се за задаване на закъснение, когато се преминава от движение напред към обратно движение или обратно, след което иконата на превозното средство на екрана за навигация променя посоката си

Фигура 6-27: Чувствителен модул за движение назад

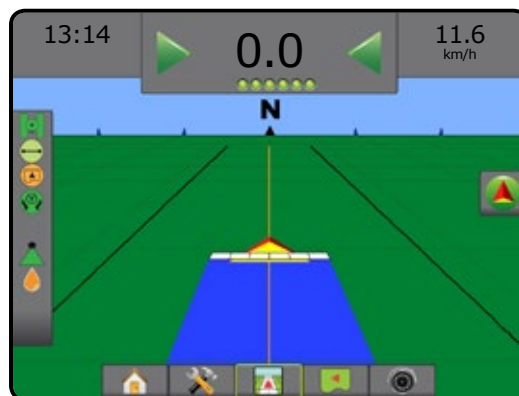


Движение назад на екраните за навигация

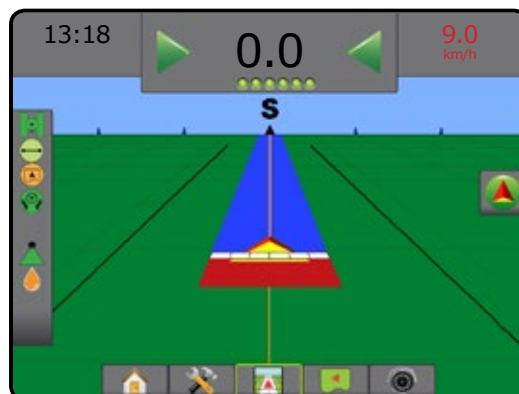
Докато се придвижвате в обратно движение, активiranото обратно движение на BoomPilot ще позволи автоматично управление на секцията. Контролът върху приложното картографиране и разходната норма ще функционират така, сякаш машината се движи напред.

- ◀ Скоростта на лентата за насочване ще свети в червено, докато се придвижвате в обратно движение

Фигура 6-28: Придвижване напред







Фигура 6-29: Придвижване в обратно движение

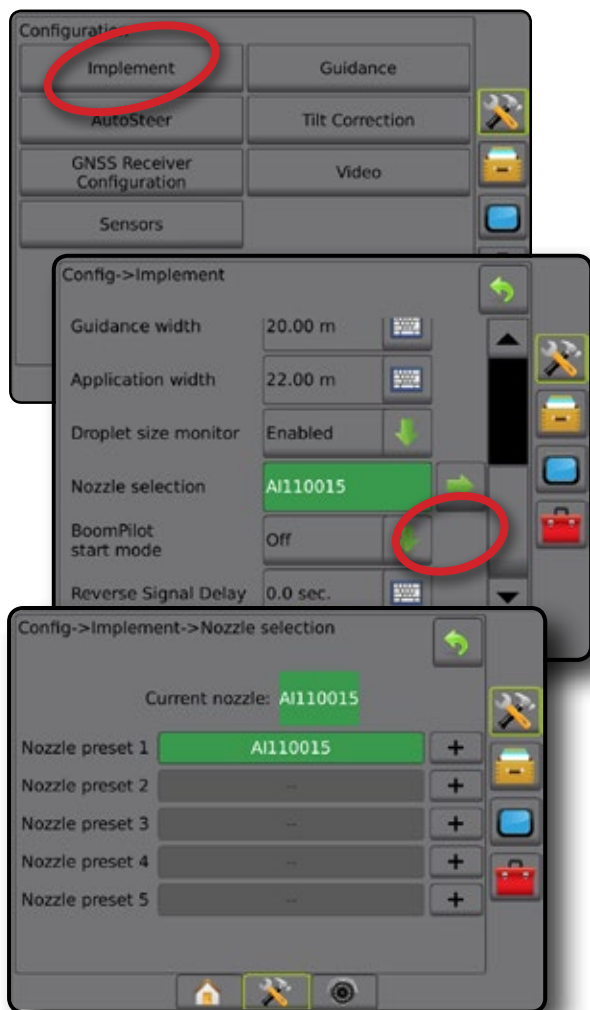


ИЗБОР НА ДЮЗА

Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането (PSIK), Избор на дюза се използва за избиране на вид разпръсквател на дюза (серия и капацитет), за определяне на информацията за размера на капката.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
 - ◀ На информационния прозорец се показва настоящия избор на дюза
3. Натиснете стрелката СЛЕДВАЩА СТРАНИЦА за избор на дюза .
4. Изберете от:
 - ▶ Предварителна настройка на дюзи 1-5 – избира до пет (5) дюзи за бързо извикване и избраната текущата дюза за определяне на информация за размера на капката
 - ▶ Текуща дюза – показва текущата дюза
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Фигура 6-30: Наблюдаване на размера на капките

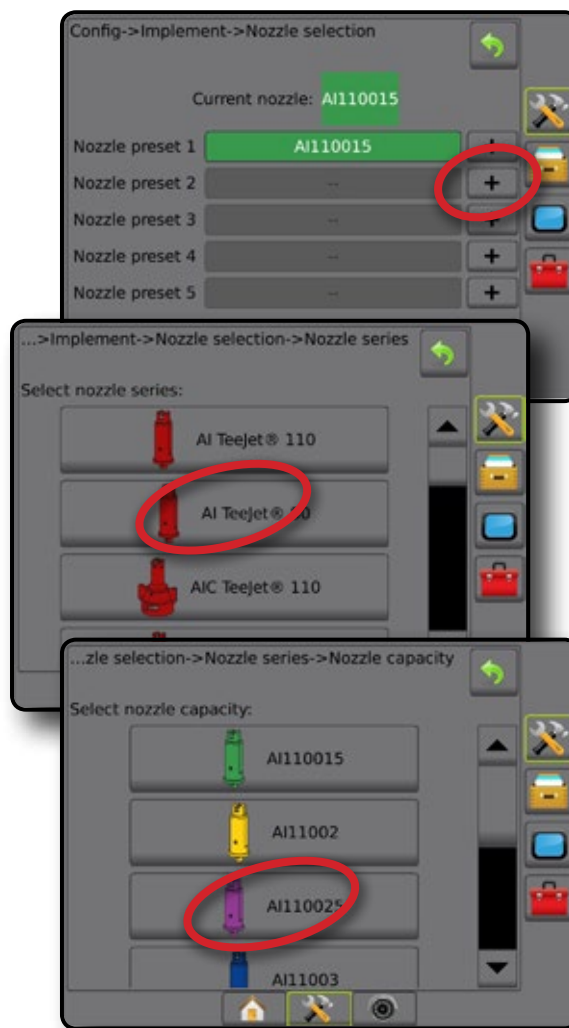


Предварително задаване

Предварителните настройки на дюзите позволяват запазването на максимален брой от пет дюзи за бързо извикване.

1. Натиснете **+**.
2. Изберете серия дюзи на TeeJet.
3. Изберете капацитет на дюзата.

Фигура 6-31: Предварително настроена дюза



Текуща дюза

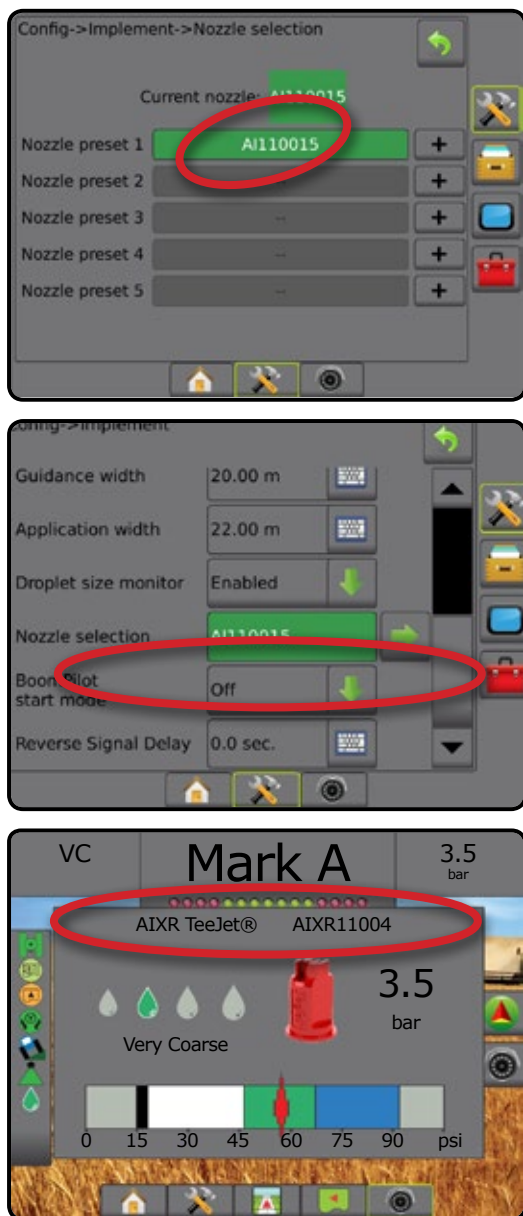
Текущата дюза показва активната дюза за определяне на информацията за текущия размер на капката. Дюзите трябва да бъдат предварително зададени, за да бъдат налични при избора на текуща дюза.

1. Натиснете желаната дюза.

Избраната дюза ще бъде видима на:

- ◀ Информационния прозорец на прикачното устройство
- ◀ Информацията за статуса на капките/ налягането от лентата на състоянието на екраните за навигация

Фигура 6-32: Текуща дюза



НАБЛЮДАВАНЕ НА РАЗМЕРА НА

Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането (PSIK), може да се включва/изключва наблюдаване на размера на капките. След това DSM става достъпен на екраните за работа.

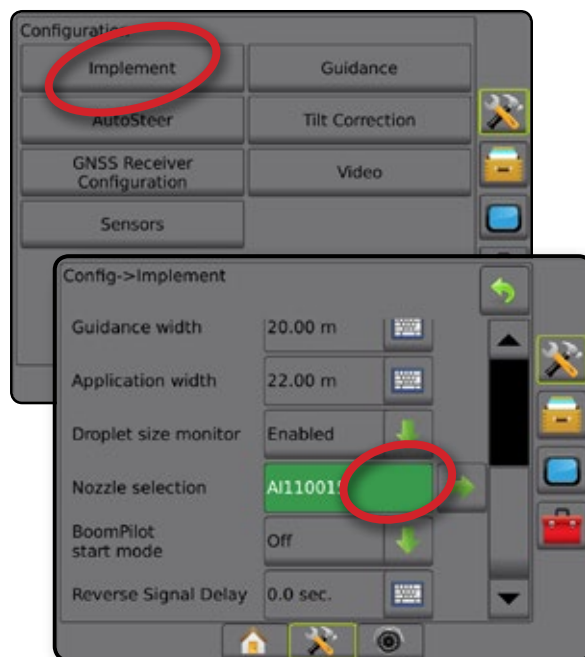
Настройка

Включване/изключване на наблюдаване на размера на капките (DSM)

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете **Наблюдаване на размера на капките**.
4. Изберете дали функцията наблюдаване на размера на капките да е включена или изключена.
5. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ, за да се върнете към главния екран за конфигурация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Когато функцията за наблюдаване на размера на капките е изключена, статусът на капките/налягането не е наличен върху лентата на състоянието на екрана за навигация.

Фигура 6-33: Наблюдаване на размера на капките



Избор на дюза/текуща дюза

За да въведете предварителните настройки за дюза и текущата дюза, вижте „Избор на дюза“ в тази глава.

Сензор на налягането на модул за вход/изход


Когато е наличен интерфейс комплект на сензора на налягането, опциите на сензора на налягането се използват за въвеждане на нивото на максималното допустимо налягане на сензора и за задаване на предупреждения за високо и ниско налягане, зададено от потребителя.

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте „Сензори“ в глава *Настройки* в това ръководство.

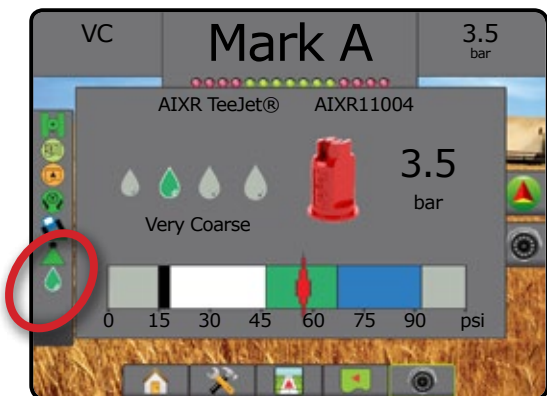
Работа

Лента за състоянието



Статусът на капките/налягането показва информация относно текущия статус на размера на капките и налягането на системата.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА КАПКИТЕ/НАЛЯГАНЕТО .
2. Натиснете някъде по екрана, за да се върнете към екрана за навигация.

Фигура 6-34: Статус на капките/налягането



Статус на капките/налягането

 Оцветен = включен. Цветът на капката е директно свързан с размера на текущата капка. Опциите за цвят включват: 

 Зачеркнат = изключен

Няма икона = няма инсталиран интерфейс комплект на сензора на налягането в системата

Диаграма за размер на капка

Когато избирате разпръсквателна дюза, която произвежда размер на капка от една от осемте класификационни категории за размер на капки, е важно да запомните, че единична дюза може да произведе различни категории размер на капка при различно налягане. Дадена дюза може да произведе средни капки при ниско налягане, докато при повишаване на налягането произвежда фини капки.

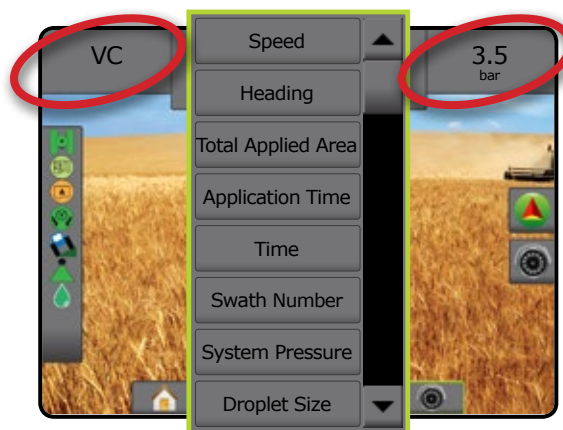
Категория	Символ	Код за цвят
Изключително фина	XF	Виолетов
Много фина	VF	Червен
Фина	F	Оранжев
Средна	M	Жълто
Едра	C	Синьо
Много едра	VC	Зелено
Изключително едра	XC	Бяло
Ултра едра	UC	Черно

Лента за насочване

Лентата за насочване Ви държи информирани за Вашия избор на избираема информация, включително текущото системно налягане и текущия размер на капката.




1. Натиснете прозореца ИЗБИРАЕМА ИНФОРМАЦИЯ.
2. Изберете от:
 - ▶ Системно налягане – показва текущото системно налягане
 - ▶ Размер на капката - показва текущата дюза за размер на капката
3. Натиснете извън полето за избор, за да се върнете към екрана за навигация.

Фигура 6-35: Лента за насочване за избираема информация



BOOMPILOT

В зависимост от това дали има налична система за контрол на секция и кога има, какъв вид контрол на секция се използва, както и какви възможности са включени, има няколко опции за BoomPilot контрол на секция. Настройките на режима на стартиране на BoomPilot и иконата на BoomPilot променят начина, по който ще се извършва контрол на секция на екраните за навигация.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Изберете от:
 - ▶ Режим на стартиране на BoomPilot – използва се за задаване на автоматично активиране на BoomPilot от скоростта (може да се активира и ръчно чрез иконата)
 - ▶ Икона BoomPilot – използва се за активиране на иконата за ръчно контролиране на BoomPilot
4. Натиснете стрелката ВРЪЩАНЕ  или страничния раздел за КОНФИГУРАЦИЯ,  за да се върнете към главния екран за конфигурация.

Диаграма на системната конфигурация

	Режимът на стартиране на BoomPilot е достъпен	Иконата на BoomPilot е достъпна
Няма модул за контрол на секция (SCM)		
Само конзола	*	✓ - Включване
с опционален превключвател за работа вкл./изкл.	*	✓ - Изключване
С TeeJet модул за контрол на секция (SCM) и разпределителна кутия или ISM	x	x
С TeeJet модул за контрол на секция (SCM)	✓	x



* *Настройката в режима на стартиране на BoomPilot няма да се различава по функция от тази опция.*

✓ *На разположение е.*

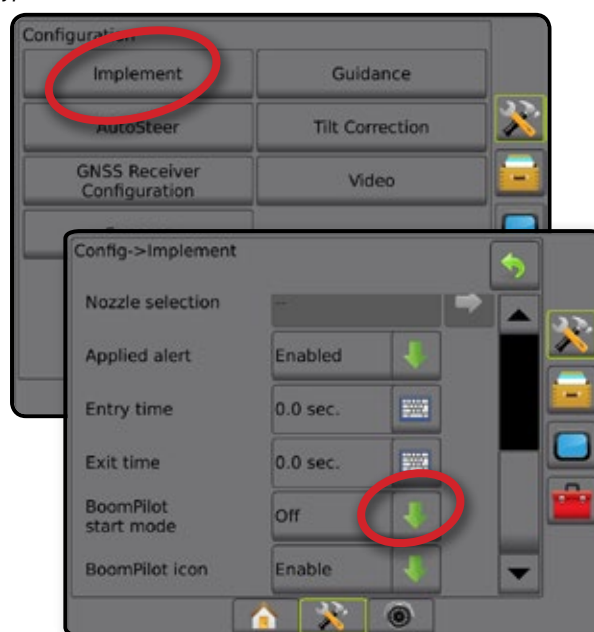
x *Не е на разположение.*

Режим на стартиране на BoomPilot

Режимът на стартиране на BoomPilot се използва за задаване на автоматично активиране на BoomPilot от скоростта или на ръчно активиране чрез иконата на BoomPilot.



1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете стрелката НАДОЛУ,  за да изберете изключено или автоматично.
 - ◀ Изключено – BoomPilot ще се управлява от BoomPilot иконата в опциите за Навигация и управление на екраните за навигация
 - ◀ Автоматично – BoomPilot ще се контролира от скоростта

Фигура 6-36: Икона на BoomPilot

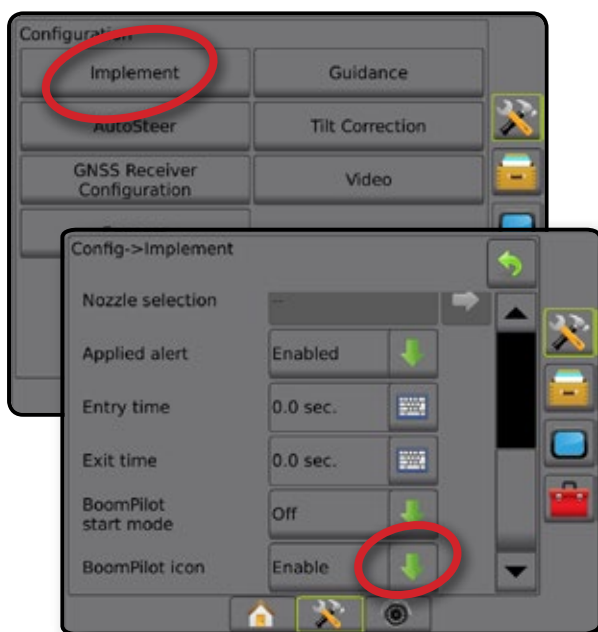


Икона на BoomPilot

Иконата BoomPilot се използва за активиране на икона в опциите за навигация и управление на екраните за навигация за ръчно контролиране на BoomPilot.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Прикачно устройство**.
3. Натиснете стрелката НАДОЛУ , за включване или изключване.
 - ◀ Включване – Иконата BoomPilot ще бъде достъпна в опциите за навигация и управление на екраните за навигация, за да контролира автоматичното управление на секция
 - ◀ Изключване – Иконата BoomPilot няма бъде достъпна в опциите за навигация и управление










Фигура 6-37: Икона на BoomPilot



Фигура 6-38: Икона BoomPilot на екран за навигация

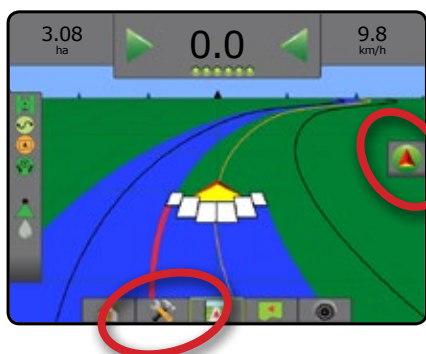


ГЛАВА 7 – НАВИГАЦИЯ









Matrix Pro GS позволява приложението на продукта и навигацията на превозното средство да се извършват едновременно. След като настройката на устройството е приключила, може да започне навигацията. Пет режима на навигация позволяват на оператора да оптимизира работата в полеви условия: Права АВ , Крива АВ , Окръжност , Последно минаване  и Следващ ред . Допълнителна оптимизация може да бъде постигната чрез Гранично приложение , Предварителен преглед по крива , навигация за Връщане към точка  и RealView навигация чрез видео .

Три екрана за навигация Ви помагат да бъдете постоянно информирани.

Навигацията с изглед на превозното средство създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство, показано в приложната област.

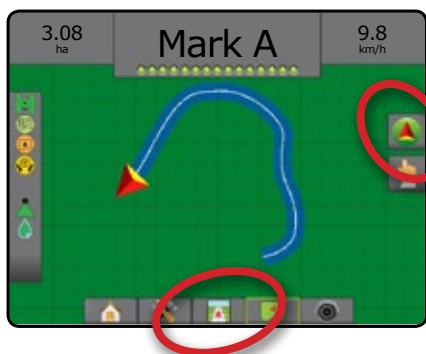


За да изберете режим на навигация:

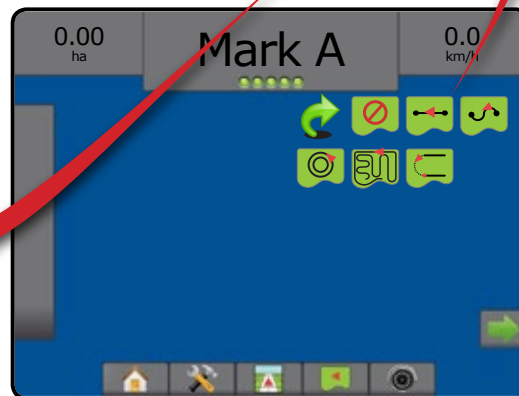
1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата РЕЖИМ НА НАВИГАЦИЯ .
3. Изберете от:
 - ▶ Навигация по права АВ 
 - ▶ Навигация по крива АВ 
 - ▶ Навигация по окръжност 
 - ▶ Навигация за последно минаване 
 - ▶ Навигация за следващ ред 
 - ▶ Без навигация 

Фигура 7-42: Изберете режим на навигация

Навигацията с изглед на полето създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство и приложната област от въздушна перспектива.



















RealView навигация позволява да бъде показано входящо видео на живо вместо компютърно-генерирано изображение.




Опции на навигационните екрани















Опции за навигация и насочване

Режим на навигация	
	Режим на навигация – достъп до опциите за режим на навигация
	Навигацията по права АВ  – предоставя навигация по права линия, базирана на базови точки А и В.
	Навигацията по крива АВ  – предоставя навигация по протежението на криви линии, базирани на първоначална АВ базова линия.
	Навигацията по окръжност  – предоставя навигация около централно местоположение, която се разпространява вътрешно или външно, базирано на първоначална АВ базова линия.
	Навигацията за последно минаване  – предлага истинска навигация за последно минаване.
	Навигацията за следващ ред  – указва дали е установен следващ ред и предоставя навигация в краищата на редовете към следващия прилежащ ред.
	Без навигация – изключва навигацията.

Граници	
	Маркиране на граница – създава приложна област и определя граничната зона без приложение. При създаването на външна или първоначална граница, линията на границата ще бъде към най-външната част на най-външната секция. При създаването на вътрешна или допълнителна граница, линията на границата ще бъде към най-вътрешната част на най-вътрешната секция на шината. Сиво = GNSS не е достъпен.
	Край на границата – завършва процеса по създаване на граници. Също така, границите могат да бъдат затворени, чрез придвижване в рамките на ширината на отсек от началната точка. Сиво = минималното разстояние не е изминато.
	Отмяна на граница – отказва процеса за ново маркиране на граница. Връщане обратно към предишна граница (ако има такава).
	Изтриване на граница – изтрива всички установени граници от текущата задача.

BoomPilot	
	Включва или изключва автоматичното управление на пръскачката (ASC). Сиво = GNSS не е достъпен.

Връщане към точка	
	Маркиране на точка  – установява точка на местоположението на превозното средство. Сиво = GNSS не е достъпен.
	Навигация Връщане към точка – предоставя разстояние и навигация обратно към установена точка.
	Изтриване на точка – изтрива маркираната точка.
	Отказ от навигация – скрива разстоянието и навигацията обратно към маркираната точка.

Направляващи линии	
	Точка А  – маркира началната точка от направляващата линия.
	Точка В  – маркира началната точка от направляващата линия. Сиво = минималното разстояние не е изминато.
	Отмяна на точка А – отказва процеса на точка А. Връщане към предишна АВ направляваща линия (ако има такава).
	Следващ ред точка В  – маркира крайната точка от реда.
	Азимут в градуси  – установява права направляваща линия, измерена по градуси по посока на часовниковата стрелка от изходно ниво север-юг. Север = 0, изток = 90, юг = 180, запад = 270.
	A+ побутване – измества съществуващата направляваща линия към текущата позиция на превозното средство.
	Следваща направляваща линия по права – показва следващата права АВ или направляваща линия по азимут в градуси, запаметена в текущата задача.
	Следваща направляваща линия по крива АВ – показва следващата направляваща линия по крива АВ, запаметена в текущата задача.
	Следваща направляваща линия по окръжност – показва следващата АВ направляваща линия по окръжност, запаметена в текущата задача.
	Предварителен преглед по крива – посочва къде настоящото кормилно управление ще отведе превозното средство, като използва „стрелка“ като навигация.



Опции на екрана

Увеличаване/намаляване на мащабирането



Икони – за приложение върху Matrix Pro 570GS



Бутони – за приложение върху Matrix Pro 840GS

Изглед на превозното средство – икони или бутони регулират изгледа на превозното средство или перспективата към хоризонта от изглед на превозното средство към перспектива на птичия изглед.



Изглед на полето – икони или бутони увеличават/ намаляват площта, която се показва на екрана.



Панорама



Стрелки – позволяват на оператора да се фокусира върху различни специфични площи от тези, показани на картата без преместване на превозното средство.



Световен Изглед – разширява изгледа на екрана към най-широката налична площ.



Опции на навигация RealView



Избор на видео камера – избира от един до осем изгледи на камери, ако е инсталиран Модул за избор на видео (VSM).



Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входове за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.



Настройка на видео за навигация – достъп до включване на видео за навигация или Ъгъл на управление и регулиране на направляващи линии.



Видео за навигация – поставя триизмерни направляващи линии за видео излъчването за навигационно подпомагане.



Ъгъл на управление – показва посоката, в която трябва да бъде коригиран волана.



Икони нагоре и надолу – използват се за регулиране на линиите за насочване и линията на хоризонта, за да съвпадат с изгледа на камерата.



Улавяне на изображение от камерата – запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB устройство.

ЛЕНТА ЗА НАСОЧВАНЕ

Лентата за насочване Ви поддържа информирани относно Вашия избор на избираема информация, навигационна активност и статус на секцията.

Навигационна активност и статус на щангата

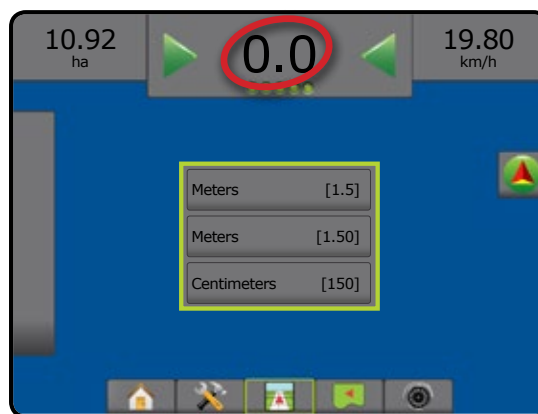
GNSS статус – показва „Няма GNSS“, когато не е наличен GNSS или „Бавен GNSS“, когато GNSS устройството приема GGA данни при по-малко от 5 Hz

Грешка при отклонение от курса – показва разстоянието от Вашата желана направляваща линия

Текуща активност – показва дейности като маркиране на точка A или B, достигане на края на реда, показание за обръщане сега и разстояние за връщане до маркирана точка

Статус на секция – една точка се показва за всяка програмирана секция на шината: зелена точка указваща, че секцията е активна, червена точка указваща, че секцията не е активна

Фигура 7-1: Навигационна активност/Статус на секция



Грешка при отклонение от курса

Разстоянието около направляващата линия, което се възприема като нулева грешка, може да се регулира с помощта на Конфигурация-> Навигация-> Чувствителност на навигация.

За да смените формата, в който се показва разстоянието:

1. Натиснете прозореца за навигационна дейност в лентата за насочване.
2. Изберете формат за измерване.

Избираема информация

Скорост – показва текущата скорост на придвижване

Заглавие – показва посоката на придвижване, базирано по посока на часовниковата стрелка от изходно ниво север-юг. Север = 0°, изток = 90°, юг = 180°, запад = 270°.

Обща обработена площ – показва общата натрупана площ, която е имала приложена обработка, включително площите с двойно покритие

Време за обработка – показва общото време, през което приложението е активно по време на текущата задача

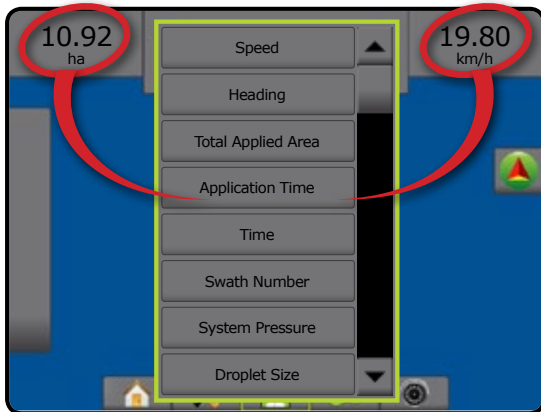
Време – показва текущото време, базирано на избраната времева зона

Номер на отсек – показва текущия номер на отсек по отношение на първоначалната линия за насочване АВ, в посока от А до В. Номерът ще бъде показан като положително число, когато превозното средство е вдясно от изходно ниво АВ или като отрицателно число, когато превозното средство е вляво от изходно ниво АВ.

Налягане на системата – показва текущото налягане на системата (налично само, когато в системата присъства модул за вход/изход)

Размер на капка – показва размера на капките за текущата дюза (налично само, когато в системата присъства модул за вход/изход)

Фигура 7-2: Избираема информация



ЛЕНТА ЗА СЪСТОЯНИЕТО

Лентата на състоянието предоставя информация за GNSS статус, режим на навигация, гранична зона, включване на асистирано/автопилот управление, информация за корекция на наклона, статус на управлението на прикачното устройство, статус на капките/налягането, статус на потока на дюзата и състояние на контролера за скорост.

Когато е натисната икона, се показва информация, касаеща статуса.

Фигура 7-3: Лента за състоянието



GNSS статус

- Зелен = GPS, GLONASS или SBAS (изискват се със или без DGPS).
- Жълт = само GPS
- Червен = без GNSS
- Оранжев - Glide/ClearPath




Режим на навигация

- Навигация по права АВ
- Навигация по крива АВ
- Навигация по окръжност
- Навигация за последно минаване
- Навигация за следващ ред
- Няма икона = няма навигация



Статус на ограничена площ

- Извън границата = придвижване извън ограничена площ
- В граница = придвижване в ограничена площ
- Няма икона = няма зададена граница




Статус асистирано/автопилот управление

-  Зелен = включено, активно кормилно управление
 -  Жълт = включено, всички условия са били изпълнени, за да се позволи асистирано/автопилот управление
 -  Червен = изключено, всички условия не са били изпълнени, за да се позволи асистирано/автопилот кормилно управление
- Няма икона = няма инсталирано асистирано/автопилот кормилно управление










Статус на корекцията на наклона

-  Оцветен = включен, активно прилагане на корекция на наклона
 -  Червен = изключен
- Няма икона = в системата няма инсталиран модул жироскоп или наклонът е свързан със система за асистирано/автопилот управление

BoomPilot статус

-  Зелен = автоматичен
 -  Жълт = всички включени
 -  Червен = изключен/ръчен
- Няма икона = единична секция (няма инсталиран SmartCable или SDM в системата)

Статус на капките/налягането

-  Оцветен = включен. Цветът на капката е директно свързан с размера на текущата капка. Цветните опции включват:       
 -  Зачеркнат = изключен
- Няма икона = няма инсталиран интерфейс комплект на сензора на налягането, няма монитор за сензор на налягането на DCM

Екрани за статус/информация

GNSS статус




Статуса на GNSS показва информация по отношение на настоящия статус на GNSS, включително скоростите на данните, броя на видимите сателити, HDOP и PRN статуса, приемник и версия, качество и идентификация на сателита и UTM зона.

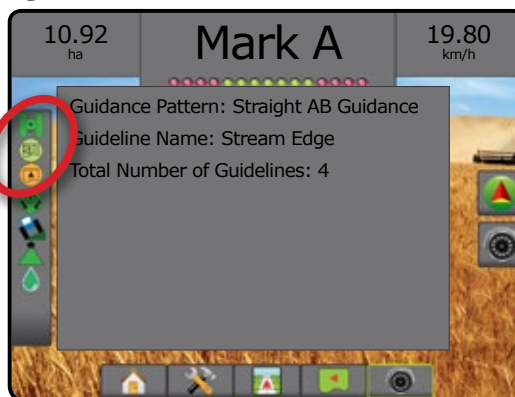
1. Натиснете иконата за СТАТУС НА GNSS .



Статус на режима на навигация

Статусът на режима на навигация показва информация относно шаблона на навигация, името на текущата навигация и колко навигации са запазени в конзолата.

1. Натиснете иконата РЕЖИМ НА НАВИГАЦИЯ   .



Статус на ограничена площ

Статусът на ограничената площ показва информация относно площите в текущите граници.

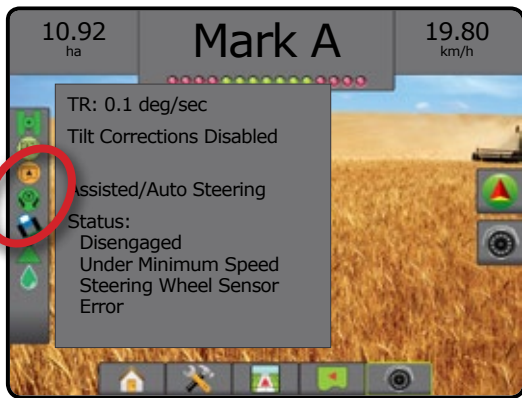
1. Натиснете иконата ОГРАНИЧЕНА ПЛОЩ .



Статус асистирано/автопилот управление

Статусът на асистираното/автопилот управление показва информация относно текущия статус на асистирана/автопилот система за управление, включително статуса за наклон.

1. Натиснете иконата АСИСТИРАНО/АВТОПИЛОТ управление .



Статус на корекцията на наклона

Статусът на корекцията на наклона показва информация относно текущия статус на системата за корекция на наклона.

1. Натиснете иконата СТАТУС НА КОРЕКЦИЯ НА НАКЛОНА .



BoomPilot статус


Статусът на BoomPilot показва информация относно текущия статус на системата BoomPilot.

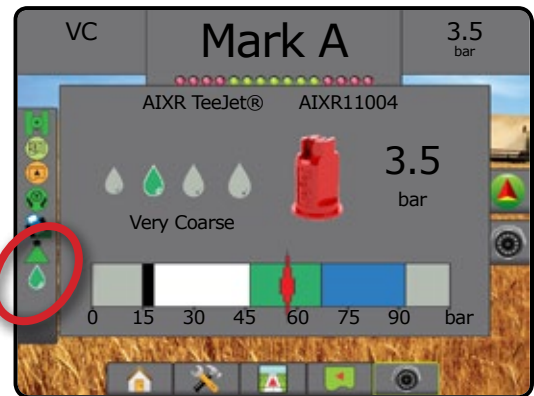
1. Натиснете иконата BOOMPILOT СТАТУС .



Статус на капките/налягането

Статусът на капките/налягането показва информация относно текущия статус на размера на капките и налягането на системата.



1. Натиснете иконата СТАТУС НА КАПКИТЕ/НАЛЯГАНЕТО .



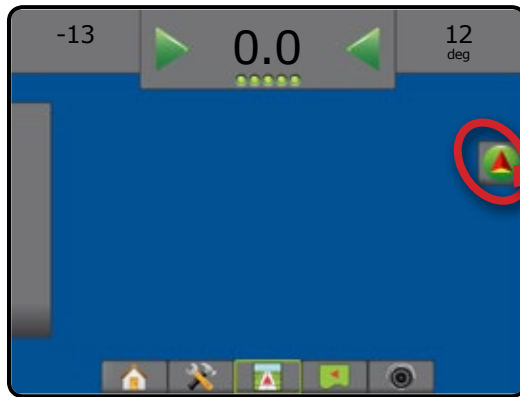


НАВИГАЦИОННИ ЕКРАНИ

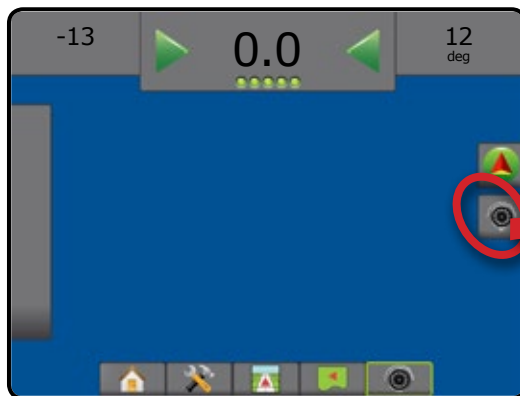
Достъпът до насочването и навигацията може да се осъществи от екрана за изглед на превозното средство, екрана за изглед на полето или екрана RealView.

- Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
- Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за настройка на камерата и навигацията.

Фигура 7-4: Опции на екрана за навигация



Иконите за увеличаване/намаляване на мащабирането не са достъпни на екраните на Matrix Pro 840GS или на RealView навигация




- Екран за Начало/задача (или натиснете бутон Начало)
- Настройка на единица
- Навигация с изглед на превозното средство
- Навигация с изглед на полето
- RealView навигация

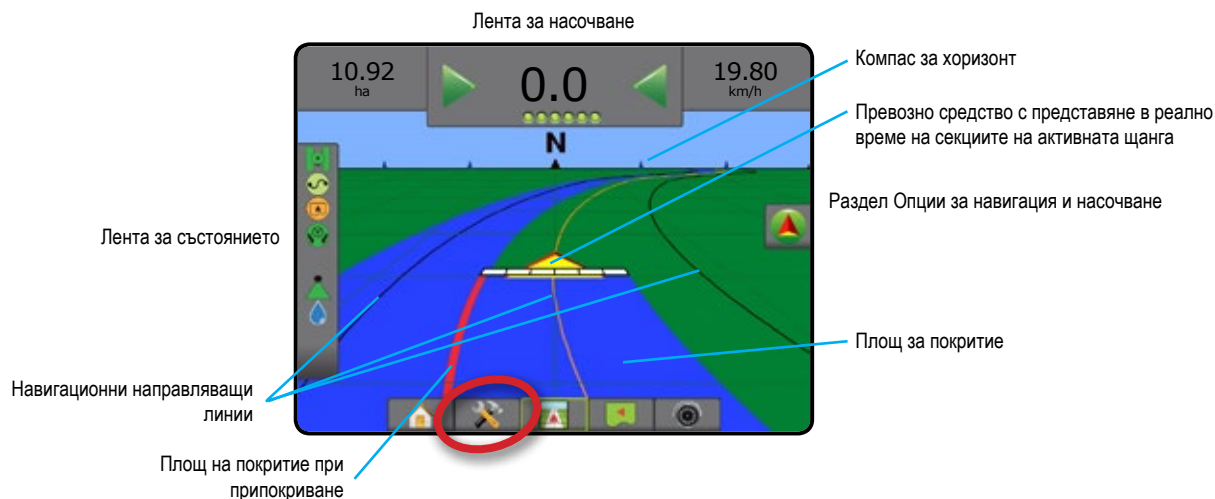
Изглед на превозното средство

Изгледът на превозното средство създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство, показано в приложната област. От този екран може да бъде получен достъп до всички опции за настройка и навигация от раздела за опции в дясната част на екрана.

За да получите достъп до екрана за изглед на превозното средство:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО .

Фигура 7-5: Изглед на превозното средство





Екран за навигация

- Направляващи линии
 - ◀ Оранжева – активна линии за насочване
 - ◀ Черна (множество) – прилежащи линии за насочване
 - ◀ Черна – гранична линия
- Точки – маркери за установени точки
 - ◀ Червена точка – Връщане към точка
 - ◀ Синя точка – точка A
 - ◀ Зелена точка – точка B
- Компас на хоризонта – на хоризонта може да бъде показано общо насочване (при увеличаване на мащабиране)
- Площ за покритие – илюстрира обработената площ и припокриване:
 - ◀ Синя – едно приложение
 - ◀ Червена – две или повече приложения
- Възможности за избор в секции
 - ◀ Празни кутии – неактивни секции
 - ◀ Бели кутии – активни секции

Раздел Опции за навигация и насочване



Бутон за подпомагане за конзола Matrix Pro 840GS

- Увеличаване/намаляване на мащабирането и перспектива – бутоните Нагоре/Надолу   нагласят изгледа на превозното средство или перспективата спрямо хоризонта от изглед на превозното средство към перспектива на птичи поглед.

Изглед на полето

Изгледа на полето създава компютърно-генерирано изображение на позицията на превозното средство и приложената област от въздушна перспектива. От този екран може да бъде получен достъп до всички опции за настройка и навигация и панорамен режим от разделите за опции в дясната част на екрана.

За да получите достъп до екрана за изглед на полето:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПОЛЕТО .



Фигура 7-6: Изглед на полето



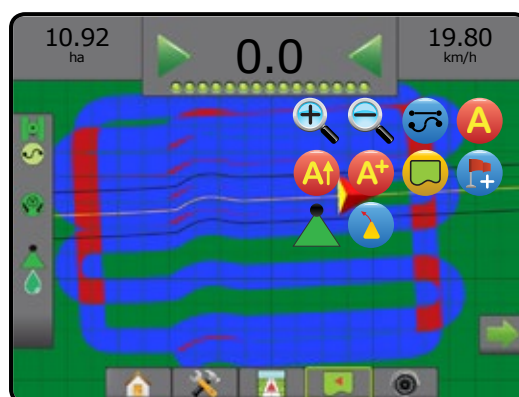
Екран за навигация

- Направляващи линии
 - ◀ Оранжева – активна линии за насочване
 - ◀ Черна (множество) – прилежащи линии за насочване
 - ◀ Черна – гранична линия
- Точки – маркери за установени точки
 - ◀ Червена точка – Връщане към точка
 - ◀ Синя точка – точка A
 - ◀ Зелена точка – точка B
- Площ за покритие – илюстрира обработената площ и припокриване
 - ◀ Синя – едно приложение
 - ◀ Червена – две или повече приложения

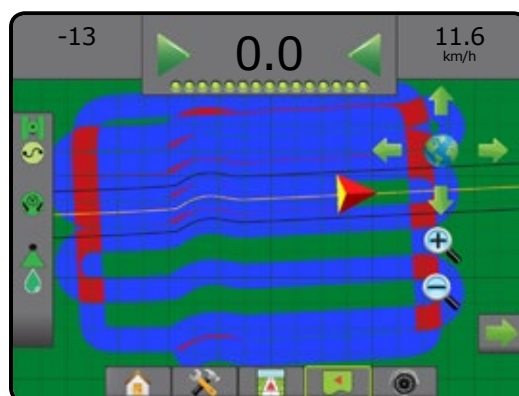
Бутон за подпомагане за конзола Matrix Pro 840GS

- Увеличаване/намаляване на мащабирането – бутоните Нагоре/Надолу   регулират видимата площ на картата.

Раздел Опции за навигация и насочване



Раздел за опциите на екрана



RealView навигация

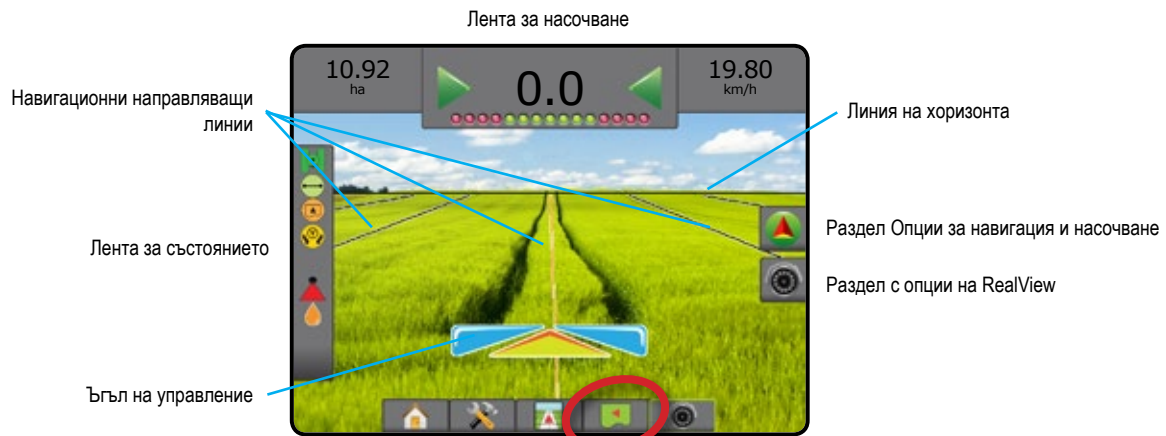
RealView навигация позволява да бъде показано входящо видео на живо вместо компютърно-генерирано изображение. От този екран може да бъде получен достъп до всички опции за настройка и навигация от разделите в дясната част на екрана. За да настроите изгледа на камерата [обратно движение, обратно надолу], отидете в Настройки-> Конфигурация-> Видео.

- ▶ Единична камера – към конзолата директно е прикрепена единична камера
- ▶ Модул за избор на видео – Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:
 - Изглед с една камера – могат да бъдат избрани от един до осем входа за камери, за промяна на изгледа на входящото видео.
 - Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

За да получите достъп до екрана RealView:

1. Натиснете раздела REALVIEW НАВИГАЦИЯ .

Фигура 7-7: RealView навигация



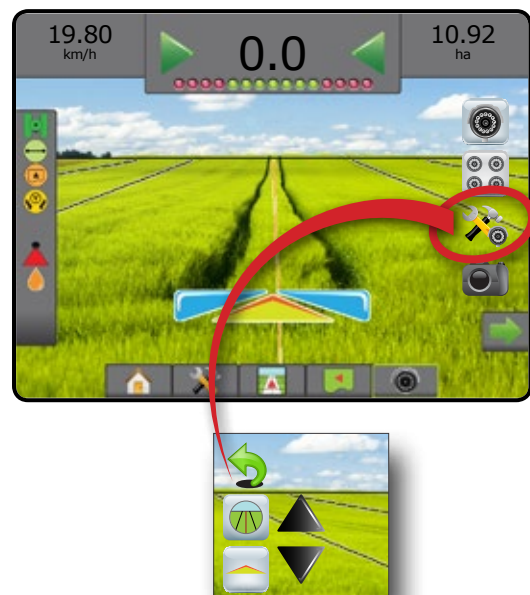
Екран за навигация

- Направляващи линии
 - ◀ Оранжева – активна линия за насочване
 - ◀ Черна (множество) – прилежащи линии за насочване
 - ◀ Хоризонтална Черна линия – регулируема линия на хоризонта


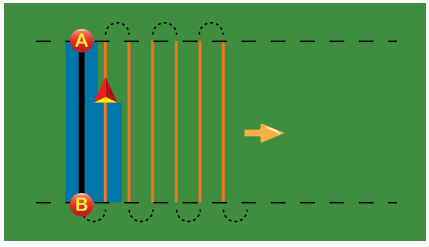

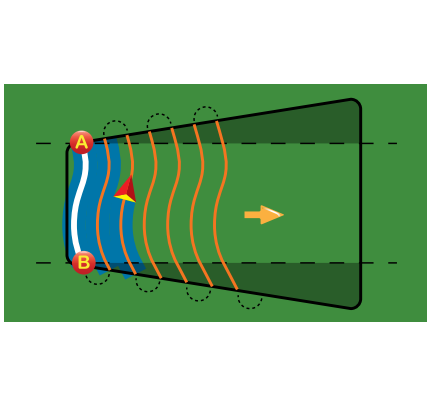

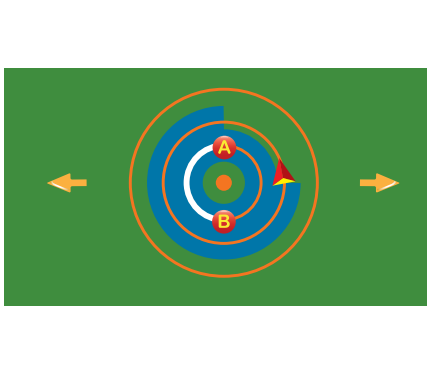

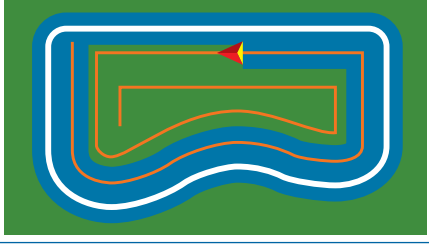

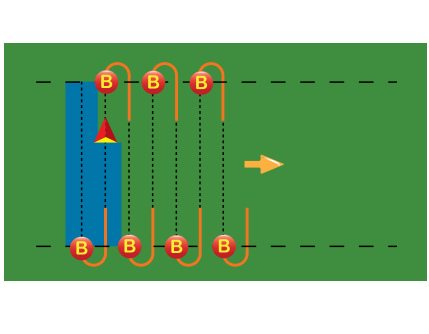

Раздел Опции за навигация и насочване



Раздел опции на RealView (с VSM)



РЕЖИМИ НА НАВИГАЦИЯ

	<p>Навигация по права АВ</p> <p>Навигацията по права АВ предоставя навигация по права линия, базирана на базови точки А и В. Използват се оригиналните точки А и В, за да се изчислят всички други паралелни направляващи линии.</p> <p>ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация“ в главата за настройка на системата.</p>	
	<p>Навигация по крива АВ</p> <p>Навигацията по крива АВ предоставя навигация по протежението на криви линии, базирани на първоначална АВ референтна линия. Това първоначално изходно ниво се използва за изчисляване на всички други направляващи линии.</p> <p>ЗАБЕЛЕЖКА: Препоръчва се навигацията по крива да не надвишава 30° в рамките на АВ направляващата линия.</p> <p>Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация“ в главата за настройка на системата.</p> <p>СЪВЕТ: Докато работи в ограничена площ, шаблонът на навигация, разпростиращ се отвъд установените АВ точки, ще бъде навигация по права линия.</p>	
	<p>Навигация по окръжност</p> <p>Навигацията по окръжност предоставя навигация около централно местоположение, която се разпространява вътрешно или външно, базирано на първоначална АВ референтна линия. Това първоначално изходно ниво се използва за изчисляване на всички други направляващи линии.</p> <p>Тя се използва за приложение на продукт в поле с централна ос, докато се ръководи по протежение на кръгообразна направляваща линия, която съвпада с радиуса на напоителна система с централна точка.</p> <p>ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към прилежащите направляващи линии ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация“ в главата за настройки на системата.</p>	
	<p>Навигация за последно минаване</p> <p>Навигацията за последно минаване предлага истинска навигация за последно минаване. Конзолата автоматично ще открие най-близката обработена площ и ще установи паралелна направляваща линия, базирана на тази площ.</p> <p>ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е установена граница, но не е възникнало обработване по време на граничния процес, няма да се инициализира навигация.</p>	
	<p>Навигация за следващ ред</p> <p>Навигацията за следващ ред указва дали е установен следващият ред и предоставя навигация в краищата на редовете към следващия прилежащ ред. Когато операторът маркира края на реда и започне да се обръща към следващия ред, се прилага навигация по права АВ за следващия ред. Когато превозното средство е в следващия ред, навигацията се изключва.</p> <p>ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към следващия ред ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация“ в главата за настройки на системата.</p> <p>Навигацията за следващ ред не поддържа пропускане на редове.</p>	
	<p>Без навигация</p> <p>Без навигация – изключва навигацията.</p> <p>ЗАБЕЛЕЖКА: Режимът без навигация не изтрива установените насочващи линии или точки от конзолата. За да изтриете установените/запазени данни от конзолата, моля, вижте „Управление на данни“ в главата за настройки на системата.</p>	

НАПРАВЛЯВАЩИ ЛИНИИ

ВЪВЕДЕНИЕ

НАЧАЛО

ЦЕНТЪРЪН

НАСТРОЙКА

GNSS


ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

НАВИГАЦИЯ

РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА


ПРИЛОЖЕНИЕ

AB направляващи линии, азимутни направляващи линии, направляващи линии при следващо минаване и насочващи линии за следващ ред са налични, в зависимост от текущия режим за навигация. За определена задача могат да бъдат запазени до 25 установени насочващи линии в конзолата. Превключването от един режим на навигация към друг ще промени текущите налични направляващи линии.



Могат да бъдат създадени множество направляващи линии във всеки режим на навигация. Ако е запазена повече от една направляваща линия в единичен режим на навигация, следващата функция за направляваща линия ще стане налична. С натискането на опцията за следващата направляваща линия , превозното средство ще бъде насочено към следващата запазена направляваща линия в конзолата.

Потребителят може да дублира и редактира задачи за повторна употреба на граници и направляващи линии за различни приложения за същото поле, като използва връзка Fieldware или опцията Данни -> Данни за задача->Управление.

Направляваща линия на предварителен преглед по крива

 Направляващата линия на предварителен преглед по крива предоставя указание накъде настоящото кормилно управление ще отведе превозното средство чрез „стрелка“ като навигация. Опцията за предварителен преглед по крива е налична във всички режими на навигация.

За да активирате навигацията с предварителен преглед по крива:



1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Изберете иконата ПРЕДВАРИТЕЛЕН ПРЕГЛЕД ПО КРИВА .

Стрелката ще бъде видима на навигационния екран.

Фигура 7-8: Предварителен преглед по крива








За да отстраните направляващата линия на предварителен преглед по крива:


1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Изберете иконата ПРЕДВАРИТЕЛЕН ПРЕГЛЕД ПО КРИВА .

Маркиране на точка A и точка B


A B За установяване на AB направляваща линия:

1. Шофирайте до желаното местоположение на точка A .
2. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
3. **Докато превозното средство е в движение**, натиснете иконата ТОЧКА A .
4. Шофирайте до желаното местоположение на точка B .
5. Натиснете иконата ТОЧКА B , за да установите AB линията.
6. „Желаете ли да наименувате тази направляваща линия?“
Натиснете:
 - ▶ Да – за да въведете име и да запазите направляващата линия в конзолата
 - ▶ Не – за да генерирате автоматично име и да запазите направляващата линия в конзолата

Конзолата ще започне да предоставя навигационна информация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Иконата ТОЧКА B  не е налична за избор (оцветена в сиво), докато не се измине минималното разстояние (3,0 метра в права или извита навигация, 50.0 метра в навигация по окръжност).

ЗАБЕЛЕЖКА: Не е необходимо да шофирате през цялата обиколка на централната ос с цел да се започне навигация по окръжност.

Използвайте иконата ОТКАЗ НА МАРКИРАНЕ , за да отмените командата за точка A и да се върнете обратно към предишната направляваща линия (ако има такава).

Фигура 7-9: Маркиране на Точка A



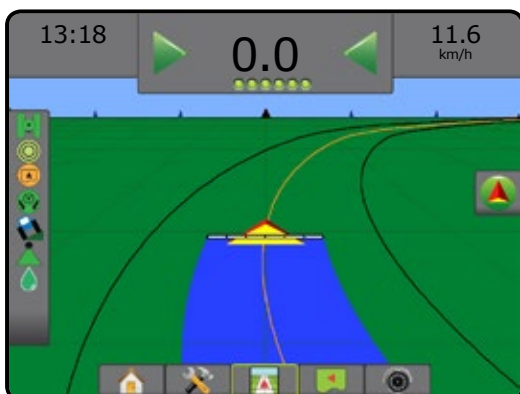
Фигура 7-10: Маркиране на Точка В



Фигура 7-11: Запазване на направляваща линия





Фигура 7-12: Следване на навигация



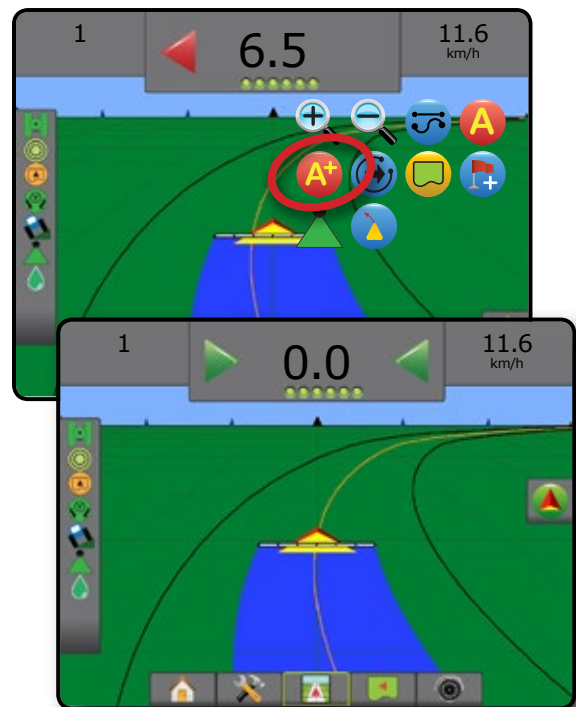
Функция А+ побутване

A+ Функцията А+ побутване позволява текущата направляваща линия да бъде изместена спрямо текущото местоположение на превозното средство.


За да регулирате направляващата линия:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата А+ ПОБУТВАНЕ .



Фигура 7-13: А+ побутване




Функция следваща направляваща линия


 Ако е запазена повече от една направляваща линия, следващата функция за направляваща линия ще стане налична. С натискането на опцията за следващата направляваща линия, превозното средство ще бъде насочено към следващата запазена направляваща линия в конзолата.

За да преминете към други налични направляващи линии:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата СЛЕДВАЩА НАПРАВЛЯВАЩА ЛИНИЯ .

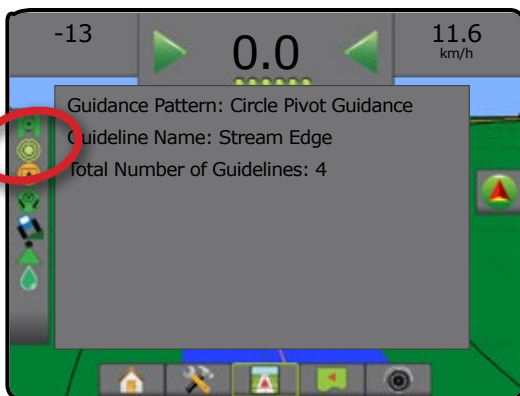
Превключвайте между всички направляващи линии, чрез повторно натискане на иконата СЛЕДВАЩА НАПРАВЛЯВАЩА ЛИНИЯ .

Фигура 7-14: Следваща направляваща линия




За да видите коя направляваща линия е активна, натиснете иконата за режим на навигация от лентата на състоянието.

Фигура 7-15: Вижте коя направляваща линия е активна



Направляващи линии на последно минаване


 Навигацията за последно минаване предлага истинска навигация за последно минаване. Конзолата автоматично ще открие най-близката обработена площ и ще установи паралелна направляваща линия, базирана на тази площ.

За да активирате направляващите линии на последното минаване:

1. Шофирайте до желано местоположение, за да приложите първото минаване.
2. Придвигнете се до обработената площ.
3. Конзолата ще започне да предоставя навигационна информация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е установена граница, но не е възникнало обработване по време на граничния процес, няма да се инициализира навигация.

Фигура 7-16: Приложете първото преминаване



Фигура 7-17: Следване на навигация






Направляваща линия за следващ ред

Навигацията за следващ ред указва дали е установен следващия ред, базирано на програмираната навигационна ширина и предоставя навигация в краища на редовете, маркирани от потребителя, към следващия прилежащ ред. Когато операторът сигнализира края на реда, ще бъде установена права АВ линия в текущия ред и се предоставя навигация към следващ ред. Когато превозното средство е в следващия ред, навигацията се изключва.

ЗАБЕЛЕЖКА: Отстъпът към следващия ред ще бъде изчислен с помощта на навигационната ширина: вижте „Конфигурация“ в главата *Настройка на системата*.

За да активирате направляващите линии за следващ ред:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. В края на ред (при шофиране в права линия) натиснете иконата ТОЧКА В .
 - ◀ Краят на реда ще бъде маркиран със зелена точка 
3. Обърнете в посока на следващия ред.
4. Въз основа на тази посока на обръщане, ще бъде предоставена навигация за следващия прилежащ ред.
 - ◀ Когато превозното средство е в реда, направляващата линия се премахва


5. Повторете в края на следващия ред.

ЗАБЕЛЕЖКА: Свойството навигация за следващ ред не поддържа пропускане на редове.

Фигура 7-18: Знак край на ред





Азимут в градуси

 Азимут се определя като хоризонтален ъгъл измерен по посока на часовниковата стрелка от изходно ниво на север. При използване на азимут, точката, от която произхожда азимутът е в центъра на един въображаем кръг. Север = 0°, изток = 90°, юг = 180°, запад = 270°.

За определяне на точното местоположение на превозното средство може да се въведе азимут в градуси. Когато е избран режим на навигация по права АВ, може да бъде въведен азимута в градуси.

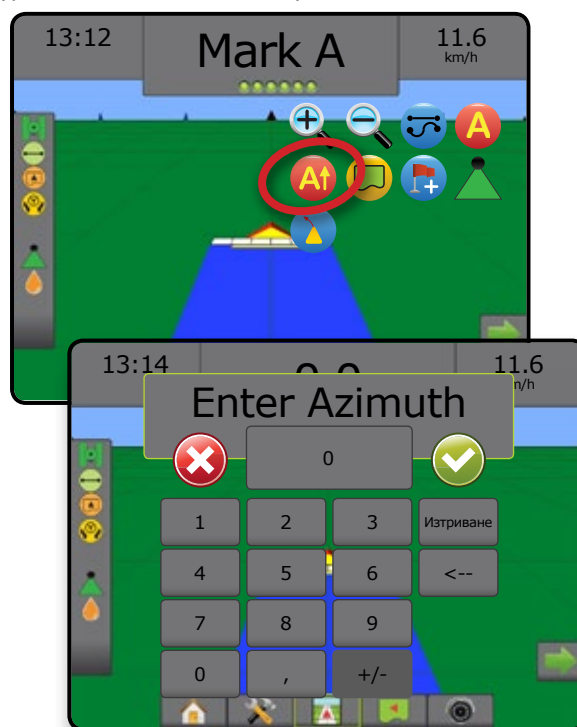
За да се установи направляваща линия на азимута в градуси:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата АЗИМУТ , за да въведете азимут в градуси.
3. Използвайте екрана за въвеждане, за да установите азимут в градуси.
4. „Желаете ли да наименувате тази направляваща линия?“ Натиснете:
 - ▶ Да – за да въведете име и да запазите направляващата линия
 - ▶ Не – за да генерирате име автоматично

Конзолата ще започне да предоставя навигационна информация.

За да установите допълнителните азимутни насочващи линии, следвайте същите стъпки като първоначалната азимутна направляваща линия.

Фигура 7-19: Навигация по азимут







ПРИЛОЖНА ГРАНИЦА

Приложните граници установяват площите, в които продуктът е и не е прилаган, докато се използва ABSC или BoomPilot. Границите могат да бъдат установени във всички режими на навигация. Една външна граница и до пет (5) вътрешни граници могат да бъдат запазени едновременно.


Чрез опцията Данни->Данни за задача ->Управление или с връзка FieldWare, потребителят може да дублира и редактира задачи за повторна употреба на граници и направляващи линии за различни приложения по същото поле.


За да установите външна приложна граница:


1. Шофирайте до желано местоположение в периметъра на приложната област.
2. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
3. Докато превозното средство е в движение, натиснете иконата ГРАНИЦА .
4. Изминете периметъра на приложната област.
5. Завършване на граница:
 - ▶ Придвигнете се на ширината на една лента от началната точка. Границата ще се затвори автоматично (бялата направляваща линия ще се превърне в черна).
 - ▶ Натиснете иконата ЗАВЪРШВАНЕ НА ГРАНИЦА . Права линия ще завърши границата между Вашето текущо местоположение и началната точка.
6. Натиснете:
 - ▶ Запази – за да запазите границата
 - ▶ Изтрий – за да изтриете границата

ЗАБЕЛЕЖКА: На външната или първоначалната граница, иконата ЗАВЪРШВАНЕ на ГРАНИЦА  не е налична за избор (оцветена е в сиво), докато не е изминато минималното разстояние (пет пъти ширината на отсека).

Ако картографирате граница с една или повече сгънати и изключени секции, е необходимо тази конфигурация на секция да се поддържа за продължителността на преминаването на границата. Всяка направена промяна в броя на включените секции и следователно в ширината на машината, след като процесът на картографиране на границата е започнал, ще доведе до картографиране от приложението на границата във външния край на всички програмирани секции – не задължително онези, които са включени по всяко време на преминаването на граница.

Когато картографирате граница с някои ИЗКЛЮЧЕНИ секции, е необходимо да превключите BoomPilot на ръчен режим  и да ВКЛЮЧИТЕ главния превключвател и този на секциите, за всички секции, които ще се използват по време на преминаването на границата. Веднъж щом преминаването на границата

е завършено, превключвателите за секции могат да бъдат ИЗКЛЮЧЕНИ, главният превключвател остава ВКЛЮЧЕН, BoomPilot може да се върне към автоматичен режим  и тогава може да бъде използвано автоматично управление на секция.

ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е картографирана граница с някои сгънати секции, както е описано по-горе, може да е необходимо да се използва иконата A+ ПОБУТВАНЕ  върху направляващата линия над коректната позиция за последващи преминавания в полето.

Фигура 7-20: Граница в прогрес



Фигура 7-21: Крайна граница – права линия към начална точка




Фигура 7-22: Крайна граница – Придвижване към начална точка



Фигура 7-23: Запазване на граница



Използвайте иконата ОТМЯНА НА ГРАНИЦА , за да откажете процеса за нова граница на поле и да се върнете обратно към предишната граница (ако е налична).


За да установите една или повече вътрешни граници, следвайте същите стъпки като първоначалната граница.

Фигура 7-24: Добавяне на вътрешна граница

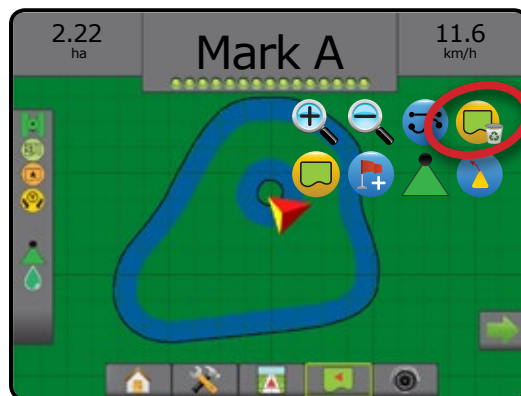




При създаването на външна или първоначална граница, линията на границата ще бъде от външната част на най-външната активна секция. При създаването на вътрешна или допълнителна граница, линията на границата ще бъде от вътрешната част на най-вътрешната активна секция.

Ако няма активни секции, границата ще бъде отбелязана в края на най-външната секция.

Използвайте иконата ИЗТРИЙ ГРАНИЦА , за да изтриете всички граници в полето за текущата задача.

Фигура 7-25: Изтриване на граница



В съответствие с Вашето текущо местоположение, иконата ВЪТРЕШНА ГРАНИЦА  или иконата ВЪНШНА ГРАНИЦА  се показва на лентата на състоянието щом границата е установена.

Фигура 7-26: Граници на лентата на състоянието






ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА

Връщането към точка предоставя навигация обратно към установена точка в изгледа на превозното средство и изгледа на полето. В изглед на превозното средство, стрелка упътва превозното средство обратно към установената точка. В изглед на полето се показва само точката.

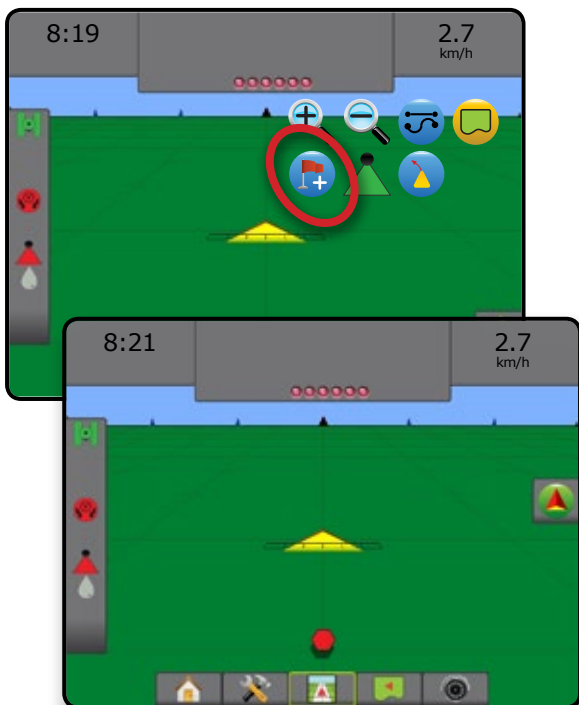
Точката за връщане е специфична за конкретна работа и ще остане активна в активната задача, докато не бъде отказана.

Маркиране на точка за връщане

За да маркирате точка за връщане:



1. Шофирайте до желаното местоположение на точката за връщане .
2. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
3. Натиснете иконата ДОБАВИ ТОЧКА .

Фигура 7-27: Точката за връщане е установена – Изглед на превозното средство



Изтриване на точката за връщане

За да изтриете установената точка за връщане:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата ИЗТРИВАНЕ НА ТОЧКА .



Иконата за изтриване на точка не е налична, докато е активно връщане към точка от навигацията.

Фигура 7-28: Изтриване на точка




Навигация към точка за връщане

За да се покаже разстоянието и навигацията към установената точка за връщане:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА ОТ НАВИГАЦИЯТА .

Конзолата ще започне да предоставя информация за разстоянието върху лентата за насочване от превозното средство към установената точка.

Използвайте иконата ОТКАЗ НА ВРЪЩАНЕ КЪМ ТОЧКА ОТ НАВИГАЦИЯТА , за да скриете разстоянието и навигацията към установената точка.

Навигацията не може да бъде изчислена, когато „?“ се появи на лентата за насочване.

Фигура 7-29: Връщане към точка от навигацията – Изглед на превозното средство



BOOMPILOT

В зависимост от това дали има налична система за контрол на секция и кога има, какъв вид контрол на секция се използва, както и какви възможности са включени, има няколко опции за BoomPilot контрол на секция.


Тази секция включва опции за настройка за тези конфигурации:

- ▶ Без модул контрол на секция
 - Само конзола
 - С опционален превключвател за работа вкл./изкл.
- ▶ С TeeJet модул за контрол на секция (SCM) и разпределителна кутия или ISM
- ▶ С TeeJet модул за контрол на секция (SCM)

Без модул контрол на секция

Ако не е наличен системен контрол на секциите (SDM), иконата на BoomPilot или опционалният превключвател за работа вкл./изкл. се използват, за да включват или изключват единична секция. Ще бъде илюстрирана само една ширина на секция и на лентата на състоянието няма да има икона.



ЗАБЕЛЕЖКА: Ако е наличен ISOBUS контролер, SmartCable, модул за контрол на секциите (SDM) или превключвател на модула за функция (SFM), моля, обърнете се към следващите секции за повече информация.

ЗАБЕЛЕЖКА: GNSS не е наличен, когато иконата BOOMPILOT е оцветена в сиво .

Само конзола




Иконата BoomPilot се използва, за да включва и изключва секция.

За да зададете настройките за конфигурация:

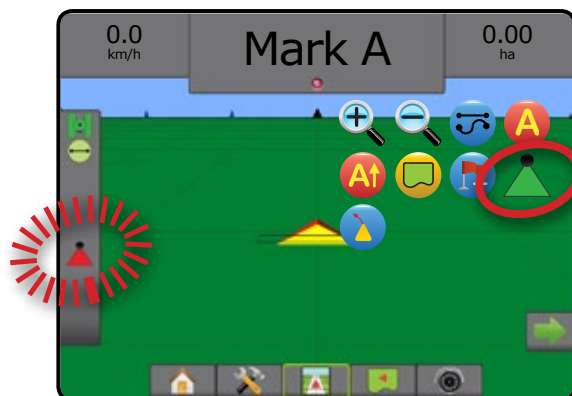
1. Натиснете раздел **НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА**, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничния раздел **КОНФИГУРАЦИЯ** .
3. Натиснете **Прикачно устройство**.
4. Настройте иконата „BoomPilot“ на **Включване**.

ЗАБЕЛЕЖКА: Настройката на режим на стартиране на BoomPilot няма се различава по функция от тази опция.

За да изключите или включите приложението, използвайте конзолата:

1. Натиснете раздела **НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ** , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете иконата BOOMPILOT .
3. Натиснете иконата BOOMPILOT , за да превключвате секцията на включено или изключено положение.



Фигура 7-30: Икона BoomPilot и индикатор на лентата на състоянието



С опционален превключвател за работа вкл./изкл.

Работен превключвател вкл./изкл. се използва, за включване или изключване на секция.

За да зададете настройките за конфигурация:

1. Натиснете раздел **НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА**, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничния раздел **КОНФИГУРАЦИЯ** .
3. Натиснете **Прикачно устройство**.
4. Настройте иконата „BoomPilot“ на **Изключване**.

ЗАБЕЛЕЖКА Настройката на режим на стартиране на BoomPilot няма се различава по функция от тази опция.

В площи, в които приложението е желано:


1. Превключете работния превключвател вкл./изкл. към позиция „вкл.“.

В площи, където приложението не е желано:

1. Превключете работния превключвател вкл./изкл. към позицията „изкл.“.

Използване на конзолата

За да контролирате секцията с помощта на иконата BoomPilot, докато в системата има работен превключвател вкл./изкл.:

1. Настройте иконата „BoomPilot“ на **Включване**.
2. Работния превключвател вкл./изкл. трябва да остане в позиция „изкл.“.
3. Натиснете иконата BOOMPILOT , за да превключвате секцията на включено или изключено положение.

С TeeJet модул за контрол на секция и разпределителна кутия или ISM

Присъстват SmartCable, модул за контрол на секция (SDM) или превключвател на модула за функция(SFM) и разпределителна кутия или модул на състоянието на прикачното устройство (ISM).

ЗАБЕЛЕЖКА: GNSS не е наличен когато иконата BOOMPILOT е оцветена в сиво . Иконата BoomPilot на лентата на състоянието ще бъде изключена/ръчна настройка .

За изключите приложението ръчно или автоматично:

1. Превключвателят за автоматично/ръчно превключване на щанга трябва да бъде на позиция „Автоматично“.
 - ◀ Автоматично – иконата на лентата на състоянието ще се промени на зелена .
2. Главният превключвател и превключвателите за секция трябва да бъдат на позиция „Включено“.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложението може да бъде контролирано ръчно, когато в автоматичен BoomPilot режим се използват превключватели от разпределителната кутия или превключватели, свързани към ISM.

За да включите или изключите приложението ръчно:

1. Превключвателят за автоматично/ръчно превключване на щанга трябва да бъде на позиция „Ръчно“.
 - ◀ Ръчно – иконата на лентата на състоянието ще е оцветена в червено .
2. Използвайте превключвателите от разпределителната кутия или превключватели, свързани към ISM.

С TeeJet модул за контрол на секция

Когато SmartCable, модул за контрол на секциите (SDM) или превключвател на модула за функция(SFM) и разпределителна кутия или модул за състоянието на изпълнението(ISM) присъстват, BoomPilot се използва за задаване на автоматично управление на секция за изключване/ръчно, автоматично или приложение на място .

ЗАБЕЛЕЖКА: GNSS не е наличен когато иконата BOOMPILOT е оцветена в сиво . Иконата BoomPilot на лентата на състоянието ще бъде изключена/ръчна настройка .

За изключите приложението ръчно или автоматично:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете и освободете иконата BOOMPILOT .
 - ◀ Включване – иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в зелено .
 - ◀ Изключване – иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в червено .

За да приложите прилагане на място:

1. Натиснете раздела НАВИГАЦИЯ И ОПЦИИ ЗА НАСОЧВАНЕ , за да се покажат опциите за навигация.
2. Натиснете и задръжте иконата BOOMPILOT над площта, в която ще се прилага.
 - ◀ Прилагане на място - иконата на лентата на състоянието ще се оцвети в жълто .

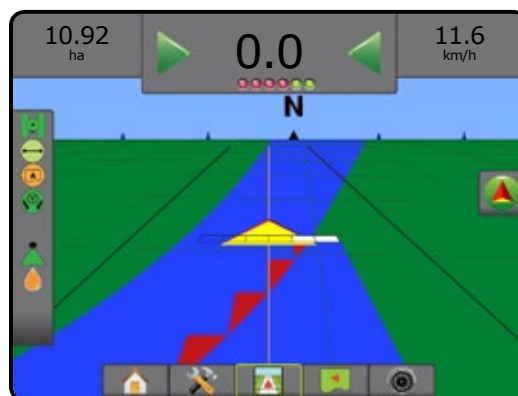
УВЕЛИЧАВАНЕ/НАМАЛЯВАНЕ НА МАЩАБИРАНЕТО

Изглед на превозното средство

Увеличаване/намаление на мащабирането и перспективата се използват, за да регулират изгледа на превозното средство или перспективата спрямо хоризонта от изглед на превозното средство към перспектива от птичи поглед.

- Увеличаването на мащабирането ще нагласи изгледа към изглед на превозното средство, показвайки компас на хоризонта.
- Намалението на мащабирането ще нагласи изгледа към птичи поглед.

Фигура 7-31: Увеличаване на мащабирането към намаление на мащабирането



Изглед на полето




Увеличаване/намаление на мащабирането се използва, за да регулира видимата площ от картата.


- Увеличаването на мащабирането ще намали размера на видимата площ от картата
- Намалението на мащабирането ще увеличи размера на видимата площ от картата

ПАНОРАМЕН РЕЖИМ


Докато сте в навигация с изглед на полето, панорамният режим позволява екранът да бъде позициониран ръчно, както е нужно. Позицията на екрана встрани от центъра ще се запази, докато не се натисне иконата Свят.

За да влезете в панорамен режим и за да регулирате панорамата през екрана:

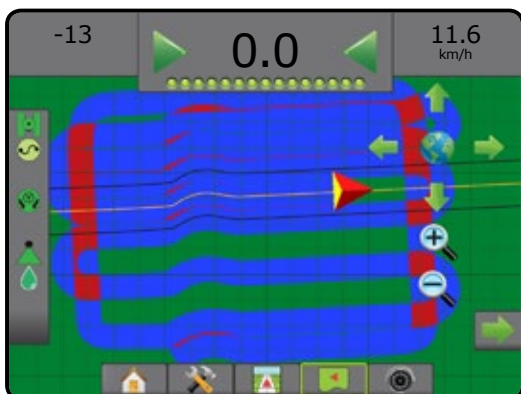
1. Натиснете раздела ОПЦИИ НА ЕКРАНА .
2. Натиснете:
 - ▶ И ВЛАЧЕТЕ ЕКРАНА в съответната посока, за да преместите изгледа на екрана
 - ▶ СТРЕЛКИТЕ  в съответната посока, за да преместите изгледа на екрана (надолу, наляво, надясно, нагоре)
 - ▶ Иконата СВЕТОВЕН ИЗГЛЕД , за да центрирате превозното средство на екрана и да разширите изгледа на екрана към най-широката налична площ

ЗАБЕЛЕЖКА: Натиснете и задръжте СТРЕЛКИТЕ  за бързо регулиране на настройките.

За да затворите опциите за панорамния режим:

1. Натиснете раздела ЗАТВАРЯНЕ НА ОПЦИИ .

Фигура 7-32: Панорамен режим










ПРИЛОЖНА КАРТОГРАФИЯ

Предлага се картографиране на базата на GNSS за приложение на продукт в Изглед на превозното средство или Изглед на полето, във всеки режим на навигация, когато се отключи Контрол на скоростта от трета страна и има регулатор на скоростта в системата. Картографирането може да записва площи, обхванати от прикачното устройство(покрытие) или какво количество продукт е приложен и къде (приложение), може също да насочи приложение на продукт с единична и променлива скорост (предварително зададена целева скорост и предписание, съответно).

ЗАБЕЛЕЖКА: За повече информация, вижте главата за Контрол на скоростта в това ръководство.

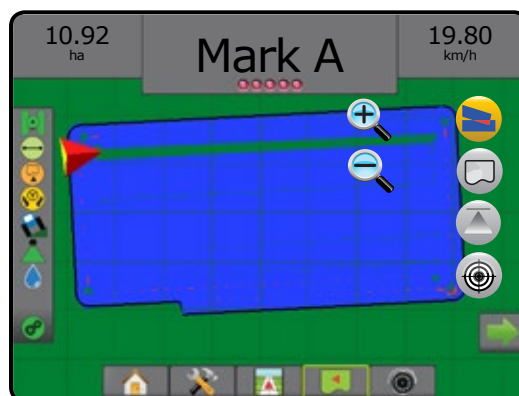
За достъп до приложна картография:

1. Натиснете бутона НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО  или бутона НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПОЛЕТО .
2. Натиснете ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ , за да се покажат опциите за картографиране.
3. Изберете една или повече:

- ▶ Карта за покритие  – показва покритите площи от прикачното устройство, независимо дали е приложен продуктът
- ▶ Карта с предписание  – предварително заредена карта, която предоставя информация на регулатора на скоростта за използването при прилагане на продукта
- ▶ Приложна карта  – показва какво количество продукт е бил приложен и къде, използвайки цветове за посочване на нивата на предварително зададените пропорции или автоматично зададените максимални и минимални нива
- ▶ Карта с целеви показател  – показва разходната норма, която регулаторът на скоростта иска да постигне за всяка локация

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Фигура 7-33: Карта за покритие



Фигура 7-34: Карта с предписание



Фигура 7-35: Приложна карта



Фигура 7-36: Карта с целеви показател









СПЕЦИФИЧНИ ОПЦИИ НА REALVIEW

RealView навигация позволява да бъде показано входящо видео на живо вместо компютърно-генерирано изображение. Опциите за настройка на RealView дават достъп до някои допълнителни навигационни инструменти, включително навигация чрез видео и индикатор за ъгъл на управление.

- ▶ Единична камера – към конзолата директно е прикрепена единична камера
- ▶ Модул за избор на видео – Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:
 - Изглед с една камера – могат да бъдат избрани от един до осем входа за камери, за промяна на изгледа на входящото видео.
 - Разделяне на изображението на камерата – един от два комплекта от четири входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания.

За да настроите изгледа на камерата [обратно движение, обратно надолу], отидете в Настройки-> Конфигурация-> Видео.

За достъп до опциите на RealView:







1. Натиснете раздела REALVIEW НАВИГАЦИЯ .
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Изберете от:
 - ▶ Изглед с единична камера  [само VSM]– може да бъде избран от един (1) до осем (8) входа за камери, за промяна в изгледа на входящото видео
 - ▶ Разделяне на изображението на камерата  [само VSM] – един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H) може да бъде избран, за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания
 - ▶ Опциите за настройка на RealView  – дават достъп до някои допълнителни навигационни инструменти, включително навигация чрез видео и индикатор за ъгъл на управление
 - ▶ Моментна снимка от RealView камерата  – запазва неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB устройство

Фигура 7-37: RealView навигация

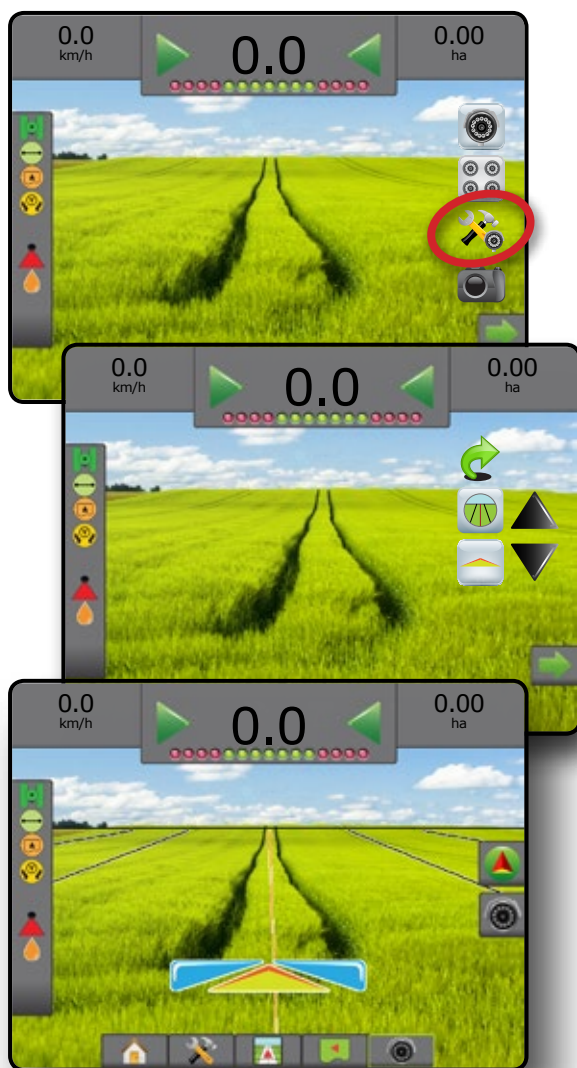


Опции на навигацията RealView

Опциите за настройка на RealView дават достъп до някои допълнителни навигационни инструменти, включително навигация чрез видео и индикатор за ъгъл на управление.



1. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
2. Натиснете иконата ОПЦИИ НА REALVIEW НАВИГАЦИЯ .
3. Изберете от:
 - ▶ Навигация чрез видео  – поставя триизмерни направляващи линии над видео излъчването за навигационна помощ
 - ▶ Индикатор за ъгъл на управление  – показва посоката, в която трябва да се регулира волана
 - ▶ Регулиране на линията на хоризонта   – регулира екранната линия на хоризонта нагоре или надолу

Фигура 7-38: Опции за настройка на RealView



Моментна снимка с камера

Моментна снимка от RealView камера запамятава неподвижно изображение на текущия изглед на екрана към USB устройство.




1. Поставете USB устройство.
2. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
3. Натиснете иконата МОМЕНТНА СНИМКА С КАМЕРА .

Фигура 7-39: Видео изглед на цял екран RealView камера



Опции на VSM камерата

Ако в системата е инсталиран модул за избор на видео (VSM), са налични две (2) опции за видео:

1. Натиснете раздела ОПЦИИ НА REALVIEW , за да се покажат опциите на RealView.
2. Изберете от:
 - ▶ Изглед от единична камера  – могат да бъдат избрани от един (1) до осем (8) входа за камери, за да сменят изгледа на входящото видео
 - ▶ Разделяне на изображението на камерата  – може да бъде избран един (1) от два (2) комплекта от четири (4) входа за камери (A/B/C/D или E/F/G/H), за да раздели екрана на четири различни видео излъчвания

Фигура 7-40: Избор на единична камера с VSM



Фигура 7-41: Избор на Разделяне на изображение с VSM



ВЪВЕДЕНИЕ

НАЧАЛО

ЦЯЛ ЕКРАН

НАСТРОЙКА

GNSS

ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

НАВИГАЦИЯ

РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА

ПРИЛОЖЕНИЕ

ГЛАВА 8 – УПРАВЛЕНИЕ НА НОРМАТА ОТ ТРЕТА СТРАНА

Когато има налична система за регулиране на скоростта от трета страна и регулирането на скоростта е отключено, приложната информация и картографирането може да се показват на екраните за навигация.



За да добавите регулатор на скоростта от трета страна към системата:

1. Добавете регулатор на скоростта към системата.
2. Включете захранването на регулатора на скоростта.
3. На конзолата Matrix Pro GS, отключете регулатора на скоростта от трета страна.
4. Рестартирайте Matrix Pro GS.
5. На конзолата Matrix Pro GS, конфигурирайте настройките за Регулиране на скоростта от трета страна – използват се за конфигуриране на хардуерния интерфейс и комуникацията.
6. На конзолата Matrix Pro GS, конфигурирайте настройките за продукта – използват се за конфигуриране на име на продукта, обеми на резервоар/кош, целеви разходни норми, увеличение при регулиране на планираните нива и цветно картографиране на минимални/максимални ограничения със съответен кореспондиращ цвят

ОТКЛЮЧВАНЕ НА РЕГУЛИРАНЕ НА СКОРОСТТА ОТ ТРЕТА СТРАНА

Отключване на функция се използва за отключване на разширените функции.

ЗАБЕЛЕЖКА: Кодът за отключване е уникален за всяка конзола. Свържете се с центъра за обслужване на клиенти на TeeJet Technologies. Веднъж отключена, функцията остава отключена, докато конзолата не се рестартира напълно.

1. Натиснете страничен раздел КОНЗОЛА .
2. Натиснете **Отключване на функция**.
3. Натиснете заключен бутон на функцията  за регулиране на скоростта от трета страна.
4. Въведете код за отключване.
5. Рестартирайте конзолата.



Фигура 8-1: Отключване на функция



ОПЦИИ ЗА НАСТРОЙКА

Регулиране на скоростта от трета страна

Когато има налична система за регулиране на скоростта от трета страна и регулирането на скоростта е отключено, то може да се включва/изключва.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
3. Натиснете **Регулиране на скоростта от трета страна**.
4. Изберете включване или изключване на Регулиране на скоростта от трета страна.
5. Когато е изключено, изберете от:
 - ▶ Хардуерен интерфейс – използва се за избор на интерфейс за комуникация с регулатор на скоростта от трета страна.
 - ▶ Комуникационен протокол – използва се за избор на протокол за регулатор на скоростта от трета страна.
 - ▶ Режим на регулатор – ако е избран приложим протокол, който се използва за избор на режим на регулатора и отговаря на конфигурацията на регулатора на скоростта.
 - ▶ Серийна скорост в бодове – ако използвате устройство със сериен интерфейс, което се използва за избор на подходящата комуникационна норма в бодове.

По всяко време изберете:



- ▶ Състояние на контролер за скорост – показва статуса на свързания регулатор на скоростта от трета страна.

Фигура 8-2: Регулиране на скоростта от трета страна

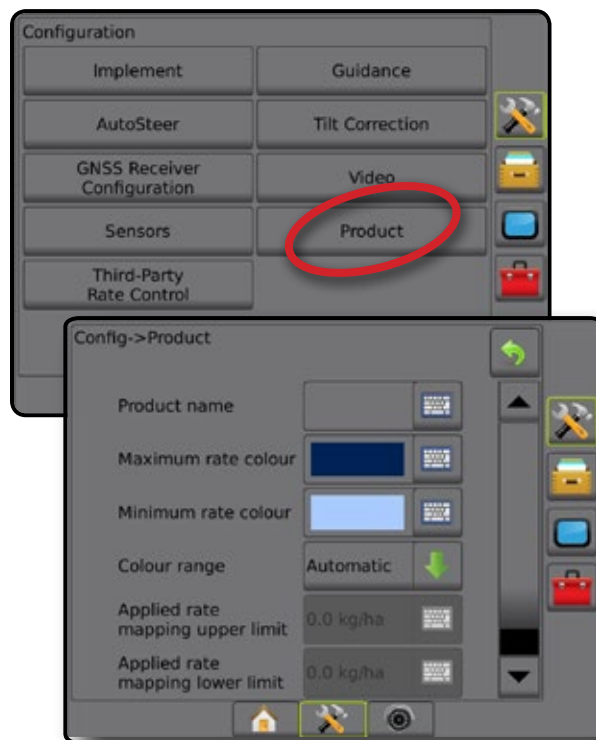


Продукт

Когато има налична система за регулиране на скоростта от трета страна и регулирането на скоростта е отключено, опциите за продукта са активирани за конфигуриране на имена на канала за управление на продукта и максималните/минималните ограничения и отговарящите им цветове на дисплея при картографиране.

1. Натиснете раздел НАСТРОЙКА НА СИСТЕМАТА, който се намира в долната част .
2. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
3. Натиснете **Продукт**.
4. Изберете от:
 - ▶ Име на продукта – използва се за въвеждане на име на продукта за текущия канал за управление
 - ▶ Цвет за максимална/минимална скорост – използва се за създаване на цветова схема, която най-добре показва промяната в скоростите в приложение или карта с целеви показатели
 - ▶ Цветова гама – използва се за автоматичен или ръчен режим за настройка на цвета за максимална и минимална скорост
 - ▶ Горна граница на картография на приложна скорост [Само употреба на цветова гама] – използва се за задаване на максималната скорост, за която ще се използва цветът за максимална скорост (за по-високи скорости ще се използва цветът за максимална скорост)
 - ▶ Долна граница на картография на приложна скорост [Само употреба на цветова гама] – използва се за задаване на минималната скорост, за която ще се използва цветът за минимална скорост (за по-ниските скорости ще се използва цветът за минимална скорост)

Фигура 8-3: Опции за продукта



ОПЦИИ НА ЕКРАНА ЗА НАВИГАЦИЯ

Когато в системата има интегриран регулатор на скоростта от трета страна, на екраните на Изглед на превозното средство и Навигация с изглед на полето има достъпни допълнителни регулатори за скорост и опции за картографиране.

Екран за навигация

В допълнение към стандартните опции за навигация, с регулирането на скоростта от трета страна ще стане активна следната информация:

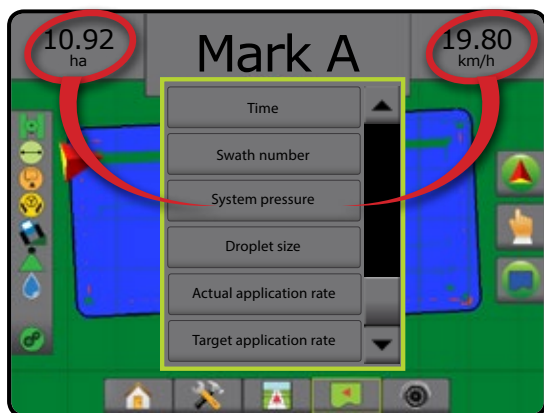
- Направляващи линии
 - ◀ Бяло/Черно - гранична линия на зоната от картата с предписание
- Площ за покритие – илюстрира обработената площ и припокриването:
 - ◀ Избран потребител - приложната карта и картата с целеви показател за обработени площи на приложение показват оцветени ленти, отнасящи се до избраната цветова гама и избор на карта.

Лента за насочване

В допълнение към стандартните опции за навигация, с регулирането на скоростта от трета страна, ще стане активна следната избираема информация:

- ▶ Актуална разходна норма – показва настоящата разходна норма
- ▶ Целева разходна норма – показва целевата разходна норма

Фигура 8-4: Лента за насочване за избираема информация



Лента за състоянието

В допълнение към стандартните опции за навигация върху лентата на състоянието иконата за състояние на контролер за скорост на продукта предоставя информация за състоянието на контролера за скорост.

Когато е натисната икона, се показва информация, касаеща статуса.

1. Натиснете иконата СЪСТОЯНИЕ НА КОНТРОЛЕР ЗА СКОРОСТ НА ПРОДУКТ

Фигура 8-5: Състояние на контролер за скорост на продукт



Приложна картография

Базираното на GNSS картографирано приложение за продукт е на разположение в Изглед на превозното средство или Изглед на полето, във всеки режим на навигация, когато в системата има регулатор на скоростта. Картографирането може да записва площи, обхванати от прикачното устройство (покритие) или какво количество продукт е приложен и къде (приложение), може също да насочи приложение на продукт с единична и променлива скорост (предварително зададена целева скорост и предписание, съответно).

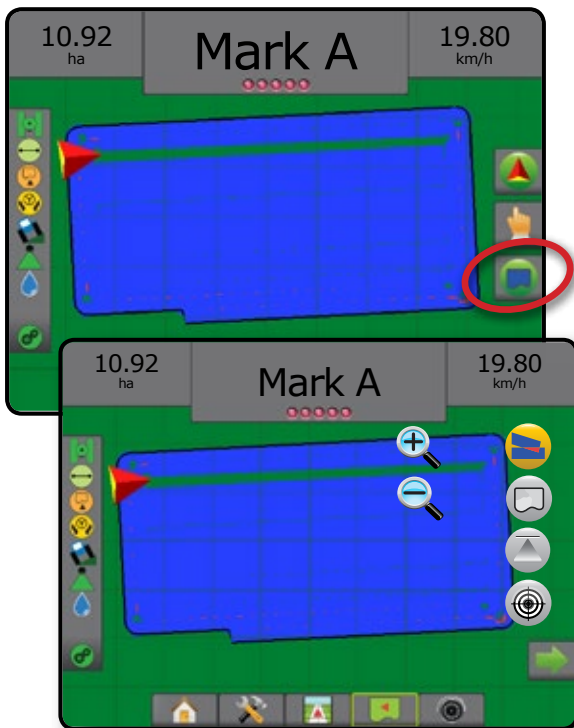
ЗАБЕЛЕЖКА: Преди да използвате картографиране, задайте или проверете опциите за картографиране на продукт от Конфигурация на -> Продукт.

За достъп до приложна картография:

1. Натиснете бутона НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПРЕВОЗНОТО СРЕДСТВО или бутона НАВИГАЦИЯ С ИЗГЛЕД НА ПОЛЕТО .
2. Натиснете ОПЦИИ ЗА КАРТОГРАФИРАНЕ , за да се покажат опциите за картографиране.
3. Изберете една или повече:
 - ▶ Карта за покритие – показва покритите площи от прикачното устройство, независимо дали е приложен продуктът
 - ▶ Карта с предписание – предварително заредена карта, която предоставя информация на регулатора на скоростта за използването при прилагане на продукта
 - ▶ Приложна карта – показва какво количество продукт е бил приложен и къде, използвайки цветове за посочване на нивата на предварително зададените пропорции или автоматично зададените максимални и минимални нива
 - ▶ Карта с целеви показател – показва разходната норма, която регулаторът на скоростта иска да постигне за всяка локация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Фигура 8-6: Карта за покритие



Дублиране и прехвърляне на карти

Картите се съхраняват в Данни за задача. Използвайки ->Данни за задача ->Управление, данните за задачата, съдържащи карти могат да се дублират или да се прехвърлят на връзка FieldWare, така, че картите да могат да се отворят, разгледат, редактират и принтират, и да се върнат отново на конзолата. Вижте „Данни за задача“ в главата за системни настройки.

Използвайки данни->Отчети, могат да се генерират отчети в много формати, които съдържат данни и карти от задачата.

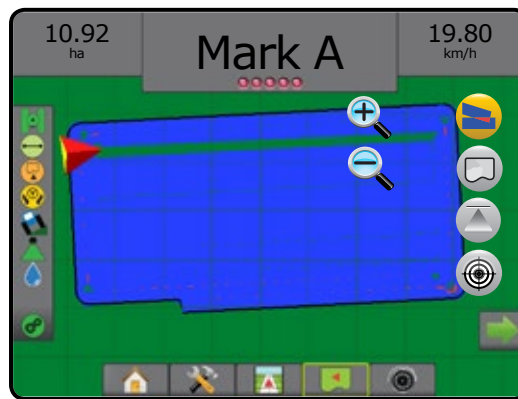
Карта за покритие

Карта за покритие показва покритите площи от прикачното устройство. DCM не изисква да се прилага продукт. ISOBUS не изисква да се прилага продукт.

Картографиране на екран

- Площ за покритие – илюстрира обработената площ и припокриване:
 - ◀ Синя – едно приложение
 - ◀ Червена – две или повече приложения

Фигура 8-7: Карта за покритие



Карта с предписание

Картата с предписание е предварително заредена карта, която предоставя информация на регулатора на скоростта за използването при прилагане на продукта. Картата с предписание съдържа гео-референтна информация за нормата на продукта. Matrix Pro GS може да импортира данни за задача, съдържащи карти с предписания, за употреба с различни по норма приложения (VRA), използвайки съвместими регулатори на скоростта.

Картографиране на екран

- Линии на зона:
 - ◀ Черна, когато доближава зоната за приложение.
 - ◀ Бяла, когато е в рамките на зоната за приложение.
 - ◀ Други зони, които имат същата норма, също ще бъдат показани в бяло.
- Площ за покритие – посочва зони с различна предписана норма:
 - ◀ Избран потребител – цветовете на зоната са избрани, когато е установена картата с предписание.

С връзка FieldWare (v5.01 или по-нова версия), потребителите могат да импортират VRA задачи, създадени във връзка FieldWare, също да експортират данни за задача от конзолата, да редактират включените карти, за създаването на целева норма и да ги прехвърлят обратно на конзолата за използване от задачата.

ЗАБЕЛЕЖКА: За приложенията с различна норма се изисква разширен режим на задача. Вижте опциите (режим на задача) в главата за настройки на системата.

Фигура 8-8: Карта с предписание



Приложна карта

Приложната карта – показва какво количество продукт е бил приложен и къде, използвайки цветове за посочване на нивата на предварително зададените пропорции или автоматично зададените максимални и минимални нива.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Картографиране на екран

- Площ за покритие - илюстрира обработената площ:
 - ◀ Избран потребител - обработените площи показват оцветени ленти, отнасящи се до избраната цветова гама и избор на карта.

Фигура 8-9: Приложна карта

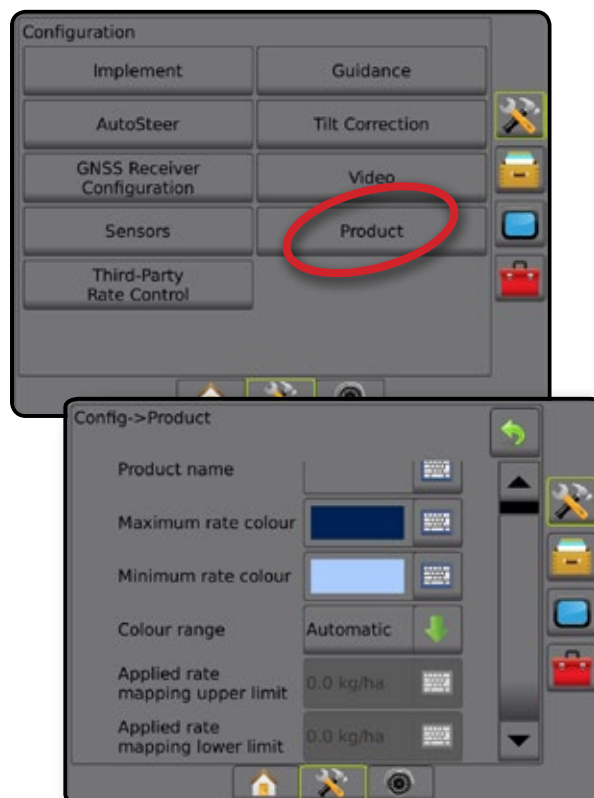


Избор на цветова гама


Опциите за продукта конфигурират максимални/минимални граници и съответните цветове на дисплея за картографиране.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ
2. Натиснете **Продукт**.
3. Изберете:
 - ▶ Цветова гама - режимът се използва за задаване на цвят за максимална скорост и цвят за минимална скорост.
 - ◀ Автоматичен – максимумът и минимумът ще се определят от действително приложените стойности или целевите стойности за норма
 - ◀ Ръчно – Максималните и минималните ограничения ще бъдат зададени в опциите на Горна граница на картография на приложна скорост и долна граница на картография на приложна скорост
 - ▶ Цвят за максимална скорост – използва се за задаване на цвят за максималната скорост. При режим Ръчна цветова гама, този цвят ще се използва за всички норми над лимита за горна граница на картография на приложна скорост
 - ▶ Цвят за минимална скорост – използва се за задаване на цвят за минималната скорост. При режим Ръчна цветова гама, този цвят ще се използва за всички скорости под лимита за долна граница на картография на приложна скорост

Фигура 8-10: Опции за продукта



Карта с целеви показател

 Картата с целеви показател показва разходната норма, която регулатора на скоростта иска да постигне за всяка локация.

ЗАБЕЛЕЖКА: Приложната карта и картата с целеви показател не могат да бъдат избрани едновременно.

Картографиране на екран

- Площ за покритие - илюстрира обработената площ;
 - ◀ Избран потребител - обработените площи показват оцветени ленти, отнасящи се до избраната цвятова гама и избор на карта.

Фигура 8-11: Карта с целеви показател




Целеви норми

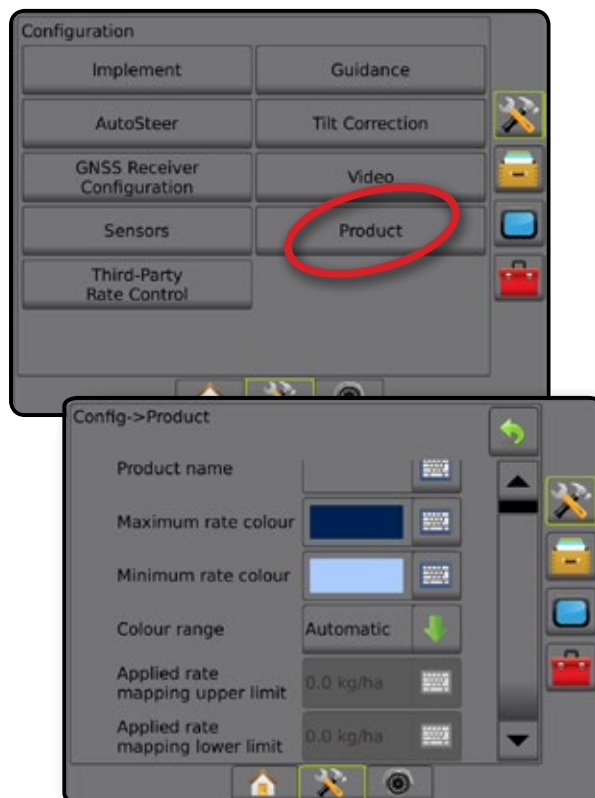
Предварителната целева разходна норма определя целеви норми на продукта, които ще се прилагат за хектар/акър. Тези настройки ще бъдат зададени еднакво за всички активни задачи.

Избор на цвятова гама

Опциите за продукта конфигурират максимални/минимални граници и съответните цвятове на дисплея за картографиране.

1. Натиснете страничния раздел КОНФИГУРАЦИЯ .
2. Натиснете **Продукт**.
3. Изберете:
 - ▶ Цвятова гама - режимът се използва за задаване на цвят за максимална скорост и цвят за минимална скорост.
 - ◀ Автоматичен – максимумът и минимумът ще се определят от действително приложените стойности или целевите стойности за норма
 - ◀ Ръчно – Максималните и минималните ограничения ще бъдат зададени в опциите на Горна граница на картография на приложна скорост и долна граница на картография на приложна скорост
 - ▶ Цвят за максимална скорост – използва се за задаване на цвят за максималната скорост. При режим Ръчна цвятова гама, този цвят ще се използва за всички норми над лимита за горна граница на картография на приложна скорост
 - ▶ Цвят за минимална скорост – използва се за задаване на цвят за минималната скорост. При режим Ръчна цвятова гама, този цвят ще се използва за всички скорости под лимита за долна граница на картография на приложна скорост

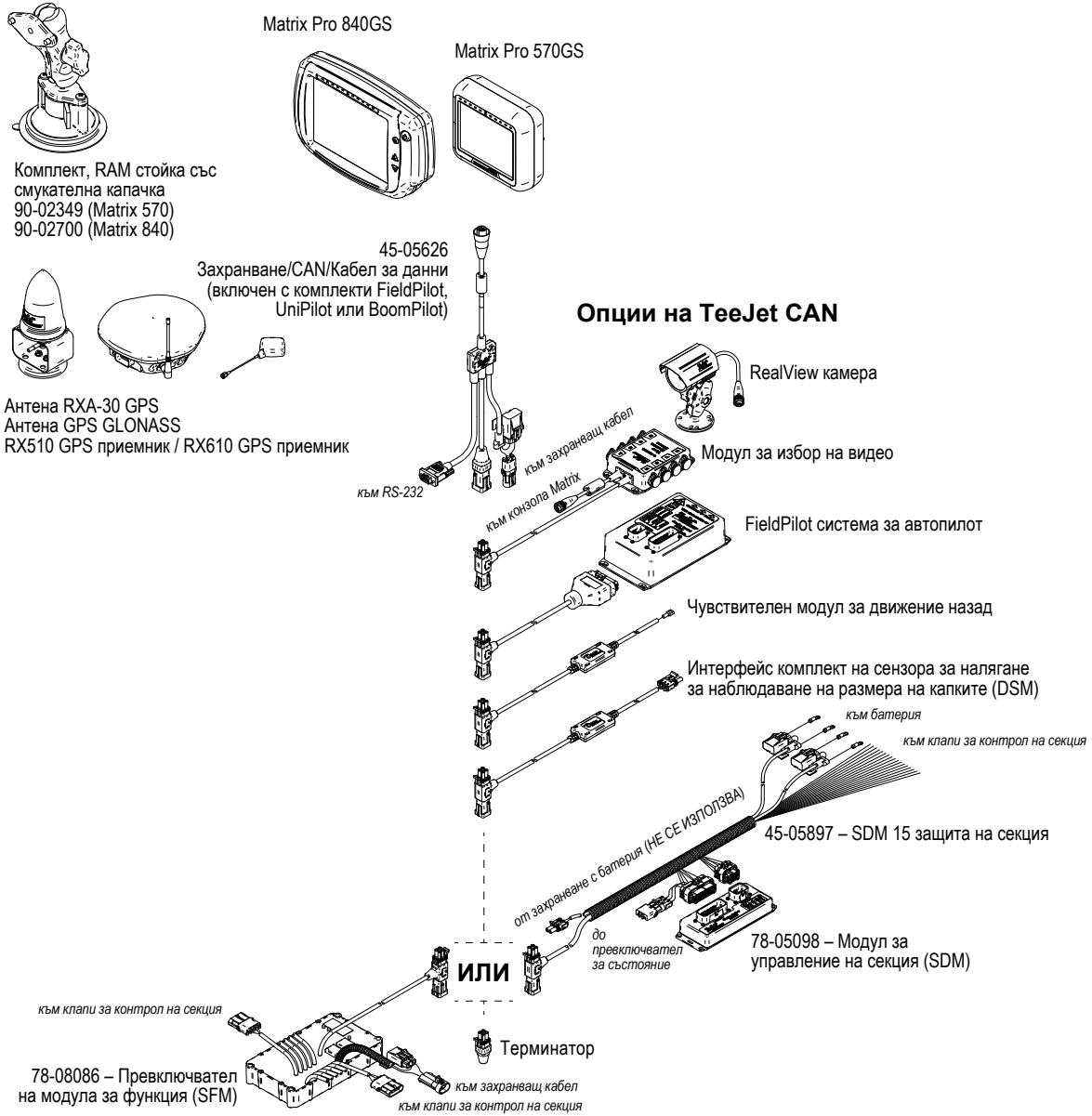
Фигура 8-12: Опции за продукта



ПРИЛОЖЕНИЕ А – СИСТЕМНИ КОНФИГУРАЦИИ

Следните диаграми отразяват типичните за Matrix Pro GS конфигурации. Тъй като са възможни различни конфигурации, те трябва да се използват единствено за цел справка.

Фигура А-1: Matrix Pro GS



ПРИЛОЖЕНИЕ Б - МЕНЮ С НАСТРОЙКИ НА КОНЗОЛАТА MATRIX PRO GS

Това приложение изрежда менюто с настройките на конзолата Matrix Pro GS и също предлага следното:

- Налични настройки с активна задача.
- Настройки, които може да се направят в самата конзола Matrix Pro GS или като използвате софтуера връзка FieldWare.
- Настройки, които са включени при експортиране до профил от конзолата Matrix Pro GS или от връзка FieldWare.

Символ ключ

В следващите таблици, тези символи показват дали настройките са активни по време на активна задача:

- ✓ Достъпна по време на активна задача
- ✗ Недостъпна по време на активна задача

Настройки за конфигурация

Настройки за конфигурация		Достъпни с активна задача	Може да се редактира в		Запазено в експортирания профил в			
			Matrix Pro	връзка FieldWare	Matrix Pro	връзка FieldWare		
Прикачно устройство	Вид машина.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Височина на GNSS антената.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Вид прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Симетрично разположение на устройството.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Брой секции на устройството.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Навигационна ширина.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Ширина на приложение/работна ширина.....	✗	✓	✓	✓	✓		
	Наблюдаване на размера на капките.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Избор на накрайник.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Предупреждение за обработена площ.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Време на влизане.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Време на излизане.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Позволи BoomPilot в обратно движение.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Режим на стартиране на BoomPilot.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Икона на BoomPilot.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Закъснение на сигнал за движение назад.....	✓	✓	✓	✓	✓		
	Прав режим	Посока за отстъп на редово прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓	
		Разстояние за отстъп на редово прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓	
		Посока на отстъп на странично прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓	
		разстояние на отстъп на странично прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓	
		Припокриване.....	✓	✓	✓	✓	✓	
		Времена за включване/изключване със закъснение.....	✓	✓	✓	✓	✓	
		Вид настройка: TeeJet			✓	✓	✓	✓
		Разстояние от антената до дисковете.....	✗	✓	✓	✓	✓	
		Посока на отстъп на странично прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓	
		разстояние на отстъп на странично прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓	
	Разпръсквателен режим	Припокриване.....	✓	✓	✓	✓	✓	
		Времена за включване/изключване със закъснение.....	✓	✓	✓	✓	✓	
Разстояние за компенсация на разпределението.....		✗	✓	✓	✓	✓		
Отстъпи на секции.....		✗	✓	✓	✓	✓		
Дължини на секции.....		✗	✓	✓	✓	✓		
Вид настройка: OEM			✓	✓	✓	✓		
Разстояние от антената до дисковете.....	✗	✓	✓	✓	✓			
Посока на отстъп на странично прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓			
разстояние на отстъп на странично прикачно устройство.....	✗	✓	✓	✓	✓			
Начално/крайно разстояние.....	✗	✓	✓	✓	✓			
Отстъпи в начало/край на секция.....	✗	✓	✓	✓	✓			

Продължава...

Настройки за конфигурация			Достъпни с активна задача	Може да се редактира в		Запазено в експортирания профил в	
				Matrix Pro	връзка FieldWare	Matrix Pro	връзка FieldWare
Прикачно устройство (продължение)	Разместен режим	Посока на отстъп на редова секция 1	✘	✔	✔	✔	✔
		Разстояние на отстъп на редова секция 1	✘	✔	✔	✔	✔
		Посока на отстъп на странично прикачно устройство	✘	✔	✔	✔	✔
		разстояние на отстъп на странично прикачно устройство	✘	✔	✔	✔	✔
		Припокриване	✔	✔	✔	✔	✔
		Времена за включване/изключване със закъснение	✔	✔	✔	✔	✔
		Отстъпи на секции	✘	✔	✔	✔	✔
Навигация		Яркост на светодиодите	✔	✔	✘	✘	✘
		Режим на показване	✔	✔	✘	✘	✘
		Разстояние между светодиодите	✔	✔	✘	✘	✘
Автопилот		Асистирано/автопилот управление Включване/Изключване	✔	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
	Настройка клапан	Вид на клапана	✘	✔		✔	
		Честота на клапана	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
		Минимален ляв/десен работен цикъл	✘	✔		✔	
		Максимален ляв/десен работен цикъл	✘	✔		✔	
	Настройки управление	Обща настройка на кормилното управление	✔	✔		✔	
		Фина настройка на кормилното управление	✔	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
		Мъртва зона	✔	✔		✔	
		Прогнозиране	✔	✔		✔	
		Тест на клапа	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
	Диагностика на клапа	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата	
	Опции	Сензор на волана	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
	Сензор на ъгъл на управление	Включване/Изключване	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
		Калибриране на сензор	✔	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
		Онлайн калибриране	✔	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
Корекция на наклона		Включване/Изключване	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
		Ниво на полето	✘	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
Конфигурация на GNSS приемник		Вид GNSS	✘	✔		✔	
		GNSS порт	✘	✔		✔	
		Информация за GNSS статус	✔	✔	Само за справка	✔	Задържано от конзолата
		Програма PRN	✘	✔		✔	
		Обратно движение/Връщане на предишна посока	✔	✔	✔	✔	✔
Сензори	входен-изходен модул (IOM) на Сензор на налягането	Ниво на максимално налягане	✔	✔	✔	✔	✔
		Предупреждение за ниско налягане	✔	✔	✔	✔	✔
		Предупреждение за високо налягане	✔	✔	✔	✔	✔
Продукт*		Име на продукт	✘	✔	✔	✔	✔
		Цвят за максимална скорост	✔	✔	✔	✔	✔
		Цвят за минимална скорост	✔	✔	✔	✔	✔
		Цветова схема	✔	✔	✔	✔	✔
		Горна граница на картография на приложна скорост	✘	✔	✔	✔	✔
		Долна граница на картография на приложна скорост	✘	✔	✔	✔	✔
Управление на скорост от трета страна*		Включване/изключване	✘	✘	✘	✘	✘
		Хардуерен интерфейс	✘	✘	✘	✘	✘
		Коммуникационен протокол	✘	✘	✘	✘	✘
		Режим на регулиране	✘	✘	✘	✘	✘
		Серийна скорост в бодове	✘	✘	✘	✘	✘
		Състояние на контролер за скорост	✔	✘	✘	✘	✘

*Достъпно е само с активен регулатор на скоростта от трета страна в системата.

ВЪВЕДЕНИЕ

НАЧАЛО

ЦЯЛ ЕКРАН

НАСТРОЙКА

GNSS

ПРИКАЧНО УСТРОЙСТВО

НАВИГАЦИЯ

РЕГУЛАТОР НА СКОРОСТТА

ПРИЛОЖЕНИЕ

Настройки за управление на данни

Настройки за управление на данни			Достъпни с активна задача
Данни за задача	Прехвърляне	Експорт	✗
		Импорт	✗
		Изтриване	✗
	Управление	Експорт	✗
		Импорт	✗
		Изтриване	✗
Отчети	Запазване в PDF	✗	
	Запазване в KML	✗	
	Запазване в SHP	✗	
	Запазване на всички видове	✗	
Опции	Режим на задача	✗	
Машинни настройки	Прехвърляне	Експорт	✓
		Импорт	✓
		Изтриване	✓
	Управление	Нов	✓
		Копиране	✓
		Изтриване	✓
		Запазване	✓
		Зареждане	✗

Настройки конзола

Настройки конзола		Достъпни с активна задача
Относно	Информация за системата	✓
	Запазване	✓
Дисплей	Цветова схема	✗
	Яркост на LCD екрана	✓
	Моментна снимка	✓
	Калибриране на сензорен екран	✓
Културен	Единици	✓
	Език	✓
	Времева зона	✓
Сила на звука	Сила на звука	✓
Демо GNSS	Стартиране	✓
Отключване на функция	BoomPilot за разпръсквач	✓
	Регулатор на скоростта от трета страна	✓

Настройки на инструментите

Настройки на инструментите		Достъпни с активна задача
Зареждане на софтуер	Устройство	✓
	Софтуер	✓
Допълнителни удобства	Калкулатор	✓
	Конвертор на мерни единици	✓

ПРИЛОЖЕНИЕ В – СПЕЦИФИКАЦИИ ЗА ЕДИНИЦИ

Размери	Matrix Pro 570GS	19,85 x 14,91 x 5,84 cm
	Matrix Pro 840GS	27,0 x 18,0 x 6,0 cm
Тегло	Matrix Pro 570GS	0,794 kg
	Matrix Pro 840GS	1,06 kg
Конектор	Захранване/CAN	8-пинов коаксиален кабел
	Камера	5-пинов коаксиален кабел
	Скорост/Статус	8-пинов коаксиален кабел <i>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Някои оригинални матрични конзоли имат 4-пиново коаксиално кабелно свързване. 4-пиновите и 8-пиновите кабели НЕ са взаимнозаменяеми.</i>
Околна среда	Съхранение	от -10 до +70°C
	Работа	от 0 до +50°C
	Влажност	90% без кондензация
Дисплей	Matrix Pro 570GS	320 x 240 резолюция 14,5 cm
	Matrix Pro 840GS	800 x 600 резолюция 21,3 cm
Вход/изход		USB 2.0
Изискване към захранването		<9 вата @ 12 VDC

ПРИЛОЖЕНИЕ Г – НАСТРОЙКИ НА ДИАПАЗОНИТЕ

Натиснете името на опцията на всеки елемент от менюто, за да изведете определение и обхват на стойностите на този елемент.

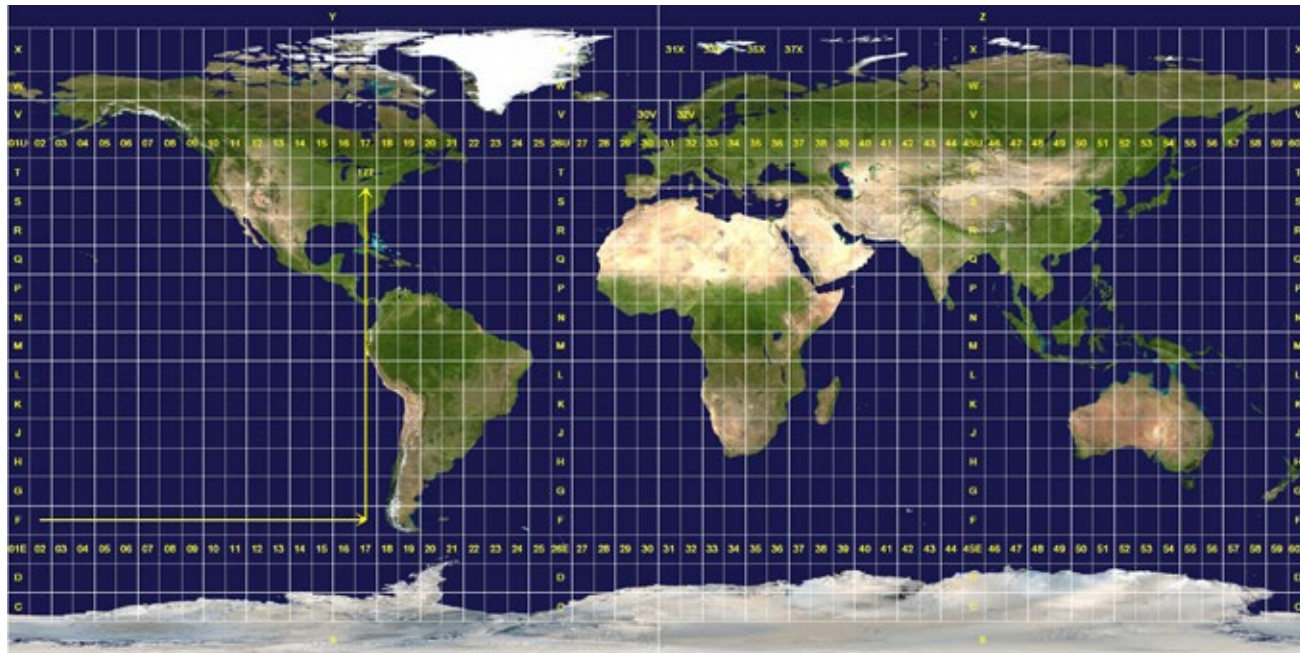
Фигура А-2: Пример за текстово поле с информация



ПРИЛОЖЕНИЕ Д - UTM КООРДИНАТИ И ЗОНИ

Matrix® Pro 570GS и Matrix® Pro 840GS използват Universal Transverse Mercator (UTM) координатна система за проследяване на локацията на задача. UTM координатната система разделя повърхността на Земята в шестдесет номерирани север-юг зони, които се подразделят допълнително на зони по ширина, определени от букви, както е показано по-долу.

Фигура А-3: UTM координатна система - Световна



Конзолата Matrix Pro GS проследява UTM зони, в които се изпълнява задача с приложение на продукт. След това тази информация за зона се използва, за да се определи дали една задача може да се стартира/продължи или дали може да се намери запазена задача, която е най-близка до текущата позиция на превозното средство.

Ако избраната задача е в UTM зона, различна от текущата или в близост до UTM зона, до Разстояние ще се покаже „Извън обсега“ и

Начало на задача или **Продължение** ще се изключи.

Разстоянието ще покаже „Няма данни“, когато няма записана информация за текущата задача.

Авторски права

© 2015 TeeJet Technologies. Всички права запазени. Някоя част от настоящия документ или компютърните програми, описани в него, не може да се възпроизвежда, копира, фотокопира, превежда или съкращава под каквато и да е форма и с каквито и да е средства – електронни, четими с устройство, записващи или други, без предварително писмено съгласие от TeeJet Technologies.

Търговски марки

Освен ако не е посочено друго, всички други наименования на марки или продукти са търговски марки или регистрирани търговски марки на съответните компании или организации.

Ограничаване на отговорността.

ТЕЕЈЕТ TECHNOLOGIES ПРЕДОСТАВЯ ТОЗИ МАТЕРИАЛ ВЪВ ВИДА „В КОЙТО Е“, БЕЗ КАКВАТО И ДА Е ГАРАНЦИЯ, ИЗРИЧНА ИЛИ ПО ПОДРАЗБИРАНЕ. НЕ СЕ ПОЕМА ОТГОВОРНОСТ ЗА АВТОРСКИ ПРАВА ИЛИ ПАТЕНТ. ПРИ НИКАКВИ ОБСТОЯТЕЛСТВА КОМПАНИЯТА ТЕЕЈЕТ TECHNOLOGIES НЕ МОЖЕ ДА БЪДЕ ПОДВЕДЕНА ПОД ОТГОВОРНОСТ ЗА ЗАГУБА НА ТЪРГОВСКА ДЕЙНОСТ, ПРОПУСНАТИ ПОЛЗИ, ЗАГУБА НА УПОТРЕБА ИЛИ ДАННИ, ПРЕКЪСВАНЕ НА ТЪРГОВСКАТА ДЕЙНОСТ ИЛИ ЗА НЕПРЕКИ, СПЕЦИАЛНИ, ИНЦИДЕНТНИ ИЛИ ПОСЛЕДВАЩИ ЩЕТИ ОТ КАКЪВТО И ДА Е ВИД, ДОРИ АКО ТЕЕЈЕТ TECHNOLOGIES Е ПОЛУЧИЛА ИНФОРМАЦИЯ ЗА ТОВА, ЧЕ ТЕЗИ ЩЕТИ ПРОИЗТИЧАТ ОТ СОФТУЕРА НА ТЕЕЈЕТ TECHNOLOGIES.



Информация за безопасност

Teejet Technologies не носи отговорност за щети, или физически повреди, причинени от неспазване на следните изисквания за безопасност.

Като оператор на превозното средство, Вие сте отговорни за безопасното му функциониране.

Matrix Pro GS в комбинация с каквото и да е устройство за асистирано/автопилот управление не е предназначена да замени оператора на превозното средство.

Не напускайте превозното средство, докато е включена Matrix Pro GS.

Убедете се, че около зоната на превозното средство няма хора и препятствия по време на работа.

Matrix Pro GS е програмирано да поддържа и подобрява ефективността по време на работа на полето. Шофьорът носи пълната отговорност за резултатите и качеството, свързани с работата.

Преди да работите по обществени пътища, изключете или премахнете устройството за асистирано кормилно управление/автопилот.

MATRIX® PRO GS

РЪКОВОДСТВО ЗА ПОТРЕБИТЕЛЯ

Налични обновявания на продукта

- FieldPilot® автоматично кормилно управление
- UniPilot® асистирано кормилно управление
- BoomPilot® автоматизиран контрол на секциите на щангите
- Модул жироскоп
- Модули за избор на видео за максимален брой до 8 камери
- Външен GPS приемник или обновявания за антената
- Fieldware® Приложение за организиране на данните, подпомагано от връзки
- Набор от сензори на налягането за наблюдаване на размера на капките
- Контрол скорост от трета страна



www.teejet.com

A Subsidiary of  *Spraying Systems Co.*

98-05273-BG-A4 R5 Bulgaria/България
© TeeJet Technologies 2015